บทที่ 2

ทฤษฎีและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

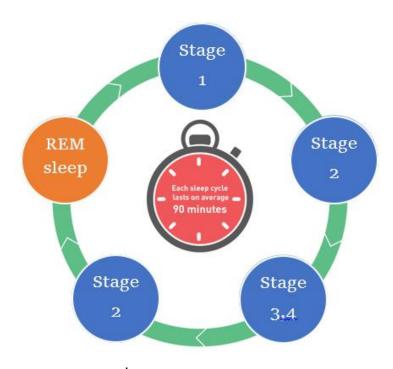
2.1 พฤติกรรมและการเปลี่ยนแปลงของร่างกายขณะนอนหลับ

เมื่อมนุษย์มีการนอนหลับพักผ่อนที่เพียงพอ ในเช้าวันถัดมาจะรู้สึกสดชื่นตื่นตัวที่จะทำ กิจกรรมประจำวัน และสามารถมีผลกระทบต่อคุณภาพโดยรวมของชีวิต

เพื่อที่จะได้รับการนอนหลับในปริมาณที่พอเหมาะและคุณภาพที่ดี ในวัยรุ่นควรนอนหลับอย่าง น้อย 8 ชั่วโมงต่อคืนโดยไม่มีการรบกวน การนอนหลับในเวลาที่พอเหมาะจะช่วยให้ กล้ามเนื้อ รักษาตัวเอง เปลี่ยนความทรงจำระยะสั้นเป็นความทรงจำระยะยาว และ หลั่งโกรทฮอร์โมน (Growth hormones)

2.1.1 Sleep cycle

การนอนหลับนั้นจะมี 2 รูปแบบคือแบบ REM (rapid eye movement) และแบบ NREM (non-rapid eye movement) โดยการนอนหลับตลอดทั้งคืนนั้นจะมีการสลับกันระหว่างแบบ REM และแบบ NREM โดยการนอนหลับแบบ NREM มี 4 stage เมื่อเราเริ่มนอนหลับร่างกายจะเข้าสู่ NREM ใน stage ที่ 1,2,3 และ 4 ตามลำดับ จากนั้นจะกลับ ไปที่ stage 2 และ ไปที่การนอนแบบ REM โดยจะใช้เวลาในการเกิดจักรนี้ประมาณ 90-110 นาที จากนั้นจะวนซ้ำแบบนี้ ไปเรื่อยๆตลอด ช่วงระยะเวลาในการนอนหลับ เรียกพฤติกรรมนี้ว่า sleep cycle



ภาพที่ 2-1 การทำงานของ sleep cycle

2.1.1.1 การนอนแบบ REM (rapid eye movement)

เป็นการนอนหลับที่มีการขยับของลูกตา เป็นช่วงที่เกิดความฝัน อาการละเมอ การนอนหลับรูปแบบนี้ร่างกายจะไม่สามารถกักเก็บอุณหภูมิได้ดี ทำให้อุณหภูมิของร่างกายปรับ ใกล้เกียงตามสภาพแวดล้อม อัตราการเต้นของหัวใจและความคันโลหิตเพิ่มขึ้น เกิดขึ้นทุกๆ 90-110 นาทีตลอดทั้งลืน โดยจะมีระยะเวลาในการนอนหลับรูปแบบนี้ประมาณ 10-11 นาที

2.1.1.2 การนอนแบบ NREM (non-rapid eye movement)

การนอนหลับรูปแบบนี้เกิดขึ้นเมื่อเราเริ่มนอนหลับ และเป็นรูปแบบการนอน หลับที่มีผลต่อกุณภาพการนอนหลับอย่างมาก เพราะมีการซ่อมแซมร่างกาย ผ่อนคลายกล้ามเนื้อ และมีการหลั่งของฮอร์ โมนต่างๆ อธิเช่น ฮอร์ โมนที่เร่งการเติบโต (growth hormone) โดยการหลับ จะเริ่มจาก stage ที่1 และเป็นไปตาม sleep cycle การนอนหลับรูปแบบนี้แบ่งออกเป็น 4 stage ได้แก่

Stage 1

- อยู่ในช่วงกึ่งหลับกึ่งตื่น
- อาจมีอาการกระตุกของกล้ามเนื้อ

Stage 2

- เริ่มหลับลึกลง
- การหายใจและอัตราการเต้นของหัวใจกลับสู่สภาวะปกติ
- อุณหภูมิของร่างกายลดลง

Stage 3 และ Stage 4

- เป็นช่วงที่หลับลึกที่สุด และเป็นช่วงที่ซ่อมแซมร่างกายมากที่สุด
- ความคันโลหิตลคลง
- หายใจช้าลง
- กล้ามเนื้อผ่อนคลาย
- เลือดไปเลี้ยงกล้ามเนื้อเพิ่มขึ้น
- เกิดการเจริญเติบโตและซ่อมแซมกล้ามเนื้อ
- มีการหลั่งของฮอร์โมน เช่น ฮอร์โมนที่เร่งการเติบโต (growth hormone)

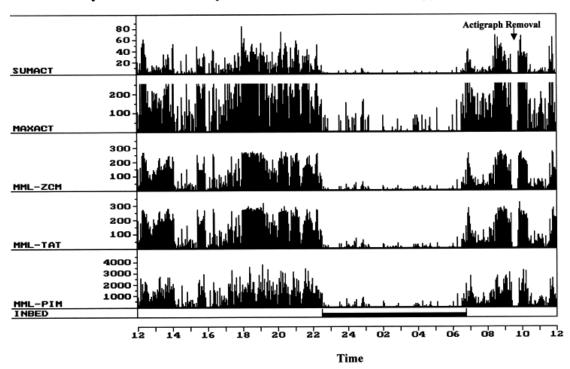
การนอนหลับที่มีคุณภาพที่ดีนั้นควรมีช่วงเวลาที่นอนหลับแบบ NREM อย่างน้อย 75% ของการนอนหลับตลอดทั้งคืนและมีการนอนหลับแบบ REM ไม่เกิน 25% ของการนอนหลับตลอด ทั้งคืน

2.2 วิธีการที่ใช้ในการตรวจจับการนอนหลับ

2.2.1 Actigraphy

Actigraphy เป็นกราฟที่แสดงข้อมูลการเคลื่อนใหวของมนุษย์ สำหรับการตรวจสอบ วงจรการพักผ่อนหรือกิจกรรมการเคลื่อนที่ต่างๆ โดยทั่วไปแล้ว อุปกรณ์ที่ใช้ทำ Actigraphy จะอยู่ ในรูปของกำไลข้อมือ หรือนาฬิกาข้อมือ หรือส่วนใดๆที่สามารถยึดแนบไปกับร่างกายได้ โดยใน ตัวอุปกรณ์จะประกอบไปด้วย Accelerometer สำหรับการวัดความเร่ง ซึ่งมีตั้งแต่แบบ 1 แกนขึ้นไป จนถึงแบบ 6 แกน (6DoF) มี low-pass filter สำหรับกรองการเคลื่อนใหวทุกย่านยกเว้นย่านที่มี ความถี่ 2-3hz มี timer ไว้สำหรับจับเวลาเพื่อบันทึกการเคลื่อนใหว โดยจะบันทึกเป็นปริมาณของ การเคลื่อนใหวในหนึ่งช่วงเวลา (epoch) โดยทั่วไปจะบันทึกที่ 15 วินาที, 30 วินาที และ 60 วินาที มี Memory สำหรับเก็บบันทึกข้อมูลการเคลื่อนใหวดังกล่าว และมี Interface สำหรับส่งข้อมูลออกไป นอกตัวอุปกรณ์เพื่อนำข้อมูล ไปวิเคราะห์ เช่น USB , Bluetooth เป็นต้น

Activity-Rest Measured by Actillume and Mini-Motionlogger Actigraphs

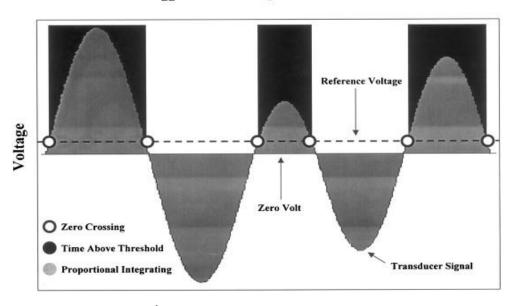


ภาพที่ 2-2 ตัวอย่างกราฟ Actigraphy ในโหมดต่างๆ

2.2.2 การบันทึก Actigraphy

สำหรับการบันทึกข้อมูล Actigraphy นั้นสามารถทำได้หลายวิธี อาทิเช่นแบบ ZCM (zero crossing mode) ซึ่งเป็นการนับจำนวนครั้งที่ค่าของ Accelometer ผ่านค่าขีดแบ่ง (threshold) ในการ บันทึกแต่ละช่วงเวลา (epoch), แบบ PIM (proportional integral mode) เป็นการวัดพื้นที่ใต้กราฟที่ ได้มาจากการพล็อตค่าของ Accelometer แล้วทำการบวกค่าขึ้นเรื่อยๆตามค่าที่วัดได้ในแต่ละ ช่วงเวลา (epoch) และ TAT (time above threshold) เป็นการใช้ค่า threshold สำหรับค่าจาก Accelerometer โดยจะวัดระยะเวลาที่ค่าของ Accelerometer มากกว่า threshold จากงานวิจัยจะ พบว่า แบบ PIM จะมีความแม่นยำสุดแต่จะ ไม่ต่างจากแบบ ZCM มากนัก

Mini-Motionlogger Movement Quantification Modalities



ภาพที่ 2-3 วิธีการวัด Actigraphy ในโหมดต่างๆ

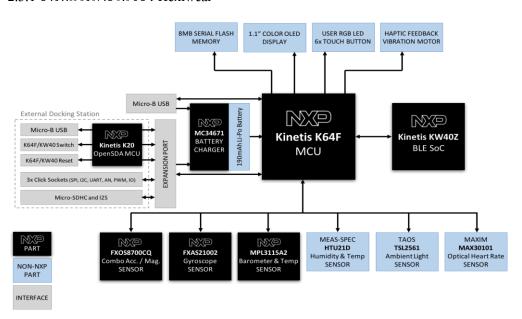
2.3 Hexiwear



ภาพที่ 2-4 แพลตฟอร์มสำหรับพัฒนาประเภทสวมใส่ Hexiwear

Hexiwear เป็นชุดพัฒนาในรูปแบบของอุปกรณ์สวมใส่ มีขนาดเล็ก ใช้พลังงานต่ำ มีเซ็นเซอร์ อยู่หลากหลายชนิดสามารถเชื่อมต่อได้แบบไร้สายด้วย Bluetooth 4.1 เหมาะแก่การทำเป็นอุปกรณ์ ต้นแบบในโครงงานนี้

2.3.1 ฮาร์ดแวร์ภายในของ Hexiwear



ภาพที่ 2-5 Block Diagram ของ Hexiwear

ตาราง 2-1 กุณสมบัติของ Hexiwear

Module	Model name
MCU	NXP Kinetis K64 MCU (ARM®
	Cortex®-M4, 120 MHz, 1M Flash,
	256K SRAM)
Bluetooth Low Energy	NXP Kinetis KW4x (ARM®
	Cortex®-M0+, Bluetooth Low
	Energy & 802.15.4 Wireless MCU)
3D Accelerometer and 3D	NXP FXOS8700CQ
Magnetometer	
3-Axis Digital Gyroscope	NXP FXAS21002
Absolute Digital Pressure sensor	NXP MPL3115A2R1
600 mA Single-cell Li-Ion/Li-	NXP MC34671
Polymer Battery Charger	

Light-to-digital converter	TAOS TSL2561
Digital humidity and temperature	MEAS HTU21D
sensor	
Heart-rate sensor	MAXIM MAX30101
1.1" full color OLED display	szboxing PSP27801
Haptic feedback engine	Paralax HPL402323
Battery	190 mAh 2C Li-Po battery
Touch interface	Capacitive touch interface
RGB LED	SML-LX0404SIUPGUSB
External Flash Memory 8MB	Winbond W25Q64FVSSIG

2.3.2 ซอฟแวร์ที่ใช้ในการพัฒนา Hexiwear

Kinetis® Design Studio IDE



ภาพที่ 2-6 Kinetis Design Studio IDE

Kinetis Design Studio IDE เป็น IDE (integrated development environment) สำหรับ การพัฒนา MCU ตระกูล Kinetis โดยพัฒนามาจาก Eclipse อีกทีหนึ่ง ในโครงงานนี้จะใช้ซอฟต์แวร์ ตัวนี้ในการโปรแกรม Hexiwear

2.4 MQTT protocol

MQTT เป็น protocol ที่ออกแบบมาเพื่อใช้รับส่ง (publish/subscribe) โมเคลข้อความระหว่าง M2M ที่ใช้ bandwidth ต่ำมาก โดยข้อมูลที่ส่งผ่านมีลักษณะเป็นข้อความสั้นๆ โดยส่งผ่านทาง TCP (TCP/IP port 1883 สำหรับแบบทั่วไป และ TCP/IP port 8883 สำหรับแบบที่เข้ารหัสด้วย SSL)

MQTT มีโครงสร้างแบบ Client และ Server โดยมี Client เป็น Sensors หรือ Module ต่างๆ และมี Server ที่เรียกว่า Broker เป็นตัวกลางคอยรับ-ส่งข้อมูลระหว่าง Client ต่างๆอีกที

2.5 Amazon Web Services

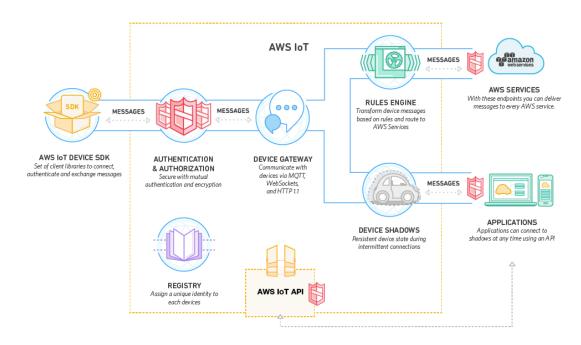
Amazon Web Services หรือ AWS เป็นผู้ให้บริการเครื่องคอมพิวเตอร์บนกลุ่มเมฆ (Cloud Computing) เพื่อให้ผู้ใช้สามารถเข้าถึงบริการได้จากทุกที่ที่สามารถเชื่อมต่อระบบอินเตอร์เน็ตได้ และซื้อบริการ IT Services ชนิดต่างๆได้ เช่น Web server, Database Server, Internet of things ผู้ใช้

สามารถกำหนดและควบคุมปริมาณการใช้ทรัพยากรเครื่องคอมพิวเตอร์ได้ด้วยตนเอง โดยไม่ จำเป็นต้องมีการลงทุนทางด้านอุปกรณ์ฮาร์ดแวร์และซอฟต์แวร์

2.5.1 AWS IoT

เป็น cloud platform ที่ใช้ในการจัดการการเชื่อมต่อของอุปกรณ์กับ cloud application และอุปกรณ์อื่นๆ ให้ง่ายและมีความปลอดภัยมากขึ้น AWS IoT สามารถรองรับการใช้งานของ อุปกรณ์พร้อมกันได้พันล้านเครื่อง สามารถติดตามและติดต่อสื่อสารกับอุปกรณ์ได้ตลอดเวลาผ่าน ทาง HTTP, Web Sockets หรือ MQTT protocol

2.5.1.1 การทำงานของ AWS IOT



ภาพที่2-10 แผนผังการทำงานของ AWS IoT

AWS IoT Device SDK: AWS IoT มี SDK เพื่อช่วยให้ผู้ใช้สามารถเชื่อมต่ออุปกรณ์กับ
AWS IoT ได้ง่ายและรวดเร็วขึ้น จะอนุญาตให้มีการเชื่อมต่อแลกเปลี่ยนข้อมูล โดยใช้ MQTT,
HTTP หรือ WebSockets protocols โดย AWS IoT Device SDK รองรับการเขียนหลายภาษาอธิเช่น
C, JavaScript, Python, Arduino

Device Gateway: ช่วยให้อุปกรณ์สามารถติดต่อสื่อสารกับ AWS IoT ได้อย่างปลอดภัย
และมีประสิทธิภาพ Device Gateway สามารถแลกเปลี่ยนข้อมูล โดยใช้ publication/subscription
model เพื่อช่วยให้มีการติดต่อสื่อสารแบบ one-to-one และ one-to-many

Authentication and Authorization: เพื่ออนุญาตให้อุปกรณ์ที่ลงทะเบียนไว้สามารถเชื่อมต่อ และแลกเปลี่ยนข้อมูลกับ AWS ได้ โดยผู้ใช้สามารถกำหนดกฎที่ใช้ในการอนุญาตจาก console หรือใช้ API

Registry: ใช้ในการกำหนดตัวตนและอธิบายอุปกรณ์ที่เชื่อมต่อกับ AWS IoT เหมือน metadata เช่น บอกกุณสมบัติและความสามารถของอุปกรณ์ โดย Registry จะกำหนดตัวตนของแต่ ละอุปกรณ์ไม่ให้ซ้ำกัน โดยไม่คำนึงถึงประเภทหรือวิธีการเชื่อมต่อ

Device Shadows: เก็บสถานะถ่าสุดของแต่ละอุปกรณ์ โดยผู้ใช้สามารถเข้าไปอ่านข้อความ ถ่าสุดหรือตั้งค่าในอนาคตของอุปกรณ์แม้อุปกรณ์จะไม่ได้เชื่อมต่อก็ตาม

Rules Engine: เป็นกฎที่ผู้ใช้ตั้งขึ้นเองโดยอยู่บนพื้นฐานของของ AWS ที่ใช้ในการ กำหนดการส่งข้อมูลที่ได้จากอุปกรณ์ไปยังAWSเพื่อขอใช้บริการ

2.5.1.2 AWS IoT Device SDK

AWS IoT Device SDK เป็นเครื่องมือที่ช่วยให้การติดต่อระหว่างอุปกรณ์และAWS IoT มี ความง่าย สะควกรวดเร็วและมีความปลอดภัยมากขึ้น ทำงานร่วมกับ Device Gateway และ Device Shadows โดย AWS IoT Device SDK จะประกอบไปด้วย libraries ต่างๆ และตัวอย่างการใช้งาน ช่วยให้สามารถสร้างนวัตกรรมใหม่ๆ ได้ง่ายขึ้น

2.5.2 AWS Lambda

คือ compute service ที่ให้บริการรัน code โดยที่ผู้ใช้ไม่ต้องสร้างหรือจัดเตรียม server โดย จะคิดค่าบริการตามเวลาที่ใช้งานจริง และจะไม่คิดค่าบริการถ้า code ที่เราเขียนไว้ใน AWS Lambda ไม่ได้ทำงาน ผู้ใช้สามารถอัพโหลด code ไว้ที่ AWS Lambda และตั้งค่าให้ automatically trigger เมื่อ มี event เข้ามากระตุ้น Lambda ก็จะทำงานตาม code ที่เราเขียน ผู้ใช่สามารถเรียกใช้ Lambda จาก

AWS service อื่นๆ web app หรือ mobile app โดย AWS Lambda สามารถรองรับภาษาได้ดังนี้ Node.js, Java, และ Python

2.6 Raspberry pi 3

Raspberry pi 3 คือ บอร์ดคอมพิวเตอร์ขนาดเล็กที่สามารถรองรับระบบปฏิบัติการยูนิกซ์ (Unix Operating System) ได้หลาย distribution ทำให้เป็นที่นิยมนำมาประยุกต์ใช้ในการสร้างอุปกรณ์ ต่างๆ หรือใช้เป็นคอมพิวเตอร์ตั้ง โต๊ะ โดยมีชุมชนที่ร่วมให้ข้อมูลเกี่ยวกับประสบการณ์การใช้งาน Raspberry pi 3 ขนาดใหญ่ ทำให้สามารถค้นคว้าหาข้อมูลเพิ่มเติมได้ง่าย

ตาราง 2-1 คุณสมบัติของ Raspberry Pi 3

Module	Model
CPU	Quad-core 1.2 GHz ARM Cortex-A53 แบบ 64 bits
GPU	Broadcom VideoCore IV @ 400 MHz
Memory	1 GB (LPDDR2-900 SDRAM)
Storage	Micro SDCard
I/O Port	4 USB ports
	1 Fast Ethernet port
	802.11n Wireless LAN
	Bluetooth 4.0
	1 HDMI ports
	GPIO 40 pins

2.7 งานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

Tilmanne J, et al (2009) ได้ทำการศึกษาอัลกอริทึมสำหรับการให้คะแนน Actigraphy ไว้ 2 แบบได้แก่แบบที่ประยุกต์ใช้เครือข่ายปัญญาประดิษฐ์ (Artificial Neural Network) และ แบบที่ใช้ ต้นไม้ตัดสินใจ (Decision tree) เพื่อแยกแยะสภาวะนอนหลับและตื่นในทารกโดยใช้ Actigraphy และเพื่อตรวจสอบความถูกต้องและเปรียบเทียบประสิทธิภาพของอัลกอลิทึมที่นำเสนอใหม่กับอัลกอลิทึมแบบเดิมที่มีอยู่แล้ว โดยใช้ข้อมูลกลุ่มตัวอย่างจาก ชุดข้อมูลดิบของ Polysomnography และ ankle actimeter (Alice 3) สำหรับเด็กทารก 354 คน โดยใช้ข้อมูลประมาณ 80% ในการฝึกสอน เครือข่ายปัญญาประดิษฐ์และต้นไม้ตัดสินใจ และใช้ข้อมูล 20% ที่เหลือในการทดสอบ ได้ผล ออกมาว่าการใช้อัลกอลิทึมทั้ง 2 แบบให้ผลลัพธ์ใกล้เคียงกัน เมื่อเทียบกับวิธีการแบบดั้งเดิมที่เป็น สมการการรวมกันเชิงเส้น (linear combination) พบว่าสามารถตรวจจับได้ดีกว่า

Yunyoung, Yeesock และ Jinseok (2016) ได้ทำการออกแบบระบบตรวจสอบการนอน หลับโดยใช้ Accelometer แบบ 3 แกนและเซนเซอร์วัคความคัน เพื่อทำการวิเคราะห์คุณภาพการ นอนหลับจากข้อมูลที่เก็บได้จากระบบคังกล่าวโดยใช้อาสาสมัคร 3 คนในการทคลองเป็น ระยะเวลา 20 วันได้ผลลัพธ์ว่าระบบนี้สามารถวิเคราะห์คุณภาพของการนอนในเชิงปริมาณได้อย่าง มีประสิทธิภาพ