机器学习经典算法推导

黎雷蕾

2018年8月2日

目录

1	BP	算法	2
	1.1	Δw 更新公式推导 \ldots	3
	1.2	$\Delta heta$ 更新公式推导	5
	1.3	Δv 更新公式推导	5
	1.4	$\Delta\gamma_h$ 更新公式推导 (6
${f 2}$	下一	个算法	7

Chapter 1

BP 算法

假设样本输入为 x_i , 对应的标签为 y_i 。

假设第 h 个隐藏层输入为: $\alpha_h = \sum_i v_{ih} x_i$, 输出为: b_h 。

假设第 j 个输出层输入为: $\beta_j = \sum_j w_{hj} b_h$, 输出为: $\hat{y}_j = f(\beta_j - \theta_j)$, 其中 f(x) 为激活函数,这里取 sigmoid, θ 为阈值。

综上,我们可以建立从输入到输出的的联系:

$$\begin{cases}
\alpha_h = \sum_i v_{ih} x_i \\
b_h = f_1(\alpha_h - \gamma_h) \\
\beta_j = \sum_j w_{hj} b_h \\
\hat{y}_j = f_2(\beta_j - \theta_j)
\end{cases} (1.1)$$

对于某个样本 k, 计算均方误差, 为了方便, 增加一个系数 $\frac{1}{2}$:

$$E_k = \frac{1}{2} \sum_{j} (\hat{y}_j^k - y_j^k)^2 \tag{1.2}$$

我们进行随机梯度下降,满足:

$$g(x + \Delta x) < g(x) \tag{1.3}$$

根据泰勒展开式展开到一阶:

$$f(x + \Delta x) \approx f(x) + \Delta x f'(x) + \frac{1}{2!} \Delta x f^{(2)}(x) + \dots + \frac{1}{n!} \Delta x f^{(n)}(x)$$
$$\approx f(x) + \Delta x f'(x)$$
(1.4)

那么公式 1.3可以转化为:

$$g(x + \Delta x) < g(x) \Rightarrow g(x) + \Delta x g'(x) < g(x)$$

$$\Rightarrow \Delta x g'(x) < 0$$
(1.5)

我们只需让 $\Delta x g'(x)$ 趋近于一个接近零的极小负数即可,引入学习速率 η ,由梯度下降的公式及偏导数的定义:

$$v \leftarrow v + \Delta v \tag{1.6}$$

$$\Delta x = -\eta \frac{\partial L}{\partial x} \tag{1.7}$$

其中,L就是我们定义的损失函数,x就是需要优化的参数了。

1.1 Δw 更新公式推导

对于某个样本 k, 由公式 1.7我们可以推出 Δw 的优化公式:

$$\Delta w_{hj} = -\eta \frac{\partial E_k}{\partial w_{hj}} \tag{1.8}$$

由公式 1.1我们可以知道:w 先影响 β 再影响 \hat{y} 最后影响 E,这就构成了一个误差逆向传播链,那么由链式法则可以知道:

$$\frac{\partial E_k}{\partial w_{hj}} = \frac{\partial E_k}{\partial \hat{y}_j^k} \cdot \frac{\partial \hat{y}_j^k}{\partial \beta_j} \cdot \frac{\partial \beta_j}{\partial w_{hj}}$$
(1.9)

因为 $\beta_j = \sum_j w_{hj} b_h$, 那么:

$$\frac{\partial \beta_{j}}{\partial w_{hj}} = \frac{\partial \left(\sum_{j} w_{hj} b_{h}\right)}{\partial w_{hj}}$$

$$= \frac{\partial \left(w_{h1} b_{h} + w_{h2} b_{h} + \dots + w_{hj} b_{h}\right)}{\partial w_{hj}}$$

$$= b_{h}$$
(1.10)

接下来推导 $\frac{\partial E_k}{\partial \hat{y}_j^k}$:

$$\frac{\partial E_k}{\partial \hat{y}_j^k} = \frac{\left(\frac{1}{2}\sum_{j}(\hat{y}_j^k - y_j^k)^2\right)}{\partial \hat{y}_j^k} \\
= \frac{\partial \left(\frac{1}{2}\left((\hat{y}_1^k - y_1^k)^2 + (\hat{y}_2^k - y_2^k)^2 + \dots + (\hat{y}_j^k - y_j^k)^2\right)\right)}{\partial \hat{y}_j^k} \\
= \frac{\partial \left(\frac{1}{2}(\hat{y}_j^k - y_j^k)^2\right)}{\partial \hat{y}_j^k} \\
= \hat{y}_j^k - y_j^k$$
(1.11)

往下继续推导 $\frac{\partial \hat{y}_{i}^{k}}{\partial \beta_{i}}$, 这里需要借用一个 sigmoid 函数的特殊性质:

$$f'(x) = f(x)(1 - f(x))$$
(1.12)

借用 sigmoid 函数的性质,我们进行如下推导:

$$\frac{\partial \hat{y}_{j}^{k}}{\partial \beta_{j}} = \frac{\partial f(\beta_{j}^{k} - \theta_{j})}{\partial \beta_{j}}$$

$$= f'(\beta_{j}^{k} - \theta_{j})$$

$$= f(\beta_{j}^{k} - \theta_{j})(1 - f(\beta_{j}^{k} - \theta_{j}))$$

$$= \hat{y}_{i}^{k}(1 - \hat{y}_{i}^{k})$$
(1.13)

我们简化偏导数的表达公式:

$$g_{j} = \frac{\partial E_{k}}{\partial \hat{y}_{j}^{k}} \cdot \frac{\partial \hat{y}_{j}^{k}}{\partial \beta_{j}}$$

$$= (\hat{y}_{i}^{k} - y_{i}^{k})\hat{y}_{i}^{k}(1 - \hat{y}_{i}^{k})$$
(1.14)

至此,综合公式 1.9、1.11、1.13、1.10、1.14我们可以求出 Δw_{hj} 的更新公式了。

$$\Delta w_{hj} = -\eta g_j b_h = -\eta (\hat{y}_j^k - y_j^k) \hat{y}_j^k (1 - \hat{y}_j^k) b_h$$
 (1.15)

这说明 w 的更新完全可以由输出 \hat{y} ,label y 和上一层的输出 b_h 进行更新了。

1.2 $\Delta\theta$ 更新公式推导

同理, 我们可以由公式 1.7来确定 θ_i 的更新公式:

$$\Delta\theta_{j} = -\eta \frac{\partial E_{k}}{\partial \theta_{j}}$$

$$= -\eta \frac{\partial \left(\frac{1}{2} \sum_{j} (\hat{y}_{j}^{k} - y_{j}^{k})^{2}\right)}{\partial \theta_{j}}$$

$$= -\eta \frac{\partial \left(\frac{1}{2} \sum_{j} (f(\beta_{j}^{k} - \theta_{j}) - y_{j}^{k})^{2}\right)}{\partial \theta_{j}}$$

$$= -\eta \left((f(\beta_{j}^{k} - \theta_{j}) - y_{j}^{k}) \cdot f'(\beta_{j}^{k} - \theta_{j})\right)$$

$$= -\eta \left((\hat{y}_{j}^{k} - y_{j}^{k}) \cdot f(\beta_{j}^{k} - \theta_{j}) \cdot (1 - f(\beta_{j}^{k} - \theta_{j}))\right)$$

$$= -\eta \left((\hat{y}_{j}^{k} - y_{j}^{k}) \cdot \hat{y}_{j}^{k} \cdot (1 - \hat{y}_{j}^{k})\right)$$

$$= -\eta g_{j}$$

$$(1.16)$$

1.3 Δv 更新公式推导

同公式 1.8一致,结合链式法则,我们可以写出 Δv 的更新公式:

$$\Delta v_{ih} = -\eta \cdot \frac{\partial E_k}{\partial v_{ih}}
= -\eta \cdot \frac{\partial E_k}{\partial b_k} \cdot \frac{\partial b_k}{\partial \alpha_h} \cdot \frac{\partial \alpha_h}{\partial v_{ih}}
= -\eta \cdot \frac{\partial E_k}{\partial v_{ih}} \cdot \frac{\partial f(\alpha_h - \gamma_h)}{\partial \alpha_h} \cdot \frac{\partial \sum_i v_{ih} x_i}{\partial v_{ih}}
= -\eta \cdot \frac{\partial E_k}{\partial v_{ih}} \cdot f'(\alpha_h - \gamma_h) \cdot x_i
= -\eta \cdot \frac{\partial E_k}{\partial \hat{y}_j^k} \frac{\partial \hat{y}_j^k}{\partial \beta_j} \frac{\partial \beta_j}{\partial b_h} \cdot f(\alpha_h - \gamma_h) (1 - f(\alpha_h - \gamma_h)) \cdot x_i
= -\eta \cdot g_j \frac{\partial \sum_j w_{hj} b_h}{\partial b_h} \cdot b_h (1 - b_h) \cdot x_i
= -\eta \cdot g_j \sum_i w_{hj} \cdot b_h (1 - b_h) \cdot x_i = -\eta e_h x_i$$
(1.17)

其中 $e_h = b_h(1 - b_h) \sum_j w_{hj} g_j$.

1.4 $\Delta \gamma_h$ 更新公式推导

同理,我们可以结合链式法则,由公式 1.8来确定 γ_h 的更新公式:

$$\Delta \gamma_h = -\eta \cdot \frac{\partial E_k}{\partial \gamma_h}
= -\eta \cdot \frac{\partial E_k}{\partial b_h} \frac{\partial b_h}{\partial \alpha_h} \cdot \frac{\partial \alpha_h}{\partial b_h} \frac{\partial b_h}{\partial \gamma_h}
= -\eta \cdot e_h \cdot \frac{1}{\frac{\partial b_h}{\partial \alpha_h}} \cdot -1
= \eta e_h$$
(1.18)

Chapter 2

下一个算法