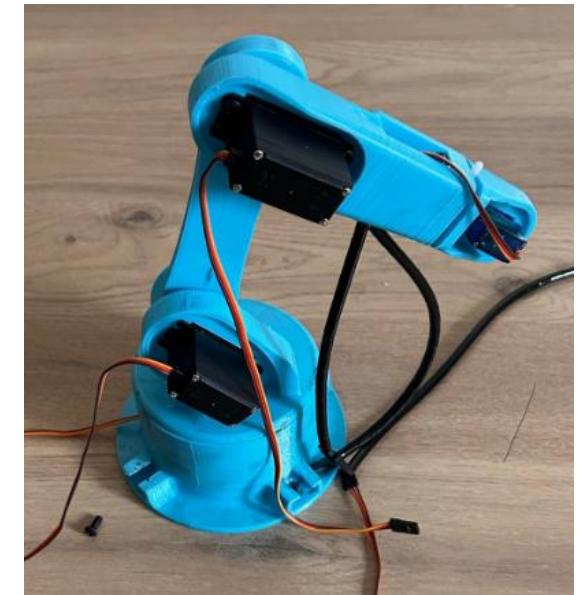




Montage du servomoteur sur la base



Assemblage du bras robotique (Epaule sur le code)



Assemblage du (poignet et de la main) avec le robot



Ensemble des pièces du robot