của dao động trùng với độ trễ đáp ứng của hệ thống điều khiếNgoài ra, ở điều kiện bay cao 4 chuyển bay. điều kiện, cung cấp khí động học khả năng , đối với việc chịu tải trọng chuyến bay trong khi dao động.

Nếu gặp phải dao động do phi công gây ra so sánh sự ổn định, của máy bay và ngay lập tức, thả các bộ điều khiển. Nếu sự kích thích không ổn định tiếp diễn, biên độ dao động nguy hiếm sẽ phát triển trong một thời gian rất ngắn.

## KHỚP NỐI TRỤC,

Sự xuất hiện của "quán tính, sự liên kết". Vấncủa sự thay đổi dần dần về khí động học và đặc tính quán tính để đáp ứng các yêu cầu của chuyến bay tốc độ cao. Các vấn đề về liên kết quán tính chỉ bất ngờ khi tính ốn định động lực phân tích không tính đến đây đủ sự thay đổi nhanh chóng về khí động hưà quán tính đặc tính của cầu hình máy bay. Thuật ngữ "quán tính sự liên kết". là một phần nào đó gây hiểu lầm vì toần bộ vấn đề là

một trong những sự kết hợp của khí động học cũng như quán tính.

"Sự liên kết",, xảy ra khi có một sự nhiễu loạn nào đó xung quanh một trục của máy bay gây ra nhiễu loạn VÊ MỘT TRỤC KHÁC. Một ví dụ về chuyển động không liên kết khi chịu tác động của độ lệch bánh lá việc dẫn đến chuyển động bị giới hạn đến nghiêng, hướng, chuyển động mà không có sự nhiễu loạn về hướng hoặc lộn. Một ví dụ về chuyển động kết hợp có thế là sự xáo trộn do một máy bay tạo ra khi chịu chịu tác động của độ lệch bánh lái. 'Chuyển động tiếp theo tion có thể là một sự kết hợp của sự nhao và chuyển động lăn. Do đó, chuyến động lăn là kết hợp với chuyển động nhao để xác định kết quả chuyển động. Loại tương tác này xuất phát từ các đặc tính khí động học và được được gọi là "sự liên kết khí động họς,"

Một loại liên kết riêng biệt là kết quá từ đặc tính quán tính của cấu hình máy bay Đặc tính quán tính của hệ thống

và quán tính theo phương ngắng và mỗi quán tính là một thước đ của lực cản đối với sự tăng tốc lăn, nhao hoặc ngầng gia tốc của máy bay. Máy bay dài và thon, mật độ cao, thân máy bay với cánh ngắn, mỏng tạo ra quán tính lăn khá nhỏ trong với sư chúi và quán tính hướng trục. phi công phải dựa vào tính ổn định động học vốn có Những đặc điểm này là điển hình của máy bay hiện đại. cấu hình máy bay. Thông thường hơn <sub>I</sub> thấp máy bay tốc độ có thể có sải cánh dài hơn chiều dài thân máy bay. Loại tạo ra một cách tương đối, quán tính lăn lớn quán tính. So sánh các cấu hình này được thể hiện trong hình 4.34.

Sự kết hợp quán tính có thể được minh իς ρāng cách xem xét xem xét khối lượng của máy bay là vấn đề trong máy bay hiện đại là kết quả tất yếu tập trung vào hai yếu tố, một yếu tố đại diện cho khối lượng phía trước trọng tâm và một khối lượng đại diện cho khối lượng phía sau trọng tâm. Có hai trục chính các hệ trục để xem xét: (1) khí động học, hoặc trục gió đi qua trọng tâm theo hướng gió tương đối hướng. và (2) quán tính truc là gió qua trọng tâm theo hướng của hai các khối lượng phần tử. Hệ trục này được minh họa trong minh hoa trong hình 4.34.

Nếu máy bay được hiển thị trong hình 4.34 ở trong một số điều kiện bay, nơi trục quán tính và trục khí động học được liên kết, không có quán tính sự liên kết sẽ phát sinh từ chuyển động lăn chuyển động. Tuy nhiên, nếu trục quán tính nghiêng so với chuyển động là sự nhiễu loạn mà một máy bay tạo ratrục khí động học, sự quay, quanh trục không khí động học. trục động lực học sẽ tạo ra lực ly tâm và gây ra một sự thay đổi về góc ngắn MÔ MEN. Trong trường hợp này, một chuyển động lăn của máy bay gây ra một lực nghiêng mô men uốn thông qua tác động của quán tính Diều này là "quán tính sự liên kết quán tính. Và là được minh họa bằng phần B của hình 4.34.

Khi máy bay được xoay Về trục quán tính sẽ không có sự liên kết quán tính nào tồn tại nhưng sự kết hợp khí động học sẽ hiện diện. Phần Phần C của hình 4.34 cho thấy máy bay sau khi lộn vòng 90" quanh trục quán tính. Độ nghiêng 🤞 ban đầu là góc tới (a) là bây giờ là góc trượt ngang (-6). Ngoài ra, ban đầu không trượt ngang ban đầu giờ đã trở thành không gốc tấn công. Độ trượt ngang hông do điều này gây ra . máy bay hoàn chỉnh có thể được chia thành các thành phần lăn, hướng, **chuyển dịch 90° Sẽ ,** ánh hướng đến tốc độ lộn vộ<mark>n</mark>g tốc độ