Pri kreiranju nove obaveze od strane klase Planer, klasa Planer mora prvo da uspostavi vezu sa bazom preko EntityManagerFactory i EntityManager-a I kada se otvori konekcija, mora da proveri da li ta obaveza vec postoji. Ukoliko postoji, setuje boolean variablu na true I izlazi Iz petlje I ne pravi novi objekat a ukoliko nije nasao pravi novu entitetsku klasu Obaveze I preko metode persist(Obaveze) se ona ubacuje kao novi red u tabelu Obaveze date baze podataka