

---

# EA611 - Circuitos II

---

Resumo Teórico

6 de setembro de 2021

---

Guilherme Nunes Trofino  
217276

# Conteúdo

---

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>2</b>
1.1	Transformada de Laplace . . . . .	2
1.1.1	Degrau Unitário . . . . .	3
1.1.2	Impulso Unitário . . . . .	3
1.1.3	Transformada da Deriva . . . . .	3
1.2	Transformada de Componentes . . . . .	3
1.3	Função de Rede . . . . .	3
<b>2</b>	<b>Circuitos Periódicos</b>	<b>4</b>
2.1	Fasores . . . . .	4
2.1.1	Multiplicação . . . . .	5
2.1.2	Divisão . . . . .	5
2.2	Transformada de Componentes . . . . .	5
2.3	Potência . . . . .	5
2.3.1	Potência Média . . . . .	5
2.3.2	Potência Complexa . . . . .	6
2.3.3	Potência Aparente . . . . .	6
2.3.4	Fator de Potência . . . . .	6

# 1. Introdução

**Apresentação** Neste documento será descrito as informações necessárias para compreensão e solução de exercícios relacionados a disciplina. Note que este documento são notas realizadas por em 6 de setembro de 2021.

## 1.1. Transformada de Laplace

**Definição** Conversão de uma equação diferencial em equação algébrica e uma convolução em multiplicação. Formalmente descrita pelas seguintes equações:

**Forma Bilateral:**

$$F(s) = \mathcal{B}\{f(t)\} := \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) e^{-st} dt \quad (1.1.1)$$

**Forma Unilateral:**

$$F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\} := \int_0^{+\infty} f(t) e^{-st} dt \quad (1.1.2)$$

Note que a forma **Unilateral** será um caso particular da **Bilateral**. Além disso, no estudo de circuitos elétricos será conveniente a adoção do domínio dos complexos para análise. Assim  $s = \sigma + \omega j$  onde  $j$  será a **Unidade Imaginária**, evitando confusão com **Corrente Elétrica** causada pela notação matemática canônica.

**Transformações** A seguir encontram-se as principais transformações pela definição **Unilateral** necessárias:

	$f(t)$	$\mathcal{L}\{f(t)\}$
Degrau Unitário	$u(t)$	$\frac{1}{s}$
Impulso Unitário	$\delta(t)$	1
	$t^n$	$\frac{n!}{s^{n+1}}$
	$e^{-at}$	$\frac{1}{s+a}$
	$te^{-at}$	$\frac{1}{(s+a)^2}$
	$\sin(at)$	$\frac{a}{(s^2+a^2)}$
	$\cos(at)$	$\frac{s}{(s^2+a^2)}$
Seno Hiperbólico	$\sinh(at)$	$\frac{a}{(s^2-a^2)}$
Cosseno Hiperbólico	$\cosh(at)$	$\frac{s}{(s^2-a^2)}$
	$e^{at} \sin(bt)$	$\frac{b}{(s-a)^2+b^2}$
	$e^{at} \cos(bt)$	$\frac{s-a}{(s-a)^2+b^2}$
Convolução	$\int_0^t f(\varphi) g(t-\varphi) d\varphi$	$F(s) \cdot G(s)$
Integral	$\int_0^t f(\varphi) u(t-\varphi) d\varphi$	$\frac{F(s)}{s}$
Derivada	$\frac{df(\varphi)}{d\varphi}$	$s \cdot F(s)$
Frequência	$e^{-at} f(t)$	$F(s+a)$
Temporal	$f(t-\tau) \mu(t-\tau)$	$e^{-s\tau} F(s)$

Tabela 1: Tabela de Transformadas de Laplace

Considere que as funções **Trigonométricas Hiperbólicas** são definidas pelas equações abaixo:

$$\sinh(ax) = \frac{e^{ax} - e^{-ax}}{2} \quad \cosh(ax) = \frac{e^{ax} + e^{-ax}}{2} \quad (1.1.3)$$

### 1.1.1. Degrau Unitário

**Definição** Representação de descontinuidade unitária, normalmente utilizada para representar mudanças instantâneas em sistemas. Formalmente descrita pela seguinte equação:

$$u(x - a) = \begin{cases} 0, & x < a; \\ \frac{1}{2}, & x = a; \\ 1, & x > a; \end{cases} \quad (1.1.4)$$

### 1.1.2. Impulso Unitário

**Definição** Distribuição infinita no ponto zero e nula no restante da reta. Formalmente descrita pela seguinte equação:

$$\delta(x) = \begin{cases} 0, & x \neq 0; \\ \infty, & x = 0; \end{cases} \quad (1.1.5)$$

Obedecendo:

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \delta(x) dx = 1 \quad \text{e} \quad \int_a^b f(t) \delta(t) dt = \begin{cases} f(0); & \text{se } 0 \in [a, b] \\ 0; & \text{se } 0 \notin [a, b] \end{cases}$$

### 1.1.3. Transformada da Deriva

**Definição** Quando aplicada em uma derivada de ordem  $n$  será necessário utilizar da recursão e integração por partes, obtendo a seguinte equação geral:

$$\mathcal{L} \left\{ \frac{d^n f(\varphi)}{d\varphi^n} \right\} = s^n \cdot F(s) - s^{n-1} \cdot f(0) - s^{n-1} \cdot f'(0) - \dots - s \cdot f^{n-2}(0) - f^{n-1}(0) \quad (1.1.6)$$

## 1.2. Transformada de Componentes

**Definição** Substituir as equações que descrevem cada componente empregado em um circuito através de seu equivalente em **Laplace** simplificará os cálculos e poderá integrar suas condições iniciais na análise. Nesta transformação o circuito resultante será puramente resistivo e obedecerá às **Leis de Kirchhoff**.

	Equação Geral	Equação Laplace
Resistor	$v_R(t) = R i_R(t)$	$V_R(s) = R I_R(s)$
Capacitor	$v_C(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i_C(t) dt + v_C(0)$	$V_C(s) = \frac{1}{sC} I_C(s) + \frac{v_C(0)}{s}$
Indutor	$v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$	$V_L(s) = sL I_L(s) - L I_L(0)$

Tabela 2: Transformadas de Laplace de Componentes

## 1.3. Função de Rede

**Definição** Simplificação dos circuitos de tal forma que análise seja facilitada pela utilização de suas entradas e de suas saídas sempre presumindo que as condições iniciais nulas obtidas pelas seguintes equações:

$$H(s) = \frac{I(s)}{V(s)} \quad (1.3.1)$$

Onde:

1.  $V(s)$ , **Entrada:** Tensão de Entrada;
2.  $I(s)$ , **Saída:** Saída de Corrente;

## 2. Circuitos Periódicos

---

**Definição** Circuitos que são submetidos a sinais de tensão senoidais normalmente presentes em sistemas de potência elétrica com corrente alternada que será representada pela seguinte equação:

$$v(t) = V_M \cos(\omega t + \varphi) \quad (2.0.1)$$

Onde:

1. **Amplitude:**  $V_M$ , Representa a **Tensão Máxima** do sinal;
2. **Ciclo:** Características da equação:
  - (a) **Frequência:**  $\omega$ , Representa a quantidade de **Oscilações** por intervalo de tempo;
  - (b) **Período:**  $T$ , Representa o tempo para realizar uma **Oscilação** do sinal;
3. **Fase:** Indica a defasagem do sinal representada por  $\varphi$ ;

### 2.1. Fasores

**Definição** Conversão de equações periódicas em **Equações Fasoriais**, isto é, equações que envolvam números complexos para representar um comportamento periódico como descrito pela seguinte equação:

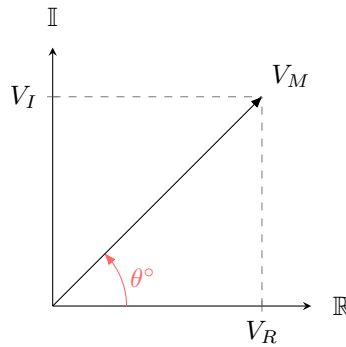


Figura 2.1: Representação Fasores

$$V(t) := V_M \angle \theta^\circ \quad (2.1.1)$$

Onde:

1. **Módulo:**  $V_M$ , Representa a **Tensão Máxima** do sinal obtido pela seguinte equação:

$$V_M = \sqrt{V_I^2 + V_R^2}$$

Onde:

- (a) **Parcela Imaginária:**  $V_I$ ;
- (b) **Parcela Real:**  $V_R$ ;
2. **Ciclo:** Características da equação:
  - (a) **Frequência:**  $\omega$ , Constante a todos os componentes do circuito;
3. **Fase:** Indica a defasagem do sinal representada por  $\theta$  obtido pela seguinte equação:

$$\theta^\circ = \tan^{-1} \left( \frac{V_I}{V_R} \right) \quad \text{onde} \quad \begin{cases} \theta < 0, & \text{Atrasado, Fase Capacitiva} \\ \theta > 0, & \text{Adiantado, Fase Indutiva} \end{cases}$$

### 2.1.1. Multiplicação

**Definição** Seja  $V_1(t) = V_1/\theta_1^\circ$  e  $V_2(t) = V_2/\theta_2^\circ$  então a multiplicação será obtida pela seguinte equação:

$$\boxed{V_1(t) \cdot V_2(t) = (V_1 \cdot V_2)/(\theta_1 + \theta_2)^\circ} \quad (2.1.2)$$

### 2.1.2. Divisão

**Definição** Seja  $V_1(t) = V_1/\theta_1^\circ$  e  $V_2(t) = V_2/\theta_2^\circ$  então a multiplicação será obtida pela seguinte equação:

$$\boxed{\frac{V_1(t)}{V_2(t)} = \frac{V_1}{V_2}/(\theta_1 - \theta_2)^\circ} \quad (2.1.3)$$

## 2.2. Transformada de Componentes

**Definição** Substituir as equações que descrevem cada componente empregada em um **Circuito Periódico** através apenas de sua amplitude e sua fase. Nesta transformação o circuito resultante será puramente resistivo com componentes reais e imaginárias e obedecerá às **Leis de Kirchhoff**.

	Equação Periódica	Equação Fasorial
Resistor	$v_R(t) = R i_R(t)$	$V_R(t) = R I_R(t)$
Capacitor	$i_C(t) = C \frac{dv_C(t)}{dt}$	$V_C(t) = \frac{1}{j\omega C} I_C(t)$
Indutor	$v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt}$	$V_L(s) = j\omega L I_L(t)$

Tabela 3: Transformadas de Fasorial de Componentes

## 2.3. Potência

**Definição** Seja um sistema com uma fonte  $v(t) = V_M \cos(\omega t)$  e  $i(t) = I_M \cos(\omega t)$  então a potência instantânea será dada pela seguinte equação:

$$p(t) = R i(t)^2 = R I_M^2 \cos^2(\omega t) = \boxed{\frac{R I_M^2}{2} (1 + \cos(2\omega t))} \quad (2.3.1)$$

Nota-se que a potência instantânea oscila com o dobro da frequência em torno de um valor constante.

### 2.3.1. Potência Média

**Definição** Potência fornecida durante um ciclo  $T$  de oscilação da equação periódica obtida pela seguinte equação:

$$\bar{p} = \frac{1}{T} \int_t^{t+T} p(t) dt = \boxed{\frac{V_M I_M}{2} \cos(\theta)} \quad (2.3.2)$$

Onde:

1. **Fase da Carga:**  $\theta$ , Representando o impedância geral pelo componente analisado:

$$\theta = \begin{cases} -90^\circ, & \text{se carga Capacitiva} \\ 0^\circ, & \text{se carga Resistiva} \\ +90^\circ, & \text{se carga Indutiva} \end{cases}$$

Desta forma define-se como valores eficazes de sinais periódicos os valores necessários em sinais contínuos para que haja a mesma entrega de potência média em um resistor obtidos pela seguinte equação:

$$\boxed{V_{\text{ef}} = \frac{V_M}{\sqrt{2}}} \quad \boxed{I_{\text{ef}} = \frac{I_M}{\sqrt{2}}} \quad (2.3.3)$$

### 2.3.2. Potência Complexa

**Definição** Potência total consumida por um componente qualquer em um circuito fasorial poderá ser complexa e poderá ser obtida pela seguinte equação:

$$S = V_{\text{ef}} \cdot \bar{I}_{\text{ef}} = P + jQ \quad (2.3.4)$$

Onde:

1. **Potência Ativa:**  $P$ , parte real da potência;
  - (a) **Carga Resistiva:** Apresenta apenas potência real;
2. **Potência Reativa:**  $Q$ , parte complexa da potência;
  - (a) **Carga Capacitiva:** Apresenta apenas potência imaginária negativa;
  - (b) **Carga Indutiva:** Apresenta apenas potência imaginária positiva;

### 2.3.3. Potência Aparente

**Definição** Considera-se que o produto entre os valores eficazes de corrente e tensão representa o **Potência Aparente** sobre aquele componente como mostrado na equação a seguir:

$$p_{\text{ap}} = V_{\text{ef}} I_{\text{ef}} \quad (2.3.5)$$

### 2.3.4. Fator de Potência

**Definição** Relação entre a potência média e a potência aparente como mostrado na equação a seguir:

$$f_p = \frac{\bar{p}}{V_{\text{ef}} I_{\text{ef}}} = \cos(\theta) \quad (2.3.6)$$

Legislação brasileira exige que as cargas nas indústrias tenham um fator de potência mínimo para que atender as demandas de potência elétrica. Desta forma, pode ser necessário ajustar a impedância da carga  $Z = R + jI$  com a inserção de uma carga paralela  $Z_i = jI_i$  como mostrado pela seguinte equação:

$$I_i = \frac{R^2 + I^2}{R \tan(\cos^{-1}(f_p)) - I} \quad \text{onde} \quad \begin{cases} I_i < 0, & \text{Carga Capacitiva} \\ I_i > 0, & \text{Carga Indutiva} \end{cases} \quad (2.3.7)$$

**Exemplo.** Seja  $Z = 100 + j100$  com  $\omega = 100$  Hz e deseja-se um **Fator de Potência**  $f_p = 0.95$ . Primeiramente tem-se:

$$Z = 100 + j100 = 141.4/45^\circ$$

$$f_p = \cos(45^\circ) = 0.707$$

Fator de Potência Inicial

Nota-se que  $0.707 < 0.95$  logo será necessário inserir uma carga paralela:

$$I_i = \frac{100^2 + 100^2}{100 \cdot \tan(\cos^{-1}(0.95)) - 100} = -297.92\Omega$$

Nota-se que  $I_i < 0$  trata-se de uma carga Capacitiva desta forma, tem-se:

$$I_i = -\frac{1}{\omega C} \quad C = -\frac{1}{\omega I_i} = 33,6\mu F$$