

ОБУЧЕНИЕ ПО ПРОГРАМИРАНЕ

СРЕЩА 9 Указатели и функции



Указател `char **envp`

Какво представляват аргументите на главната функция – `int main(argc, *argv[])`

Освен разгледаните параметри, **main** функцията има още един

`char **envp` - environment pointer.

Масив от стрингове, съдържащ променливите на обкръжението (environment variables):

"SSH_AGENT_PID=2292"

"USER=user" - името на потребителя

"PATH=/usr/local/sbin:/usr/local/bin:/usr/sbin:/usr/bin:/sbin:/bin:/usr/games:/usr/local/games" -
пътища т.н.



Указател char **envp

Напишете и компилирайте кода, за да видите променливите на обкръжението

```
#include <stdio.h>

int main(int argc, char *argv[ ], char *envp[ ])
{
    int envc = 0;
    char **p;
    for (p = envp, envc = 0; *p; p++, envc++)
    {
        printf("env \t %d \t %s \n", envc, *p);
    }

    return 0;
}
```



Указател към указатели

```
int x=5;           // x е променлива  
int *ptr=&x;       // ptr е променлива, която е указател към x
```

```
int ** p = &ptr; // p е указател към указателя ptr
```

Понеже ptr е указател към int => p ще е двоен указател към int

```
int ** p;
```

printf("%d", *ptr); → ще изведе стойността на целочислената променлива x

printf("%d", **p); → прави същото

printf("%d", *p); → извежда адреса на клетката, където е записан указателя ptr



Масиви от указатели

```
int main()
{
    int *arr_ptr[3];                // декларира масив от 3 указателя

    int a[10] = {1,2,3,4,5,6,7,8,9,10};
    arr_ptr[0] = a;
    int b[5] = {10, 20, 30, 40, 50};
    arr_ptr[1] = b;
    int c[3] = {18, 36, 54};
    arr_ptr[2] = c;

    printf("%d", arr_ptr[1][3]);

}
```



Създаване на многомерни масиви чрез масиви от указатели

```
int ***a_ptr;           // декларира указател към указател към указател
```

```
int **b_ptr[3];         // декларира масив от двойни указатели
```

```
int *c_ptr[5];          // декларира масив от указатели
```

a_ptr → указател към масив с три измерения

b_ptr → указател към масив с две измерения

c_ptr → указател към масив с едно измерение



Динамично разпределени 2D масиви

За динамично декларираните 2D масиви може да бъде разпределена памет един от двата начина.

За двумерен масив $N \times M$:

Разпределяме едномерна част от $N \times M$ клетки от паметта в Heap.

Разпределяме масив от масиви: разпределете 1 масив от N указатели към масиви и разпределете N масива от M мента със стойности (за всеки ред).

Може също така да се направи разпределението за всяка колона независимо и да има масив от колонни масиви.

В зависимост от метода, методите за деклариране и достъп се различават.



Динамично разпределени 2D масиви **Метод 1:**

```
int *2d_array;
```

```
2d_array = (int *) malloc( sizeof(int)*N*M);
```

Достъп чрез индекси

```
for(i=0; i < N; i++)  
{  
    for(j=0; j < M; j++)  
    {  
        2d_array [i*M +j] = 0;  
    }  
}
```

Достъп чрез използване на аритметика на указателите - всички N*M клетки а съседни)

```
int *ptr = 2d_array;  
for(i=0; i < N; i++) {  
    for(j=0; j < M; j++) {  
        *ptr = 0; ptr++;  
    }  
}
```




Динамично разпределени 2D масиви **Метод 1** – чрез Функция

```
void init2D(int *arr, int rows, int cols)
```

```
{  
    int i,j;  
    for(i=0; i < rows; i++) {  
        for(j=0; j < cols; j++) {  
            arr[i*cols +j] = 0;  
        }  
    }  
}
```

```
int main()  
{  
    int *array;  
    array = malloc(sizeof(int)*N*M);  
  
    if ( array != NULL )  
        init2D(arr, N, M);  
}
```



Динамично разпределени 2D масиви **Метод 2**

**Разпределя се масив от N указатели към int
malloc връща адреса на този масив (указател към (int *))**

```
int **2d_array;
```

```
2d_array = (int **) malloc ( sizeof (int *) *N );
```

**за всеки ред, malloc отделя пространство за неговите клетки
и го добавя към масива от масиви**

```
for(i=0; i < N; i++) {  
    2d_array[i] = (int *) malloc(sizeof (int)*M);  
}
```



Динамично разпределени 2D масиви **Метод 2**

Достъп до масивите

```
for(i=0; i < N; i++) {  
    for(j=0; j < M; j++) {  
        2d_array[i][j] = 0;  
    }  
}
```

Или

```
for(i=0; i < N; i++) {  
    *ptr = 2d_array[ i ]; // поставя pointer към адреса на клетка с индекс 0 в ред i  
    for(j=0; j < M; j++) {  
        *ptr = 0;  
        ptr++;  
    }  
}
```



Двумерните масиви като параметър на функция

```
void init2D_Method2(int **arr, int rows, int cols) {  
    int i, j;  
    for(i=0; i < rows; i++) {  
        for(j=0; j < cols; j++) {  
            arr[i][j] = 0;  
        }  
    }  
}
```

```
int main() {
```

```
    int **array;  
    array = (int **) malloc ( sizeof (int *) *N );  
    for(i=0; i < N; i++) {  
        2d_array[i] = (int *) malloc(sizeof (int)*M);  
    }
```

```
    init2D_Method2(array, N, M);
```



Двумерните масиви Задача за упражнение

Напишете програма, която прочита стойности в двумерен масив 3x4 с помощта на функция.

Разменят се първия и втория ред на масива.

След това стойностите на масива се извеждат като се използва друга функция



Двумерните масиви

Функция, разменяща два реда от двумерен масив

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>

void readArray(int **a,int n, int m){
    for(int k=0;k<n;k++){
        for(int l=0;l<m;l++){
            scanf("%d",&a[k][l]);
        }
    }

void printArr(int **a,int n, int m){
    for(int k=0;k<n;k++){
        {
            for(int l=0;l<m;l++){
                printf("%d\t", a[k][l]);
            }
            printf("\n");
        }
    }

int swapRow(int *x, int *y, int m){
    int row;
    for(row=0;row<n;row++){
        int tmp=x[col];
        x[row]=y[row];
        y[row]=tmp;
    }
}
```

```
int main() {
int i, N=3,M=4;
int **array;

array = (int **) malloc ( sizeof (int *) *N );

for(i=0; i < N; i++) {
    array[i] = (int *) malloc(sizeof (int)*M);
}

readArray(array, N, M);
printArr(array,N,M);

int maximum = maxElem(array, N, M);

for(i=0; i < N; i++) {
    free( array[i]);
    array[i]=NULL;
}

free(array);
array=NULL;
}
```

Двумерните масиви

Функция, връщаща максималните елементи за всеки един ред от двумерен масив

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>

////////////////////////////////
void readArray(int **a,int n, int
m){
    for(int k=0;k<n;k++)
        for(int l=0;l<m;l++)
            scanf("%d",&a[k][l]);
}
////////////////////////////////
void printArr(int **a,int n, int m){
    for(int k=0;k<n;k++)
    {
        for(int l=0;l<m;l++)
            printf("%d\t", a[k][l]);
        printf("\n");
    }
}
int * maxElem(int **a, int n, int
m){

    int * m=(int *) malloc(sizeof
(int)*M);

    int row, col;
}
```

```
int main() {
    int i, N=3,M=4;
    int **array;

    array = (int **) malloc ( sizeof (int *) *N
);

    for(i=0; i < N; i++) {
        array[i] = (int *) malloc(sizeof
(int)*M);
    }

    readArray(array, N, M);
    printArr(array,N,M);
}
```



Selection Sort

Algorithm for Selection Sort:

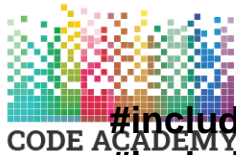
Step 1 – Set min to the first location

Step 2 – Search the minimum element in the array

Step 3 – swap the first location with the minimum value in the array

Step 4 – assign the second element as min.

Step 5 – Repeat the process until we get a sorted array.



Selection Sort

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>

void readArray(int *a, int n){
    for(int i=0;i<n;i++)
        scanf("%d",a+i);
}

void printArray(int *a, int n){
    for(int i=0;i<n;i++)
        printf("%d\t",*(a+i));
}

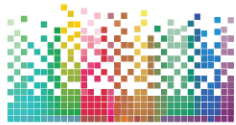
void selectionSort(int *a, int n){
    int m;
    for(int j=0; j< n-1; j++){
        m=j;
        for(int k=j+1;k<n;k++){
            if(a[m]>a[k]){
                m=k;
            }
        }
        int tmp=a[m];
        a[m]=a[j];
        a[j]=tmp;
    }
}
```



Selection Sort

```
int main() {  
  
    int N=10;  
  
    int *array;  
    array = (int *) malloc(sizeof (int)*N);  
  
    readArray(array, N);  
    printArray(array,N);  
  
    selectionSort(array,N);  
    printArray(array,N);  
  
}
```

Insertion Sort



CODECASADEMY

Сортирането чрез вмъкване е прост алгоритъм за сортиране за малък брой елементи.

В сортиране с вмъкване сравнявате ключовия елемент с предишните елементи.

Ако предишните елементи са по-големи от ключовия елемент,
тогава премествате предишния елемент на следващата позиция.

Започва се от индекс 1 докато се достигне размера на входния масив.

[8 3 5 1 4 2]

key = 3 //starting from 1st index.

Тук key ще бъде сравнен с предишните елементи. В този случай „ключът“ се сравнява с 8. тъй като $8 > 3$, премества се елемент 8 до следващата позиция и вмъкваме key в предишната позиция.

Result: **[3 8 5 1 4 2]**

Key = 5 --> индекс 1

$8 > 5$ --> премества се 8 на 2-ра позиция и вмъкваме 5 на 1-ва позиция.

Result: **[3 5 8 1 4 2]**

Key = 1 --> трети индекс

$8 > 1 \Rightarrow [3 5 1 8 4 2]$

$5 > 1 \Rightarrow [3 1 5 8 4 2]$

$3 > 1 \Rightarrow [1 3 5 8 4 2]$

Result: **[1 3 5 8 4 2]**

key = 4 --> четвърти индекс

$8 > 4 \Rightarrow [1 3 5 4 8 2]$

$5 > 4 \Rightarrow [1 3 4 5 8 2]$

$3 > 4 \nRightarrow$ stop

Result: **[1 3 4 5 8 2]**



Insertion Sort

```
void insertionSort(int arr[], int n)
{
    int i, key, j;
    for (i = 1; i < n; i++)
    {
        key = arr[i];
        j = i-1;
        while (j >= 0 && arr[j] > key)
        {
            arr[j+1] = arr[j];
            j = j-1;
        }
        arr[j+1] = key;
    }
}
```



Quick Sort

Quicksort е много ефективен метод за сортиране. Ние последователно разделяме списъка на по-малки списъци и прилагаме същият алгоритъм към подсписъка.

Алгоритъм:

Разглеждаме един елемент в даден момент (пивот) и го поставяме в правилната му позиция. Всички елементи отляво на опората трябва да са по-малки от опората и всички елементи вдясно да са по-големи.

Това разделя масива на две части - ляв дял и десен дял. Същият метод се прилага за всеки дял. Процесът продължава, докато не може да се направи повече дял. Всеки елемент може да бъде избран като опорна точка.

Рекурсивната функция е подобна на Mergesort, но не се разделя на две равни части, а се разделя на база на основен елемент.



Quick Sort

```
void Quicksort( int a[], int lb,int ub)
{
    int j;
    if(lb<ub)
    {
        j=Partition(a,lb,ub); //partition the array
        Quicksort(a,lb,j-1); //sort first partition
        Quicksort(a,j+1,ub); //sort second partition
    }
}
```

ub=горна граница
lb=долна граница

<https://www.studytonight.com/data-structures/quick-sort>



Quick Sort – с рекурсия

```
#include <stdio.h>

void swap(int *n1, int *n2) {
    int m = *n1;
    *n1 = *n2;
    *n2 = m;
}

int partition(int arr[], int x, int y) {

    int pivot = arr[y];

    int i = (x - 1);

    for (int j = x; j < y; j++) {
        if (arr[j] <= pivot) {

            i++;

            swap(&arr[i], &arr[j]);
        }
    }

    swap(&arr[i + 1], &arr[y]);

    return (i + 1);
}
```

```
void quickSort(int arr[], int x, int y) {

    if (x < y) {

        int pi = partition(arr, x, y);

        quickSort(arr, x, pi - 1);

        quickSort(arr, pi + 1, y);
    }
}

void printArray(int arr[], int size) {
    for (int i = 0; i < size; ++i) {
        printf("%d  ", arr[i]);
    }
    printf("\n");
}

int main() {
    int values[] = {99, 88, 64, 25, 40, 20, 42};

    int n = sizeof(values) / sizeof(values[0]);

    printf("Given Unsorted Array Values \n");
    printArray(values, n);

    quickSort(values, 0, n - 1);

    printf("Sorting Given Array In The Ascending Order: \n");
    printArray(values, n);
}
```



Binary Search

```
int binarySearch(int *array, int x, int low, int high) {  
    // Repeat until the pointers low and high meet each other  
  
    while (low <= high) {  
  
        int mid = low + (high - low) / 2;  
  
        if (array[mid] == x)  
            return mid;  
  
        if (array[mid] < x)  
            low = mid + 1;  
  
        else  
            high = mid - 1;  
    }  
  
    return -1;  
}
```




Binary Search

```
int main() {  
    int array[ ] = {3, 4, 5, 6, 17, 38, 90};  
  
    int n = sizeof(array) / sizeof(array[0]);  
  
    int x = 4;  
  
    int result = binarySearch(array, x, 0, n - 1);  
  
    if (result == -1)  
        printf("Not found");  
    else  
        printf("Element is found at index %d", result);  
  
    return 0;  
}
```

Вградени функции

Предимство на функциите е, че техния код се съхранява само на едно място в паметта, независимо от това колко пъти се извикват. Така се намалява памет.

Икономията на памет е за сметка на бързодействието и обратно.

Всяко обръщане към функция е свързано с изпълнение на служебни операции, като запомняне адреса на връщане, предаване на параметри и др.

Има програми, в които е важно да има максимално бързодействие. Такива са - програми за управление на различни устройства и програми за управление на технологични процеси. Такива програми работят в реално време и работата им се съобразява с различен контекст, като ограничение по време, временни ограничения, предизвикани от обекти и др.

За да повиши бързодействието, езика C поддържа така наречените **вградени функции** или **Inline functions**



Inline functions - Вградени функции

Кодът на тези функции се копира на всяко място в паметта, където има обръщение към тях. По този начин се увеличава бързодействието им, защото броят на служебните операции е малък.

Дефинират се и се използват както всички други функции.

Пред дефиницията на функцията се записва ключовата дума **inline**

```
inline void bell();
```





Автоматични променливи

Те биват параметри на функции и стандартни променливи.

Автоматичните променливи имат следните основни характеристики:

- Те са **локални за функцията** и са видими само вътре
- Те се **създават при всяко извикване на функцията**

В различните функции могат да се използват автоматични променливи с еднакви имена, защото имат локален характер

Могат да се инициализират при тяхното дефиниране и тогава те се инициализират отново, когато функцията бъде извикана, защото са локални.

Пример:

```
void f(int x, int y){  
    float p=3.56;...}
```

Паметта за автоматичните променливи се заделя в стека!

Използването на автоматични променливи икономисва памет!

Параметрите на функциите предавани по стойност са автоматични променливи.





Автоматични променливи

Всички локални променливи, които са дефинирани във функцията, са известни като **auto** (автоматични) променливи, освен ако не са посочени, т.е. **по подразбиране локалната променлива е автоматична променлива**. Няма нужда да поставяте ключовата дума **auto** (тя е по избор), докато декларирате локална променлива.

Всеки път, когато функцията, в която е декларирана променлива, се извиква и се унищожава, когато изпълнението на програмата напусне функцията се създава нова автоматичната променлива.

```
#include <stdio.h>
int main(){
int a;
auto int b;
a=10; b=20;
printf("a=%d, b=%d\n",a,b);
return 0;
}
```



Указател към функция

Тип на върната стойност (* име) (параметри на функцията);

Примери

```
int (* fptr) ( );
```

```
void (* funcptr) ( int *x, double y);
```

(* fptr) и (* funcptr) са указател към функция

int * f1ptr () → функция, връщаща указател



Указател към функция

1. Указва изпълним код
2. Подобно на указателите към данни,
можем да разгледаме указател към машинен код

```
int myfunc(double, int); /* prototype function */  
void fnPointerDemo() {  
    int (*ptrfun) (double, int);  
    ptrfun = myfunc;  
    int nValue = (*ptrfun) (1.0, 1);  
}
```

```
int mystery(int a, int b, int (*fn)(int,int)) {  
    return ((*fn) (a,b));  
}
```





Пример

```
double myfunc(double a, int b)
{
    return (a * b);
}

double fnPointerDemo()
{
    double (*ptrfun) (double, int);
    ptrfun = myfunc;
    double dValue = (*ptrfun) (4.5, 1);

    return dValue;
}

int main()
{
    printf("result = %f", fnPointerDemo());
}
```





Указател към функция

`int *ap[10];` декларира масив от 10 указателя.

`float *fp(float);`

декларира функция, която получава `float` като аргумент и връща `float` поинтер.

`void (*pf)(int);`

деклариране на указател към функция, която получава като аргумент `int` променлива и тази функция не връща нищо, защото типът, който връща функцията, е `void`.

`int *(*x[10])(void);`

масив от 10 указателя към функции, които не получават параметри, а типът, който връщат поинтери към функция е указател от тип `int`.

`typedef (* fpointer)(argument list);`





Указател към функция-Пример

```
#include<stdio.h>

void tabul( float (*f)(float), float x[], float y[] , int count, float step)
{
    for(int i=0;i<count;i++){
        x[i]=i*step;
        y[i]=(*f)(x[i]);
    }
}

float f1(float x){
    return x*x+2;
}

float f2(float x){
    return x*x-1;
}

int main(){
    float x[5], y[5];

    tabul(f1, x, y, 5, 2);

    for(int i=0; i<5;i++){
        printf("x[%d]=%f\t y[%d]=%f\n", i, x[i],i,y[i]);
    }
    printf("\n\n");
    tabul(f2, x, y, 5, 3);

    for(int i=0; i<5;i++){
        printf("x[%d]=%f\t y[%d]=%f\n", i, x[i],i,y[i]);
    }
}
```





Указател към функция

Задача 1. Направете две функции и извикайте желаната функция с указател към функция, съобразно знака, подаден от командния ред:

Пример: a.exe 20 + 3

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int fnPlus(int nA, int nB) { return(nA + nB); }
int fnMinus(int nA, int nB) { return(nA - nB); }

int ( * pfCalc ) ( int, int ) = NULL;
```

Задача 2. Добавете към горния код функции за умножение и деление.



Указател към функция

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>

int fnPlus(int nA, int nB) { return(nA + nB); }
int fnMinus(int nA, int nB) { return(nA - nB); }

int ( * pfCalc ) ( int, int ) = NULL;

int main(){
char op;
scanf("%c",&op);

int a=4;
int b=9;

if(op=='+')
    pfCalc =fnPlus(a,b);
    printf("%d", ( * pfCalc ) );
}
```

Да се довърши задачата за домашна работа



Указател към функция

Задача 3. Направете масив от указатели към функции по следния начин:

```
void add(){...}
```

```
void fun2(){...}
```

```
void fun3(){...}
```

```
void (*func_ptr[3])() = {fun1, fun2, fun3};
```

Направете меню, с което да питате потребителя коя от горните функции иска да използва – събиране, изваждане, умножение и деление.

След това попитайте за числата, които да участват в тази операция, и извикайте функцията, която да извърши желаната операция.



Указател към функция

Задача 4. Напишете функция **void sort_arr(void *A, int n, int dir, ftype fp)**,

където A е обикновен масив от цели числа,

n - размера на масива,

dir - посоката, в която да бъде сортиран масива,

ftype - указател към функция, която приема масив, неговия размер и в каква посока да бъде сортиран входния масив.

ftype трябва да сортира масива във възходящ или низходящ ред в зависимост от третия параметър на функцията.

Принтирайте изходния и резултатни масиви.





Решението на задача 7 от домашното

<https://www.geeksforgeeks.org/maximum-size-sub-matrix-with-all-1s-in-a-binary-matrix/>



Задачата от 20 май за обединяване на масиви

```
#include<stdio.h>
#include<stdlib.h>

void swap(int *p, int *q){
    int tmp=*p;
    *p=*q;
    *q=tmp;
}

void bubbleSort(int x[], int n)
{
    int br=0;
    while(br<n)
    {
        for(int i=0; i<n-1; i++){
            if(x[i+1]>x[i])
                swap(&x[i],&x[i+1]);
        }
        br++;
    }
}

void printArr(int w[], int n){
    for(int ind=0; ind<n; ind++)
        printf("%d\t", *(w+ind));
    printf("\n");
}

int main()
{
    int a[3]={1,5,8};
    int b[5]={10,25,18,2,34};
    bubbleSort(a,3);
    printArr(a,3);
    bubbleSort(b,5);
    printArr(b,5);

    int *c=malloc(8*sizeof(int))

    int nA=3;
    int nB=5;

    int i=0,j=0,k=0;

    while(i<nA && j<nB){
        if(a[i]>b[j])
        {
            c[k]=a[i];
            i++;
            k++;
        }
        else
        {
            c[k]=b[j];
            j++;
            k++;
        }
    }

    while(i<nA)
    {
        c[k]=a[i];
        i++;
        k++;
    }

    while(j<nB)
    {
        c[k]=b[j];
        j++;
        k++;
    }

    printArr(c,8);
}
```

