Méthodes numériques : Structure Stellaire.

March 26, 2017

${\bf Contents}$

1	Hypothèses	2
2	Équations de structure stellaire et dédimensionnement	3
3	Conditions aux limites	4
1	Discrétisation 4.1 Lane-Emden	4 4 5
5	Méthode de relaxation	5
3	Validation par comparaison à une méthode de référence	5
7	Utilisation du programme	5

Notes

Bouquin structure stellaire (Kippenhahn): http://bookzz.org/book/2292709/51adf0 Voire Chapitres I.1, I.2; II.10, II.11, II.12; IV.19, IV.21

On s'intéresse à la structure mécanique d'étoiles pouvant être décrites par une équation d'état polytropique, soit les étoiles avec un gaz d'électrons dégénérés (type naine blanche, K fixé, n=3/2 si non relativiste, n=3 si relativiste), ou décrits par un gaz parfait + condition adiabatique (étoiles convectives très massives, K paramètre libre).

Un exemple de résolution des équations de Lane-Endem pour les naines blanches est donné ici : http://userpages.irap.omp.eu/~rbelmont/mypage/numerique/naines_blanches.pdf

http://www.rfrench.org/astro/papers/P110-HET611-RobertFrench.pdf Explications polytropes, Lane-Endem, exemple Soleil.

 $\verb|http://www.unige.ch/ses/dsec/static/gilli/Teaching/MNE-Cours.pdf| M\'ethode de relaxation$

http://irfu.cea.fr/Projets/COAST/Derivation_of_stellareq.pdf page 8 explication succinte méthode de relaxation dans le cadre de la structure stellaire polytropique

http://www.fsr.ac.ma/cours/maths/Said%20EL%20HAJJI%20et%20Touria%20GHEMIRES/slides19-04-AnNum-chap2.pdf Résolution équation non linéaire

1 Hypothèses

- Équilibre hydrostatique
- Chimiquement homogène
- Sans rotation propre
- Équation d'état polytropique $P = K \rho^{(1+\frac{1}{n})}$
- Traitement Eulerien (variable indépendante : r)
- Calcul à une dimension

$\mathbf{2}$ Équations de structure stellaire et dédimensionnement

Kippenhahn Ch.10, p89 Kippenhahn Ch.20, p234 ou Ch.2 p 12

On pose $q=\frac{m}{M}$ la masse adimensionnée, z=Ar le rayon adimensionné, et $w=(\frac{\rho}{\rho_c})^{\frac{1}{n}}$ la densité adimensionnée ; avec $A=\sqrt{\frac{4\pi G}{(n+1)K\rho_c^{\frac{1-n}{n}}}}$

On part des équations (ref eqn Poisson) et (ref eqn équi hydro) et (ref eqn d'état).

$$\Delta \phi = 4\pi \rho G$$

En utilisant l'équation d'équilibre hydrostatique et l'équation de Poisson du potentiel gravitationnel, ainsi que l'équation d'état polytropique, on arrive à l'équation de Lane-Emden :

$$\frac{1}{z^2}\frac{d}{dz}(z^2\frac{dw}{dz}) + w^n = 0 \tag{1}$$

$$\frac{1}{z^2} \frac{d}{dz} (z^2 \frac{dw}{dz}) + w^n = 0$$

$$m(z) = 4\pi r^3 \rho_c \left(-\frac{1}{z} \frac{dw}{dz} \right)$$
(2)

3 Conditions aux limites

Kippenhahn Ch.11, p93

Au centre

Rayon r = 0Densité $\rho(r=0)=\rho_c$ Variation de densité $\frac{\partial \rho}{\partial r}|_{r=0}=0$ Masse m(r=0)=0

Ce qui implique:

z = 0

w = 1

 $\frac{dw}{dz} = 0$

q = 0

Discrétisation 4

On considère une discrétisation de l'espace sur une grille de N+1 points, avec un pas h régulier défini par $h = \frac{z_N}{N}$ en définissant une valeur de z en N arbitraire. On notera X_i la valeur de la variable X au point $i \in [0..N]$, la valeur X_0 correspondant à la valeur de X au centre.

Partant du développement de Taylor-Young, il est possible d'obtenir des formules pour la discrétisation centrée ou excentrée autour d'un point a.

$$f(a+h) = f(a) + \frac{h}{11}f^{(1)}(a) + \frac{h}{21}f^{(2)}(a) + \frac{h}{31}f^{(3)}(a) + \dots$$

 $f(a+h) = f(a) + \frac{h}{1!}f^{(1)}(a) + \frac{h}{2!}f^{(2)}(a) + \frac{h}{3!}f^{(3)}(a) + \dots$ En prenant un pas $h,2h,\dots$ ou $-h,-2h,\dots$ et en faisant des combinaisons linéaires entre ces formules, on peut obtenir différents schémas de discrétisation. On utilise ensuite ces schémas pour discrétiser les équations (ref eqn Lane-Emden et masse):

4.1 Lane-Emden

 $\mathbf{pour}\ i = 0 \quad :$

On doit avoir la dérivée première de w nulle à droite. On utilise donc un schéma excentré à droite à 3 points afin d'assurer cette condition. (justifier?)

$$f^{(1)}(a) = \frac{-3w_i + 4w_{i+1} - w_{i+2}}{2h} = 0$$

pour i = 1..N - 1 :

Pour les dérivées d'ordres 1 et 2, on utilise un schéma centré à 3 points.

$$f^{(1)}(a) = \frac{-w_{i-1} + w_{i+1}}{2h}$$

$$f^{(2)}(a) = \frac{w_{i-1} - 2w_i + w_{i+1}}{h^2}$$

pour i = N:

Il réside un problème en i = N par rapport au schéma précédent car un schéma centré fait appel à la valeur w_{N+1} qui n'est dans notre cas pas définie. Il faut donc utiliser un schéma excentré à gauche, ici à 3 points pour les dérivées

d'ordres 1 et 2.

$$f^{(1)}(a) = \frac{w_{i-2} - 4w_{i-1} + 3w_i}{2h}$$

$$f^{(2)}(a) = \frac{w_{i-2} - 2w_{i-1} + w_i}{h^2}$$

4.2 Équation de la masse

De la même manière, on discrétise l'équation (ref) en utilisant respectivement un schéma excentré à droite à 3 points, un schéma centré à 3 points et un schéma

excentré à gauche à 3 points.
$$f^{(1)}(a) = \frac{-3q_i + 4q_{i+1} - q_{i+2}}{2h}$$

$$f^{(1)}(a) = \frac{-q_{i-1} + q_{i+1}}{2h}$$

$$f^{(1)}(a) = \frac{-q_{i-1} + q_{i+1}}{2h}$$

$$f^{(1)}(a) = \frac{q_{i-2} - 4q_{i-1} + 3q_i}{2h}$$

5 Méthode de relaxation

Ayant défini les discrétisations au paragraphe précédent, on peut les insérer dans les équations (ref Lane-Emden et masse).

Validation par comparaison à une méthode de 6 référence

Kippenhahn Ch.19 p216.

Il existe des solutions analytiques aux équations de structure stellaire de Lane-Endem pour les polytropes n=0, n=1 et n=5.

On compare les solutions trouvées avec ces solutions analytiques pour valider le modèle numérique.

5

Ces solutions sont données dans le tableau ci dessous :

$$n = w(z)$$

$$n=0$$
 $1-\frac{1}{6}z^2$

$$n=1$$
 $\frac{\sin(z)}{z}$

$$n=5$$
 $\frac{1}{(1+\frac{z^2}{2})^{\frac{1}{2}}}$

7 Utilisation du programme