1 Insertions

Deux méthodes d'insertion d'un élément dans un arbre binaire de recherche (ABR) :

- L'insertion en feuille qui consiste à ajouter le nouvel élément en tant que nouvelle feuille de l'arbre;
- l'insertion en racine qui consiste à faire du nouvel élément la nouvelle racine de l'arbre, qui sera "coupé" pour produire les deux sous-arbres du résultat.

1.1 Insertion en feuille

Insérer l'élément x en feuille dans l'arbre binaire de recherche B:

- Si l'arbre est vide, on crée à la place une nouvelle feuille contenant $\boldsymbol{x}.$
- Si l'arbre n'est pas vide, on compare x à l'élément contenu dans la racine :
 - s'il est inférieur ou égal, on ajoute x en feuille au sous-arbre gauche de B (l'arbre résultat a donc la même racine et le même sous-arbre droit),
 - s'il est supérieur, on ajoute x en feuille au sous-arbre droit de B.

Version fonction : elle retourne l'arbre résultat de l'insertion

```
fonction ajoutFeuille(élément x, ABR B): ABR
variables
    noeud r
debut
    si B = arbrevide alors
        contenu(r) ← x
    retourne <r, arbrevide, arbrevide>
    sinon
        si x <= contenu(racine(B)) alors
            retourne <racine(B), ajoutFeuille(x, g(B)), d(B)>
        sinon
            retourne <racine(B), g(B), ajoutFeuille(x, d(B))>
        fin si
    fin si
fin
```

Version procédure : l'arbre est modifié

```
procedure ajoutFeuille(élément x, ref ABR B)
variables
   noeud r
debut
   si B = arbrevide alors
        contenu(r) ← x
        B ← <r, arbrevide, arbrevide>
   sinon
        si x <= contenu(racine(B)) alors
            g(B) ← ajoutFeuille(x, g(B))
        sinon
            d(B) ← ajoutFeuille(x, d(B))
        fin si
   fin si</pre>
```

1 IONISX

1.2 Insertion en racine

La coupure de l'arbre B selon x consiste à construire les deux sous-arbres G et D contenant respectivement les éléments inférieurs ou identiques à x et les éléments supérieurs à x:

```
- Si B est vide, G et D sont deux arbres vides;
- Sinon, on compare r le contenu de la racine de B à x:
  -\sin r \le x, G est l'arbre de racine r et de sous-arbre gauche g(B).
    Le résultat de la coupure de d(B) donnera le sous-arbre droit de G et D;
  -\sin r > x, D est l'arbre de racine r et de sous-arbre droit d(B).
    Le résultat de la coupure de g(B) donnera G et le sous arbre gauche de D;
           procedure couper(élément x, ABR B, ref ABR G, D)
           debut
             si B = arbrevide alors
                 G \leftarrow arbrevide
                 D \leftarrow arbrevide
             sinon
                 si contenu (racine (B)) <= x alors
                       G \leftarrow B
                       couper(x, d(B), d(B), D)
                 sinon
                       D \leftarrow B
                       couper(x, g(B), G, g(D))
                 fin si
             fin si
           fin
```

Insérer l'élément x en racine dans l'arbre binaire de recherche B: une nouvelle racine contenant x. Ces deux sous-arbres sont le résultat de la coupure de B selon x.

Version fonction : elle retourne le nouvel arbre

```
fonction ajoutRacine(élément x, ABR B): ABR
variables
   noeud r
   ABR G, D
debut
    contenu(r) ← x
   couper(x, B, G, D)
   retourne <r, G, D>
fin
```

Version procédure : On peut également directement passer à la coupure les deux sous-arbres à compléter.

```
procedure ajoutRacine(élément x, ref ABR B) variables

ABR R

debut

contenu(racine(R)) \leftarrow x

couper(x, B, g(R), d(R))

B \leftarrow R

fin
```

2 Suppression

La fonction qui supprime le maximum d'un ABR

L'algorithme de suppression

La suppression de l'élément x dans un ABR commence par la recherche de celui-ci. Si cette recherche est positive, x se trouve dans le nœud r, racine de B:

- -r est une feuille, elle peut être détruite : B devient un arbre vide ;
- -r est un point simple : le noeud peut être détruit, le fils unique remonte, B devient son sous-arbre ;
- -r est un point double : le contenu de r est remplacé par la valeur maximale 1 du sous arbre gauche de B duquel elle est supprimée.

```
procedure supprimerABR(élément x, ref ABR B)
debut
   si B <> arbrevide alors
       si x < contenu(racine(B)) alors</pre>
           supprimerABR(x, g(B))
       sinon
           si x > contenu(racine(B)) alors
               supprimerABR(x, d(B))
           sinon
               si g(B) = arbrevide alors
                                                         /* racine(B) = point \ simple \ \grave{a} \ droite \ ou \ feuille \ */
                  B \leftarrow d(B)
               sinon
                  si d(B) = arbrevide alors
                                                         /* racine(B) = point simple à gauche */
                      B \leftarrow g(B)
                                                             /* \ racine(B) = point \ double \ */
                      contenu(racine(B)) \leftarrow suppmax(g(B))
                   fin si
               fin si
           fin si
       fin si
   fin si
_{\mathrm{fin}}
```

^{1.} On peut également remplacer par le minimum du sous-arbre droit dans le cas d'arbres à valeurs toutes distinctes

3 Complexité

Pour mémoire voici le tableau récapitulant la complexité de la ${\bf recherche}$ d'une valeur dans un arbre binaire de recherche B :

	moyenne	pire
positive	PM(B)	hauteur(B)
négative	PME(B)	hauteur(B)

avec PM(B): profondeur moyenne de B et PME(B): profondeur moyenne externe de B.

La complexité de l'**insertion**, que ce soit en feuille ou en racine, est la même que celle de la recherche négative : la branche empruntée est la même que celle du chemin de recherche.

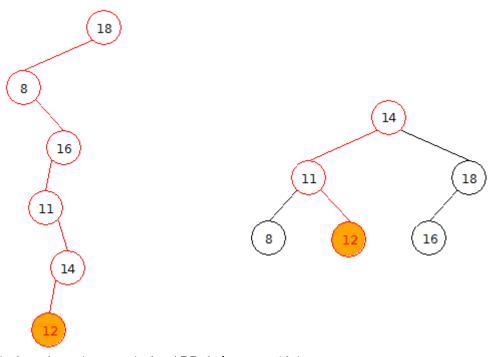
La complexité de la **suppression** est la même que celle de la recherche : le chemin de recherche de l'élément à supprimer (auquel on ajoute éventuellement le chemin pour supprimer le maximum du sous-arbre gauche en cas de suppression dans un point double).

Soit, n la taille de l'arbre binaire de recherche B et C_n le nombre de comparaisons, au pire, de la recherche, l'ajout et la suppression :

- $-C_n = \text{hauteur}(B)$
- $-\lceil log_2(n) \rceil \le C_n \le n$

La complexité des algorithmes (recherche, ajouts, suppression) sur les arbres binaires de recherche dépend donc de la hauteur de celui-ci :

- Le meilleurs des cas : l'arbre est complet (ou presque, tous ses niveaux sont remplis sauf le dernier),
 la complexité est logarithmique.
- Le pire des cas : l'arbre est filiforme, la complexité est linéaire.



L'idéal serait donc de toujours avoir des ABR de hauteur réduite...