Aprendizagem estatística em altas dimensões

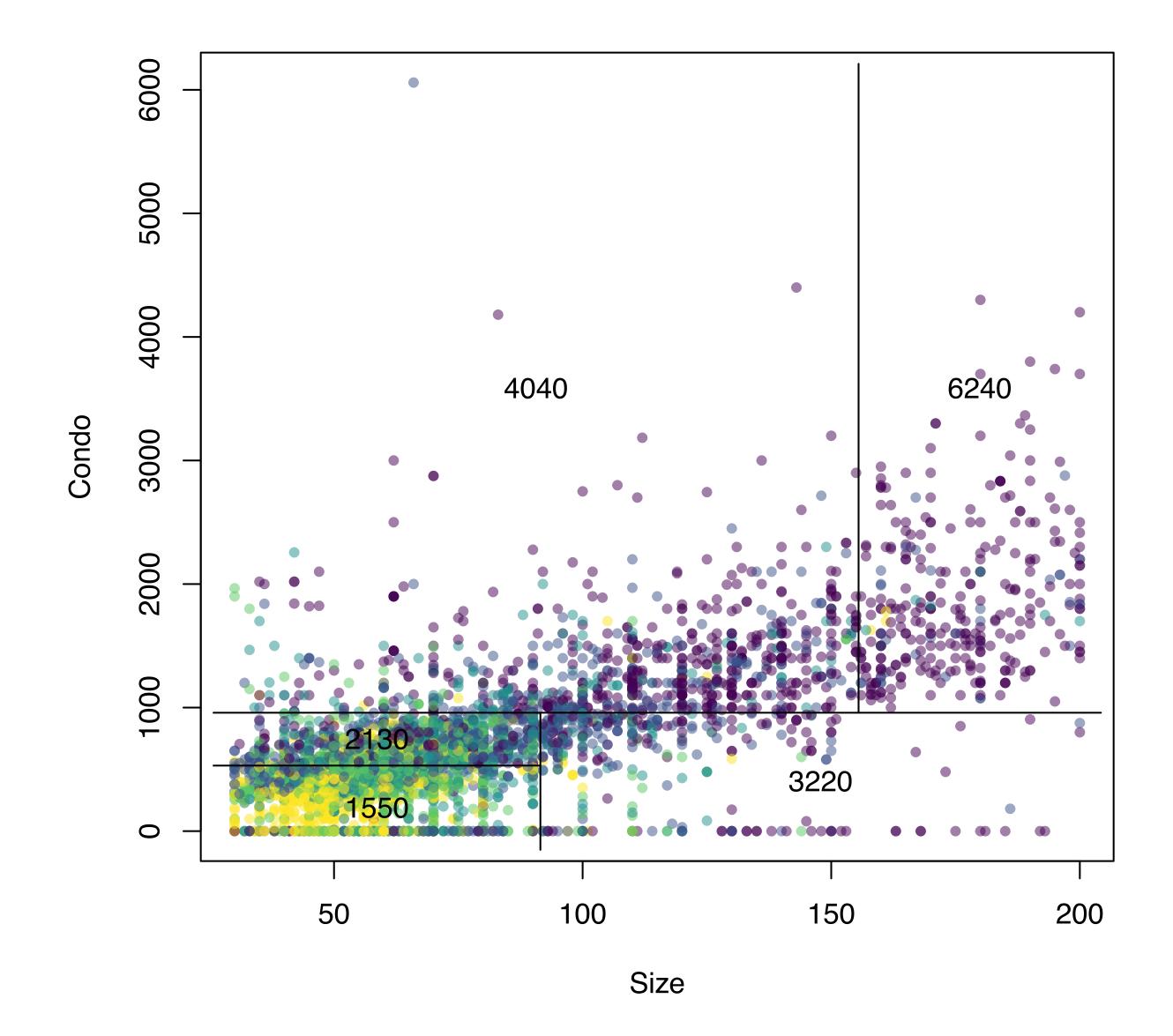
Florencia Leonardi

Conteúdo

- * Árvores de regressão e classificação
- * Agregação por bootstrap Bagging
- * Florestas aleatórias
- * Modelos aditivos Boosting

Árvores de decisão

- * Este método devolve uma função $g\colon \mathcal{X}\to \mathcal{Y}$ obtida a partir dos dados \mathcal{D} , mas que não está baseada em nenhum modelo paramétrico (é um método totalmente não paramétrico)
- * A construção da função g está baseada em sucessivas divisões do espaço de variáveis preditoras em regiões simples (retângulos)
- * Estas divisões sucessivas podem ser descritas graficamente por meio de uma árvore
- * Estas árvores de decisão não costumam ter, sozinhas, uma grande acurácia nas predições, mas combinadas levam a métodos poderosos (florestas aleatórias, bagging, boosting...)

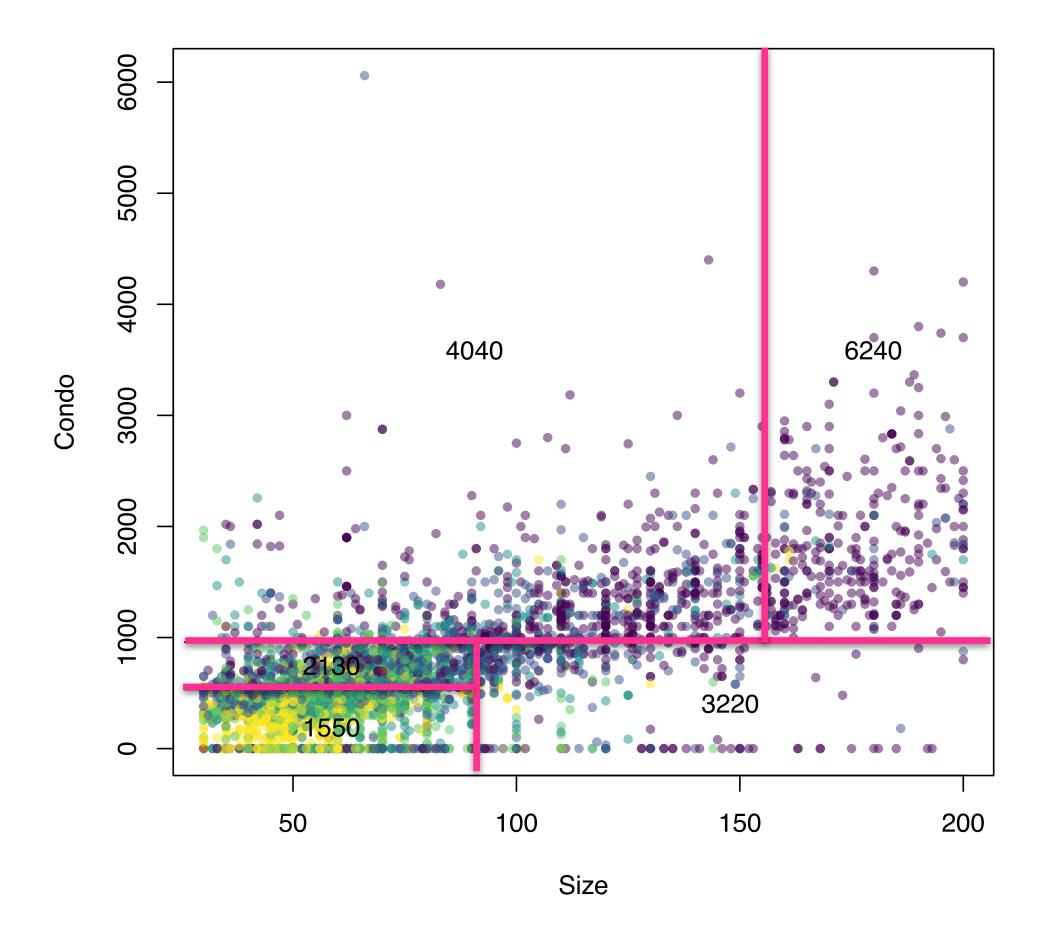


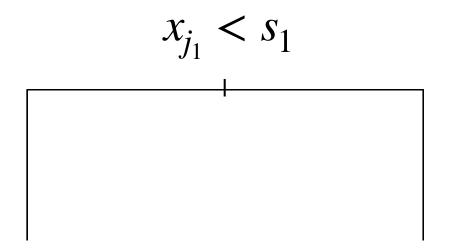
O objetivo inicial é encontrar regiões relativamente simples R_1, \ldots, R_J no espaço $\mathcal X$ das variáveis preditoras que minimizem o erro:

$$\widehat{E}_{D}(R_{1},...,R_{J}) = \sum_{j=1}^{J} \sum_{i \in R_{j}} (y_{i} - \bar{y}_{R_{j}})^{2}$$

Como fazer isso de forma eficiente?

Condo < 958.5



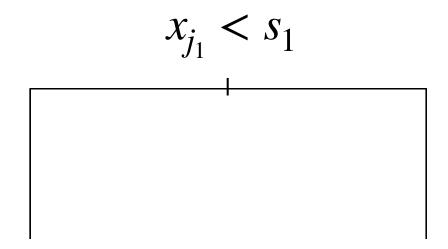


Para $j=1,\ldots,p$ e $s\in\mathbb{R}$ definitions of part definitions $R_1(j,s)=\{x\in\mathbb{R}^p\colon x_j< s\} \text{ e } R_2(j,s)=\{x\in\mathbb{R}^p\colon x_j\geq s\}$

Procuramos o valor de j e s que minimizem o erro:

$$\sum_{i \in R_1(j,s)} (y_i - \bar{y}_{R_1(j,s)})^2 + \sum_{i \in R_2(j,s)} (y_i - \bar{y}_{R_2(j,s)})^2$$

Suponhamos que os valores obtidos foram $j=j_1$ e $s=s_1$. Com eles fazemos a primeira divisão binária na árvore



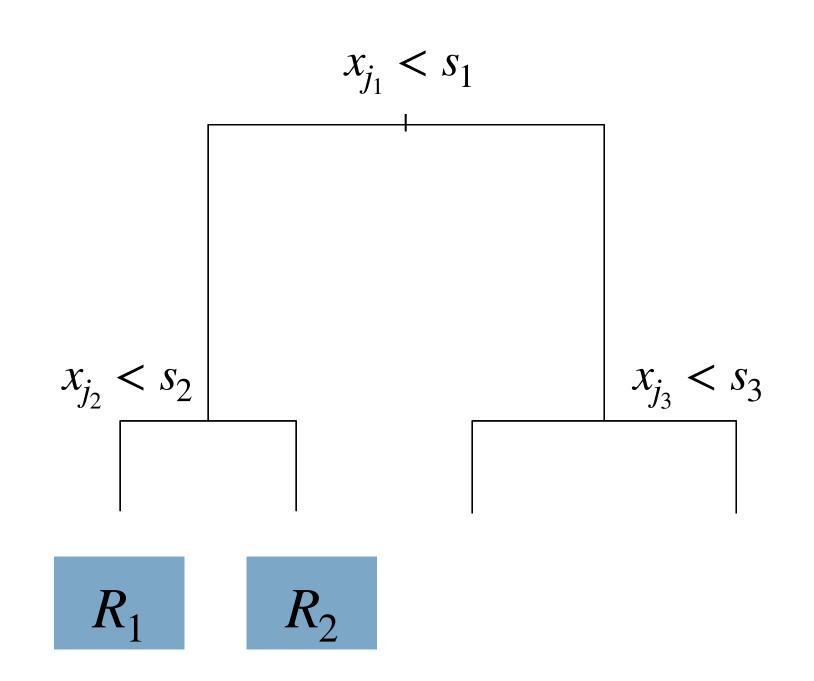
Repetimos o procedimento dentro de cada região obtida na divisão anterior do espaço.

Ou seja escolhemos j_2 e s_2 que minimizem

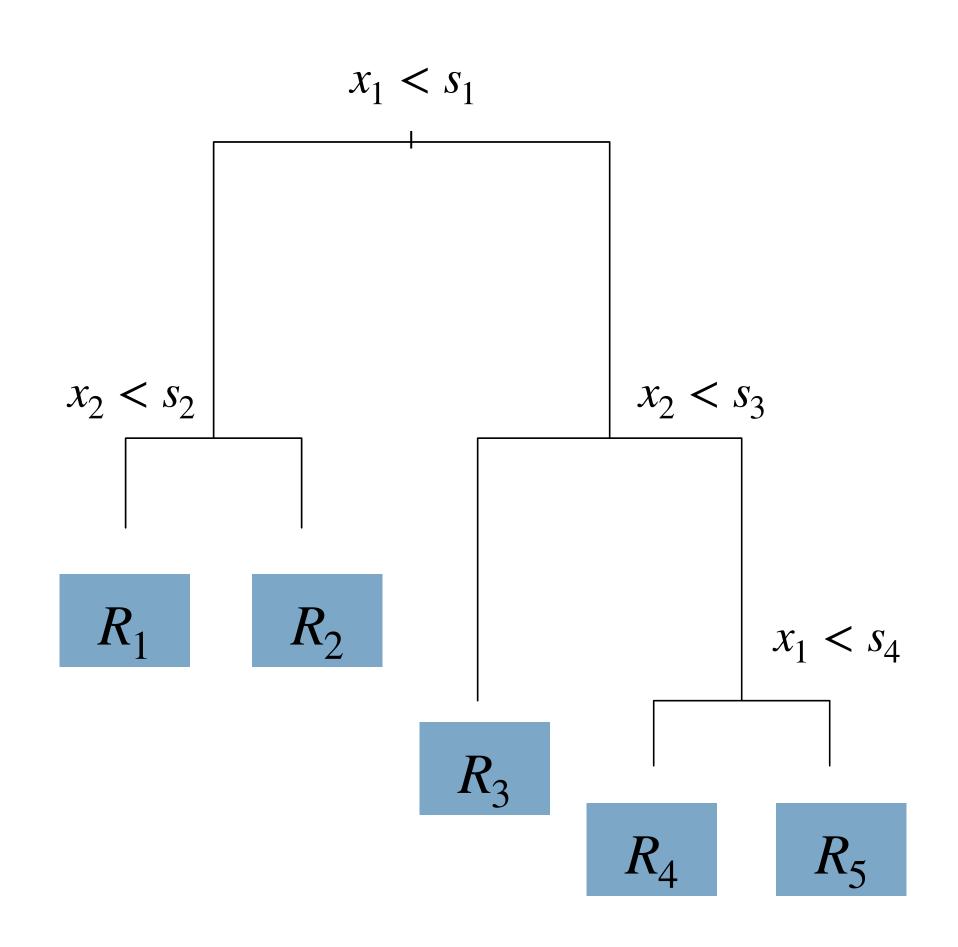
$$\sum_{i \in R_1(j_1, s_1) \cap R_1(j_2, s_2)} (y_i - \bar{y}_{R_1(j_2, s_2)})^2 + \sum_{i \in R_1(j_1, s_1) \cap R_2(j_2, s_2)} (y_i - \bar{y}_{R_2(j_2, s_2)})^2$$

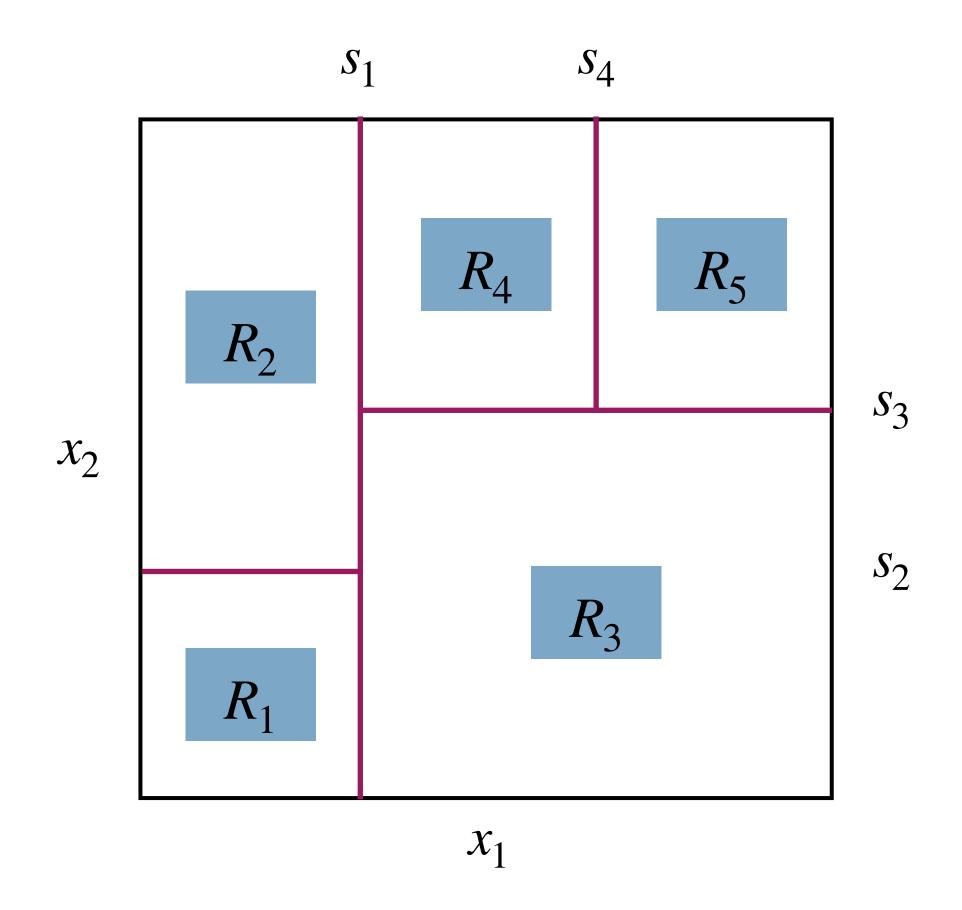
 $ej_3 es_3$ que minimizem

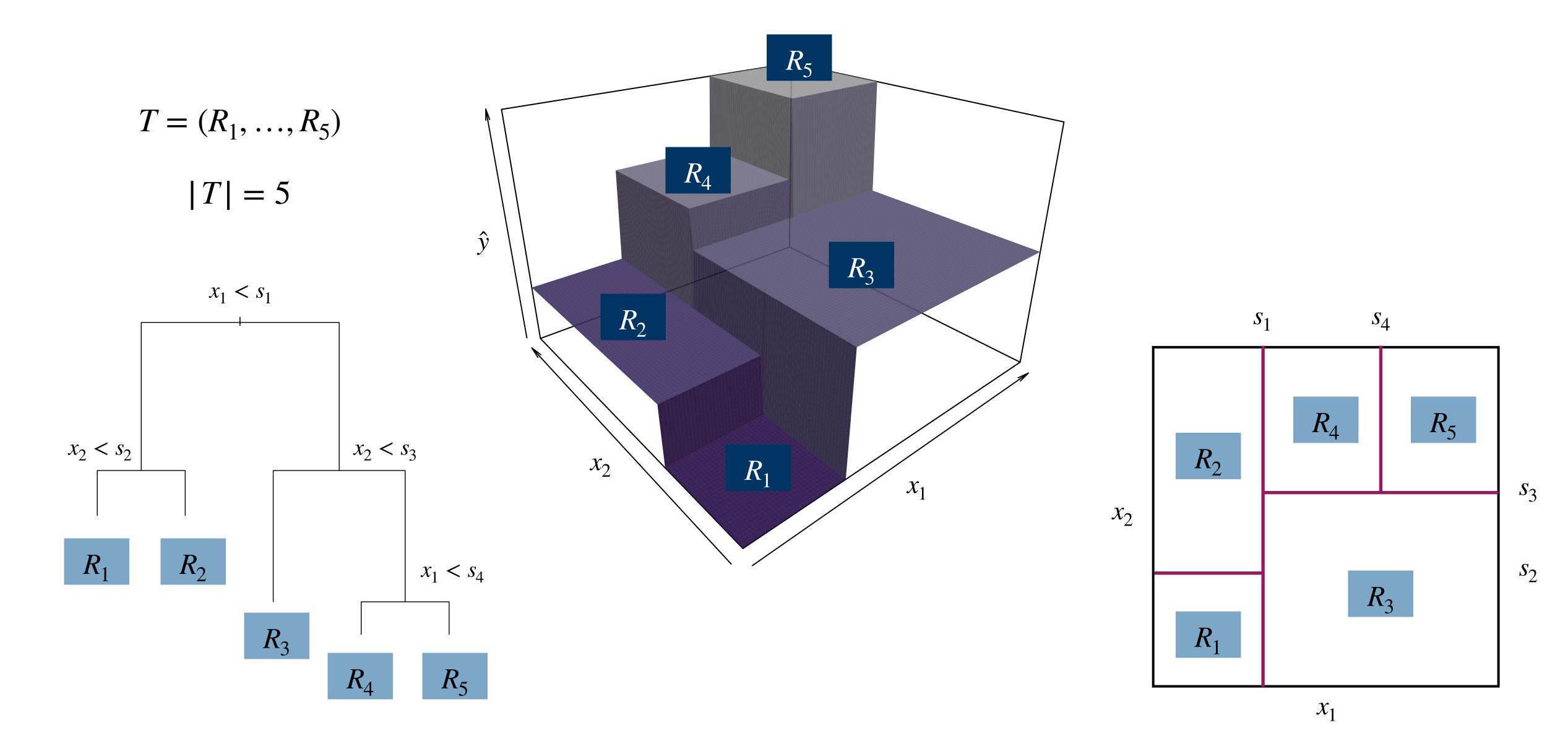
$$\sum_{i \in R_2(j_1,s_1) \cap R_1(j_3,s_3)} (y_i - \bar{y}_{R_1(j_3,s_3)})^2 + \sum_{i \in R_2(j_1,s_1) \cap R_2(j_3,s_3)} (y_i - \bar{y}_{R_2(j_3,s_3)})^2$$



O mesmo procedimento é iterado até que não encontramos mais regiões com um número mínimo de observações.







- * O processo descrito anteriormente muito provavelmente vai superajustar a amostra, se em cada região houver poucas observações (o caso extremo disso seria ter regiões com uma única observação, em cujo caso o erro dentro da amostra seria O!)
- * Por outro lado, se fixarmos um número grande de observações por região, as regiões serão grandes e os pontos dentro de cada região estarão afastados, o que pode levar a regiões muito heterogêneas e a uma estimativa ruim da média dentro de cada região (aumentando o viés do modelo).
- * Uma forma de evitar estes problemas é "podar" a árvore final para ter um certo balanço entre ajuste e complexidade

Poda da árvore

Como em muitas outras abordagens, a poda da árvore está baseada na regularização do erro estimado dentro da amostra

Para cada $\alpha > 0$ escolhemos a árvore T que minimiza

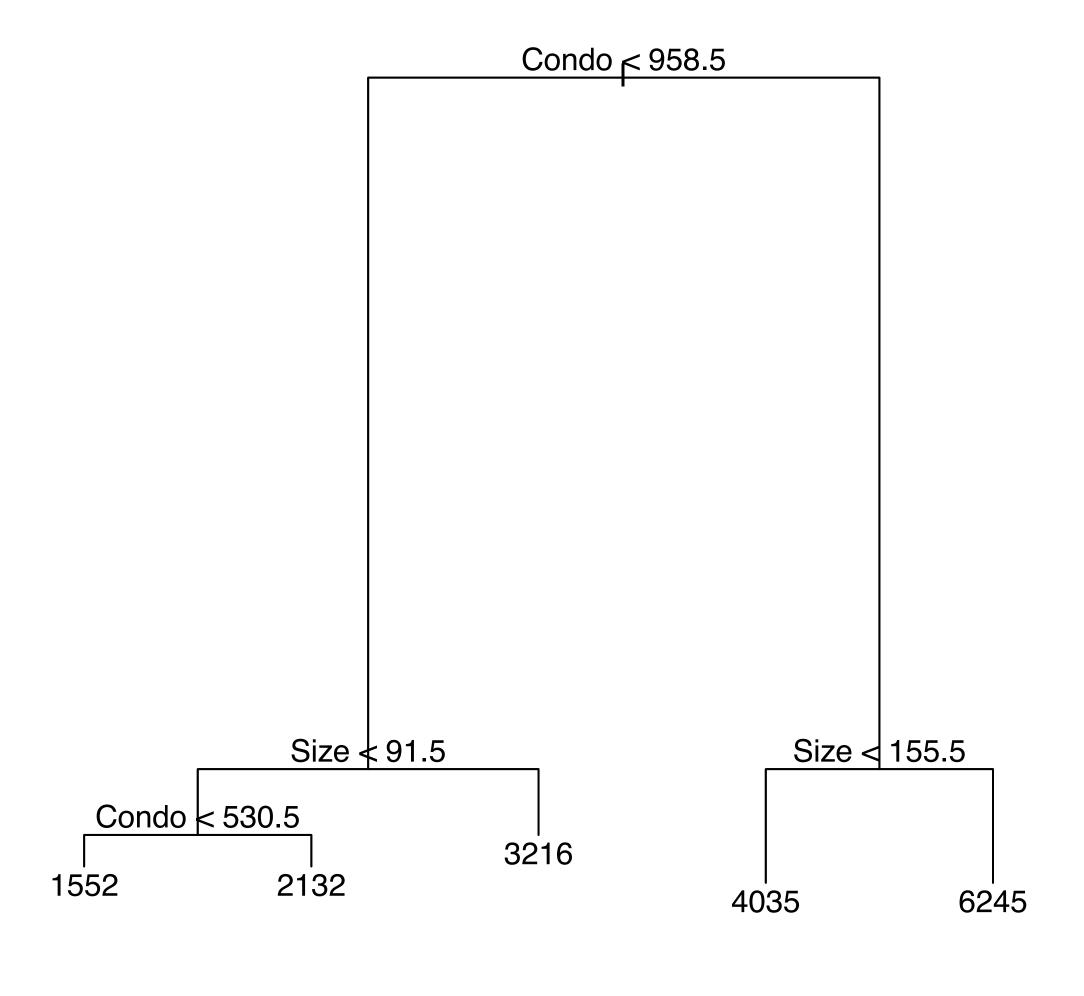
$$\widehat{E}_{D}(T) + \alpha |T| = \sum_{j=1}^{J} \sum_{i \in R_{i}} (y_{i} - \bar{y}_{R_{j}})^{2} + \alpha |T|$$

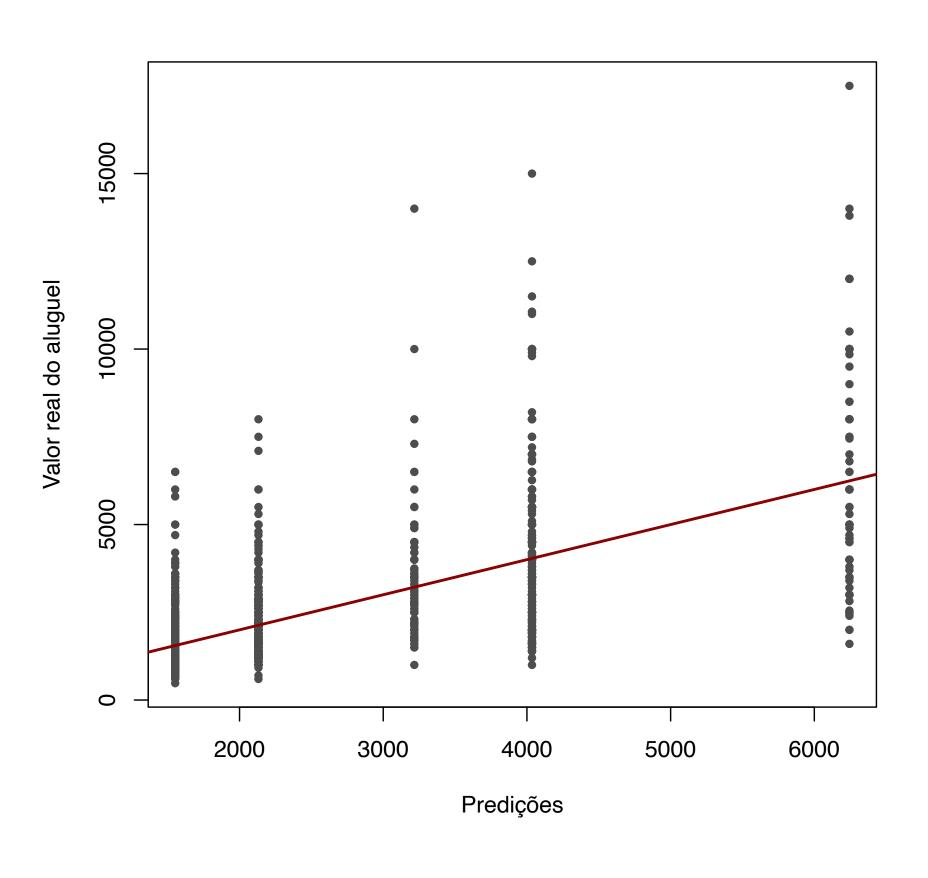
Quando α aumenta, mais ramos são "podados" da árvore e menos regiões são obtidas, diminuindo a variância e aumentando o viés do modelo.

O valor ótimo de lpha pode ser escolhido com um conjunto de validação ou por validação cruzada

Algoritmo: árvore de regressão

- 1. Utilize divisão binária recursiva para construir uma árvore nos dados de treinamento, de tal forma que cada região obtida contenha um número mínimo de observações.
- 2. Pode a árvore obtida no passo anterior mudando o valor de α , de tal forma de obter uma sequência de árvores T_1, \ldots, T_M
- 3. Escolha uma das árvores $T_1, ..., T_M$ por validação cruzada





RMSE =
$$\sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2} = 1543.43$$

Árvores de classificação

O objetivo é encontrar regiões R_1, \dots, R_J no espaço $\mathcal X$ das variáveis preditoras que minimizem o erro estimado:

$$\widehat{E}_D(R_1, ..., R_J) = \sum_{j=1}^J \sum_{k=1}^K \widehat{p}_{jk} (1 - \widehat{p}_{jk})$$



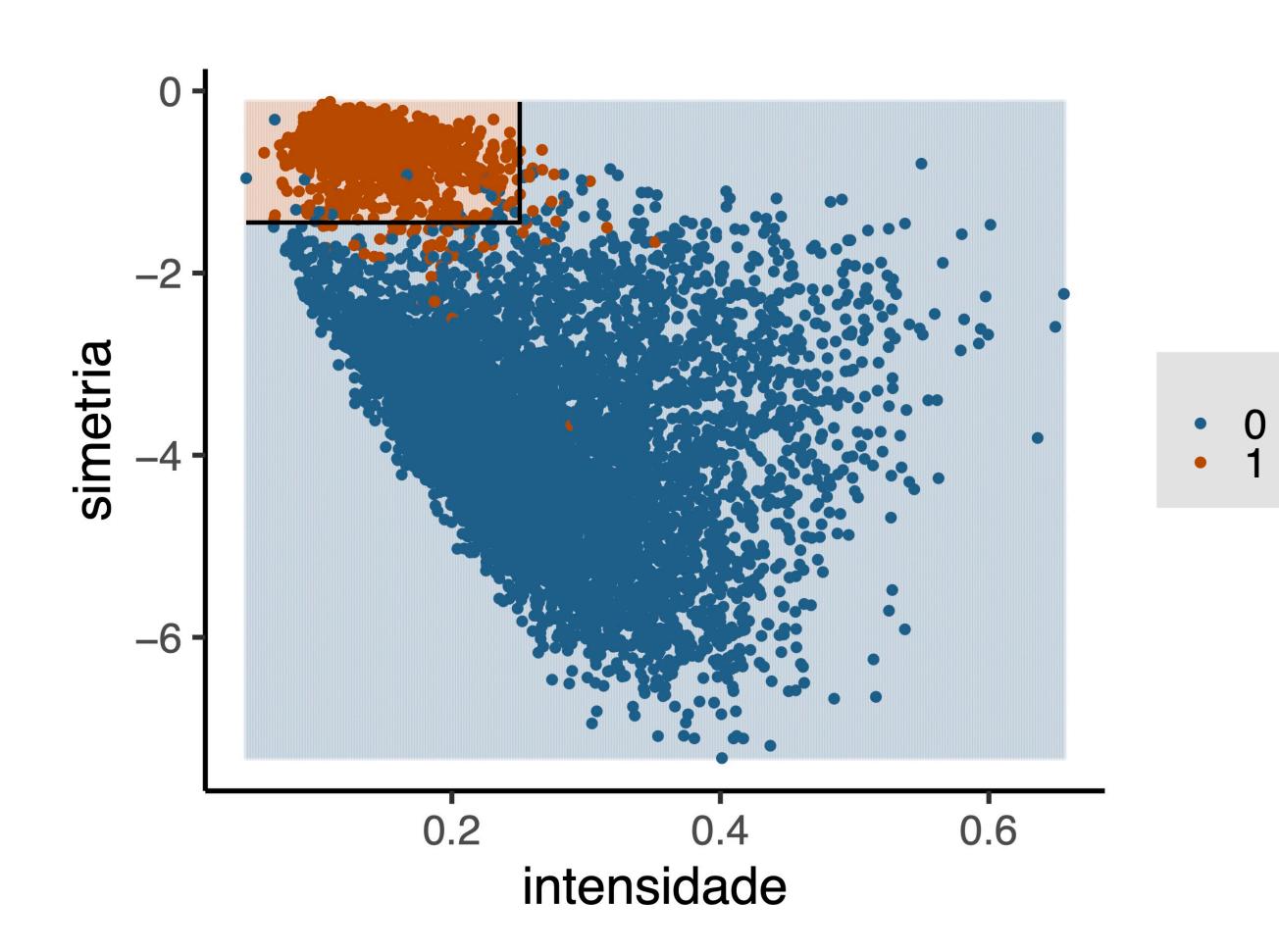
índice de Gini

ou

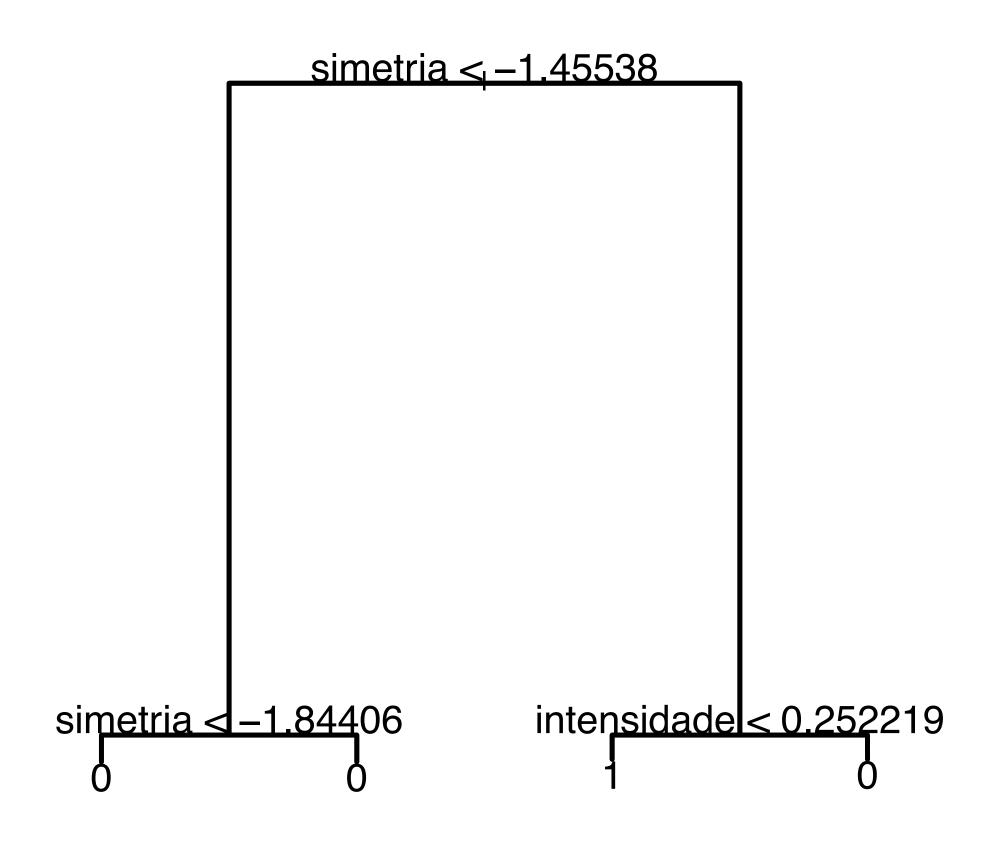
$$\widehat{E}_D(R_1, ..., R_J) = -\sum_{j=1}^J \sum_{k=1}^K \hat{p}_{jk} \log \hat{p}_{jk}$$

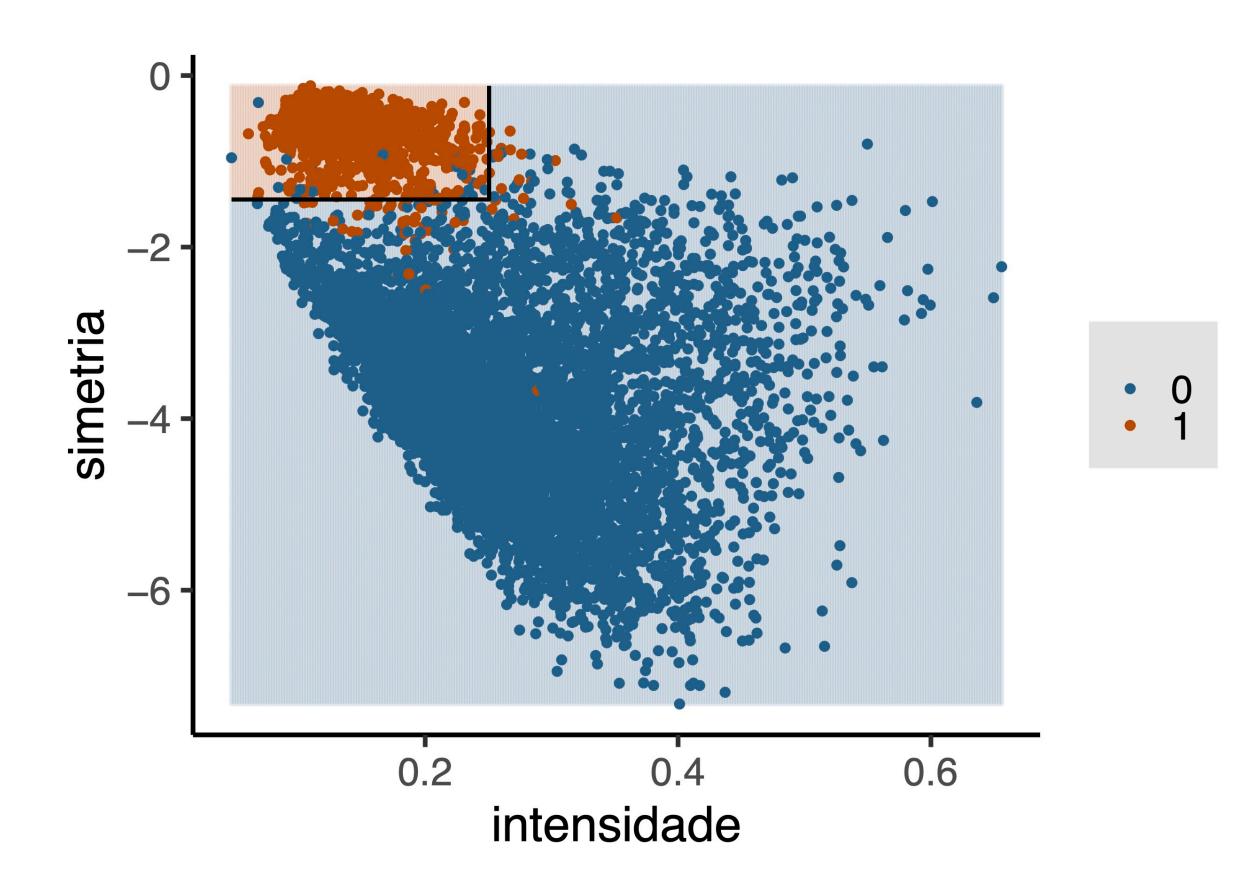


entropia

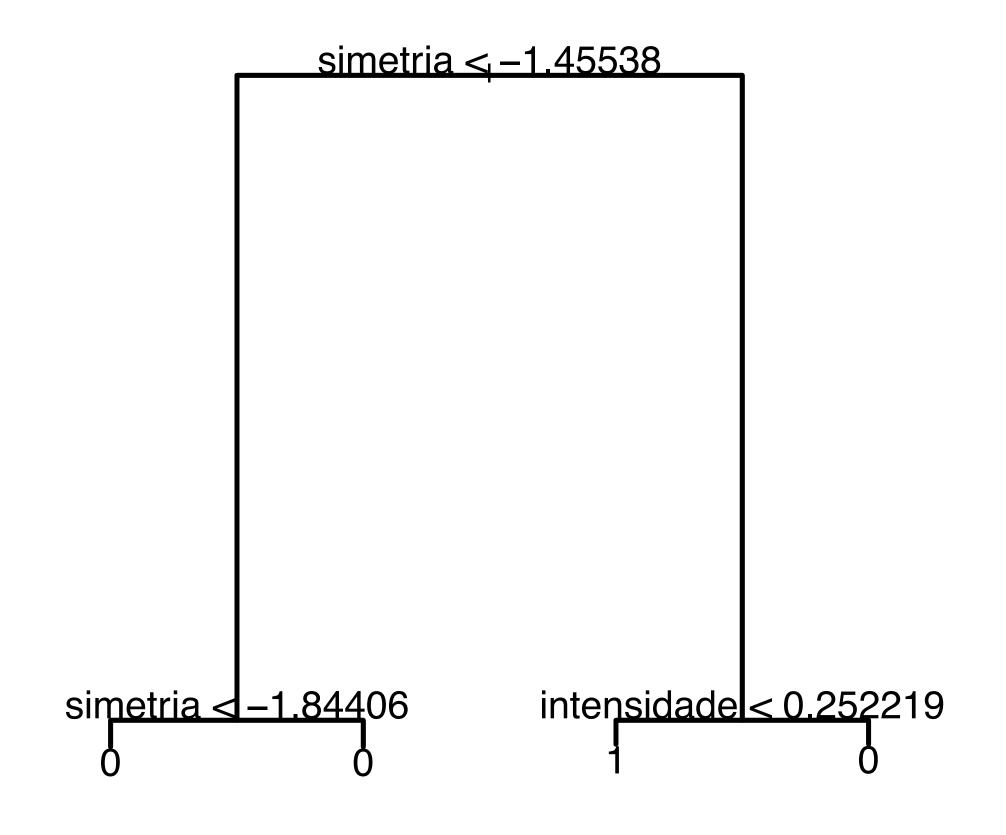


Árvores de classificação





Árvores de classificação



Classe verdadeira

| | | 0 | 1 |
|-------------------|---|------|-----|
| Classe predita | 0 | 1736 | 34 |
| | 1 | 7 | 230 |

Precisão =
$$\frac{1736 + 230}{2007} \times 100 = 98\%$$

Vantagens e desvantagens das árvores

- As árvores são muito fáceis de interpretar
- As árvores podem ser representadas graficamente
- As árvores podem utilizar misturas de variáveis quantitativas e qualitativas, sem necessidade de transformar as variáveis

- Geralmente, as árvores não tem um alto grau de acurácia em comparação com outros métodos
- As árvores podem ser pouco robustas: pequenas perturbações nos dados podem causar grandes mudanças na árvore estimada

Bagging

- * As árvores vistas até agora são modelos que em geral tem alta variância
- * O método de bootstrap aggregation, ou bagging, é um procedimento geral para reduzir a variância de um método de aprendizagem estatística
- * Lembremos que se temos n variáveis aleatórias independentes Z_1,\ldots,Z_n , cada uma com variância σ^2 , a variância da média \bar{Z} é σ^2/n . Então a média de um conjunto de observações tem o poder de *reduzir a variância*
- * No caso de métodos preditivos, a ideia é construir B funções preditoras $g_1(x), \ldots, g_B(x)$ baseadas em amostras bootstrap extraídas do conjunto de dados \mathscr{D} e construir um preditor dado pela média

$$\bar{g}(x) = \frac{1}{B} \sum_{b=1}^{B} g_b(x)$$

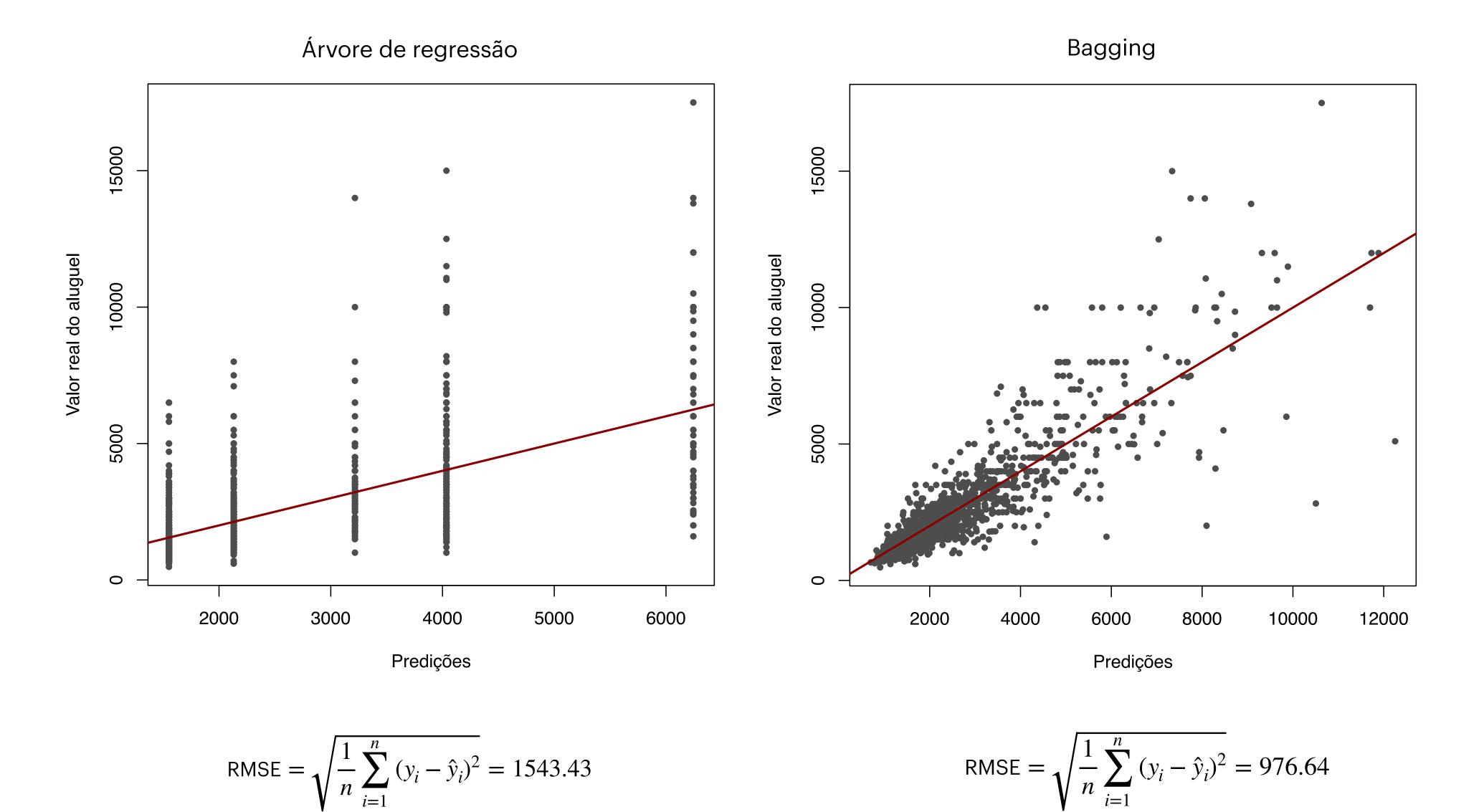
Bagging

$$\mathcal{D}$$

$$z_1, z_2, \dots, z_n$$

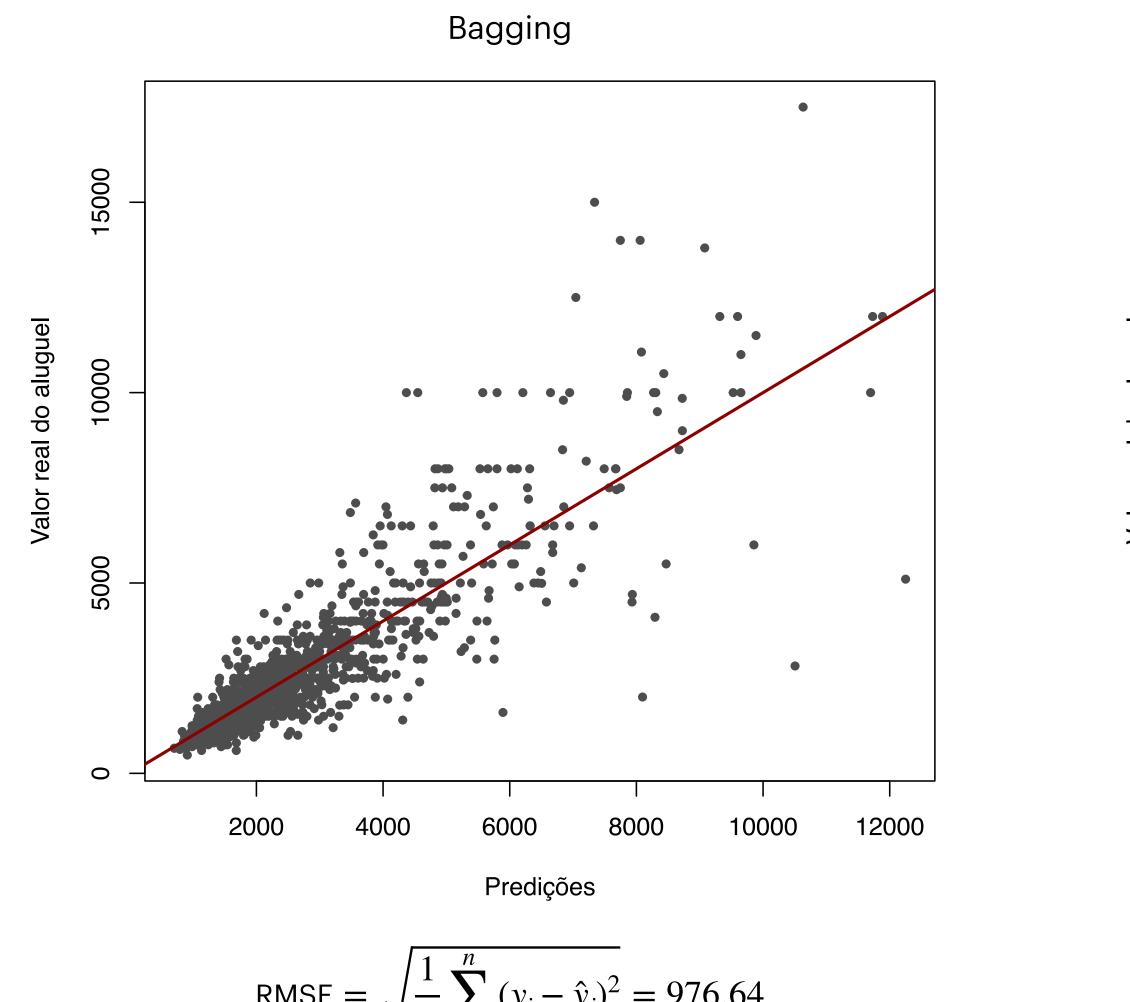
Bagging

- * Para aplicar bagging para árvores de decisão, cada função $g_b(x)$ será a função de predição obtida por uma árvore de regressão ou classificação ajustada com os dados da amostra bootstrap z_1^b,\dots,z_n^b
- * Em geral, as árvores obtidas são deixadas com profundidade alta, sem ser podadas. Isto gera árvores com baixo viés e alta variância. A combinação destes preditores usando a média das predições reduz a variância do conjunto de cada preditor isolado.

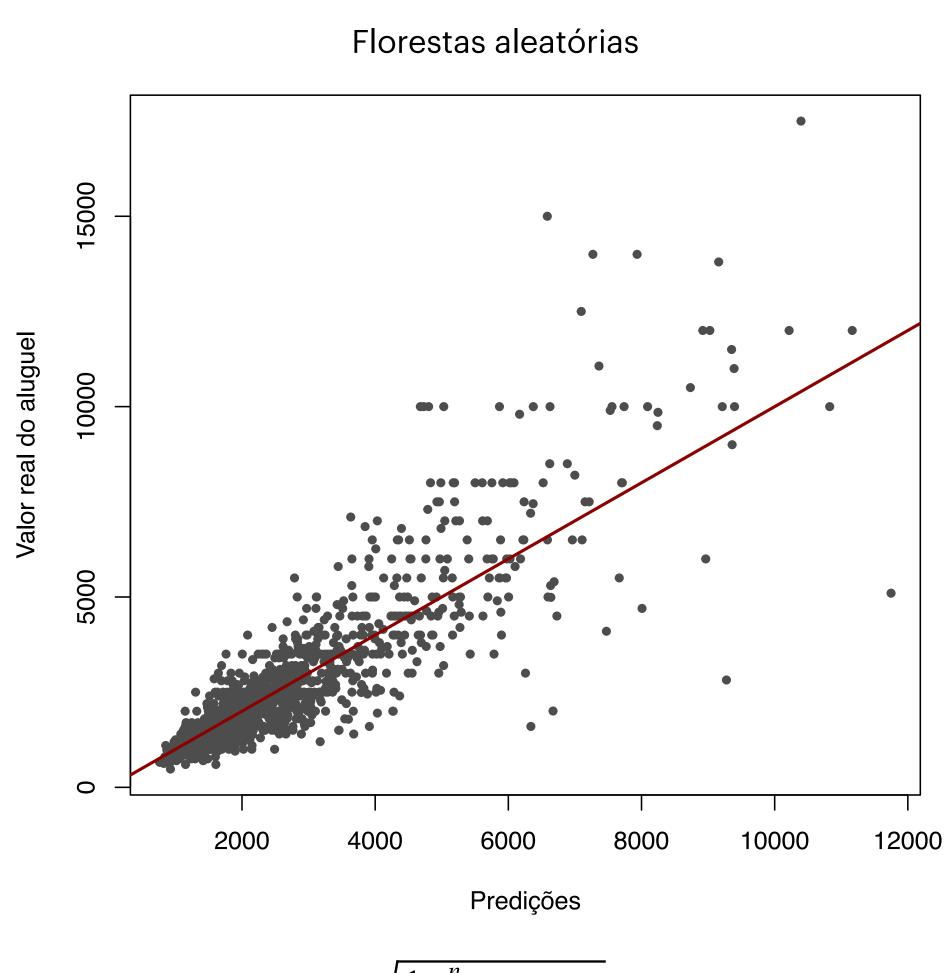


Florestas aleatórias

- * Lembremos que a variância da média \bar{Z} é σ^2/n somente no caso de variáveis Z_1, \ldots, Z_n independentes! No caso de amostras bootstrap e suas funções derivadas, a hipótese de independência não é satisfeita e portanto a redução na variância pode ser consideravelmente menor.
- * As florestas aleatórias tentam reduzir a dependência entre as funções $g_1(x), \ldots, g_B(x)$ utilizando subconjuntos de variáveis diferentes em cada divisão dos nós das árvores: cada vez que uma divisão vai ser feita, somente m variáveis preditoras são consideradas para definir a nova região (em vez das p variáveis disponíveis)
- st Um novo subconjunto de preditoras é escolhido a cada nova divisão, e em geral é utilizado o valor $mpprox\sqrt{p}$

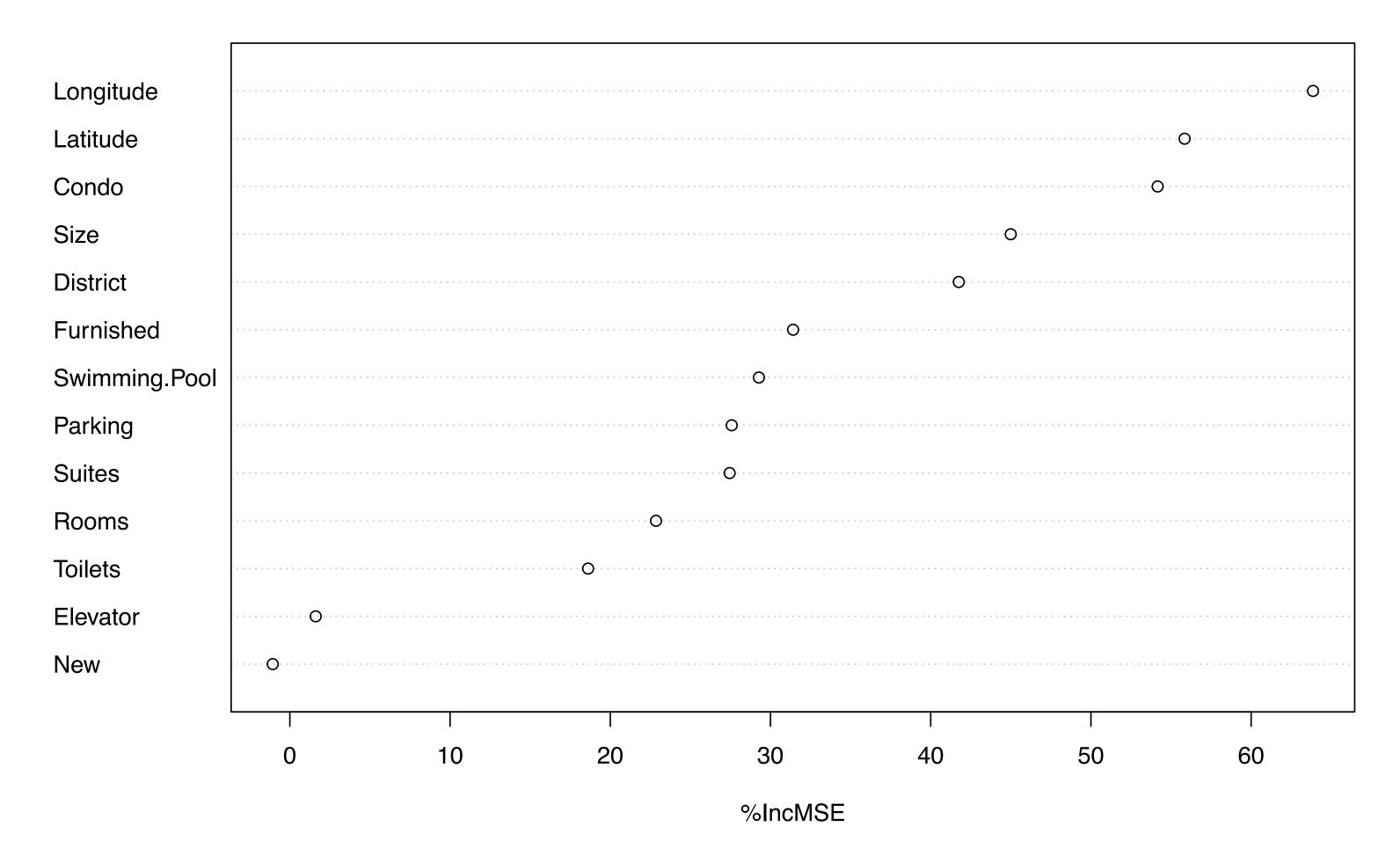


RMSE =
$$\sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2} = 976.64$$



RMSE =
$$\sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2} = 985.19$$

Importância das variáveis



%IncMSE: para cada árvore, é calculado o erro de predição nos dados não incluídos na amostra bootstrap (out-of-bag). Logo, o mesmo é feito após permutar cada variável. %IncMSE é a média sobre todas as árvores da diferença entre os dois valores, para cada variável, normalizada pelo desvio padrão das diferenças.

Boosting para regressão

- * Assim como o método de *bagging*, o método *boosting* é um método geral que pode ser aplicado a diferentes modelos e técnicas de aprendizagem estatística para regressão ou classificação
- * O método boosting é similar a bagging no sentido que a função preditora final é obtida a partir da soma de preditoras $g_1(x), \ldots, g_B(x)$. Mas em vez de obter $g_i(x)$ em função de uma amostra bootstrap, ela é obtida num conjunto de dados tendo como variáveis preditoras as variáveis preditoras originais de \mathscr{D} e como variáveis resposta, os resíduos $y_i g_{i-1}(x)$

Boosting para regressão

O resultado é uma função $g(x) = \lambda \sum_{b=1}^B g_b(x)$ obtida como uma soma das funções preditoras

$$g_1(x), ..., g_B(x).$$

A taxa λ é chamada de *taxa de aprendizagem*, e controla o peso relativo de cada modelo individual $g_i(x), i = 1,...B$

Quanto menor o valor de λ , maior deve ser o valor de B para obtermos uma mesma acurácia, e viceversa.

Algoritmo: boosting para árvores de regressão

- 1. Inicialize $\bar{g}(x) = 0$ e $r_i^1 = y_i$ para todo i no conjunto de treinamento
- 2. Para b = 1,..., B, repita:
 - a. Ajuste uma árvore $g_b(x)$ com d+1 folhas para os dados de treinamento $\mathcal{D}_b = \{(x_1, r_1^b), ..., (x_n, r_n^b)\}$
 - b. Atualize $\bar{g}(x)$ adicionando a função escalada $g_b(x)$, isto é faça

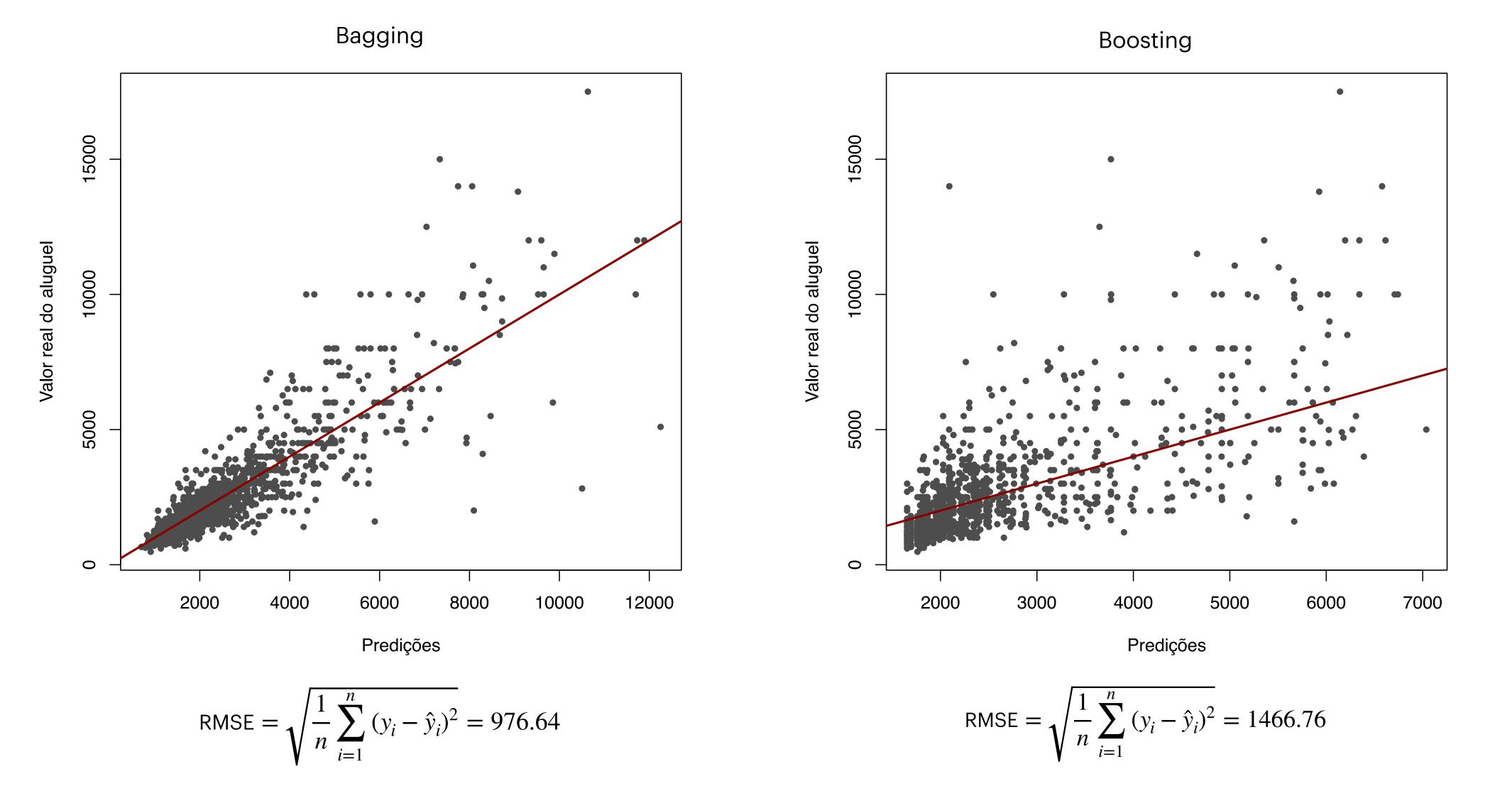
$$\bar{g}(x) \leftarrow \bar{g}(x) + \lambda g_b(x)$$

- c. Atualize os resíduos $r_i^{b+1} = r_i^b \lambda g_b(x_i)$
- 3. Devolva o modelo final $\bar{g}(x) = \lambda \sum_{b=1}^{B} g_b(x)$

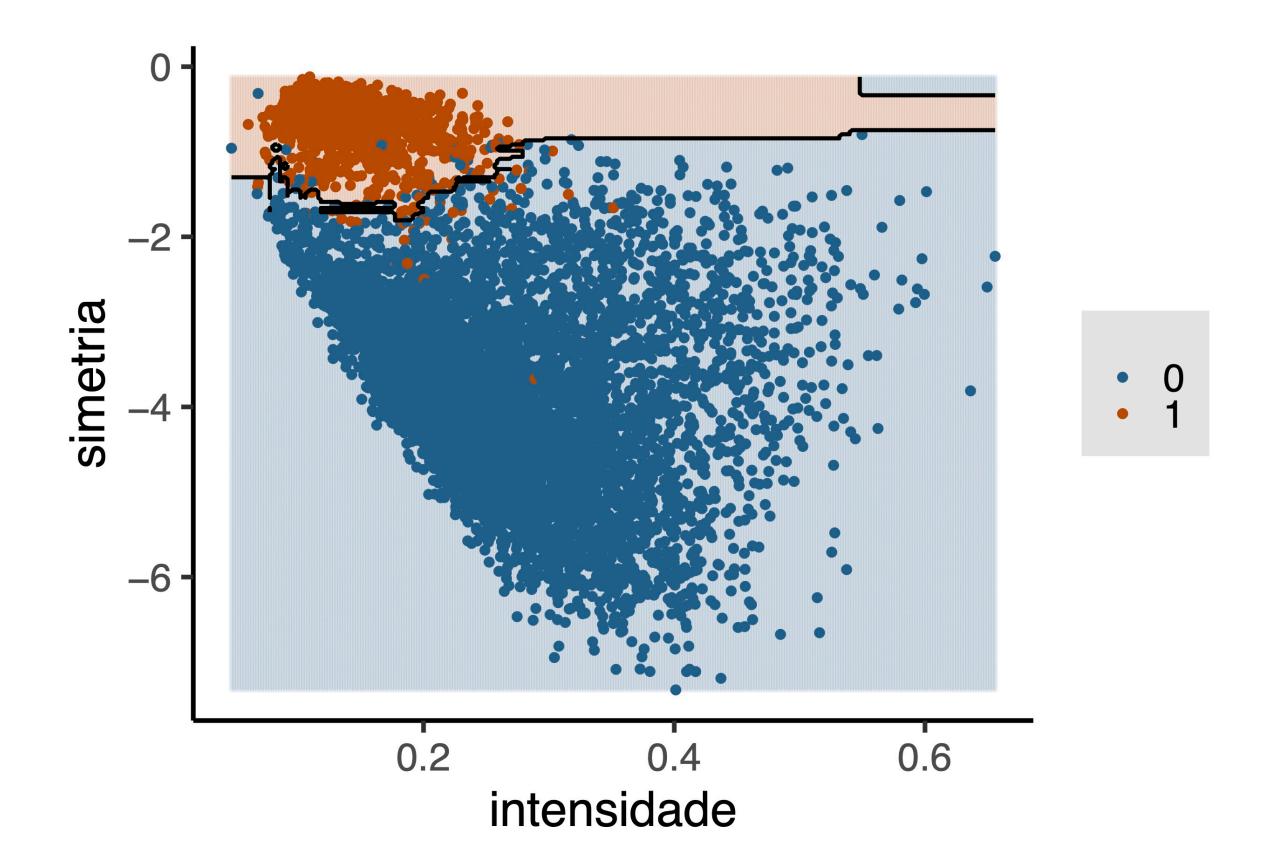
Ajuste dos parâmetros de suavizado

Boosting tem três parâmetros que devem ser definidos:

- st O número de árvores B: dependendo do valor, o modelo pode ter maior ou menor viés e variância. Este valor pode ser escolhido por validação cruzada.
- * A parâmetro de escala λ : controla o impacto de cada árvore no modelo final, valores típicos são pequenos como 0.01 ou 0.001. Está relacionado com o valor de B e também pode ser escolhido por validação cruzada.
- * O número de divisões permitidas em cada árvore d: determina a interação entre as variáveis no modelo. Se d=1 não há interação e o modelo é um modelo aditivo onde cada termo depende de uma única variável.



Boosting para classificação



Classe verdadeira

O 1

Classe
Predita

O 1734

1 9 233

Precisão =
$$\frac{1734 + 233}{2007} \times 100 = 98\%$$