

기본 개념과 핵심 원리로 배우는

C++ 프로그래밍

14장. 메모리 할당과 해제

목차

1. 가상 메모리
2. 동적 메모리 할당과 해제
3. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

01. 가상 메모리

■ 가상 메모리 크기

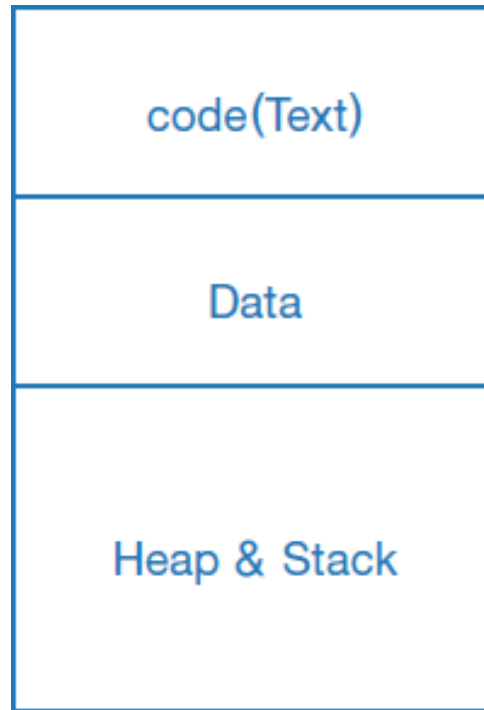
- 가상 메모리는 각각의 프로세스에 독립적으로 부여되는 논리적인 메모리 공간을 나타낸다.
- Windows에서 32비트는 4GB, 64비트는 8TB의 메모리 공간이 부여된다.

■ 가상 메모리 동작 원리

- 프로세스가 시작되면 4GB나 8TB의 메모리 공간이 부여되고, 필요한 메모리를 요청할 경우 해당 메모리 공간에서 페이지 단위로 메모리 영역을 할당해준다

01. 가상 메모리

■ 가상 메모리 구조



[가상 메모리 구조]

01. 가상 메모리

■ 힙

- 힙은 동적으로 메모리를 할당할 때 사용되는 영역이다.

■ 스택

- 스택은 스레드당 하나씩 생성된다.
- 보통 기본적으로 스레드당 1~4MB 정도의 메모리 영역이 스레드당 스택으로 할당된다.

02. 동적 메모리 할당과 해제

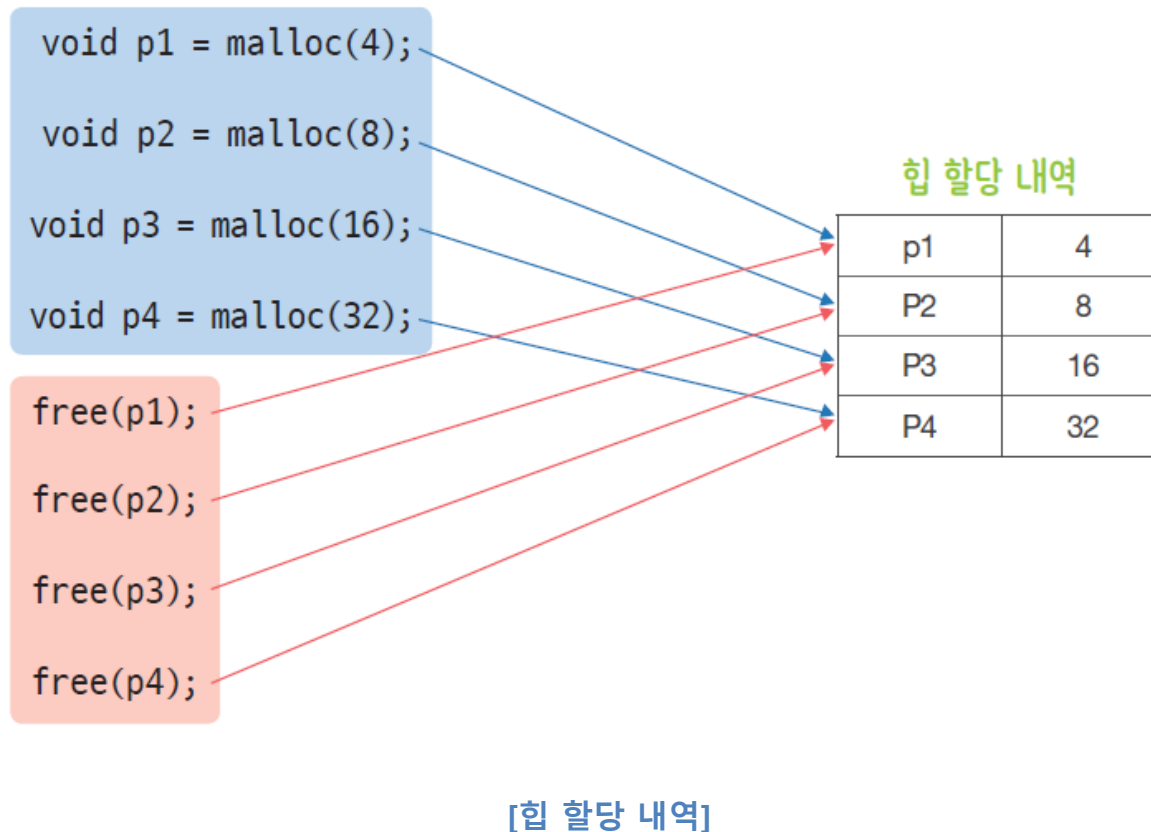
■ malloc & free

```
void* malloc(size_t size);  
void free(void* memblock);
```

```
#ifdef _WIN64  
typedef unsigned __int64 size_t;  
#else  
typedef unsigned int    size_t;  
#endif
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ malloc & free



02. 동적 메모리 할당과 해제

■ malloc & free

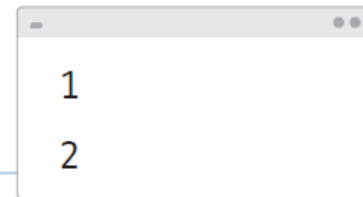
[예제 14-1] malloc, free 사용

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  #include <stdlib.h>
5
6  void main()
7  {
8      int a = 1;
9      int* p = (int*)malloc(sizeof(int));
10     *p = 2;
11
```


02. 동적 메모리 할당과 해제

■ malloc & free

```
12     cout << a << endl;    // 1
13     cout << *p << endl;    // 2
14
15     free(p);
16 }
```



1
2

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ calloc

[예제 14-2] calloc

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  void main()
5  {
6      int* p1 = (int*)malloc(sizeof(int));
7      int* p2 = (int*)calloc(1, sizeof(int));
8
9      cout << *p1 << endl;
10     cout << *p2 << endl;
11
12     free(p1);
13     free(p2);
14 }
```

4390988

0

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ realloc

```
void* realloc(void* memblock, size_t size);
```

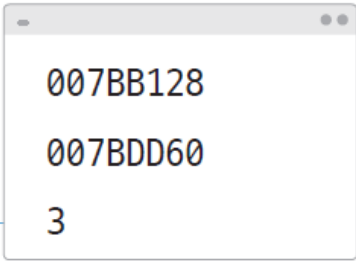
[예제 14-3] calloc

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  void main()
5  {
6      int* p1 = (int*)malloc(sizeof(int));
7      *p1 = 3;
8
9      int* p2 = (int*)realloc(p1, 1024 * sizeof(int));
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ realloc

```
10
11     cout << p1 << endl;
12     cout << p2 << endl;
13     cout << p2[0] << endl;
14
15     free(p1);    // Error
16     free(p2);    // OK
17 }
```



007BB128
007BDD60
3

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ new & delete

```
TYPE* pT = new TYPE;  
delete pT;
```

[예제 14-4] malloc

```
1  #include <iostream>  
2  using namespace std;  
3  
4  void main()  
5  {  
6      int* p1 = (int*)malloc(sizeof(int));  
7      *p1 = 3;  
8      cout << *p1 << endl;    // 3  
9      free(p1);  
10
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ new & delete

```
11  int* p2 = new int;  
12  *p2 = 3;  
13  cout << *p2 << endl;  // 3  
14  delete p2;  
15 }
```



3
3

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ new [] & delete []

```
TYPE* pT = new TYPE[N];  
delete [] pT;
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ new [] & delete []

[예제 14-5] new [] & delete []

```
1  void main()
2  {
3      int* p1 = (int*)malloc(2 * sizeof(int));
4      p1[0] = 0;
5      p1[1] = 1;
6      free(p1);
7
8      int* p2 = new int[2];
9      p2[0] = 0;
10     p2[1] = 1;
11     delete [] p2;
12 }
```


02. 동적 메모리 할당과 해제

■ malloc과 new의 차이점

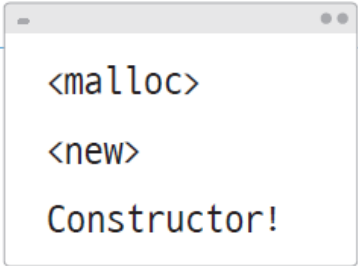
[예제 14-6] malloc vs new

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  class CTest
5  {
6  public:
7      CTest()
8      {
9          cout << "Constructor!" << endl;
10     }
11 };
12
13 void main()
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ malloc과 new의 차이점

```
14 {  
15     cout << "<malloc>" << endl;  
16     CTest* pT1 = (CTest*)malloc(sizeof(CTest));  
17     free(pT1);  
18  
19     cout << "<new>" << endl;  
20     CTest* pT2 = new CTest;  
21     delete pT2;  
22 }
```



- <malloc>
- <new>
- Constructor!

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ malloc과 new의 차이점

[예제 14-7] malloc vs new []

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  class CTest
5  {
6  public:
7      CTest()
8      {
9          cout << "Constructor!" << endl;
10     }
11 };
12
13 void main()
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ malloc과 new의 차이점

```
14 {  
15     cout << "<malloc array>" << endl;  
16     CTest* pT1 = (CTest*)malloc(2 * sizeof(CTest));  
17     free(pT1);  
18  
19     cout << "<new []>" << endl;  
20     CTest* pT2 = new CTest[2];  
21     delete [] pT2;  
22 }
```

<malloc array>

<new []>

Constructor!

Constructor!

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ free와 delete의 차이점

[예제 14-8] free, delete, delete []

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  class CTest
5  {
6  public:
7      ~CTest()
8      {
9          cout << "Destructor!" << endl;
10     }
11 };
12
13 void main()
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

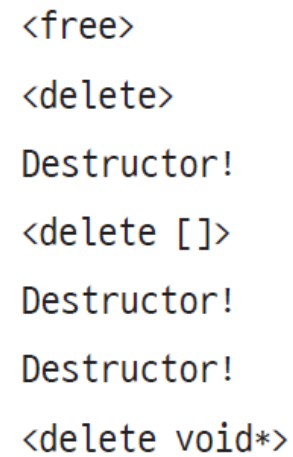
■ free와 delete의 차이점

```
14 {  
15     cout << "<free>" << endl;  
16     CTest* pT1 = (CTest*)malloc(sizeof(CTest));  
17     free(pT1);  
18  
19     cout << "<delete>" << endl;  
20     CTest* pT2 = new CTest;  
21     delete pT2;  
22  
23     cout << "<delete []>" << endl;  
24     CTest* pT3 = new CTest[2];  
25     delete [] pT3;  
26  
27     cout << "<delete void*>" << endl;  
28     CTest* pT4 = new CTest;
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ free와 delete의 차이점

```
29     delete (void*)pT4;  
30 }
```



- <free>
- <delete>
- Destructor!
- <delete []>
- Destructor!
- Destructor!
- <delete void*>

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ delete와 delete []

[예제 14-9] free, delete, delete []

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  class CTest
5  {
6  public:
7      CTest()
8      {
9          cout << "Constructor!" << endl;
10     }
11
12     ~CTest()
13     {
```


02. 동적 메모리 할당과 해제

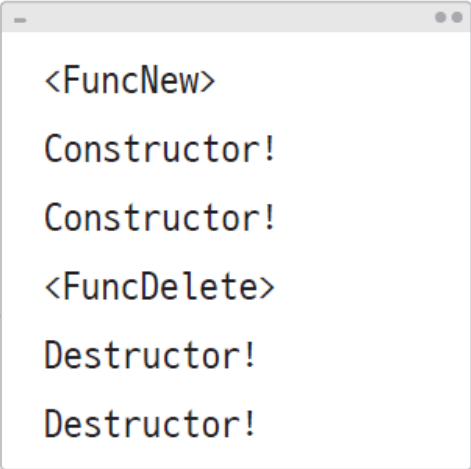
■ delete와 delete []

```
14         cout << "Destructor!" << endl;
15     }
16
17     int m_Val1;
18     int m_Val2;
19 };
20
21 CTest* g_pT = NULL;
22
23 void FuncNew()
24 {
25     cout << "<FuncNew>" << endl;
26     g_pT = new CTest[2];
27 }
28
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ delete와 delete []

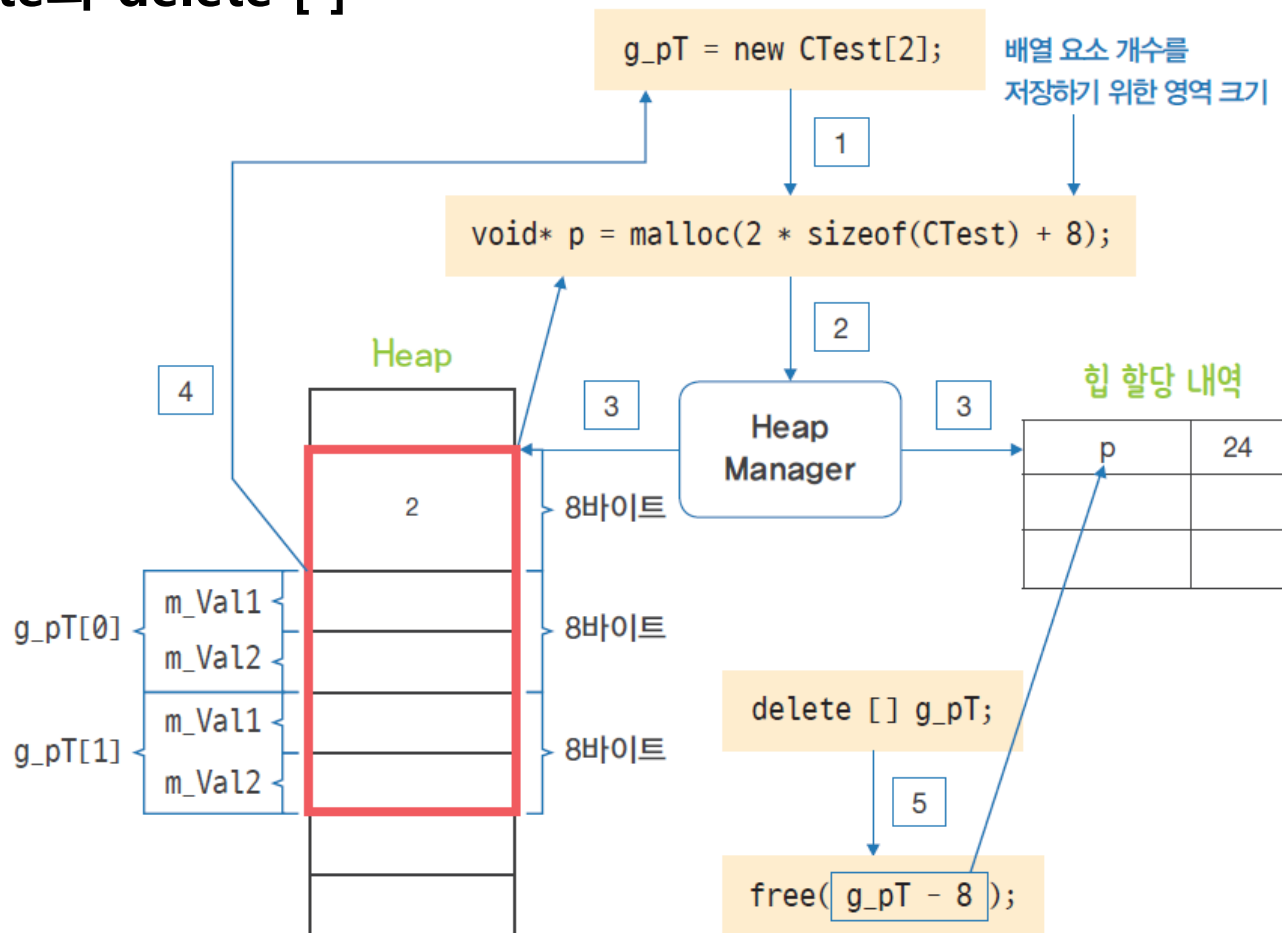
```
29 void FuncDelete()
30 {
31     cout << "<FuncDelete>" << endl;
32     delete [] g_pT;
33 }
34
35 void main()
36 {
37     FuncNew();
38     FuncDelete();
39 }
```



```
<FuncNew>
Constructor!
Constructor!
<FuncDelete>
Destructor!
Destructor!
```

02. 동적 메모리 할당과 해제

■ delete와 delete []



[new []의 힙 할당 내역]

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

[예제 14-10] 기본 operator new

```
1 void* operator new(size_t const size)
2 {
3     if(void* const block = malloc(size))
4     {
5         return block;
6     }
7
8     // 예외 처리
9 }
```

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

[예제 14-11] operator new 중복 정의 1

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  void* operator new(size_t size)
5  {
6      void* p = malloc(size);
7      memset(p, 0xFF, size);
8      return p;
9  }
10
11 void main()
12 {
13     int* p = new int;
```

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

```
14     cout << *p << endl;    // -1 출력
15     delete p;
16 }
```



-1

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

[예제 14-12] operator new 중복 정의 2

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  void* operator new(size_t size, int value)
5  {
6      void* p = malloc(size);
7      memset(p, value, size);
8      return p;
9  }
10
11 void main()
12 {
13     int* p1 = new(0) int;
```

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

```
14     cout << *p1 << endl;    // 0 출력
15     delete p1;
16
17     int* p2 = new(-1) int;
18     cout << *p2 << endl;    // -1 출력
19     delete p2;
20 }
```



0
-1

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

[예제 14-13] operator new 중복 정의 3

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  size_t g_Index = 0;
5  char g_Data[1024] = {0};
6
7  void* operator new(size_t size)
8  {
9      void* p = &g_Data[g_Index];
10     g_Index += size;
11     return p;
12 }
13
```

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

```
14 void main()
15 {
16     char* p1 = new char;
17     char* p2 = new char;
18     char* p3 = new char;
19
20     *p1 = 'C';
21     *p2 = '+';
22     *p3 = '+';
23
24     cout << g_Data << endl;    // C++ 출력
25 }
```



C++

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

```
(static) void* CLASS_NAME::operator new(size_t const size);
```

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

[예제 14-14] 멤버 함수 operator new 중복 정의

```
1  #include <iostream>
2  using namespace std;
3
4  class CTest
5  {
6  public:
7      static void* operator new(size_t size)
8      {
9          void* p = malloc(size);
10         *(int*)p = 7;
11         cout << "CTest::operator new" << endl;
12         return p;
13     }
```

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new

```
14
15     int m_Value;
16 };
17
18 void main()
19 {
20     CTest* p = new CTest;
21     cout << p->m_Value << endl;    // 7 출력
22     delete p;
23 }
```

CTest::operator new

7

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator delete

[예제 14-15] 기본 operator delete

```
1 void operator delete(void* const block)
2 {
3     free(block);
4 }
```

03. 메모리 할당과 해제 연산자 함수

■ operator new [] & delete []

[예제 14-16] 기본 operator new [] & operator delete []

```
1 void* operator new[](size_t const size)
2 {
3     return operator new(size);
4 }
5
6 void operator delete[](void* block)
7 {
8     operator delete(block);
9 }
```

Thank You !