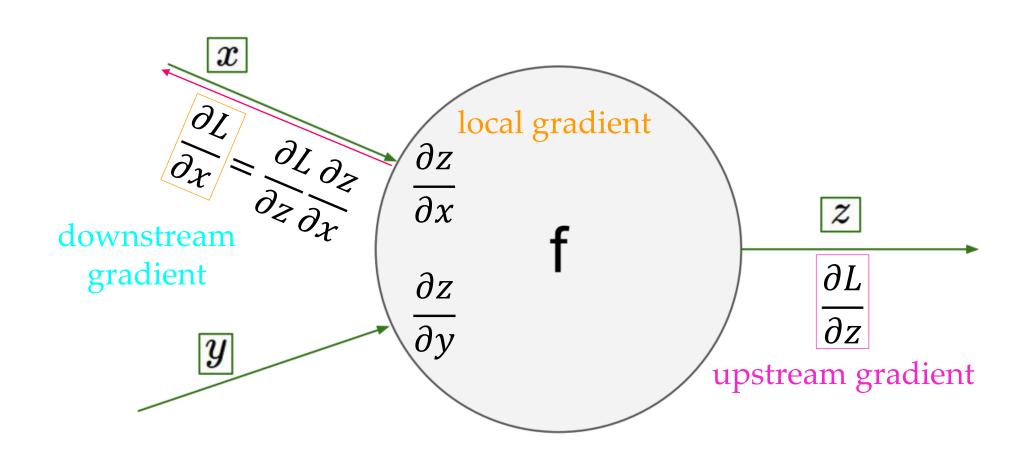


مبانی یادگیری عمیق

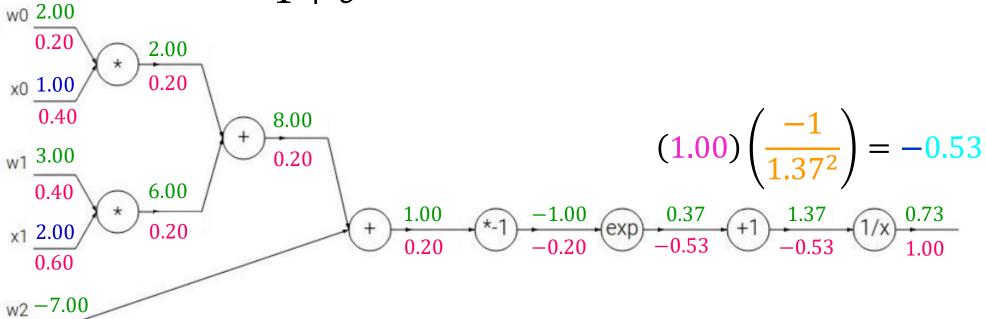
مدرس: محمدرضا محمدی

پسانتشار (Backpropagation)



$f(\mathbf{w}, \mathbf{x}) = \frac{1}{1 + e^{-(w_0 x_0 + w_1 x_1 + w_2)}}$

مثال: Linear + Sigmoid

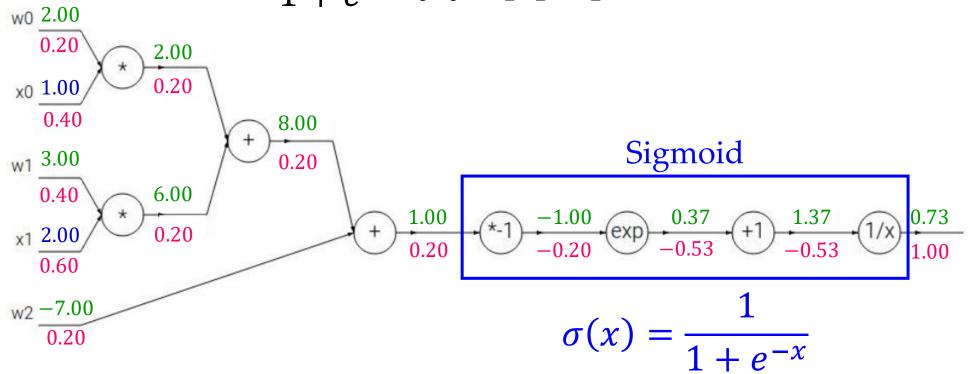


$$\frac{\partial(ax)}{\partial x} = a$$
 $\frac{\partial(c+x)}{\partial x} = 1$ $\frac{\partial(e^x)}{\partial x} = e^x$ $\frac{\partial(1/x)}{\partial x} = \frac{-1}{x^2}$

0.20

مثال: Linear + Sigmoid

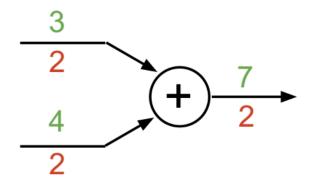
$$f(\mathbf{w}, \mathbf{x}) = \frac{1}{1 + e^{-(w_0 x_0 + w_1 x_1 + w_2)}}$$



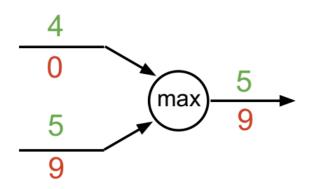
$$\frac{d\sigma(x)}{dx} = \frac{e^{-x}}{(1+e^{-x})^2} = \frac{1-1+e^{-x}}{1+e^{-x}} \frac{1}{1+e^{-x}} = (1-\sigma(x))\sigma(x)$$

نمونههایی از جریان گرادیان

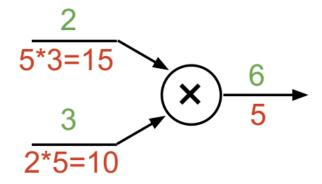
گیت جمع: توزیع کننده گرادیان



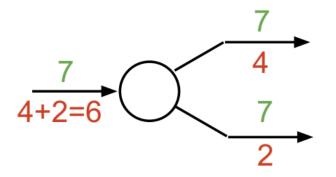
گیت بیشینه: روتر گرادیان



گیت ضرب: مبادله گر گرادیان



گیت **کپی**: جمع کننده گرادیان



Forward pass: Compute output

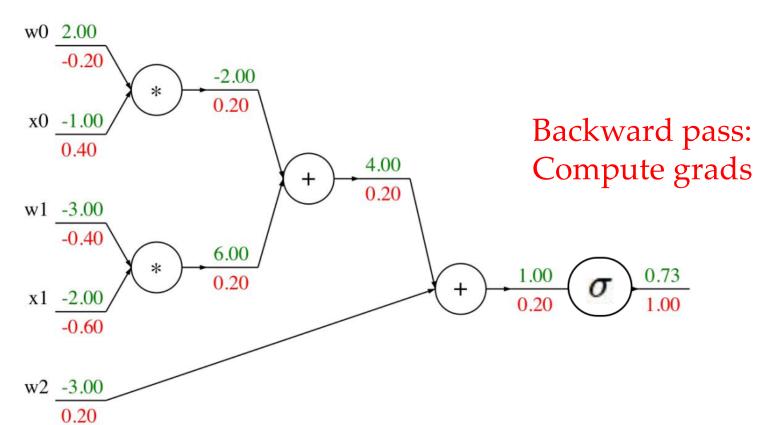
```
s0 = w0 * x0

s1 = w1 * x1

s2 = s0 + s1

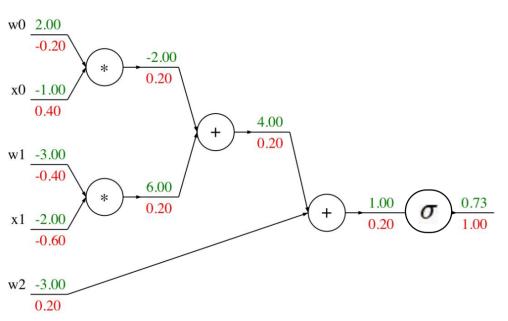
s3 = s2 + w2

L = sigmoid(s3)
```



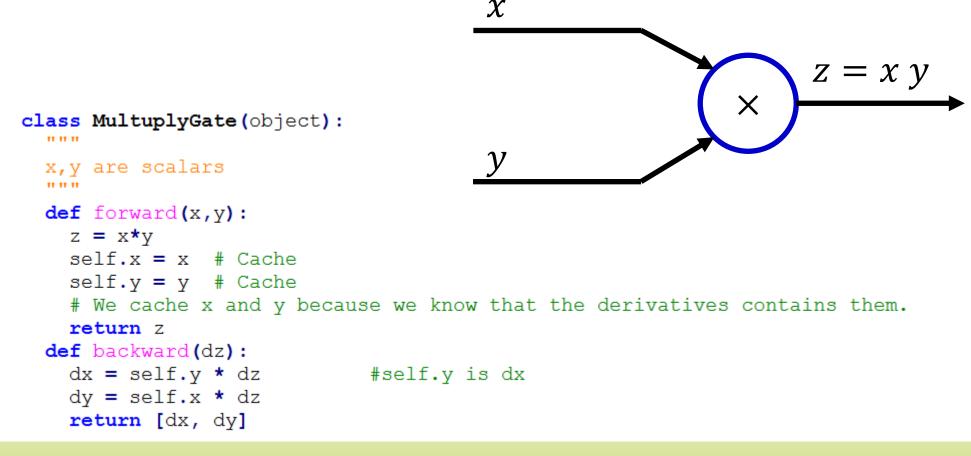
```
grad_L = 1.0
grad_s3 = grad_L * (1 - L) * L
grad_w2 = grad_s3
grad_s2 = grad_s3
grad_w0 = grad_s2
grad_s1 = grad_s2
grad_w1 = grad_s1 * x1
grad_x1 = grad_s1 * w1
grad_w0 = grad_s0 * x0
grad_x0 = grad_s0 * w0
```

پیادهسازی ماژولار

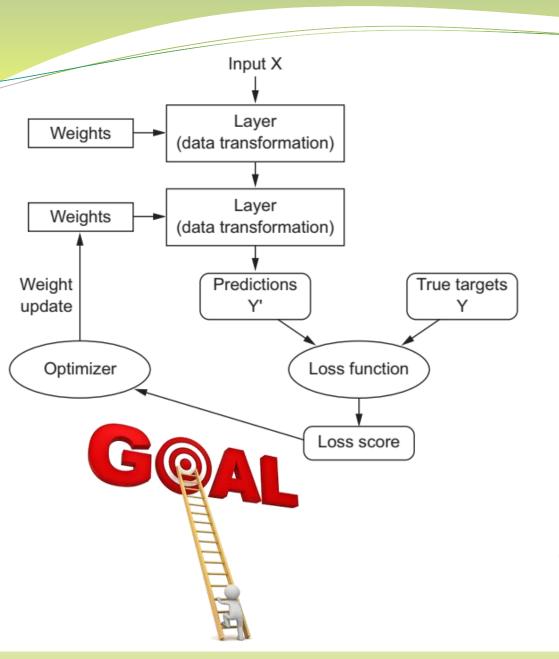


```
class ComputationalGraph(object):
    # . . .
    def forward(inputs):
        # 1. [pass inputs to input gates...]
        # 2. forward the computational graph:
        for gate in self.graph.nodes topologically sorted():
            gate.forward()
        return loss # the final gate in the graph outputs the loss
    def backward():
        for gate in reversed(self.graph.nodes_topologically_sorted()):
            gate.backward() # little piece of backprop (chain rule applied)
        return inputs_gradients
```

گیت ضرب



تابع ضرر و تابع فعالسازی

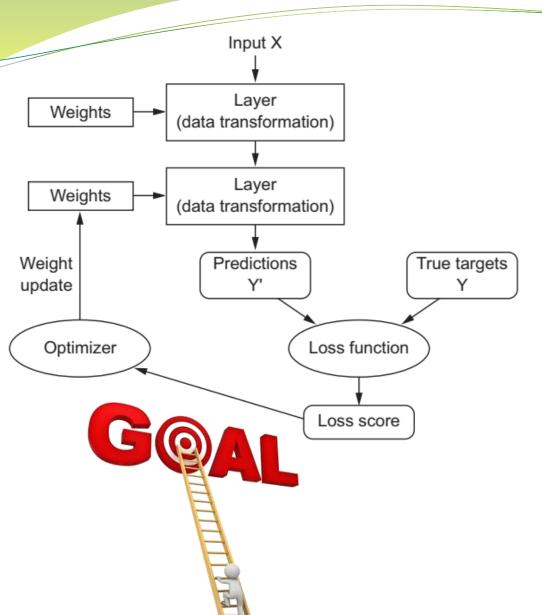


یادگیری عمیق

- تابع فعالسازي لايه آخر
- این تابع قیدهای مفیدی را بر روی خروجی شبکه اعمال میکند

• تابع ضرر

- این تابع باید منطبق بر مسئله مورد نظر و تابع فعالسازی لایه آخر باشد
- بسیاری از اوقات نمی توان معیار هدف را به طور مستقیم بهینه کرد
- لازم است بتواند برای یک minibatch به درستی محاسبه شود و مشتقیذیر باشد

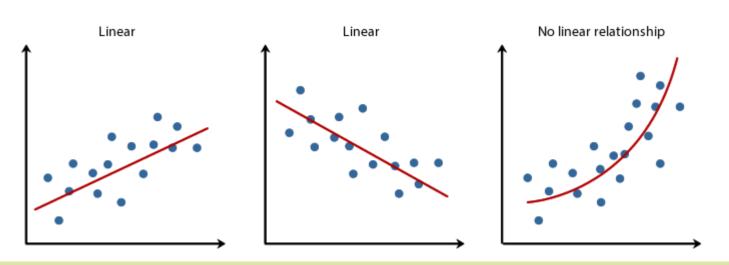


تابع ضرر

- $^{\circ}$ با چه معادلهای y و y را مقایسه کنیم $^{\circ}$
- روشهای یادگیری ماشین عموما مبتنی بر تئوری احتمالات هستند
- به طور معمول، از رویکرد Maximum Likelihood استفاده می شود
- می خواهیم پارامترهای مدل را طوری تنظیم کنیم که احتمال مشاهده xها از yها ماکزیمم باشد

رگرسیون

- شامل تخمین یک مقدار پیوسته است
- به عنوان مثال، پیشبینی دمای فردا بر اساس دادههای هواشناسی
- مى توانيم از تابع فعال سازى خطى در لايه آخر استفاده كنيم
 - تابع ضرر مناسب چیست؟
 - با فرض توزیع نرمال خطا، میانگین مربعات خطا



$$J(\boldsymbol{\theta}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y} \sim \hat{p}_{data}} \|\boldsymbol{y} - f(\boldsymbol{x}; \boldsymbol{\theta})\|^{2}$$