# 中国矿业大学

# 2018 级《数据结构与算法分析》课程设计

学生	姓名	王茂凯	
学	号	04181425	
题	目	迷宫通行	

中国矿业大学信控学院 二0二0年十二月

# 目录

迷宫通行	3
摘要	
功能要求	3
功能演示	3
原理框图	6
整体框图	6
设置迷宫框图	
DFS 框图	8
代码模块	
存储结构	g
迷宫初始化	10
设置迷宫	11
通行迷宫	15
算法改进	
DFS 转 BFS	16
遇到的问题及解决方案	18

# 迷宫通行

### 摘要

**迷宫通行**输入任意大小的迷宫,控制小人设置起点、终点、障碍。按下演示按键后,在屏幕上显示出一条走出迷宫的路径。

使用到的图形库: EasyX 2020 版

开发环境: Windows 10

开发工具: Visual Studio 2019

源码地址: https://github.com/leomaokai/PassMaze

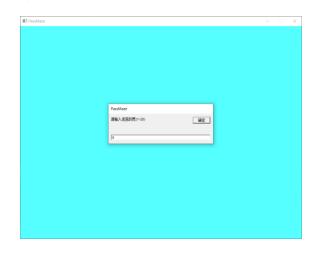
### 功能要求

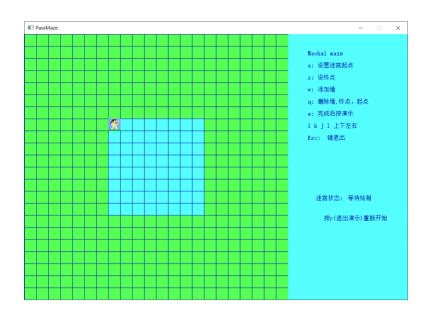
• 输入任意大小的迷宫,任设起点,终点,障碍,用栈求出一条迷宫路径,并显示在屏幕上

- 根据用户界面提示,用键盘输入。home 键设置迷宫起点,end 键设终点,上下左右箭头键移动,enter 键添加墙,del 键删除墙,完成后按 F9 键演示,Esc 键退出。(为了方便操作与键盘兼容,a 键设置起点,s 键设终点,w 键添加墙,q 键删除墙,e 键开始演示)
- 橙色的实心小圆圈表示起点,绿色实心圆圈表示终点,空心圆圈表示足迹,红色方块表示墙。
- 未设起点或终点时,会显示"error",找到路径时,屏幕显示足迹,并在消息 框出现 Path found,否则消去足迹,显示 Path not found.

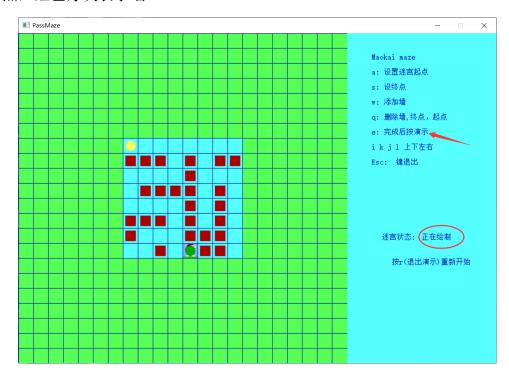
## 功能演示

• 输入一个8\*8 大小的迷宫

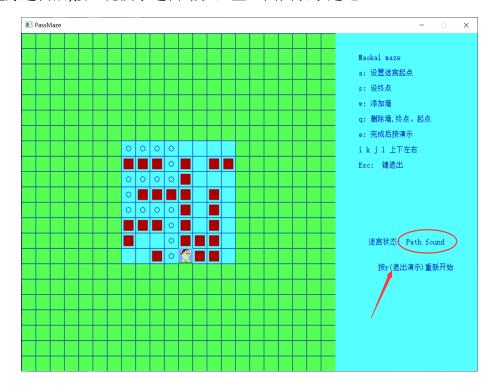




通过按ikjl控制小人设置迷宫,橙色的实心小圆圈表示起点,绿色实心圆圈表示终点,红色方块表示墙



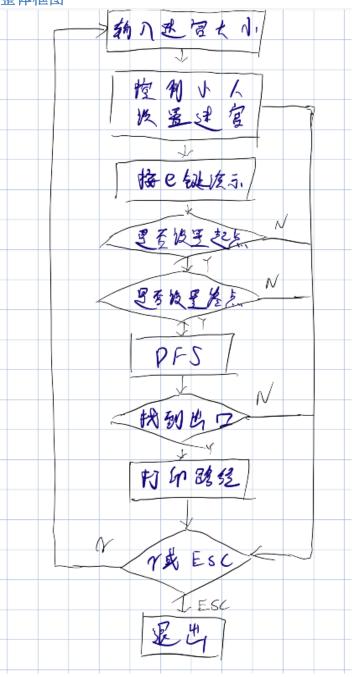
• 设置好迷宫后,按 e 键演示迷宫路径,空心圆圈表示足迹



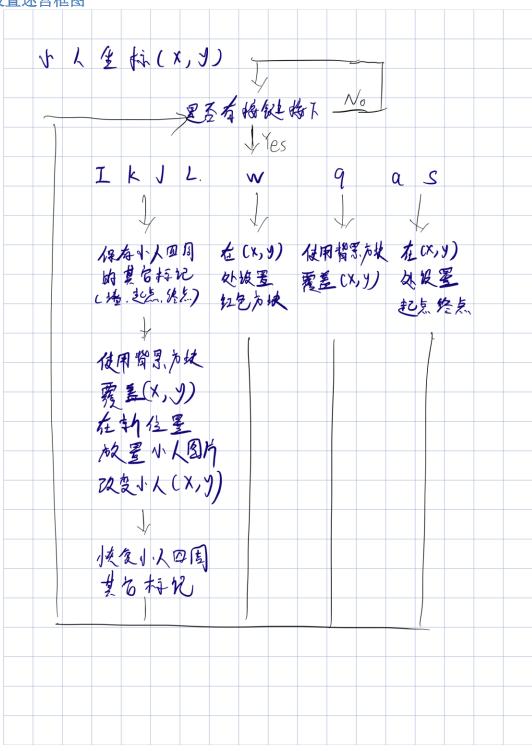
• 其余出错功能(未设起点或终点,无路径)等不一一演示(下载源码自行测试)

## 原理框图

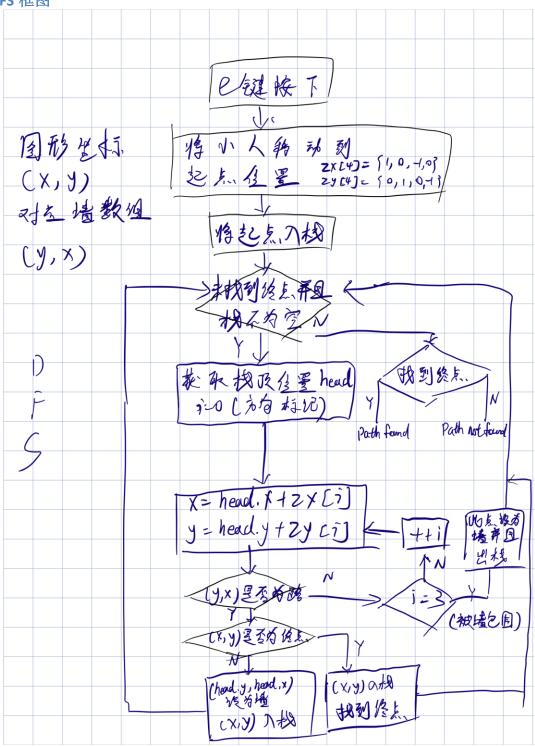
## 整体框图



设置迷宫框图



DFS 框图



## 代码模块

### 存储结构

```
□#include⟨iostream⟩
#include⟨Windows.h⟩
#include⟨queue⟩
#include⟨queue⟩
#include⟨conio.h⟩//键盘相关库
#include⟨graphics.h⟩//图形绘制相关库
using namespace std;
#pragma warning(disable : 4996) //关闭警告
□struct node
{
    int x;
    int y;
    int flag;
};
```

```
Foclass maze
{
public:
    maze();
    void run();
    void setmaze();//初始化迷宫
    void initmaze();//初始化迷宫
    void movemessi();//移动小人
    void isrecover();
    void dfspass();//定度优先遍历
    void bfspass();//定度优先遍历
    void bfspass();//定度优先遍历
    void bfsprint();
    void bfsprint();
    void bfsprint();//bfs打印

private:
    int key;//接受按键
    int mode;//运行模式
    IMAGE img;//图片对象
    int entryy;//人口x坐标
    int entryy;//人口x坐标
    int entryy;//人口x坐标
    int entry(;//出口x坐标
    int exitx;//出口x坐标
    int exity;//出口x坐标
    int exity;//出口x坐标
    int mazevide;//从口个数
    int wall[22][22]{};//墙数组 0表示墙,1表示通过
    int mazewide;//迷宫宽
    int mazewide;//迷宫宽
    int messix;//小人坐标x
    int messix;//小人坐标x
    int messiy;//小人坐标x
    int messiy;//小人型标x
    int messiy;//示述x
```

#### 迷宫初始化

• 设置迷宫大小

```
cleardevice();

//设置迷宫的长和宽
wchar_t 1[10];
wchar_t w[10];
InputBox(1, 10, L"请输入迷宫的长(1~20)");
InputBox(w, 10, L"请输入迷宫的宽(1~20)");
mazelong = _wtoi(1);
mazewide = _wtoi(w);
if (mazelong > 20 || mazelong < 1 || mazewide > 20 || mazewide < 1)
{
    outtextxy(480, 330, L"long or wide error and 5s exit");
    Sleep(5000);
    exit(0);
}
```

绘制外墙与格子

```
//绘制外墙 左线x上线y右线x下线y
setfillcolor(LIGHTGREEN);//外围墙填充为绿色
solidrectangle(0, 0, (22 - mazelong) / 2 * 30, 660);//左墙
if (mazelong % 2 == 0)
    solidrectangle(660 - (22 - mazelong) / 2 * 30 - 30, 0, 660, 660);//右墙
else
    solidrectangle(660 - (22 - mazelong) / 2 * 30 - 30, 0, 660, 660);//右墙 奇数右墙多刷一格
solidrectangle(0, 0, 660, (22 - mazewide) / 2 * 30);//上墙
if (mazewide % 2 == 0)
    solidrectangle(0, 660 - (22 - mazewide) / 2 * 30, 660, 660);//下墙
else
    solidrectangle(0, 660 - (22 - mazewide) / 2 * 30 - 30, 660, 660);//下墙
else
    solidrectangle(0, 660 - (22 - mazewide) / 2 * 30 - 30, 660, 660);//下墙 奇数下墙多刷一格
//绘制格子 (x1, y1)---(x2, y2)
setcolor(BLUE);
for (int i = 0; i < 22; ++i)
{
    line(i * 30, 0, i * 30, 660);
    line(0, i * 30, 660, i * 30);
}
```

绘制提示信息

```
//绘制提示信息
RECT r = { 710, 40, 900, 300 };// 文字区域
setbkmode(TRANSPARENT)://文字背景为透明
//setcolor(BLUE)://文字为蓝色
setfont(15, 0, L"宋体");//文字格式
drawtext(L"Maokai maze \n\n\
a: 设置迷宫起点\n\n\
s: 设终点\n\n\
w: 添加墙\n\n\
q: 删除墙,终点,起点\n\n\
e: 完成后按演示\n\n\
i k j 1 上下左右\n\n\
Esc: 键退出",
&r, DT_WORDBREAK);//97 115 119 113 101
               //105 107 106 108 27
setfillcolor(LIGHTGREEN);
newsetout():
outtextxy(730, 400, L"迷宫状态: ");
outtextxy(810, 400, L"等待绘制");
outtextxy(750, 450, L"按r(退出演示)重新开始");//114
```

初始化小人位置与墙数组

```
//初始化小人位置
messix = (22 - mazelong) / 2;
messiy = (22 - mazewide) / 2;
putimage(messix * 30, messiy * 30, &img);

//初始化墙数组
for (int i = 0; i < mazewide; ++i)
    for (int j = 0; j < mazelong; ++j)
        wall[i + (22 - mazewide) / 2][j + (22 - mazelong) / 2] = 1;
```

#### 设置迷宫

• 小人上下左右移动

```
//messi移动但不能越界
if (key == 105) // i上
{
    isrecover();
    movemessi();
    messiy--;
    if (messiy <= (22 - mazewide) / 2) // 防止越界
        messiy = (22 - mazewide) / 2;
    putimage(messix * 30, messiy * 30, &img);
    recover();
}
```

• 此函数记录了人小移动前位置以及其四个方向的的颜色,黄色为起点,绿色为终点,红色为墙,小人利用图片覆盖的方式移动,若没有记录,会将其覆盖,所以得在移动前记录标记的,移动后进行恢复

设置墙

```
//设置墙
//注意:绘图行x对应数组列y,y对应x
if (key == 119)
{
    setfillcolor(RED);
    solidrectangle(messix * 30+5, messiy * 30+5, messix * 30 + 25, messiy * 30 + 25);
    wall[messiy][messix] = 0;
    for (int i = 0; i < 22; ++i)
    {
        line(i * 30, 0, i * 30, 660);
        line(0, i * 30, 660, i * 30);
    }
}
```

删除墙或起点终点

```
//注意:绘图行x对应数组列y, y对应x
if (key == 113)
   if (getpixel(messix * 30 + 15, messiy * 30 + 15) == RED)//删除墙
        setfillcolor(LIGHTCYAN);
       solidrectangle (messix * 30, messiy * 30, (messix + 1) * 30, (messiy + 1) * 30);
       wall[messiy][messix] = 1;
   else if (getpixel(messix * 30 + 15, messiy * 30 + 15) == GREEN)//删除终点
       setfillcolor(LIGHTCYAN);
       solidrectangle(messix * 30, messiy * 30, (messix + 1) * 30, (messiy + 1) * 30);
       exitx = -1;
       exity = -1;
   else if (getpixel(messix * 30 + 15, messiy * 30 + 15) == YELLOW)//删除起点
       setfillcolor(LIGHTCYAN);
       solidrectangle(messix * 30, messiy * 30, (messix + 1) * 30, (messiy + 1) * 30);
       entrycount--;//起点数减-
entryx = -1;
   for (int i = 0; i < 22; ++i)
        line(0, i * 30, 660, i * 30);
   putimage(messix * 30, messiy * 30, &img);
```

#### 设置起点和终点

```
//设置入口和出口
if (key == 97 && entrycount==0)//入口数为0
{
    setfillcolor(YELLOW);
    solidcircle(messix * 30+15, messiy * 30+15, 10);//绘制黄色实心圆
    entrycount++;//入口个数加一
    entryx = messix;//入口x坐标为小人x坐标
    entryy = messiy;
}
if (key == 115 && exitcount==0)//出口数为0
{
    setfillcolor(GREEN);
    solidcircle(messix * 30+15, messiy * 30+15, 10);
    exitcount++;//出口个数加一
    exitx = messix;
    exity = messiy;
}
```

#### 通行迷宫

• 移动小人到起点位置,将起点入栈

```
isrecover();//将小人移动到起点位置
movemessi();
recover();
putimage(entryx * 30, entryy * 30, &img);
bool success = false;//判断是否到达终点
int zx[4] = { 1,0,-1,0 };//4个方向 东南西北
int zy[4] = { 0,1,0,-1 };
node anode;//坐标节点
int x = 0, y = 0;//临时坐标
anode.x = entryx;
anode.y = entryy;
mystack.push(anode);//起点入栈
```

• 用栈进行深度优先遍历(核心代码)

```
while (!success && !mystack.empty())//没有找到终点并且栈不为空
   node head = mystack.top(); //得到栈顶坐标节点 int i = 0; //从第一个方向开始判断
      x = head. x + zx[i]; //得到栈顶坐标的4个方向坐标
      y = head. y + zy[i];
      node newnode;
      newnode. x = x;
      newnode. y = y;
if (wall[y][x] == 1)//某个方向是路
          if (x != exitx || y != exity) //非終点
             mystack. push (newnode); //将此方向坐标节点坐标入栈
             wall[head. x] = 0; //将栈顶节点设为墙
break; //回到第一次while判断, 取新的栈顶坐标
          else if (x == exitx && y == exity) //终点
             mystack.push(newnode);
                                        //回到第一次while判断会退出循环
             break;
      else if (wall[y][x] == 0 ) //方向是墙
                            //4个方向都判断过了且都是墙
          if (i == 3)
             wall[head.y][head.x] = 0; //将栈顶节点设为墙
             mystack.pop();
                                     //栈顶节点出栈,且节点每个方向都判断过且都走不通
                   //继续判断其它方向
```

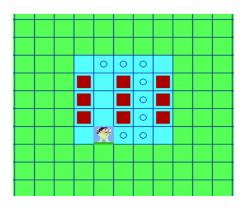
\_

• 打印路径

## 算法改进

## DFS 转 BFS

DFS 的缺点:有多条路径时,无法得到最短路径



使用 BFS 可以得到最短路径,但 BFS 需要使用额外的一个数组记录路径节点

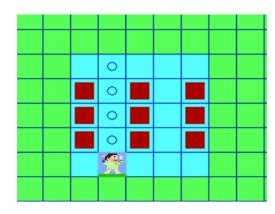
• vector 数组记录了每一个节点在 BFS 过程中的前驱节点

**myvec. resize(22 \* 22)**;//初始化bfs中使用的辅助数组 //某一点(x, y)对应数组中的[x \* row + y], myvec保存每个点的前驱点

#### BFS 核心代码

```
bool success = false;//判断是否到达终身
node anode;//坐标节点
int x = 0, y = 0;//临时坐标
anode. x = entryx;
anode. y = entryy;
myqueue. push (anode);//起点入队
while (!success && !myqueue.empty())//没有找到终点并且队列不为空
    node tempnode = myqueue.front();//取队头节点
   wall[tempnode.y][tempnode.x] = 0;//将节点位置设为墙
       node tempnode1;//此节点用来保存队头节点的四个方向
       tempnode1. x = tempnode. x + zx[i];
       tempnode1.y = tempnode.y + zy[i];
       if (wall[tempnode1. y][tempnode1. x] == 1)//如果是路
           myvec[tempnode1.y * mazewide + tempnode1.x] = tempnode; myqueue.push(tempnode1);//将这个方向节点入队
           if (tempnode1.x == exitx && tempnode1.y == exity)//如果是终点
               break;
    myqueue.pop();//队头出队,判断下一个方向节点的四个方向
```

#### • 测试结果,得到最短路径



\_

### 遇到的问题及解决方案

在最开始定义数组节点时,没有记录节点的 4 个方向,那么如何在深度优先遍历中每个节点都是从同一个方向开始判断?

• 第一两个方向数组,通过加这两个数组的方式得到其四个方向的坐标

```
int zx[4] = { 1,0,-1,0 };//4个方向 东南西北
int zy[4] = { 0,1,0,-1 };
node anode,//坐标节点
int x = 0, y = 0;//临时坐标
anode.x = entryx;
anode.y = entryy;
//cout << entryx << entryy << endl;
mystack.push(anode);//起点入栈

while (!success && !mystack.empty())//没有找到终点并且栈不为空
{
    node head = mystack.top(); //得到栈顶坐标节点
    int i = 0; //重第一个方向开始判断
    while (1)
    {
        x = head.x + zx[i]; / y = head.y + zy[i];
        node newnode: //定义临时节点记录坐标
        newnode.x = x;
        newnode.y = y;
```

写完 DFS 后无法测试成功,通过调试 DFS 部分发现死循环,后发现错误原因是墙数组 wall[x][y]与绘图过程中小人坐标的(x,y)并不对应,墙数组 wall[y][x]才与小人坐标(x,y)对应

修改所有墙数组与小人坐标的对应方式

```
//设置墙
//注意:绘图行x对应数组列y,y对应x
if (key == 119)
{
    setfillcolor(RED);
    solidrectangle(messix * 30+5, messix * 30 + 25, messiy * 30 + 25);
    wall[messiy][messix] = 0;
    for (int i = 0: i < 22; ++1)
    {
        line(i * 30, 0, i * 30, 660);
        line(0, i * 30, 660, i * 30);
    }
}
```

.