

OBJETIVO

Atuar como técnico em Automação Industrial, com interesse em atuar nas áreas de robótica, aplicando conhecimentos de modelagem 3D e visão computacional.

CONTATO

- **** (31) 99709-1410
- ✓ lucaslemosricaldoni@gmail.com
- Pelo Horizonte Minas Gerais Brasil
- https://www.linkedin.com/in/
- https://github.com/lemosslucas
- https://grabcad.com/lucas.lemos.ricaldoni-1
- https://lemosslucas.github.io/lemosslucas/

FORMAÇÃO ACADÊMICA

2023 - Atual (Previsão de Conclusão 2025)

Colégio Técnico da UFMG -Coltec Técnico em Automação Industrial

LUCAS LEMOS RICALDONI

TÉCNICO EM AUTOMAÇÃO INDUSTRIAL

EXPERIÊNCIA PROFISSIONAL

Estagiário no LIPS - Laboratório de Inovação Prototipagem e Simulação (UFMG)

2025

2025

2025

Desenvolvimento de soluções inovadoras com foco em:

- Modelagem 3D (SolidWorks)
- Programação em C/C++
- Prototipagem e desenvolvimento de sistemas robóticos
- Desenvolvimento de circuitos eletrônicos

EXPERIÊNCIAS ACADÊMICAS E PROJETOS

Robótica

- Competição de Robôs Autônomos da UFMG
 Capitão da equipe Tartaruga Linhas, 3° Lugar na Categoria

 Seguidor de Linha Avançada e 1° Lugar na Categoria Design,
 utilizando Arduino e C/C++ para programar seguidores de linha.
- Olimpíada Brasileira de Robótica
 Capitão da equipe UAILL-E, utilizando um robô com visão computacional, com raspberrypi e OPENCV.
- BioChallenge
 Desenvolvi uma aplicação IoT para avisar ao idoso sobre a umidade da planta.
- Competição de Robôs Autônomos da UFMG
 Capitão de uma das duas equipes finalistas do Coltec, utilizando
 Arduino e C/C++ para programar seguidores de linha.
- Olimpíada Brasileira de Robótica
 Capitão da equipe classificada para a etapa estadual, utilizando

 Arduino e C/C++ para desenvolver robôs autônomos.

Modelagem 3D

BioChallenge
 Modelagem de uma Pulseira Inteligente.

PDF, aplicando HTML, CSS, JavaScript e Python.

Cases para eletrônicos
 Suporte para um BMS para acoplar no soquete de pilhas de Litio

Programação de Desenvolvimento Web

PolyBook
 Desenvolvi um site para o desenvolvimento do aprendizado de uma língua estrangeira a partir da leitura de livros no formato

COMPETÊNCIAS

Linguagens

Python

C/C++

MATLAB

JavaScript

CSS

HTML

Ferramentas de Desenvolvimento

Git & GitHub

LaTeX

Excel

Jupyter Notebook

Google Colab

Visual Studio Code

Arduino IDE

CodeSYS

Modelagem e Simulação

Fusion 360

SolidWorks

EasyEDA

Multisim

MATLAB

IDIOMAS

- Italiano (Avançado)
- Inglês (Intermediário)

FORMAÇÃO COMPLEMENTAR

Certificação MathWorks - Simulink, Simscape e Multibody Simulation 2025

Carga horária: 10 horas

MathWorks, Natick, Estados Unidos

Applications of TinyML 2025

Carga horária: 24 horas

Harvard University, HARVARD, Estados Unidos.

Industria 4.0: Internet das Coisas 2025

Carga horária: 30 horas

Instituto Federal de Minas Gerais, IFMG, Brasil

OPENCV BOOTCAMP 2025

Carga horária: 10 horas

OpenCV University, Estados Unidos.

CS50's Web Programming with Python and Javascript. 2024

Carga horária: 80 horas

Harvard University, HARVARD, Estados Unidos.

CS50's Programming with Python. 2024

Carga horária: 40h

Harvard University, HARVARD, Estados Unidos.

Complete A.I & Machine Learning, Data Science Bootcamp. 2024

Carga horária: 44 horas Zero to Mastery, Udemy

Introduction to Computer Vision and Image Processing 2024

Carga horária: 22 horas

International Business Machines Corporation, IBM, Estados Unidos

INFORMAÇÕES ADICIONAIS

Disponibilidade: 30 horas por semana

Habilidades Técnicas

Projeção de projetos robóticos.

Programação de micro controladores e sistemas embarcados

(Arduino, ESP32).

Soldagem de componentes eletrônicos.

Desenvolvimento de projetos de IA e Machine Learning.

Criação e análise de gráficos usando MATLAB.

Programação de CLP.

Utilização de Impressora 3D

Modelagem 3D

Projeção de Placas de Circuito Impresso (PCB).

Habilidades Interpessoais

Trabalho em equipe.

Liderança.

Resolução de Problemas.

Comprometimento com prazos e objetivos.