

# Линейная алгебра

Векторы и матрицы

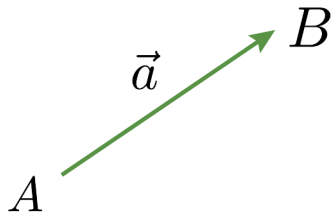


СБЕРБАНК

Корпоративный  
университет

# Векторы

Вектор — направленный отрезок:

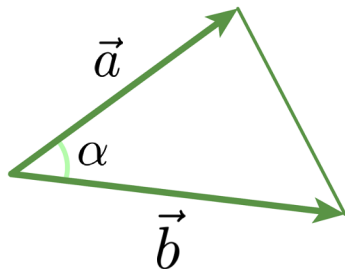


Примеры:

- Скорость автомобиля:



- Стороны треугольника:



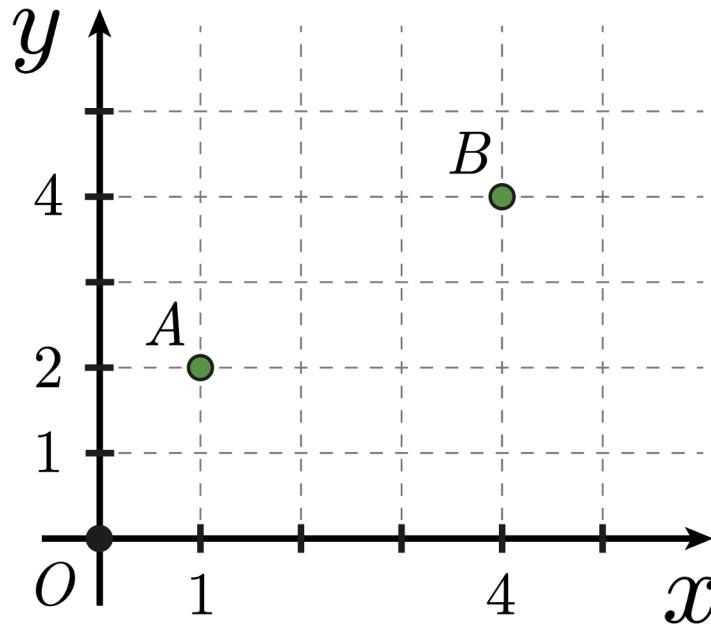
# Система координат

Совокупность координатных осей и начала отсчета

$$A(x_a; y_a), B(x_b; y_b)$$

$$\overrightarrow{AB}(x_b - x_a; y_b - y_a)$$

**Пример:** найти компоненты вектора  $AB$





СБЕРБАНК

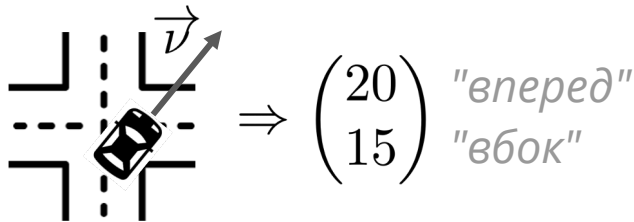
Корпоративный  
университет

# Виды векторов

- На плоскости — 2 числа

Скорость автомобиля:

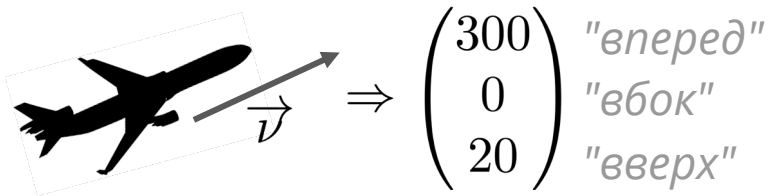
$$\{v_x, v_y\}$$



- В пространстве — 3 числа

Скорость самолета:

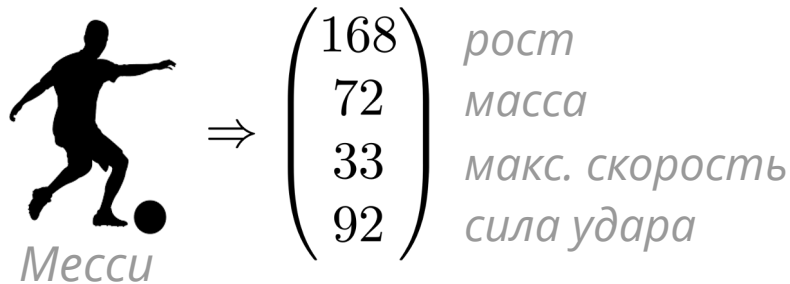
$$\{v_x, v_y, v_z\}$$



- В произвольном случае  $n$  чисел

характеристики футболиста:

$\{\text{рост; масса; макс. скорость; сила удара; ...}\}$





СБЕРБАНК

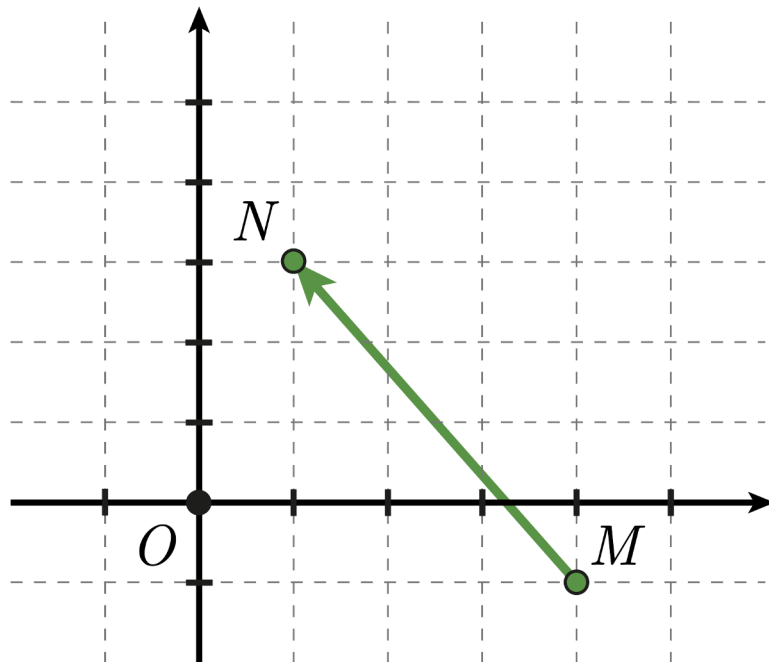
Корпоративный  
университет

# Длина вектора

Длина вектора  $\vec{a}$  с компонентами  $(a_1, a_2)$  :

$$|\vec{a}| = \sqrt{a_1^2 + a_2^2}$$

**Пример.** Найти длину вектора  $MN$ ,  
если  $M(4; -1)$ ,  $N(1; 4)$





# Линейные операции над векторами

$$\vec{a}(a_1; a_2), \vec{b}(b_1; b_2)$$

- Сложение:  $\vec{c} = \vec{a} + \vec{b} \iff \vec{c}(a_1 + b_1; a_2 + b_2)$
- Умножение на число:  $\vec{c} = p \cdot \vec{a} \iff \vec{c}(p \cdot a_1; p \cdot a_2)$
- Вычитание:  $\vec{c} = \vec{a} - \vec{b} = \vec{a} + (-\vec{b}) \iff \vec{c}(a_1 - b_1; a_2 - b_2)$

**Пример.**  $\vec{a}(2; -1; 1), \vec{b}(3; -2; 0), \vec{c} = 2\vec{a} - 3\vec{b}$



# Скалярное произведение векторов

$$(\vec{a}, \vec{b}) = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cdot \cos \alpha$$

$$\vec{a}(a_1; a_2), \vec{b}(b_1; b_2) \implies (\vec{a}, \vec{b}) = a_1 \cdot b_1 + a_2 \cdot b_2$$

- Векторы параллельны  $\implies (\vec{a}, \vec{b}) = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| = \max$
- Векторы перпендикулярны  $\implies (\vec{a}, \vec{b}) = 0$

**Пример.** Найти скалярное произведение и угол  $\alpha$  между векторами

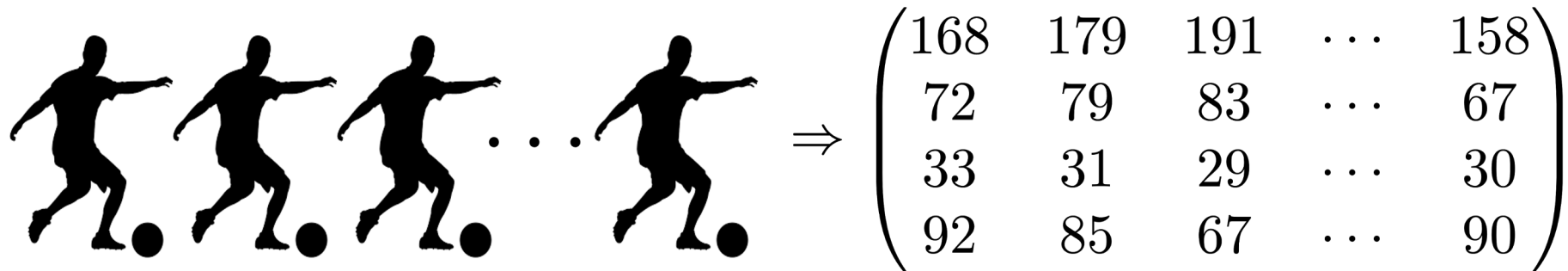
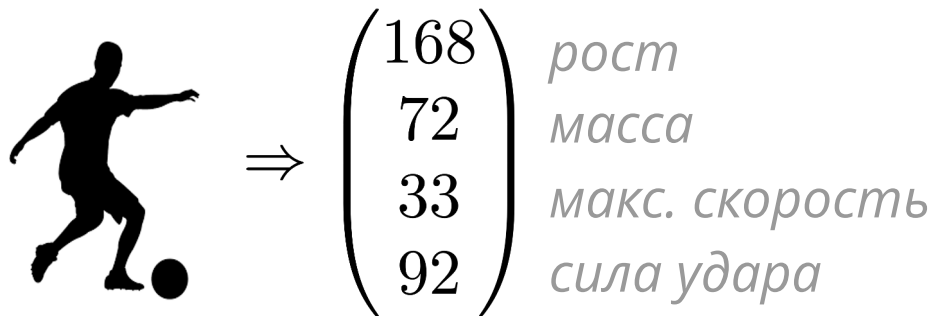
$$\vec{a}(2; -1; 2), \vec{b}(3; 4; 0)$$



СБЕРБАНК

Корпоративный  
университет

# Матрица







# Матрицы

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

$m$  — число строк

$n$  — число столбцов

$a_{ij}$  — элемент на пересечении  
 $i$ -той строки и  $j$ -того столбца

$$A_{n \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Квадратная матрица

$$A_{n \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & a_{22} & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

Диагональная матрица

$$E_{n \times n} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

Единичная матрица



# Транспонирование матриц

$$A_{m \times n} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad A^T = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

Если  $A = A^T$ , то матрица **симметричная**

**Пример.** Найти транспонированные матрицы:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -4 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}, \quad A^T =$$

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -3 \\ 2 & 6 & -1 \end{pmatrix}, \quad B^T =$$



# Линейные операции над матрицами

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{pmatrix}$$

- Сложение матриц:  $C = A + B \iff C = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & a_{12} + b_{12} \\ a_{21} + b_{21} & a_{22} + b_{22} \end{pmatrix}$
- Умножение на число:  $C = p \cdot A \iff C = \begin{pmatrix} p \cdot a_{11} & p \cdot a_{12} \\ p \cdot a_{21} & p \cdot a_{22} \end{pmatrix}$

**Пример.**  $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}, C = 2A - 2B =$



# Умножение матриц

$$A_{m \times n} \cdot B_{n \times k} = C_{m \times k}$$

$$A_{2 \times 3} = \begin{pmatrix} a & b & c \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix} \quad B_{3 \times 4} = \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & k & \cdot \\ \cdot & \cdot & l & \cdot \\ \cdot & \cdot & m & \cdot \end{pmatrix}$$

$$C_{2 \times 4} = A_{2 \times 3} \cdot B_{3 \times 4} = \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & c_{13} & \cdot \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

$$c_{13} = a \cdot k + b \cdot l + c \cdot m$$



**СБЕРБАНК**

Корпоративный  
университет

# Умножение матриц

---

**Пример.** Перемножить матрицы ***A*** и ***B***:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & -5 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} -1 & 4 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$



# Обратная матрица

---

- Обратная матрица

$$X \cdot A = A \cdot X = E, \quad X = A^{-1}$$

- Ортогональная матрица

$$A^{-1} = A^T$$



# Детерминант матрицы

---

Характерное число, определенное для квадратных матриц

**Вычисление:**

$$\mathbf{2 \times 2:} \det A = |A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

$$\mathbf{3 \times 3:} \det A = |A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{12} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}$$



# Детерминант матрицы. Примеры

---

Вычислить детерминанты матриц  $A$  и  $B$ :

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 2 & 8 & -4 \\ 3 & -6 & 9 \end{pmatrix}$$





# Свойства детерминанта матрицы

1.  $\det A = \det A^T$

2.  $\det AB = \det A \cdot \det B$

3.  $\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{11} & a_{12} \end{vmatrix} = -\det A$

4.  $\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{vmatrix} \mathbf{p} \cdot a_{11} & \mathbf{p} \cdot a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = \mathbf{p} \cdot \det A$

5.  $\det A = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \Rightarrow \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} + \alpha a_{11} & a_{22} + \alpha a_{12} \end{vmatrix} = \det A$



СБЕРБАНК

Корпоративный  
университет

# Детерминант матрицы. Пример

---

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 \\ 2 & 8 & -4 \\ 3 & -6 & 9 \end{pmatrix}$$