

## 一、简单题

- (1) 写出  $\text{Rank}(A) = r$  的十种等价陈述; (5 分)
- (2) 简要说明所有实矩阵  $A_{m \times n}$  构成实数域  $\mathbf{R}$  上的向量空间, 并说明其中零元素的唯一性; (10 分)
- (3) 试描述出  $\mathbf{R}^{2 \times 2}$  空间中所有正交投影矩阵的形式; (10 分)
- (4) 写出三维空间中分别绕  $x$  轴、 $y$  轴和  $z$  轴旋转  $\theta$  角的旋转矩阵。(5 分)

二、(1) 计算  $A = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$  的 1-Norm, 2-Norm 和  $\infty$ -Norm; (5 分)

(2) 确定  $\alpha$  和  $\beta$  的值, 使得矩阵  $\begin{pmatrix} \alpha + \beta & \beta - \alpha \\ \alpha - \beta & \alpha + \beta \end{pmatrix}$  为正交矩阵。(10 分)

三、设  $A = \begin{pmatrix} 1 & 19 & -34 \\ -2 & -5 & 20 \\ 2 & 8 & 37 \end{pmatrix}$ , 使用 Givens reduction 方法把矩阵  $A$  化为上三角矩阵  $R$ . (15 分)

四、设  $X$  和  $Y$  为  $\mathbf{R}^3$  空间的子空间,  $B_X$  和  $B_Y$  分别为一组基, 定义如下:

$$B_X = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \right\}, \quad B_Y = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} \right\}$$

(1) 说明  $X$  和  $Y$  互为补空间; (5 分)

(2) 给出沿子空间  $Y$  方向投影到子空间  $X$  的投影矩阵  $P$ , 并计算  $Pv$ , 这里  $v = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ . (10 分)

五、设

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -20 & -14 \\ 3 & 27 & -4 \\ 4 & 11 & -2 \end{pmatrix}$$

使用 Gram-Schmidt 正交化方法求出矩阵  $A$  的 QR 分解。(15 分)

六、设  $A$  和  $B$  为  $m \times n$  的矩阵, 证明: (1)  $\text{trace}(A^T B)^2 \leq \text{trace}(A^T A) \text{trace}(B^T B)$ ; (5 分)

(2)  $\text{trace}(AB) = \text{trace}(BA)$ . (5 分)