## Econometria de Séries de Tempo

### Leonardo C. Geri Universidade Federal do ABC

#### Contents

2) Teste se a série é estacionária e faça o necessário para estacionarizá-la:

con-

1

 $\mathbf{2}$ 

- 3) Suponha o seguinte modelo na forma reduzida, supondo que X não possui efeitos contemporâneos em Y:
- 2) Teste se a série é estacionária e faça o necessário para estacionarizá-la:

a) 
$$y_t = \beta_1 + \beta_2 t + \epsilon_t$$

Verificar condições de estacionariedade:

i) 
$$E[y_t] = \mu$$

$$E[y_t] = E[\beta_1 + \beta_2 t + \epsilon_t]$$
  
$$E[y_t] = E[\beta_1] + E[\beta_2 t] + E[\epsilon_t]$$

mas a esperança do erro é sempre zero

$$E[y_t] = E[\beta_1] + E[\beta_2 t]$$

podemos aplicar a esperança da constante

$$E[y_t] = \beta_1 + \beta_2 E[t]$$

Logo, a série não é estacionária, pois o tempo é crescente.

Aplicar o operador de diferença para tornar a série estacionária:

$$\begin{cases} y_t - y_{t-1} = \beta_1 + \beta_2 t + \epsilon_t - y_{t-1} \\ y_{t-1} = \beta_1 + \beta_2 (t-1) + \epsilon_{t-1} \end{cases}$$
$$\Delta y_t = \beta_1 + \beta_2 t + \epsilon_t - [\beta_1 + \beta_2 (t-1) + \epsilon_{t-1}]$$

podemos cancelar os valores de  $\beta_1$  e aplicar distributiva em  $\beta_2$ :

$$\Delta y_t = \beta_2(t-1) + \epsilon_t + \epsilon_{t-1}$$

Por fim, aplicamos a Esperança:

$$E[\Delta y_t] = E[\beta_2(t-1)] + E[\epsilon_t] + E[\epsilon_{t-1}]$$

$$E[\Delta y_t] = \beta_2$$

Substituindo a segunda equação na primeira:

$$y_t = 2y_{t-1} - yt - 2 + \epsilon_t$$

Verificar condições de estacionariedade:

i) 
$$E[y_t] = \mu$$

$$E[y_t] = E(2y_{t-1} - y_{t-2} + \epsilon_t$$

$$2E[y_{t-1}] - E[y_{t-2} + E[\epsilon_t]]$$

mas a esperança do erro é sempre zero

$$E[y_t] = 2E[y_{t-1}] - y_{t-2}$$

Logo, a série é não-estacionária.

Aplicar o operador de diferença para tornar a série estacionária:

$$\begin{cases} y_t - y_{t-1} = 2y_{t-1} - y_t - 2 + \epsilon_t - y_{t-1} \\ y_{t-1} = 2y_{t-2} - y_{t-3} + \epsilon_{t-1} \end{cases}$$

Substituindo a segunda equação na primeira, temos que  $\Delta[y_t]$  é:

$$\Delta y_t = 2y_{t-1} - y_t - 2 + \epsilon_t - [y_{t-1} = y_{t-2} - y_{t-3} + \epsilon_{t-1}]$$

Os valores positivos e negativos de  $y_{t-1}$  se cancelam:

$$\Delta y_t = -y_{t-2} + y_{t-3} + \epsilon_t + \epsilon_{t-1}$$

Agora que temos a série diferenciada, podemos verificar a condição de estacionariedade  $E[y_t] = \mu$  novamente:

$$E[\Delta y_t] = E[y_{t-2} - y_{t-3} + \epsilon_t + \epsilon_{t-1}]$$

$$E[\Delta y_t] = E[2y_{t-2}] - E[y_{t-3}] + E[\epsilon_t] + E[\epsilon_{t-1}]$$

podemos zerar os termos do erro, cuja esperança é sempre igual a zero

$$E[\Delta y_t] = E[2y_{t-2}] - E[y_{t-3}]$$

e, por fim, aplicar a esperança da constante

$$E[\Delta y_t] = y_{t-2} - y_{t-3}$$

Provado que a equação é estacionária na primeira diferença.

# 3) Suponha o seguinte modelo na forma reduzida, supondo que X não possui efeitos contemporâneos em Y:

#### b) Diga se o modelo var é estacionário

Um modelo VAR é estacionário quando as raízes do autovalor (eigenvalue  $\lambda$ ) da matriz  $\phi$  são maiores que o módulo de 1 (|1|).

Sendo a matriz

$$A = \begin{pmatrix} 0,7 & 0,2 \\ 0,2 & 0,7 \end{pmatrix}$$

e  $\lambda$  o autovalor da matriz A, temos:

$$\lambda \check{\mathbf{s}} - trao(\phi) + Det(a) = 0$$

Substituindo o traço pela soma da diagonal principal:

$$\lambda \check{\mathbf{s}} - 1, 4 + Det(a) = 0$$

Aplicando o determinante:

$$\lambda \dot{s} - 1, 4 + 0, 45 = 0$$

Calculando as raízes:

$$\Delta = 0, 16$$

$$\lambda_1 = 0, 9$$

$$\lambda_2 = 0, 5$$

Sendo  $\lambda_1, \lambda_2 < |1|$ , dizemos que o modelo é **estacionário**.

c) Calcule a função impulso resposta para 3 períodos a frente de um choque de X em Y.