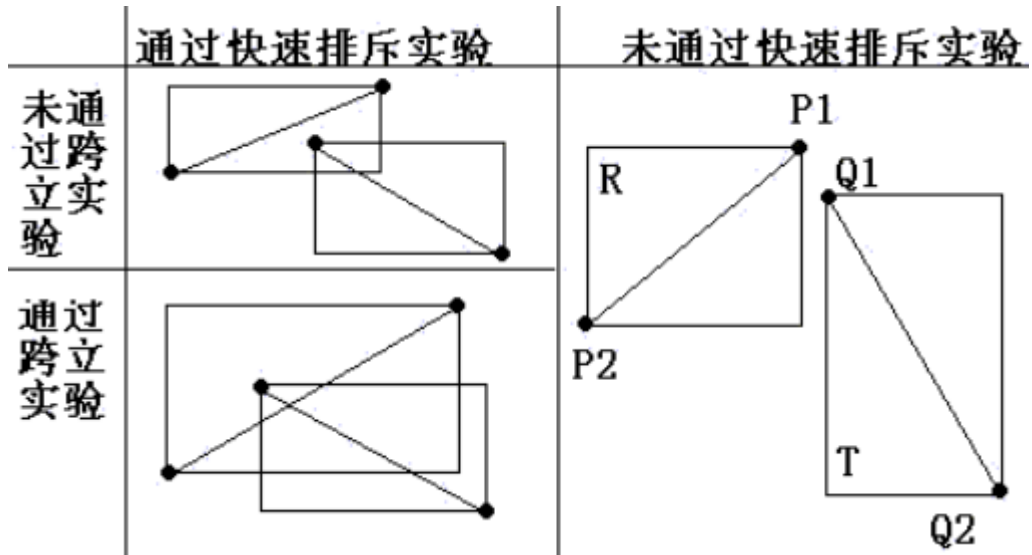
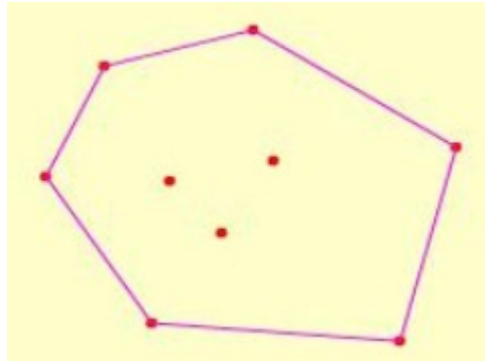


NAV导航网格寻路-- 一些必要的计算几何知识

- 矢量加减法：** 设二维矢量 $P = (x_1, y_1)$ ， $Q = (x_2, y_2)$ ，则矢量加法定义为： $P + Q = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$ ，同样的，矢量减法定义为： $P - Q = (x_1 - x_2, y_1 - y_2)$ 。显然有性质 $P + Q = Q + P$ ， $P - Q = -(Q - P)$ 。
- 矢量叉积** 设矢量 $P = (x_1, y_1)$ ， $Q = (x_2, y_2)$ ，则矢量叉积定义为由 $(0,0)$ 、 p_1 、 p_2 和 p_1+p_2 所组成的平行四边形的带符号的面积，即： $P \times Q = x_1y_2 - x_2y_1$ ，其结果是一个标量。显然有性质 $P \times Q = -(Q \times P)$ 和 $P \times (-Q) = -(P \times Q)$ 。
- 折线段的拐弯判断：** 折线段的拐弯判断方法可以直接由矢量叉积的性质推出。对于有公共端点的线段 p_0p_1 和 p_1p_2 ，通过计算 $(p_2 - p_0) \times (p_1 - p_0)$ 的符号便可以确定折线段的拐弯： 若 $(p_2 - p_0) \times (p_1 - p_0) > 0$ ，则 p_0p_1 在 p_1 点拐弯右侧后得到 p_1p_2 。 若 $(p_2 - p_0) \times (p_1 - p_0) < 0$ ，则 p_0p_1 在 p_1 点拐弯左侧后得到 p_1p_2 。 若 $(p_2 - p_0) \times (p_1 - p_0) = 0$ ，则 p_0 、 p_1 、 p_2 三点共线。
- 判断两线段是否相交：** 我们分两步确定两条线段是否相交： (1)快速排斥试验 设以线段 P_1P_2 为对角线的矩形为 R ，设以线段 Q_1Q_2 为对角线的矩形为 T ，如果 R 和 T 不相交，显然两线段不会相交。
 (2)跨立试验 如果两线段相交，则两线段必然相互跨立对方。若 P_1P_2 跨立 Q_1Q_2 ，则矢量 $(P_1 - Q_1)$ 和 $(P_2 - Q_1)$ 位于矢量 $(Q_2 - Q_1)$ 的两侧，即 $(P_1 - Q_1) \times (Q_2 - Q_1) \times (P_2 - Q_1) \times (Q_2 - Q_1) < 0$ 。上式可改写成 $(P_1 - Q_1) \times (Q_2 - Q_1) \times (Q_2 - Q_1) \times (P_2 - Q_1) > 0$ 。当 $(P_1 - Q_1) \times (Q_2 - Q_1) = 0$ 时，说明 $(P_1 - Q_1)$ 和 $(Q_2 - Q_1)$ 共线，但是因为已经通过快速排斥试验，所以 P_1 一定在线段 Q_1Q_2 上；同理， $(Q_2 - Q_1) \times (P_2 - Q_1) = 0$ 说明 P_2 一定在线段 Q_1Q_2 上。所以判断 P_1P_2 跨立 Q_1Q_2 的依据是： $(P_1 - Q_1) \times (Q_2 - Q_1) \times (Q_2 - Q_1) \times (P_2 - Q_1) > 0$ 。同理判断 Q_1Q_2 跨立 P_1P_2 的依据是： $(Q_1 - P_1) \times (P_2 - P_1) \times (P_2 - P_1) \times (Q_2 - P_1) > 0$ 。



- 凸多边形** 假设我们在一个多边形上(包括多边形的边界及边界围封的范围)任意取两点并以一条线段连结该两点，如果线段上的每一点均在该多边形上，那么我们便说这个多边形是凸的。
- 凸包** 给定平面上的一个(有限)点集(即一组点)，这个点集的凸包就是包含点集中所有点的最小面积的凸多边形。



- 点在凸多边形中的判断 假设多边形是凸的，而且顶点 p_0, p_1, \dots, p_n 按顺时针方向排列，则点在多边形任意一边 p_{i-1}, p_i 的右面。