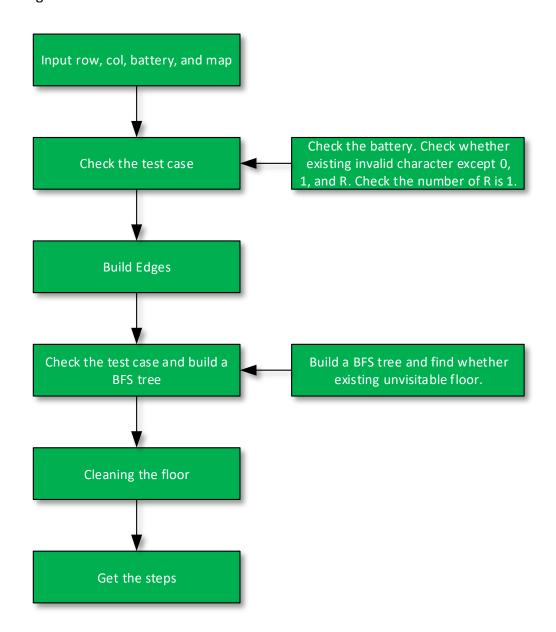
#### 1. Program Description

#### 1.1. Program Flow Chart



#### 1.2. Detailed Description

一開始就是將長、寬、電池輸入後,建立一張 map,這裡的 map 是用 character 去儲存的。

```
map = new char*[row];
for (int i = 0; i < row; ++i) {
    char input;
    map[i] = new char[col];
    for (int j = 0; j < col; ++j) {
        fin >> input;
        map[i][j] = input;
    }
}
```

檢查 Input 是否違法。

```
if (battery > 2147483647) {
  fout << "Valid capacity of battery!";
  exit(-1);
}
for (int i = 0; i < row; ++i) {
  for (int j = 0; j < col; ++j) {
     if (map[i][j] != '1' && map[i][j] != '0' && map[i][j] != 'R') {
       fout << "Exist invalid parameter!";</pre>
       exit(-1);
     }
     if (i == 0 | | i == row - 1 | | j == 0 | | j == col - 1) {
       if (map[i][j] == '0') {
          fout << "Exist invalid parameter!";</pre>
          exit(-1);
       }
     }
     if (map[i][j] == 'R')
       ++number of R;
  }
}
if (number of R != 1) {
  fout << "Valid number of R!";
  exit(-1);
}
```

```
class graph {
private:
 node*** lists; // 利用 map 上的每點用 linked list 儲存 edge
 int*** predecessor; // 建立 BFS 時每點的 predecessor
              // 該點是否已被掃除過
 bool** finish;
 char** map;
 int** distance; // 每點到 R 的最短距離
 int row;
 int col;
 int battery;
 int clean num; // 需要被清掃的數量
 int cleaned_num; // 已被清掃的數量
 int longest_distance; // 離 R 最遠的距離
               // 總步數
 int steps;
 int start[2]; // R 的座標
public:
}
```

建立 edges。

這裡建立 edge 的順序為下上右左。而建立 edges 的方法是利用 linked list,即矩陣中每個 element 都是 linked list。

```
if (map[i][j] != '1') {
  int src[2] = {i, j};
  ++clean_num;
  if (i + 1 < row && map[i + 1][j] != '1') {
     int des[2] = \{i + 1, j\};
     addEdge(src, des);
  if (i - 1 \ge 0 \&\& map[i - 1][j] != '1') {
     int des[2] = \{i - 1, j\};
     addEdge(src, des);
  }
  if (j + 1 < col \&\& map[i][j + 1] != '1') {
     int des[2] = \{i, j + 1\};
     addEdge(src, des);
  }
  if (j-1 \ge 0 \&\& map[i][j-1] != '1') {
     int des[2] = \{i, j - 1\};
     addEdge(src, des);
  }
}
```

然後建立 BFS tree。做完之後能夠取得最遠距離的資訊,判斷一開始輸入的 battery 是否合法,並且能夠找出哪個點為 0 但是卻未被 visited 過。

```
for (int i = 0; i < row; ++i) {
    for (int j = 0; j < col; ++j) {
        if (map[i][j] != '1' && !visited[i][j]) {
            fout << "Exist unreachable free cells!" << endl;
                 exit(-1);
        }
        if (longest_distance < distance[i][j])
            longest_distance = distance[i][j];
        }
}</pre>
```

```
if (longest_distance * 2 > battery) {
    fout << "Lack of power!" << endl;
    exit(-1);
}</pre>
```

確認過該 map 沒有限制上或合法性上的問題後,就可以利用 BFS 進行 cleaning 的動作了。

```
當已掃數量<應掃數量時(while loop)
  得到離 R 最遠月還沒被掃過的座標 farthest
  利用 predecessor 找到 R 到 farthest 的最短路徑
  印出R到 farthest的所有點,並將這些點設為「已掃過」
  當目前電力>=到原點的距離時(while loop)
     以未掃過的為優先,以「下上右左」的順序找點
       若沒有未掃過的,就以「下上右左」的順序往下走
       /*
          這一步的目的為在還有電時,盡可能找到其他還沒掃
          過的目標
       */
          不過事實上總共有24種排列組合(4!=24),也就是說這
          只是一種排法,而且事實上排法會大幅影響路徑、總
          步數,因此若真的要找到比較好的路徑的話,就是將
          24 種排法全部走過一次,然後取步數最少的為最佳
          解,在這份 project 中,以「下上右左」作為順序
       */
     當走到原點時,break
    /*
       因為 R 是唯一一個不是 1 但是可以在外圍的地方,若繼續
       跑 while 的話,可能會超出 map 的邊界
     */
  順著 predecessor 走回原點
```

上面的演算法就是 cleaning 的核心,當跑完 while loop 時,即走完全步的 map,這時候的 steps 就是我們所需要的總步數。

## Code history:

https://github.com/leetoby1215/project 1/commits/master/107061144 project 2.cpp

# 2. Test case Design

這裡提供幾個正確以及錯誤的測資:

## 正確的測資:

13 21 56
1111111111111111111
1000000000000000001
10R0101010101010101
1000000000000000001
1010101010101010101
1000000000000000001
1010101010101010101
1000000000000000001
1011111111111111111
1010101010101010101
1000000000000000001
1010101010101010101
1111111111111111111

## 錯誤的測資:

5 5 9	5 6 30	5 10 40	5 10 40	5 10 40
11111	111111	1111111111	1011111111	1111111111
10001	100001	1000101001	100000001	1000000001
10101	10R00R	1000111001	100000001	1000000001
10001	100001	1000000001	100000001	1000000001
1R111	111111	1R1111111	11111111R1	11111111r1