

Documentación de Códigos

FaceBlurring.py

El código comienza importando la biblioteca *cv2* de OpenCV para manejar el procesamiento de imágenes. Luego, inicia la transmisión de video desde la cámara predeterminada con *cap = cv2.VideoCapture(0)*. Se inicializan las variables *x*, *y*, *w* y *h*, estableciendo las dimensiones y coordenadas para el desenfoque de los rostros.

El bucle principal (*while*) continúa siempre que la variable *ret* sea *True*, lo cual sucede cuando la captura de un fotograma se realiza con éxito. Dentro del bucle, el código lee el fotograma actual de la cámara a través de *ret*, *image = cap.read()*.

Luego, utiliza el *clasificador de Haar* para detectar los rostros presentes en el fotograma actual. La *región de interés (ROI)* se define basándose en las coordenadas de los rostros detectados, aplicando un *desenfoque gaussiano* a estas regiones. El resultado del desenfoque se superpone a la imagen original para crear el efecto de desenfoque de los rostros.

Finalmente, el código muestra el fotograma procesado con los rostros desenfocados a través de *cv2.imshow("Stream", image)* y verifica si se presiona la tecla "Esc" para detener el bucle.

Una vez que se interrumpe el bucle, el programa libera los recursos utilizados para la captura de video mediante *cap.release()* y cierra todas las ventanas abiertas mediante *cv2.destroyAllWindows()*.

FalseIdentity_Cascade.py

Este código en Python utiliza la biblioteca *OpenCV (cv2)* para segmentar rostros de una imagen proporcionada por el usuario o de una imagen capturada desde una cámara. Después de preguntar al usuario si desea tomar una foto o cargar una imagen, lleva a cabo varias operaciones:

- Si el usuario elige tomar una foto (*task == 1*), el código activa la cámara, captura un solo fotograma y guarda la imagen en un archivo *'images/image.png'*.
- Si el usuario elige cargar una imagen (*task == 2*), solicita al usuario la ruta de la imagen y la carga para su procesamiento.

Detección de rostros en la imagen o imagen capturada:

Utiliza el *clasificador de Haar* preentrenado para detectar rostros en la imagen a través de *cv2.CascadeClassifier*. Convierte la imagen a *escala de grises* para reducir el cálculo durante la detección de rostros (*cv2.cvtColor(image, cv2.COLOR_BGR2GRAY)*).

Segmentación del rostro: Una vez que se detectan los rostros, extrae y guarda la región del rostro en un archivo *'images/segmented_face.png'*.

Sustitución del rostro con una identidad falsa:

Inicia un *flujo de video* desde la cámara (*cap.read()*) y detecta rostros en el video mediante el *clasificador de Haar*. Extrae la región del rostro detectado y *redimensiona* una imagen previamente guardada como *"identidad falsa"*.

Sustituye la región del rostro en el *fotograma de video* con la imagen de la *"identidad falsa"*.

Visualización del video en tiempo real con rostros sustituidos: Muestra el video en tiempo real con los rostros sustituidos utilizando *cv2.imshow*.

El ciclo continúa hasta que se presiona la tecla "Esc", momento en el cual el programa libera los recursos de la cámara y cierra todas las ventanas.

FalseIdentity DeepLearning.py

Este código en Python utiliza las bibliotecas *mediapipe*, *cv2*, *pandas*, *numpy* y *math* para procesar imágenes de rostros y superponer segmentos de rostros en tiempo real desde una cámara web.

Primero, se importan las bibliotecas necesarias, se establecen *variables* para los *landmarks faciales* y se definen métodos útiles, como la *superposición de imágenes* y *cálculos de ángulos y distancias*.

A continuación, el código carga una imagen y detecta y segmenta la cara en ella. Luego, se procesan los *landmarks faciales* usando el modelo de *Mediapipe FaceMesh*, y se extraen

coordenadas y se almacenan las *distancias entre landmarks* para su uso posterior.

Después de obtener los landmarks y crear una *máscara* con ellos, se genera una *imagen segmentada* con la *cara recortada* y se guarda.

La parte principal del código inicia la captura de la cámara web, detecta los landmarks faciales en tiempo real y superpone la imagen segmentada en los rostros detectados en el video en vivo. El

proceso implica ajustar la escala y la rotación de la imagen segmentada para que se ajuste y se superponga correctamente sobre los rostros en el video en tiempo real.

El ciclo continúa hasta que se presiona la tecla "Esc", momento en el que se cierra la captura de la cámara web y se destruyen todas las ventanas