Prova de aula Concurso para Geofísica Aplicada da UERJ

Esquemas de modelagem direta com diferenças finitas

Leonardo Uieda

16 de Outubro de 2013

SUMÁRIO

- 1. Modelagem sísmica/GPR
- 2. Equação da onda escalar 1D
- 3. Método das diferenças finitas
- 4. Diferenças de maior ordem
- 5. Condições de contorno de absorção
- 6. Equação de ondas elásticas P-SV

MODELAGEM SÍSMICA/GPR

- Compreender o fenômeno físico
- Simular aquisição
- Avaliar viabilidade
- Testar hipótese
- Inversão

EQUAÇÃO DA ONDA 1D

- Versão simplificada da física
 - Ondas elásticas/eletromagnéticas
- Escalar:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

- Versão simplificada da física
 - Ondas elásticas/eletromagnéticas

• Escalar:

deslocamento

$$\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

- Versão simplificada da física
 - Ondas elásticas/eletromagnéticas

• Escalar:

deslocamento elocidade

- Poucas soluções analíticas
 - Onda plana, esférica
 - Meios homogêneos
- Solução numérica
 - Elementos finitos
 - Diferenças finitas
 - etc

- Poucas soluções analíticas
 - Onda plana, esférica
 - Meios homogêneos
- Solução numérica
 - Elementos finitos
 - Diferenças finitas
 - etc

- Poucas soluções analíticas
 - Onda plana, esférica
 - Meios homogêneos
- Solução numérica
 - Elementos finitos
 - Diferenças finitas

- Simples*Grid* regular

- etc

DIFERENÇAS FINITAS

derivadas ≈ diferenças

Série de Taylor:

$$u(z+\Delta) = u(z) + \Delta \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\Delta^2}{2!} \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} + \frac{\Delta^3}{3!} \frac{\partial^3 u}{\partial z^3} + \cdots$$

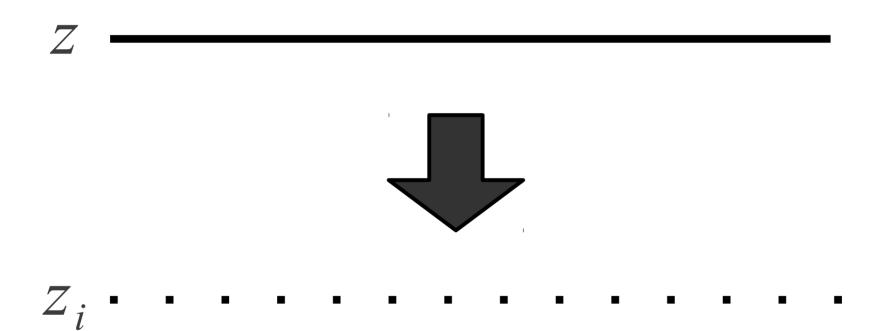
Equação de diferenças:

$$\frac{u(z+\Delta)-u(z)}{\Delta} = \frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\Delta}{2!} \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} + \frac{\Delta^2}{3!} \frac{\partial^3 u}{\partial z^3} + \cdots$$

Equação de diferenças:

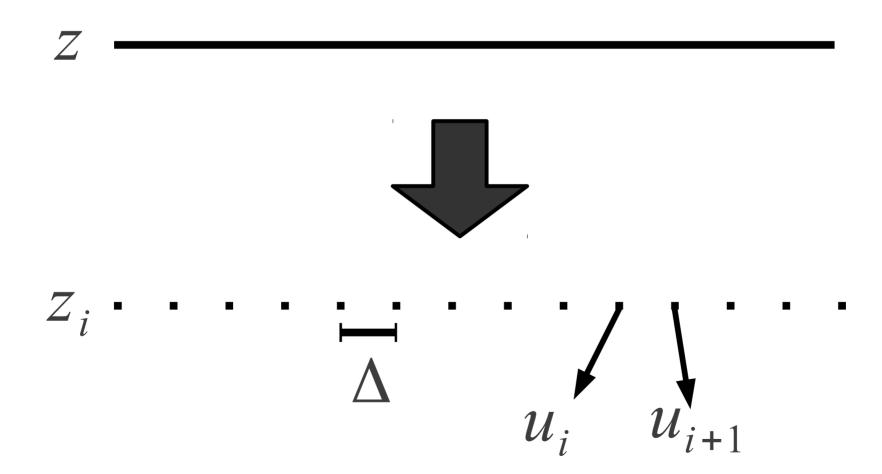
$$\frac{u(z+\Delta)-u(z)}{\Delta} = \frac{\partial u}{\partial z} + O(2)$$

Z



$$Z$$

$$Z_{i}$$



Equação de diferenças:

$$\frac{u_{i+1} - u_i}{\Delta} = \frac{\partial u}{\partial z} + O(2)$$

Equação de diferenças:

$$\frac{u_{i+1} - u_i}{\Delta} = \left(\frac{\partial u}{\partial z}\right) + O(2)$$
No ponto z_i

Tipos de diferenças

Explícita

$$\frac{u_{i+1} - u_i}{\Delta} \approx \frac{\partial u}{\partial z}$$

• Implícita

$$\frac{u_i - u_{i-1}}{\Delta} \approx \frac{\partial u}{\partial z}$$

• Centrada

$$\frac{u_{i+1} - u_{i-1}}{2\Delta} \approx \frac{\partial u}{\partial z}$$

Segundas derivadas

$$\frac{u_{i+1} - 2 u_i + u_{i-1}}{\Delta^2} \approx \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$$

Equação da onda

$$\frac{\partial^2 u}{\partial z^2} = \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2}$$

$$\frac{u_{i+1}^{t} - 2u_{i}^{t} + u_{i-1}^{t}}{\Delta x^{2}} = \frac{1}{V^{2}} \frac{u_{i}^{t+1} - 2u_{i}^{t} + u_{i}^{t-1}}{\Delta t^{2}}$$

Equação da onda

$$\frac{u_{i+1}^{t} - 2u_{i}^{t} + u_{i-1}^{t}}{\Delta x^{2}} = \frac{1}{V^{2}} \frac{u_{i}^{t+1} - 2u_{i}^{t} + u_{i}^{t-1}}{\Delta t^{2}}$$

$$u_i^{t+1} = 2 u_i^t - u_i^{t-1} + c \left[u_{i+1}^t - 2 u_i^t + u_{i-1}^t \right]$$

Equação da onda

$$\frac{u_{i+1}^t - 2u_i^t + u_{i-1}^t}{\Delta x^2} = \frac{1}{V^2} \frac{u_i^{t+1} - 2u_i^t + u_i^{t-1}}{\Delta t^2}$$

$$u_{i}^{t+1} = 2 u_{i}^{t} - u_{i}^{t-1} + c \left[u_{i+1}^{t} - 2 u_{i}^{t} + u_{i-1}^{t} \right]$$

$$\Delta t^{2} V^{2}$$

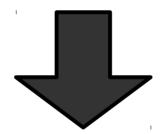
$$u_i^{t+1} = 2 u_i^t - u_i^{t-1} + c \left[u_{i+1}^t - 2 u_i^t + u_{i-1}^t \right]$$

$$u_i^{t+1} = 2 u_i^t - u_i^{t-1} + c \left[u_{i+1}^t - 2 u_i^t + u_{i-1}^t \right]$$

Sabendo u_i^t e u_i^{t-1}

$$u_i^{t+1} = 2 u_i^t - u_i^{t-1} + c \left[u_{i+1}^t - 2 u_i^t + u_{i-1}^t \right]$$

Sabendo u_i^t e u_i^{t-1}



Prever o futuro (u_i^{t+1})

EXEMPLO

Estabilidade

- Discretização
- Frequência da fonte
- Velocidade

DIFERENÇAS DE MAIOR ORDEM

Quarta ordem

$$\frac{-u_{i+2} + 16u_{i+1} - 30u_{i} + 16u_{i-1} - u_{i-2}}{12\Delta^{2}} \approx \frac{\partial^{2} u}{\partial z^{2}}$$

Comum: 4^a espaço – 2^a tempo

$$u_{i}^{t+1} = 2 u_{i}^{t} - u_{i}^{t-1} + \frac{c}{12}$$

$$\left[-u_{i+2}^{t} + 16 u_{i+1}^{t} - 30 u_{i}^{t} + 16 u_{i-1}^{t} - u_{i-2}^{t} \right]$$

EXEMPLO

Condições de contorno

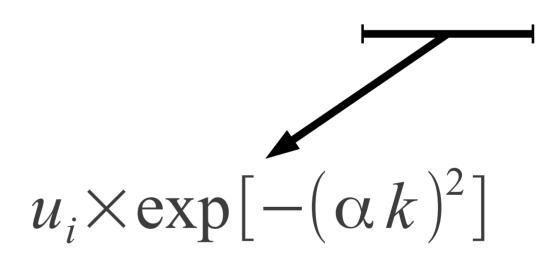
- Superfície livre em z = 0
- Ideal: meio semi-infinito
- Eliminar reflexão

CONDIÇÕES DE CONTORNO DE ABSORÇÃO

Principais:

- Gaussian taper
- Não-reflexivas (onda plana)
- Perfectly Matched Layers (PML)

.



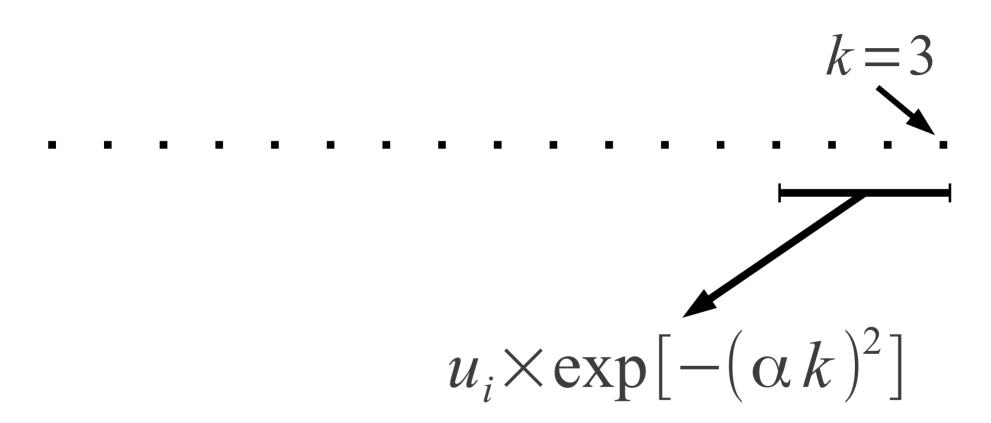
$$k=0$$

$$u_i \times \exp\left[-(\alpha k)^2\right]$$

$$k=1$$

$$u_i \times \exp[-(\alpha k)^2]$$

$$u_i \times \exp[-(\alpha k)^2]$$



Não-reflexivas

- Onda plana
- Índice de reflexão = 0

$$\frac{\partial u}{\partial t} = -V \frac{\partial u}{\partial z}$$

Não-reflexivas

- Onda plana
- Coeficiente de reflexão = 0

$$\frac{\partial u}{\partial t} = -V \frac{\partial u}{\partial z}$$

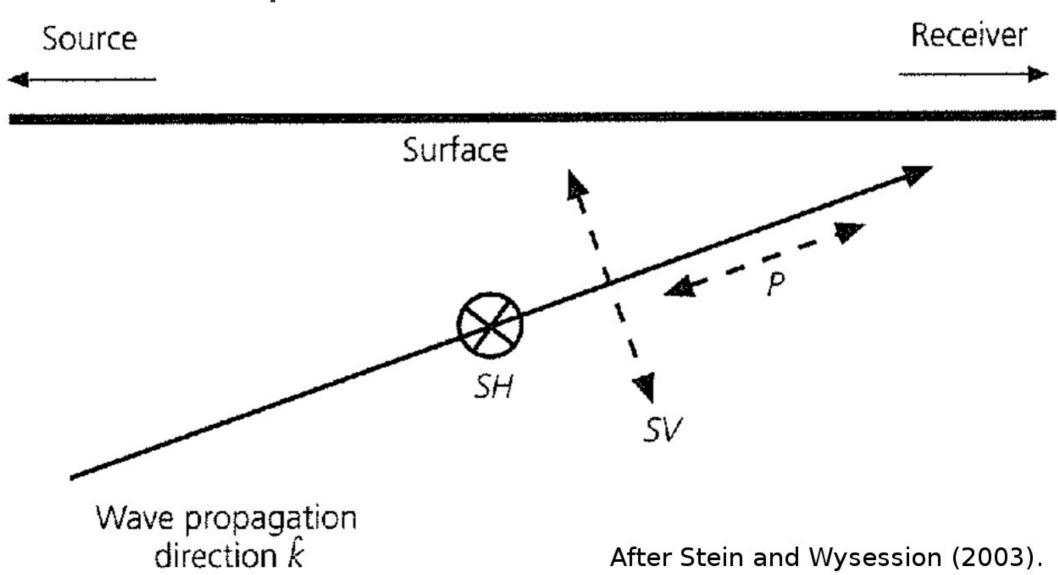
$$u_i^{t+1} = u_i^t - \Delta t V \frac{\left(u_i^t - u_{i-1}^t\right)}{\Delta z}$$

EXEMPLO

ONDAS ELÁSTICAS P-SV

Meios estratificados

Decompor movimento



• Sistema de equações

$$(\lambda + 2\mu)\partial_x^2 u_x + \mu \partial_z^2 u_x + (\lambda + \mu)\partial_x \partial_z u_z = \rho \partial_t^2 u_x$$

$$(\lambda + 2\mu)\partial_z^2 u_z + \mu \partial_x^2 u_z + (\lambda + \mu)\partial_x \partial_z u_z = \rho \partial_t^2 u_z$$

Sistema de equações

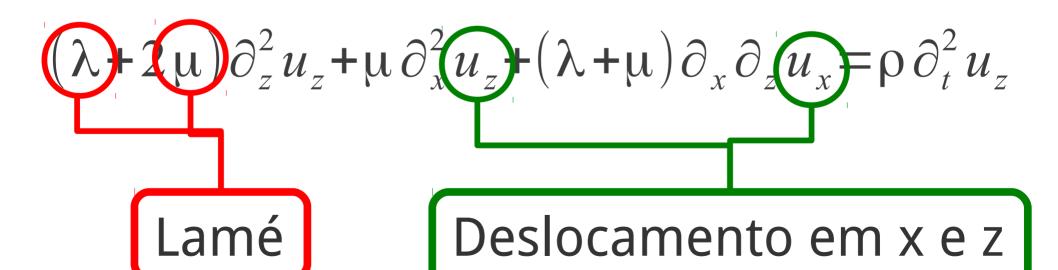
$$(\lambda + 2\mu)\partial_x^2 u_x + \mu \partial_z^2 u_x + (\lambda + \mu)\partial_x \partial_z u_z = \rho \partial_t^2 u_x$$

$$(\lambda + 2\mu)\partial_z^2 u_z + \mu \partial_x^2 u_z + (\lambda + \mu)\partial_x \partial_z u_z = \rho \partial_t^2 u_z$$

Deslocamento em x e z

Sistema de equações

$$(\lambda + 2\mu)\partial_x^2 u_x + \mu \partial_z^2 u_x + (\lambda + \mu)\partial_x \partial_z u_z = \rho \partial_t^2 u_x$$



• Sistema de equações

Densidade

$$(\lambda + 2\mu)\partial_x^2 u_x + \mu \partial_z^2 u_x + (\lambda + \mu)\partial_x \partial_z u_z + \rho \partial_t^2 u_x$$

$$(\lambda + 2\mu)\partial_z^2 u_z + \mu \partial_x^2 u_z + (\lambda + \mu)\partial_x \partial_z u_z = \rho \partial_t^2 u_z$$

Lamé

Deslocamento em x e z

Discretização

- 4ª espaço + 2ª tempo = instável
- Staggered grid:

- Tensões e velocidades

$$\tau_{xx}$$
, τ_{xz} , τ_{zz} $v = \frac{\partial u_x}{\partial t}$, $w = \frac{\partial u_z}{\partial t}$

$$\partial_{x} \tau_{xx} + \partial_{z} \tau_{xz} = \rho \partial_{t} v$$

$$\partial_{x} \tau_{xz} + \partial_{z} \tau_{zz} = \rho \partial_{t} w$$

$$\partial_{t} \tau_{xx} = (\lambda + 2\mu) \partial_{x} v + \lambda \partial_{z} w$$

$$\partial_{t} \tau_{zz} = (\lambda + 2\mu) \partial_{z} w + \lambda \partial_{x} v$$

$$\partial_{t} \tau_{zz} = \mu (\partial_{x} w + \partial_{z} v)$$

$$\partial_{t} \tau_{xx} = (\lambda + 2\mu) \partial_{x} v + \lambda \partial_{z} w$$

$$\partial_{t} \tau_{zz} = (\lambda + 2\mu) \partial_{z} w + \lambda \partial_{x} v$$

$$\partial_{t} \tau_{xz} = \mu (\partial_{x} w + \partial_{z} v)$$

$$\frac{\partial_{x} \tau_{xx} + \partial_{z} \tau_{xz} = \rho \partial_{t} v}{\partial_{x} \tau_{xz} + \partial_{z} \tau_{zz} = \rho \partial_{t} w}$$
 Equação do movimento

Equação do

$$\partial_t \tau_{xx} = (\lambda + 2\mu) \partial_x v + \lambda \partial_z w$$
$$\partial_t \tau_{zz} = (\lambda + 2\mu) \partial_z w + \lambda \partial_x v$$

$$\partial_t \tau_{xz} = \mu (\partial_x w + \partial_z v)$$
 Relações

onstitutivas

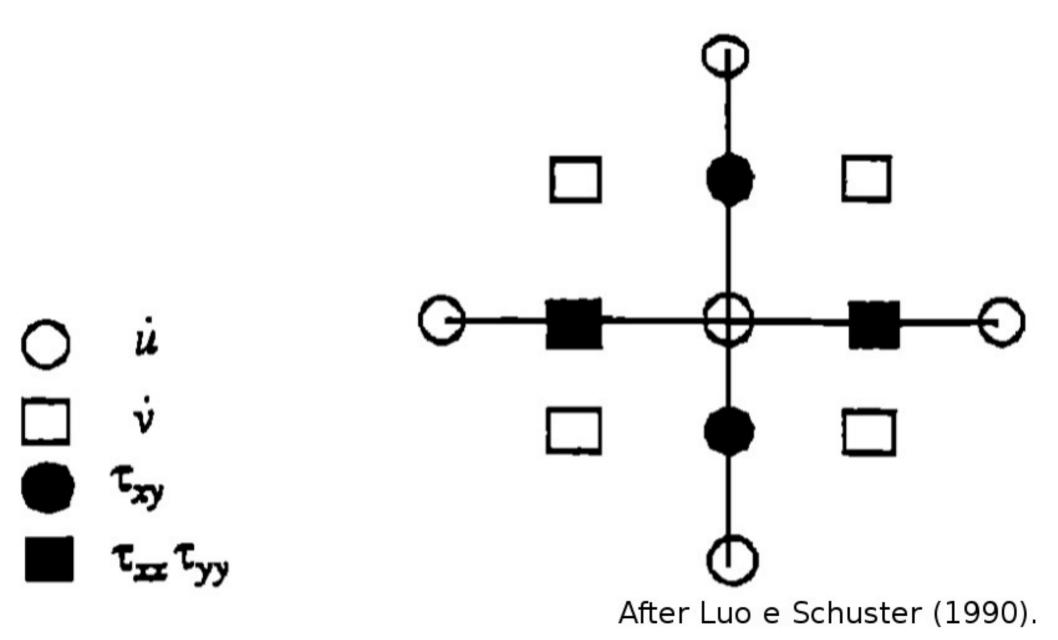
$$\partial_{x} \tau_{xx} + \partial_{z} \tau_{xz} = \rho \partial_{t} v$$

$$\partial_{x} \tau_{xz} + \partial_{z} \tau_{zz} = \rho \partial_{t} v$$

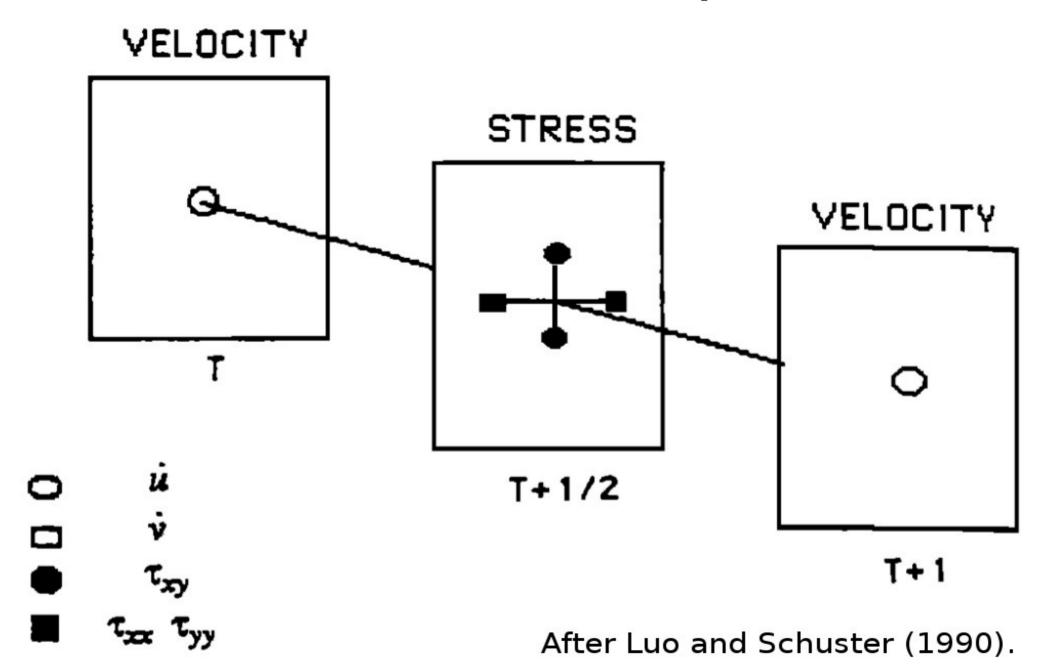
$$\partial_{t} \tau_{xx} = (\lambda + (\lambda + \lambda \partial_{z} w + \lambda \partial_{z} w + \lambda \partial_{x} v + \lambda \partial_{x} v)$$

$$\partial_{t} \tau_{xz} = \mu (\partial_{x} w + \partial_{z} v)$$

2ª ordem espaço



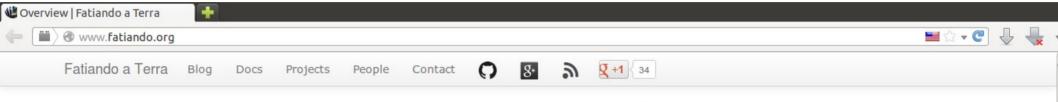
2ª ordem tempo



EXEMPLO

- Parsimonious staggered grid (Luo e Schuster, 1990)
- Implementação: Fatiando a Terra
 - Software livre
 - Biblioteca de modelagem/inversão
 - Python

www.fatiando.org



Fatiando a Terra



Geophysical modeling and inversion

Fatiando a Terra (Portuguese for *Slicing the Earth*) is an open-source Python toolkit for **geophysical modeling and inversion**.

Fatiando provides:

- A way to integrate geophysical modeling: functions operate on a common data and model format so that different methods can be interchanged and linked together
- Easily prototyping inversion methods using the fatiando.inversion package of inverse problem solvers
- A range of toy problems to help teach modeling and inverse problem concepts
- Easy plotting with matplotlib and 3D plotting with Mayavi
- Fast routines, courtesy of Numpy and Cython
- A free (as in beer) and open-source alternative to commercial software

Check out a list of related projects like: open-source **software**, **lecture notes** and exercises (free under Creative Commons licenses), and **courses** taught using our material.

The cookbook has examples of what Fatiando can already do.

News

Fatiando a Terra was presented at SciPy 2013!