# Modul Analisis Deret Waktu - AK2281

Leonardo V Kosasih, S.Aktr, ASAI



# Daftar Isi

| $\mathbf{S}\epsilon$ | elamat Datang!                           |   | 5  |
|----------------------|--|---|----|
|                      | Kata Pengantar                           |   | 5  |
|                      | Kontak Penulis                           |   | 5  |
|                      | Penyusun Modul                           |   | 5  |
|                      | Daftar Notasi dan Simbol yang Digunakan  |   | 6  |
| 1                    | Konsep Dasar Deret Waktu                 | , | 7  |
|                      | 1.1 Tujuan                               |   | 7  |
|                      | 1.2 Stasioneritas                        |   |    |
|                      | 1.3 Autokorelasi                         |   | 12 |
|                      | 1.4 Random Walk                          |   | 13 |
|                      | 1.5 Contoh Soal                          |   |    |
| 2                    | Model Deret Waktu Stasioner              |   | 17 |
|                      | 2.1 Moving Average (MA)                  |   | 18 |
|                      | 2.2 Autoregressive (AR)                  |   | 23 |
| 4                    | 2.3 Autoregressive Moving Average (ARMA) |   | 27 |
|                      | 2.4 Simulasi Data Manual                 |   | 30 |

DAFTAR ISI DAFTAR ISI



# Selamat Datang!

# Kata Pengantar

Puji dan syukur saya ucapkan kepada Lorem Ipsum

# Kontak Penulis

• Github: leonv1602

• LinkedIn: Leonardo V Kosasih

# Penyusun Modul

Koordinator Praktikum : Leonardo V. Kosasih, S.Aktr., ASAI

Tim Penyusun Modul Praktikum :

| Ang Ditra Alif Pradana-10120046   | Matthew Alfarazh - 10820021    |  |
|-----------------------------------|--------------------------------|--|
| Feby Yolanda - 10819028           | Pamella Cathryn - 10820033     |  |
| Ferdinan Gratius Budisatya -      | Jeremy - $10820034$            |  |
| 10819041                          |                                |  |
| Jevan Christopher Aryento -       | Aloysius Vincent - 10820038    |  |
| 10820010                          |                                |  |
| Shelly Delfiani - 10820014        | Kevin Christ Aditya - 10820039 |  |
| Binsar Gunadi Simbolon - 10820017 | Shafina Aulia Kusuma Putri -   |  |
|                                   | 10820049                       |  |

DAFTAR ISI DAFTAR ISI

# Daftar Notasi dan Simbol yang Digunakan

```
• \varepsilon_t(\text{baca : epsilon}) : galat ke-t;
```

- $\gamma_k$  (baca : gamma) : kovariansi ke-k;
- $\rho_k$  (baca : rho) : korelasi ke-k;
- $\phi_{ij}$  (baca : phi) : korelasi parsial antara i dan j;
- $X \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ : Peubah acak X berdistribusi Normal dengan rataan 0 dan variansi  $\sigma^2$ ;
- ACF: Auto Correlation Function atau Fungsi Auto korelasi;
- PACF : Partial Auto Correlation Function atau Fungsi Auto Korelasi Parsial;
- $\mathbb{N}$ : Himpunan bilangan asli  $\{1, 2, 3, \dots\}$ ;
- $\,\mathbb{N}_0$ : Himpunan bilangan asli dan 0 $\{0,1,2,3,\dots\};$
- $\sigma_{\varepsilon}^2$  (baca : sigma) : variansi dari  $\varepsilon$ ;
- $\bar{x}$ : rataan dari x;
- $\theta$  (baca : theta);
- $\chi^2$  (baca : *chi-squared*);
- **A**: matriks A ukuran  $k \times k$ ;
- $\in$ : elemen dari suatu himpunan.
- $\forall$ : untuk setiap

# Bab 1

# Konsep Dasar Deret Waktu

# 1.1 Tujuan

- 1. Memahami pola data deret waktu,
- 2. Mengidentifikasi deret waktu stasioner
- 3. Menghitung rataan, kovariansi dan korelasi pada deret waktu
- 4. Mengenal model random walk.
- 5. Mengidentifikasi perilaku ACF dan PACF.

# 1.2 Stasioneritas

Asumsi yang harus dipenuhi pada pemodelan deret waktu adalah **stasioneritas**. Ide dasar dari kestasioneran adalah perilaku data tidak berubah sepanjang waktu. Ada 2 jenis stasioneritas yaitu **stasioneritas kuat** dan **stasioneritas lemah**. Misal proses  $\{Y_t\}$  dengan rataan  $\mu_t$ .  $\{Y_t\}$  dikatakan **stasioner kuat** jika distribusi gabungan dari  $Y_{t_1}, Y_{t_2}, \dots, Y_{t_n}$  sama dengan distribusi gabungan  $Y_{t_1-k}, Y_{t_2-k}, \dots, Y_{t_n-k}$  untuk semua waktu  $t_1, t_2, \dots, t_n$  dan lag waktu k>0. Contoh : proses white noise  $\{\varepsilon_t\}$  dengan  $\varepsilon_t \sim \mathrm{N}(0, \sigma^2)$  saling bebas dan indentik.

Sedangkan proses stokastik  $\{Y_t\}$  dikatakan **stasioner lemah** jika:

- 1. Rataan konstan sepanjang waktu atau  $E[Y_t] = \mu \quad \forall t \in \mathbb{N}_0$ ; dan
- 2. Kovariansi untuk semua waktu tdan lagkkonstan atau  $\mathrm{Cov}(Y_t,Y_{t-k})=\gamma_{t,t-k}=\gamma_{0,k}=\gamma_k.$

Pada modul ini hanya dibahas tentang sifat kestasioneran lemah.

Beberapa contoh pola data dalam deret waktu, diantaranya pola tren, musiman, dan pola stasioner.

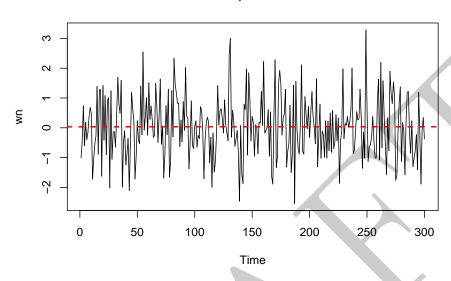
- 1. Pola tren: Terjadi jika terdapat kenaikan atau penurunan sekuler jangka panjang dalam data;
- 2. Pola musiman: Terjadi jika suatu deret dipengaruhi oleh faktor musiman (misalnya kuartal tahun, bulanan, atau hari-hari pada minggu tertentu); dan
- 3. Pola stasioner: Terjadi jika data berfluktuasi di sekitar rata-rata yang konstan.

```
# Package yang digunakan
library(zoo)
library(forecast)
library(tseries)

# Seed agar simulasi tetap sama
set.seed(1602)

# Contoh data White Noise
wn <- arima.sim(model =list(order = c(0,0,0)),n =300)
plot(wn, main = 'Data 1, Stasioner')
abline(h=mean(wn),col='red',lwd=2,lty = 2)</pre>
```



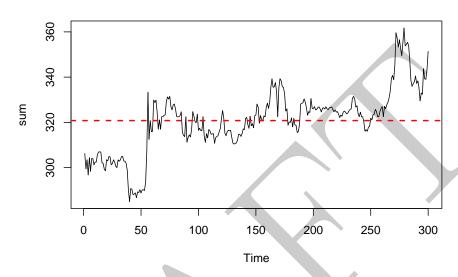


- 1. Berikan interpretasi anda terhadap gambar tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

```
# Seed agar simulasi tetap sama
set.seed(1602)

# Data Harga Emas
data(gold)
sum <- ts(gold[1:300])
sum <- na.fill(sum,median(sum,na.rm=TRUE))
mean_sum <- mean(sum,na.rm=TRUE)
plot(sum, main = 'Data Harga Emas, Tidak Stasioner')
abline(h=mean_sum,col='red',lwd=2,lty = 2)</pre>
```

#### Data Harga Emas, Tidak Stasioner

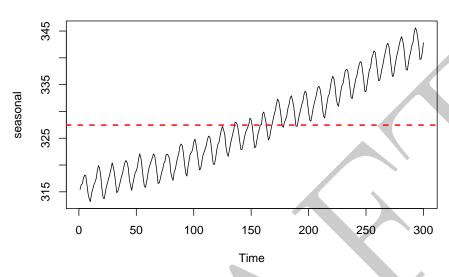


- 1. Berikan interpretasi anda terhadap gambar tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

```
# Seed agar simulasi tetap sama
set.seed(1602)

# Data CO2
data("co2")
seasonal <- ts(co2[1:300])
plot(seasonal, main = 'Data CO2, Tidak Stasioner')
abline(h=mean(seasonal),col='red',lwd=2,lty = 2)</pre>
```



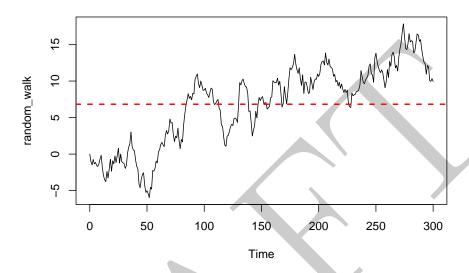


- 1. Berikan interpretasi anda terhadap gambar tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

```
# Seed agar simulasi tetap sama
set.seed(1602)

# Membuat data Random Walk
random_walk <- arima.sim(model = list(order=c(0,1,0)),n=300)
plot(random_walk, main = 'Data Random Walk, Tidak Stasioner')
abline(h=mean(random_walk),col='red',lwd=2,lty = 2)</pre>
```

#### Data Random Walk, Tidak Stasioner



### Jurnal Praktikum 4

- 1. Berikan interpretasi anda terhadap gambar tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

# 1.3 Autokorelasi

Misalkan proses  $\{Y_t\}$ stasioner maka korelasi antar peubah acak yang terpisah sejauh klag waktu adalah:

$$\begin{split} \rho_k &= \operatorname{Corr}(Y_t, Y_{t-k}) \\ &= \frac{\operatorname{Cov}(Y_t, Y_{t-k})}{\sqrt{\operatorname{Var}(Y_t)\operatorname{Var}(Y_{t-k})}} \\ &= \frac{\gamma_k}{\gamma_0}, \quad k \in \mathbb{N}_0 \end{split}$$

Terdapat statistik uji untuk menguji apakah nilai autokorelasi pada suatu lag kek signifikan atau tidak. Statistik uji tersebut adalah statistik uji  $t_{ratio}$  dengan

$$H_0: \rho_k = 0$$
$$H_1: \rho_k \neq 0$$

dengan  $k \in \mathbb{N}$ . Statistik hitung dari uji ini adalah:

$$t_{\text{ratio}} := \frac{\hat{\rho}_k}{\sqrt{\left(1 + \sum_{i=1}^{k-1} \hat{\rho}_i\right)/n}} \tag{1.1}$$

dengan n adalah ukuran sampel.

 $H_0$ akan ditolak jika  $|t_{
m hitung}|>Z_{1-rac{lpha}{2}}$  dengan  $Z_{1-rac{lpha}{2}}$  adalah persentil ke- $(1-rac{lpha}{2})$  dari distribusi normal baku.

Sedangkan statistik uji untuk menguji apakah autokorelasi dari lag pertama hingga lag ke-k signikan adalah Uji Ljung Box dengan:

$$\begin{split} H_0: \rho_1 = \rho_2 = \cdots = \rho_k = 0 \\ H_1: \rho_j \neq 0, \qquad j \in \{1, \dots, k\} \end{split}$$

dengan  $k \in \mathbb{N}$ . Statistik hitung dari uji ini adalah:

$$Q(k) := n(n+2) \sum_{i=1}^{k} \frac{\hat{\rho}_i^2}{n-i}$$
 (1.2)

 $H_0$  ditolak jika  $Q(k)>\chi^2_{1-\alpha,k}$  dengan  $\chi^2_{1-\alpha,k}$  adalah nilai persentil  $1-\alpha$  dari distribusi  $\chi^2$  dengan derajat kebebasan k.

# 1.4 Random Walk

Misalkan  $\varepsilon_1, \varepsilon_2, \ldots$  barisan peubah acak yang berdistribusi Normal yang saling bebas dan identik dengan  $E[\varepsilon_i] = 0$  dan  $\mathrm{Var}(\varepsilon_i) = \sigma_\varepsilon^2$  untuk semua i. Maka proses  $random\ walk$  dapat dikonstruksi dengan persamaan berikut:

$$Y_t = \sum_{i=1}^t \varepsilon_i \tag{1.3}$$

yang dapat ditulis secara rekursif seperti berikut:

$$Y_t = Y_{t-1} - \varepsilon_t \tag{1.4}$$

# 1.5 Contoh Soal

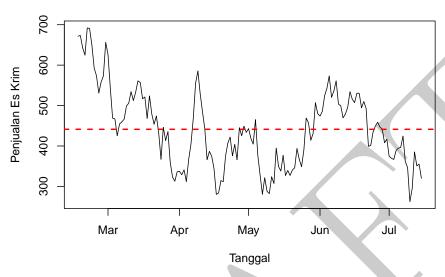
Unduh data berikut ini

#### TEKAN UNTUK MENGUNDUH DATA

kemudian buatlah algoritma untuk menghitung:

- 1. Rataan dari data;
- 2. Kovariansi dari data; dan
- 3. Korelasi dari data

#### Plot Data Penjualan Es Krim



```
# Algoritma menghitung rataan (boleh menggunakan sum)
sum_x <- sum(df$`Ice Cream Sales`)</pre>
len <- length(df$`Ice Cream Sales`)</pre>
rata_x <- sum_x/len
# Algoritma menghitung kovariansi
maxLag <- 24
kov <- rep(0, maxLag)</pre>
for (k in 1: maxLag) {
x_star <- df$`Ice Cream Sales`[1:(len-k+1)]-</pre>
  mean(df$`Ice Cream Sales`[1:(len-k+1)])
y_star <- df$`Ice Cream Sales`[(1+k-1):len]-</pre>
  mean(df$`Ice Cream Sales`[(1+k-1):len])
kov[k] \leftarrow (x_star)%*%(y_star)/(len)
# Algoritma menghitung korelasi
kor <- rep(0, maxLag)</pre>
for (k in 1: maxLag) {
x_star <- df$`Ice Cream Sales`[1:(len-k+1)]-</pre>
  mean(df$`Ice Cream Sales`[1:(len-k+1)])
```

```
y_star <- df$`Ice Cream Sales`[k:len]-
  mean(df$`Ice Cream Sales`[k:len])
penyebut <- sqrt((x_star%*%x_star)*(y_star%*%y_star))
kor[k] <- x_star%*%y_star/penyebut
}</pre>
```

Penjelasan lebih lanjut : Persamaan kovariansi dapat ditulis sebagai berikut :

$$\hat{\gamma}_{XY} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{n} = \frac{1}{n} (\vec{x}^* \cdot \vec{y}^*)$$
 (1.5)

dengan  $\vec{x}^*=(x_1-\bar{x},\ldots,x_n-\bar{x})^T$  dan  $\vec{y}^*=(y_1-\bar{y},\ldots,y_n-\bar{y})^T$ . Sedangkan persamaan korelasi dapat ditulis sebagai berikut

$$\hat{\rho}_{XY} = \frac{\sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sqrt{\sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2 \sum_{i=1}^{n} (y_i - \bar{y})^2}} = \frac{1}{\sqrt{(\vec{x}^{*^T} \cdot \vec{x}^*)(\vec{y}^{*^T} \cdot \vec{y}^*)}} (\vec{x}^* \cdot \vec{y}^*) \quad (1.6)$$

Catatan : Perhatikan bahwa terdapat kovariansi dan variansi sampel dan populasi. Untuk algoritma menghitung kovariansi sampel dan variansi sampel diserahkan kepada pembaca.

# Bab 2

# Model Deret Waktu Stasioner

Pada bab ini akan dipelajari perilaku umum dari ACF dan PACF untuk menentukan orde pada model deret waktu ARMA yang akan digunakan. Dua jenis perilaku umum yang ditunjukkan adalah tails off dan cuts off.

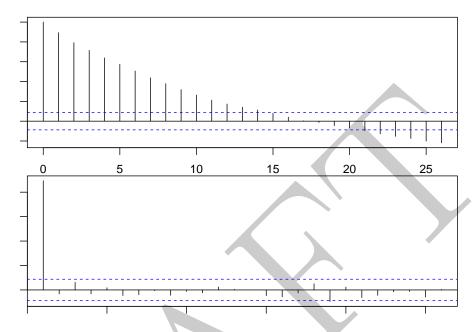
Berikut adalah persamaan autokorelasi sampel:

$$\begin{split} \hat{\rho}_k &= \frac{\gamma_k}{\gamma_0} \\ &= \frac{\sum_{t=1}^{n-k} (y_t - \bar{y})(y_{t+k} - \bar{y})}{\sum_{t=1}^{n} (y_t - \bar{y})^2} \quad k \in \mathbb{N} \end{split}$$

Sedangkan untuk persamaan autokorelasi parsial sampel adalah sebagai berikut :

$$\hat{\phi}_{ij} = \begin{cases} \hat{\rho}_1, & i = j = 1\\ \frac{\hat{\rho}_k - \sum_{j=1}^{k-1} \hat{\phi}_{k-1,j} \hat{\rho}_{k-j}}{1 - \sum_{j=1}^{k-1} \hat{\phi}_{k-1,j} \hat{\rho}_j}, & k = 2, 3, 4, \dots\\ \hat{\phi}_{k-1,j} - \hat{\phi}_{k,k} \hat{\phi}_{k-1,k-j}, & j \in \mathbb{N} \end{cases}$$

Perilaku umum dari ACF dan PACF untuk model ARMA.



Gambar 2.1: \*Tails off (gambar atas) dan Cuts Off (gambar bawah)\*

| AR(p)                     | $\mathrm{MA}(q)$      | $\operatorname{ARMA}(p,q)$       |
|---------------------------|-----------------------|----------------------------------|
| ACF Tails off             | Cuts off setelah lag  | Tails off setelah lag            |
|                           | $\mathrm{ke}	ext{-}q$ | ke-q                             |
| PACF Cuts off setelah lag | Tails off             | $\mathit{Tails}$ off setelah lag |
| ke-p                      |                       | ke-p                             |

Model deret waktu umum yang sering digunakan adalah model regresi diri (Autoregressive), dinotasikan AR, model rataan bergerak (Moving Average), dinotasikan MA, dan model campuran regresi diri dan rataan bergerak (Autoregressive Moving Average), dinotasikan ARMA.

# 2.1 Moving Average (MA)

Misalkan  $Y_t=(Y_1,Y_2,...,Y_n)$ , jika proses  $\{Y_t\}$  mengikuti proses MA dengan orde q maka dapat dinyatakan dengan persamaan berikut

$$Y_t = \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} - \theta_2 \varepsilon_{t-2} - \dots - \theta_a \varepsilon_{t-a}$$
 (2.1)

#### BAB 2. MODEL DERET WAKTU STASIONERMOVING AVERAGE (MA)

Misalkan  $Y_t$ mengikuti proses $\operatorname{MA}(1)$ maka dapat dinyatakan dengan persamaan berikut

$$Y_t = \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} \tag{2.2}$$

Karena  $\varepsilon_t \sim \text{Normal}(0, \sigma_\varepsilon^2)$ , maka  $E[Y_t] = 0$  dan  $\text{Var}(Y_t) = (1 + \theta^2)\sigma_\varepsilon^2$  (Bukti diserahkan kepada pembaca sebagai latihan).

sedangkan untuk kovariansi dari model MA dapat diperoleh sebagai berikut

$$\begin{split} \operatorname{Cov}(Y_t, Y_{t-1}) &= \operatorname{Cov}(\varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1}, \varepsilon_{t-1} - \theta_1 \varepsilon_{t-2}) \\ &= -\theta_1 \operatorname{Cov}(\varepsilon_{t-1}, \varepsilon_{t-1}) \quad \text{(Mengapa?)} \\ &= -\theta_1 \sigma_\varepsilon^2 \end{split}$$

dan

$$\begin{split} \operatorname{Cov}(Y_t, Y_{t-2}) &= \operatorname{Cov}(\varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1}, \varepsilon_{t-2} - \theta_1 \varepsilon_{t-3}) \\ &= 0 \quad \text{(Mengapa?)} \end{split}$$

Sehingga fungsi autokovariansi untuk model MA(1) adalah

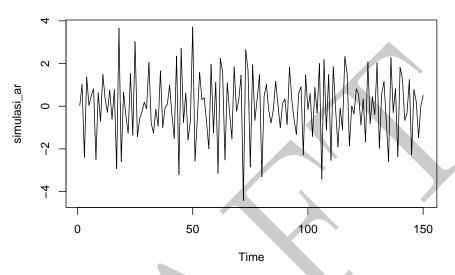
$$\gamma_k = \begin{cases} (1 + \theta_1^2)\sigma_{\varepsilon}^2, & k = 0\\ -\theta_1\sigma_{\varepsilon}^2, & k = 1\\ 0, & k > 1 \end{cases}$$

dan fungsi autokorelasinya adalah

$$\rho_k = \begin{cases} 1, & k = 0 \\ \frac{-\theta_1}{1 + \theta_1^2}, & k = 1 \\ 0, & k > 1 \end{cases}$$

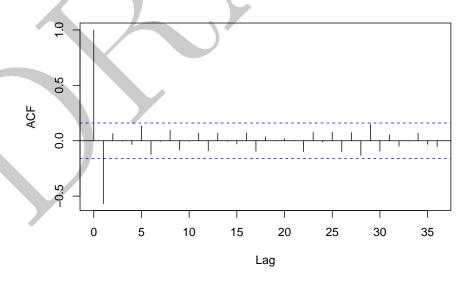
Untuk membuat simulasi model MA(1) dapat menggunakan kode berikut :





acf(simulasi\_ar, main = 'Grafik ACF Data MA(1)',
 lag.max = 36)

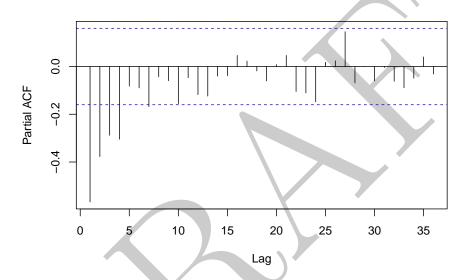
# **Grafik ACF Data MA(1)**



### BAB 2. MODEL DERET WAKTU STASIONERMOVING AVERAGE (MA)

```
pacf(simulasi_ar, main = 'Grafik PACF Data MA(1)',
    lag.max = 36)
```

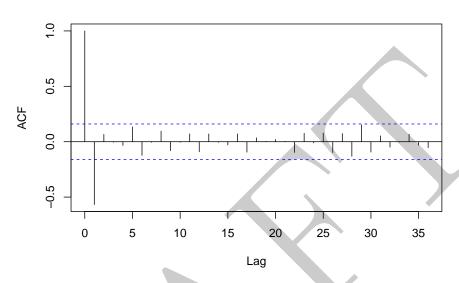
#### **Grafik PACF Data MA(1)**



- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

```
acf(simulasi_ar, main = 'Grafik ACF Data MA(1)',
  lag.max = 36)
```

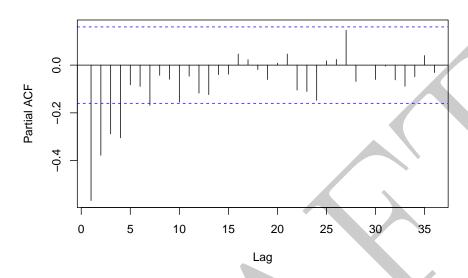
# **Grafik ACF Data MA(1)**



- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut !
- 2. Apakah ACF berprilaku sesuai dengan model MA ?
- 3. Apakah data tersebut masih cocok dimodelkan dengan model MA(1)? Berikan alasan anda !

```
pacf(simulasi_ar, main = 'Grafik PACF Data MA(1)',
    lag.max = 36)
```

#### **Grafik PACF Data MA(1)**



#### Jurnal Praktikum 3

- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut!
- 2. Apakah PACF berprilaku sesuai dengan model MA?
- 3. Apakah data tersebut masih cocok dimodelkan dengan model MA(1)? Berikan alasan anda!
- 4. Ulangi langkah-langkah di atas dengan mengganti nilai variabel theta dan n\_sim!

Catatan: Nilai variabel theta dibuat negatif karena bahasa pemrograman R mendefinisikan model MA (q) sebagai:

$$Y_t = \varepsilon_t + \theta_1 \varepsilon_{t-1} + \theta_2 \varepsilon_{t-2} + \dots + \theta_q \varepsilon_{t-q}$$
 (2.3)

# 2.2 Autoregressive (AR)

Misalkan  $Y_t=(Y_1,Y_2,...,Y_n)$ , jika proses  $\{Y_t\}$  mengikuti proses Autoregressive (AR) dengan orde p maka dapat dinyatakan dengan persamaan berikut

$$Y_{t} = \phi_{1} Y_{t-1} + \phi_{2} Y_{t-2} + \dots + \phi_{p} Y_{t-p} + \varepsilon_{t}$$
 (2.4)

#### 2.2. AUTOREGRESSIVE (PARIS 2. MODEL DERET WAKTU STASIONER

Interpretasi dari persamaan di atas adalah : nilai saat ini dari deret waktu  $Y_t$  adalah kombinasi linier dari p nilai dirinya di masa lalu ditambah dengan galat,  $\varepsilon_t$  Misalkan proses  $\{Y_t\}$  terpusat,  $Y_t$  mengikuti proses AR(1) maka dapat dinyatakan dengan persamaan berikut

$$Y_t = \phi_1 Y_{t-1} + \varepsilon_t \tag{2.5}$$

Karena  $\varepsilon_t \sim \text{Normal}(0, \sigma_\varepsilon^2)$ , maka  $E[Y_t] = 0$  dan  $\text{Var}(Y_t) = \frac{\sigma_\varepsilon^2}{1 - \phi_1^2}$  (Bukti diserahkan kepada pembaca sebagai latihan) sedangkan untuk kovariansinya dapat diperoleh

$$\begin{split} \operatorname{Cov}(Y_t, Y_{t-1}) &= \operatorname{Cov}(\phi_1 Y_{t-1} + \varepsilon_t, Y_{t-1}) \\ &= \phi_1 \operatorname{Cov}(Y_{t-1}, Y_{t-1}) + \operatorname{Cov}(\varepsilon_t, Y_{t-1}) \\ &= \phi_1 \gamma_0 \end{split}$$

dan

$$\begin{split} \operatorname{Cov}(Y_t, Y_{t-2}) &= \operatorname{Cov}(\phi_1 Y_{t-1} + \varepsilon_t, Y_{t-2}) \\ &= \operatorname{Cov}(\phi_1(\phi_1 Y_{t-2} + \varepsilon_{t-1}) + \varepsilon_t, Y_{t-2}) \\ &= \operatorname{Cov}(\phi_1^2 Y_{t-2}, Y_{t-2}) + \operatorname{Cov}(\phi_1 \varepsilon_{t-1}), Y_{t-2}) + \operatorname{Cov}(\varepsilon_t, Y_{t-2}) \\ &= \phi_1^2 \gamma_0 \end{split}$$

sehingga fungsi autokovariansi untuk model AR(1) adalah

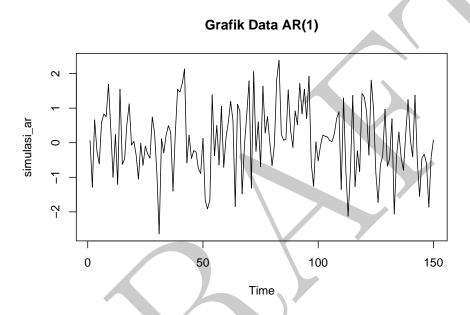
$$\gamma_k = \frac{\phi_1^k \sigma_{\varepsilon}^2}{1 - \phi_1^2}, \quad k \ge 0$$

dan fungsi autokorelasinya adalah

$$\rho_k = \frac{\gamma_k}{\gamma_0} = \phi_1^k \quad k \ge 0$$

Untuk membuat simulasi model AR(1) dapat menggunakan kode berikut :

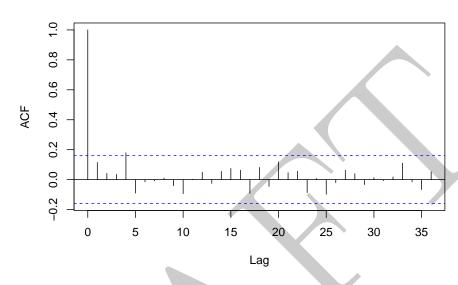
```
plot(simulasi_ar, main = 'Grafik Data AR(1)')
```



- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

```
acf(simulasi_ar, main = 'Grafik ACF Data AR(1)',
  lag.max = 36)
```

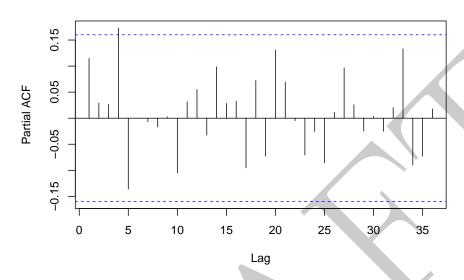
# Grafik ACF Data AR(1)



- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut !
- 2. Apakah ACF berprilaku sesuai dengan model AR (1)?

```
pacf(simulasi_ar, main = 'Grafik PACF Data AR(1)',
  lag.max = 36)
```

#### **Grafik PACF Data AR(1)**



Interpretasi Gambar:

#### Jurnal Praktikum 6

- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut!
- 2. Apakah PACF berprilaku sesuai dengan model AR (1)?
- 3. Apakah data tersebut masih cocok dimodelkan dengan model AR(1)?
- 4. Ulangi langkah di atas dengan mem<br/>variasikan nilai variabel phi dan n\_sim !

# 2.3 Autoregressive Moving Average (ARMA)

Misalkan  $Y_t=(Y_1,Y_2,...,Y_n)$ , jika proses  $Y_t$  mengikuti proses ARMA dengan orde (p,q) maka dapat dinyatakan dengan persamaan berikut

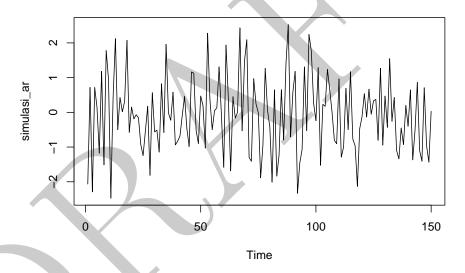
$$Y_t = \phi_1 Y_{t-1} + \phi_2 Y_{t-2} + \dots + \phi_p Y_{t-p} + \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} - \theta_2 \varepsilon_{t-2} - \dots - \theta_q \varepsilon_{t-q} \quad (2.6)$$

(Persamaan umum untuk  $E[Y_t]$  dan  $\mathrm{Var}(Y_t)$  dari proses ARMA (1,1) diserahkan kepada pembaca)

Untuk membuat simulasi model ARMA(1,1) dapat menggunakan kode berikut

#### 2.3. AUTOREGRESSIVE MEABING MODERA CHERAFH MWAKTU STASIONER

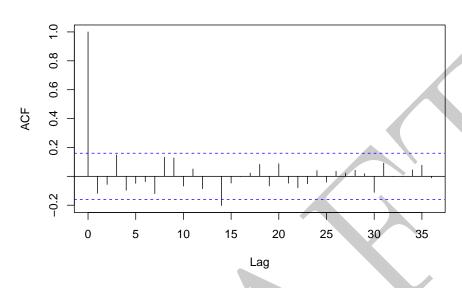
# Grafik Data ARMA(1,1)



- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

```
acf(simulasi_ar, main = 'Grafik ACF Data ARMA(1,1)',
  lag.max = 36)
```

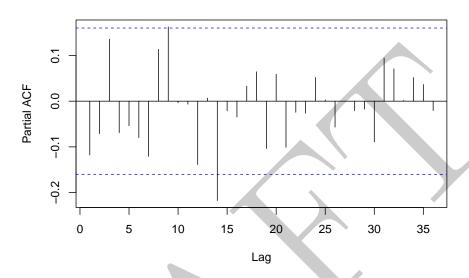
### **Grafik ACF Data ARMA(1,1)**



- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut !
- 2. Apakah ACF berprilaku sesuai dengan model ARMA (1,1)?
- 3. Apakah data tersebut masih cocok dimodelkan dengan model AR-MA(1,1) ?

```
pacf(simulasi_ar, main = 'Grafik PACF Data ARMA(1,1)',
  lag.max = 36)
```

#### **Grafik PACF Data ARMA(1,1)**



#### Jurnal Praktikum 9

- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut!
- 2. Apakah PACF berprilaku sesuai dengan model ARMA (1,1)?
- 3. Apakah data tersebut masih cocok dimodelkan dengan model AR-MA(1,1) ?

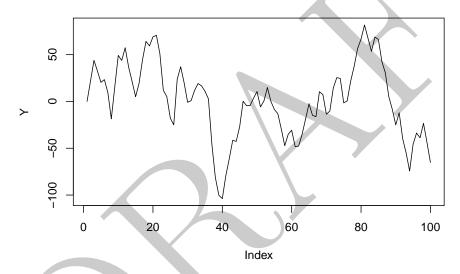
# 2.4 Simulasi Data Manual

Misal proses  $\{Y_t\}$ mengikuti model ARMA (1,1) maka persamaannya adalah :

$$Y_t = \phi_1 Y_{t-1} + \varepsilon_t - \theta_1 \varepsilon_{t-1} \tag{2.7}$$

#### BAB 2. MODEL DERET WAKTU STASI**QMEIS**IMULASI DATA MANUAL

#### Data ARMA(1,1) Manual



Gambar 2.2: Grafik Data Manual

(#fig:Membuat Data)

#### Jurnal Praktikum 10

- 1. Berikan interpretasi anda mengenai grafik tersebut!
- 2. Apakah data tersebar pada rataan data?
- 3. Apakah terdapat pola tren data?

Berikutnya akan dicoba menghitung ACF secara manual

```
maxLag <- 25
acf_manual <- rep(1,maxLag)
for(i in 1:maxLag){
  pembilang <- (Y[1:(n_sim-i+1)]-mean(Y))%*%(Y[i:n_sim]-mean(Y))
  penyebut <- sum((Y-mean(Y))^2)
  acf_manual[i]<-sum(pembilang/penyebut)
}
acf_r <- as.vector(acf(Y,lag.max = 24,plot = F)$acf)
galat <- acf_manual - acf_r
  sum(galat) # Total Galat</pre>
```

#### ## [1] -3.365364e-16

Terakhir akan dicoba menghitung PACF secara manual. Perhatikan bahwa PACF dapat dituliskan dengan persamaan Yule Walker seperti berikut :

$$\rho_{j} = \phi_{k1}\rho_{j-1} + \phi_{k2}\rho_{j-2} + \phi_{k3}\rho_{j-3} + \dots + \phi_{kk}\rho_{j-k}, \quad k \in \mathbb{N}$$
 (2.8)

Secara umum maka diperoleh

$$\begin{split} \phi_{k1} + \rho_1 \phi_{k2} + \rho_2 \phi_{k3} + \cdots + \rho_{k-1} \phi_{kk} &= \rho_1 \\ \rho_1 \phi_{k1} + \phi_{k2} + \rho_1 \phi_{k3} + \cdots + \rho_{k-2} \phi_{kk} &= \rho_2 \\ \rho_2 \phi_{k1} + \rho_1 \phi_{k2} + \phi_{k3} + \cdots + \rho_{k-3} \phi_{kk} &= \rho_3 \\ &\vdots \\ \rho_{k-1} \phi_{k1} + \rho_{k-2} \phi_{k2} + \rho_{k-3} \phi_{k3} + \cdots + \phi_{kk} &= \rho_k \end{split}$$

Sehingga persamaan ini dapat ditulis menjadi persamaan matriks sebagai berikut :

$$\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{y} \tag{2.9}$$

dengan masing - masing,

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & \rho_1 & \rho_2 & \dots & \rho_{k-1} \\ \rho_1 & 1 & \rho_1 & \dots & \rho_{k-2} \\ \rho_2 & \rho_1 & 1 & \dots & \rho_{k-3} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ \rho_{k-1} & \rho_{k-2} & \rho_{k-3} & \dots & 1 \end{bmatrix}$$
 (2.10)

dan

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} \phi_{k1} \\ \phi_{k2} \\ \phi_{k3} \\ \vdots \\ \phi_{kk} \end{bmatrix} \quad \text{dan } \mathbf{y} = \begin{bmatrix} \rho_1 \\ \rho_2 \\ \rho_3 \\ \vdots \\ \rho_k \end{bmatrix}$$
 (2.11)

Sehingga untuk menghitung nilai dari  ${\bf x}$  dapat dilakukan dengan :

$$\mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1}\mathbf{y} \tag{2.12}$$

Ingat bahwa nilai korelasi parsial yang ingin dihitung adalah  $\phi_{kk}$  sehingga perhitungannya dapat dilakukan iterasi sebagai berikut :

```
library(matrixcalc) # Untuk mencari invers matriks
```

```
## Warning: package 'matrixcalc' was built under R version 4.2.1
```

```
maxLag <- 24 # Ukuran vektor dan matriks
pacf_manual <- rep(0,maxLag)</pre>
for (k in 1:maxLag){
if (k == 1){
  pacf_manual[k] <- acf_r[2] # Hati - hati</pre>
}
                      #jika mau mengubah maxLag
else{
rho <- acf_r[1:(k+1)] # Vektor y</pre>
phi <- matrix(1, nrow=k,ncol=k) # Matriks A</pre>
for (i in 1:(k)){
  for (j in 1:(k)){
    phi[i,j] <- rho[abs(i-j)+1] # Membuat matriks simetri</pre>
  }
}# vektor x
pacf_manual[k] <- as.vector(matrix.inverse(phi)%*%rho[2:(k+1)])[k]</pre>
}
}
pacf_r <- as.vector(acf(Y,</pre>
                        lag.max = maxLag,
                        type = 'partial',
                        plot = F)$acf)
```

### 2.4. SIMULASI DATA MARKRI2. MODEL DERET WAKTU STASIONER

galat <- pacf\_manual - pacf\_r
sum(galat) # Total Galat</pre>

## [1] -1.39385e-15

