Relatório - Etapa 1

Laura Silva Lopes e Leon Augusto Okida Gonçalves Março 2022

1 Introdução

O problema a ser resolvido consiste em uma série de cargas que devem ser transportadas por uma empresa em seu único caminhão. Cada cargo tem seu respectivo peso, assim como o caminhão. A soma dos pesos das cargas em cada viagem não pode exceder o peso do caminhão e, provavelmente, serão feitas múltiplas viagens. Além disso, podem existir restrições de ordem entre as entregas de cada carga. Temos como objetivo calcular como fazer o menor número K de viagens possível.

Nessa primeira etapa, fizemos uma modelagem do problema para uma Programação Linear Relaxada, que nos dará uma solução aproximada do problema, sendo um número menor ou igual à solução inteira real.

Modelagem 2

A modelagem elaborada foi:

$$\min \sum_{i=1}^{n} K_i \tag{1}$$

s.a.
$$\sum_{j=1}^{n} w_j x_{ij} \le CK_i, \forall i = 0, ..., n$$
 (2)

$$\sum_{i=1}^{n} x_{ij} = 1, \forall j = 0, ..., n$$
(3)

$$\sum_{i=1}^{n} i x_{ia} < \sum_{i=1}^{n} i x_{ib}, \, \forall (a,b)$$
 (4)

$$K_i \ge K_{i+1}, \forall i = 0, ..., n$$
 (5)
 $0 \le K_i \le 1, \forall i = 0, ..., n$ (6)

$$0 \le K_i \le 1, \forall i = 0, ..., n \tag{6}$$

$$0 \le x_{ij} \le 1, \forall i, j = 0, ..., n$$
 (7)

Onde:

n: número de cargas i: índice de viagem j: índice de carga K_i : se viagem i ocorre $w_j \;\; : \;\; \text{peso da carga } j$

se carga j é transportada na viagem i

C: limite de peso máximo

3 Explicação da modelagem

A função objetiva em (1) busca minimizar o número K de viagens feitas, que no pior caso é n (uma viagem para transportar cada carga).

A restrição em (2) faz com que a soma dos pesos de cada carga j que é transportada na viagem i (se ela ocorre) não passe do limite C.

A restrição em (3) faz com que cada carga j seja transportada uma única vez. A restrição em (4) faz com que a viagem i da carga a tenha índice menor que a da carga b, o que faz com que ela seja transportada antes, em cada restrição de ordem (a,b).

A restrição em (5) faz com que uma viagem i ocorra apenas quando uma viagem de índice i-1 já tenha ocorrido antes.

A restrição em (6) serve para determinar que a variável K_i seja binária, representando se a viagem i ocorre ou não. Na modelagem elaborada, essa restrição foi relaxada.

A restrição em (7) serve para determinar que a variável x_{ij} seja binária, representando se a carga j é transportada na viagem i ou não. Na modelagem elaborada, essa restrição foi relaxada.

4 Implementação

Para solucionar esse problema, foi desenvolvido um programa em C, com o uso da biblioteca LP Solve.

O programa principal parcial-relaxada lê os dados de entrada e chama a função parcial, que está no arquivo de mesmo nome.

A função parcial chama a função escreveModelo, que imprime a modelagem descrita no capítulo 2 no arquivo entrada.lp. Após isso, a biblioteca LP Solve é usada para resolver o modelo e obter a solução aproximada, que é retornada no fim da função.

Por fim, o programa principal imprime o valor retornado por parcial.

Para o programa funcionar adequadamente, é necessário configurar a variável de ambiente LD_LIBRARY_PATH, atribuindo a ela o endereço do diretório local. Assim, o programa consegue carregar a biblioteca LP Solve.

\$ LD_LIBRARY_PATH=. ./parcial-relaxada