Généralités sur les processus UNIX
Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
Création d'un processus sous UNIX
La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
Les processus légers (threads)

MC-Info3-Système: Programmation Système

Semestre 3, année 2012-2013

Département Informatique IUT Bordeaux 1

septembre 2012

version du 10 octobre 2012

Objectif du cours : MC Info3-Système

A l'issue des cours d'informatique jusqu'à présent vous savez :

- Programmer en langage C.
- Utiliser un système d'exploitation UNIX.

En 6 Semaines (Cours + TD de 2h):

Comment faire communiquer 2 programmes d'une même machine?

MC Info3-Système : Programmation Système

- Généralités sur les processus UNIX
- 2 Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
- 3 Création d'un processus sous UNIX
- 4 La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
- 5 Les processus légers (threads)
- 6 Concurrence

MC Info3-Système : Programmation Système

Remarque importante : la plupart des programmes exemples à exécuter (indispensable) et imprimer sont dans /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/

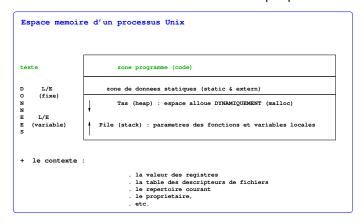
Par exemple:

/info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/INTERRUPTION/int1.c

Plan

- Généralités sur les processus UNIX
- 2 Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
- 3 Création d'un processus sous UNIX
- 4 La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
- **(5)** Les processus légers (threads)
- 6 Concurrence

- Un processus est un programme en cours d'exécution.
- Une zone mémoire est allouée à chaque processus.



Notions sur les processus

- Lors de sa création, tout processus reçoit un numéro unique (entier positif de 0 à 32767) qui est son identificateur (pid).
- Tout processus est créé par un autre processus, excepté le processus initial, de nom swapper et de pid 0, créé artificiellement au chargement du système :

Notions sur les processus (suite)

- Le swapper crée alors un processus appelé init, de pid 1, qui initialise le temps-partagé.
- Par convention, on considère que l'ensemble des processus existants à un instant donné forme un arbre dont la racine est le processus initial init.
- l'arbre des processus est obtenue par la commande : pstree.
- Tout processus a accès (par l'intermédiaire de fonctions système) à :
 - son pid (getpid())
 - le pid de son père (getppid())

Table des processus

- Elle est gérée par le noyau.
- Chaque entrée de la table contient des informations à propos d'un processus en cours d'exécution (structure sys/proc.h).
- Une entrée est allouée à la création du processus, désallouée à son achèvement.
- Listable par la commande ps : ps -el, ps axu.

La fonction system() : exemple en langage C

```
/* pid.c */
#include<stdio.h>
#include<unistd.h>
#include<stdlib.h>
int main() {
printf("Je suis le processus N°: %d \n", getpid());
printf("Le pid de mon père est : %d \n", getppid());
system("ps -1");
exit(0);
```

La fonction system() : permet de lancer l'exécution d'un shell

```
#include <stdlib.h>
int system(const char* command);
Code de retour : 0 si OK, -1 sinon
```

La fonction system() : nouvel exemple en langage C

```
/* dater.c */
void main() {
    printf("La date est :"); fflush(stdout);
    system("/bin/date");
    /* suite du traitement */
}
```

La fonction system() : interprétation de l'exemple

- Lors de l'exécution de dater, un processus shell est créé à l'invocation de la fonction system();
- ce shell interprète la chaîne passée en argument :

Plan

- Généralités sur les processus UNIX
- 2 Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
- 3 Création d'un processus sous UNIX
- 4 La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
- 5 Les processus légers (threads)
- 6 Concurrence

Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux

- Le traitement réalisé par un processus peut être interrompu par divers mécanismes d'interruptions.
- La réception d'un signal provoque une interruption logicielle : l'exécution d'un programme est interrompue pour traiter le signal reçu, puis reprend à l'endroit de son interruption.
- Les signaux sont en nombre fini (32 avec Linux).
- L'information véhiculée par un signal se borne à l'identité (le numéro) du signal.
- cf. man -k signal ou man 7 signal
- La liste des signaux disponibles sur le système peut être obtenue par la commande UNIX : kill -l

Synchronisation des processus sous UNIX : kill -l

1)	SIGHUP	2)	SIGINT	3)	SIGQUIT	4)	SIGILL
5)	SIGTRAP	6)	SIGABRT	7)	SIGBUS	8)	SIGFPE
9)	SIGKILL	10)	SIGUSR1	11)	SIGSEGV	12)	SIGUSR2
13)	SIGPIPE	14)	SIGALRM	15)	SIGTERM	16)	SIGSTKFLT
17)	SIGCHLD	18)	SIGCONT	19)	SIGSTOP	20)	SIGTSTP
21)	SIGTTIN	22)	SIGTTOU	23)	SIGURG	24)	SIGXCPU
25)	SIGXFSZ	26)	SIGVTALRM	27)	SIGPROF	28)	SIGWINCH
29)	SIGIO	30)	SIGPWR	31)	SIGSYS	34)	SIGRTMIN
35)	SIGRTMIN+1	36)	SIGRTMIN+2	37)	SIGRTMIN+3	38)	SIGRTMIN+4
39)	SIGRTMIN+5	40)	SIGRTMIN+6	41)	SIGRTMIN+7	42)	SIGRTMIN+8
43)	SIGRTMIN+9	44)	SIGRTMIN+10	45)	SIGRTMIN+11	46)	SIGRTMIN+12
47)	SIGRTMIN+13	48)	SIGRTMIN+14	49)	SIGRTMIN+15	50)	SIGRTMAX-14
51)	SIGRTMAX-13	52)	SIGRTMAX-12	53)	SIGRTMAX-11	54)	SIGRTMAX-10
55)	SIGRTMAX-9	56)	SIGRTMAX-8	57)	SIGRTMAX-7	58)	SIGRTMAX-6
59)	SIGRTMAX-5	60)	SIGRTMAX-4	61)	SIGRTMAX-3	62)	SIGRTMAX-2
63)	SIGRTMAX-1	64)	SIGRTMAX				

16 / 125

Exemples: signaux visant à "terminer" un processus:

Exemples : signaux visant a terminer un processus :							
SIGHUP (1)	Lors de la déconnexion (fin du shell), ce signal est envoyé à tous les processus du même terminal.						
SIGINT (2)	Interruption : généré au clavier par la touche Ctrl-C.						
SIGQUIT (3)	Généré au clavier par Ctrl-\. Par rapport au précédent, son objectif est l'obtention d'un fichier core .						
SIGTERM (15)	Terminaison : peut être généré par la commande kill (kill pid).						
SIGKILL (9)	Peut également être généré par la commande kill (kill -9 pid). Par rapport au précédent, ce signal ne peut être intercepté par le processus.						

```
Exemples : signaux visant à "stopper/reprendre" un processus :

SIGSTOP (19) Stopper processus.

SIGTSTP (20) Stopper le processus. Généré au clavier par Ctrl-Z. (reprise par les commandes fg ou bg)

SIGCONT (18) Reprise du processus.
```

Pour émettre un signal :

- l'utilisateur peut "agir" sur le processus actif attaché au terminal : émission des signaux Ctrl-C (SIGINT), Ctrl-Z (SIGTSTP), Ctrl-\(SIGQUIT) au clavier.
- via la commande kill
- via des appels système dans les programmes (expliqués ci-après, par exemple kill())

- Lorsqu'un processus est chargé en mémoire, le système initialise sa table de traitement des signaux : à chaque signal correspond un élément de la Table de Traitement des Signaux TTS.
- Par la suite, lorsque le processus recevra un signal, le traitement qu'il réalisait sera interrompu, et il exécutera la fonction associée au signal reçu.

Généralités sur les processus UNIX
Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
Création d'un processus sous UNIX
La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
Les processus légers (threads)
Concurrence

La fonction kill() envoie un signal à un autre processus

La fonction système **kill()** permet à un processus d'envoyer un signal à un autre processus (voire plusieurs) :

```
#include<unistd.h>
int kill (pid_t pid, int signum);
```

Généralités sur les processus UNIX
Synchronisation des processus sous UNIX: les signaux
Création d'un processus sous UNIX
La communication de processus sous UNIX: pipes et IPC
Les processus légers (threads)
Concurrence

La fonction signal() permet de changer la fonction de traitement d'un signal

Les processus ont tous un traitement prédéfini par rapport aux signaux. Néanmoins, celui-ci peut être redéfini par le programmeur pour la plupart des signaux.

 La fonction système signal() (ou sigaction()) permet à un processus de changer la fonction de traitement d'un signal :

```
#include<stdio.h>
typedef void (*sighandler_t)(int);
sighandler_t signal(int signum, sighandler_t handler);
```

La fonction système signal()

- Ainsi, dans la table de traitement des signaux TTS, la fonction associée au signal signum est remplacée par la fonction handler().
- Deux fonctions ont un rôle particulier :
 - SIG_IGN: permet d'ignorer un signal,
 - **SIG_DFL**: permet de repositionner la fonction de traitement d'un signal à la fonction par défaut.

La fonction système signal()

Les appels les plus simples à la fonction **signal()** sont de la forme suivante :

- signal(signum, fct_user);
- signal(signum, SIG_IGN);
- signal(signum, SIG_DFL);

La fonction système signal()

- La fonction initiale de traitement de certains signaux (fonction par défaut) ne peut être modifiée ou ignorée : c'est notamment le cas des signaux SIGSTOP et SIGKILL
- Variantes suivant les signaux et les systèmes UNIX : lorsqu'un processus reçoit un signal, le système peut repositionner la fonction de traitement du signal à la fonction par défaut ...

La fonction système signal() : exemple 1 interruption

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/INTERRUPTION/int1.c */
#include <unistd.h>
#include <signal.h>
void interruption (int), arret (int);
char cmpt = '1';
main ()
ſ
     signal(SIGINT, interruption); /* récuperation de Ctrl-C */
     signal(SIGQUIT, arret); /* récuperation de Ctrl-\ */
      signal(SIGTSTP, SIG_IGN): /* on ignore Ctrl-Z */
     for (::) {
         write(1,&cmpt,1);
         sleep(1):
void arret (int k) {
    write (1, "\n", 1);
     write (1, "Au revoir\n", 10);
     signal(SIGQUIT, SIG_DFL);
     exit(0):
void interruption (int k) {
     signal(SIGINT, interruption);
     cmpt++:
7
```

Le signal d'alarme SIGALRM / la primitive alarm()

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/INTERRUPTION/int2.c */
#include <signal.h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
#define DELAT 1
void initialise(), calcule(), sauve(), onalrm(int);
unsigned long i:
main () {
     initialise():
      signal(SIGALRM, onalrm);
      alarm(DELAI):
      calcule();
      fprintf(stdout, "calcul terminé\n");
      exit(0):
void onalrm (int k) {
      sauve():
      signal(SIGALRM, onalrm);
      alarm(DELAI);
void initialise () { i=0; }
void sauve() { fprintf(stderr, "sauvegarde de i : %lu\n",i); }
void calcule() { while (i += 2): }
```

Exercice sur les signaux

- On dispose du programme source écrit en langage C /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/INTERRUPTION/clock.c dont le rôle est d'afficher la date et l'heure en gros caractères sur la console.
- Ce programme est normalement appelé sans arguments. On vous demande de le modifier de façon à étendre ses possibilités, et notamment qu'il puisse être lancé sous les formes suivantes :
- \$ clock // provoque l'affichage habituel de l'heure
- \$ clock <délai> // provoque l'affichage habituel de l'heure // avec réveil au bout de *délai* secondes

Plan

- Généralités sur les processus UNIX
- 2 Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
- 3 Création d'un processus sous UNIX
- 4 La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
- **(5)** Les processus légers (threads)
- 6 Concurrence

Création d'un processus sous UNIX

La création d'un nouveau processus Unix passe par deux mécanismes utilisés en général de façon complémentaire :

- 1 la duplication d'un processus existant provoqué par la fonction système fork() : mécanisme de fourche,
- ② le recouvrement d'un processus par un nouveau code : fonction système exec().

Création d'un processus sous UNIX

Ces mécanismes sont tels que les processus ainsi créés pourront :

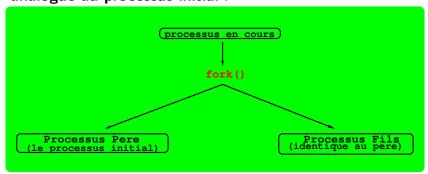
- se synchroniser: envoi de signaux (appel système kill()), déroutement des fonctions de traitement des signaux (appel système signal()), mise en attente (appel système wait()), ...
- communiquer entre eux (appel système pipe()).

Synchronisation de processus sous UNIX Recouvrement de processus par un nouveau code

Duplication d'un processus

La fonction système fork() permet de dupliquer un processus en créant dynamiquement un nouveau processus analogue au processus initial :

Concurrence



Le processus créé (**processus fils**) hérite du **processus père** de certains de ses attributs :

- le même code,
- une copie de la zone de données,
- une copie de l'environnement,
- les différents propriétaires,
- une copie de la table des descripteurs de fichiers,
- une copie de la table de traitement des signaux,
- ...

Question : comment distinguer le processus père du fils ?

Réponse : leur pid

Plus précisément, le seul moyen (dans le code) de distinguer le processus père du processus fils est la valeur de retour de la fonction fork() qui est :

- 0 dans le processus fils,
- le pid du fils dans le processus père.

Synchronisation de processus sous UNIX

Duplication d'un processus : exemple dupli.c

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/FORK/dupli.c */
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
main(){
      int n:
      if((n=fork())==0) {/* processus fils ici */
        printf("pid processus fils %d \n", getpid());
        exit(EXIT_SUCCESS):
      else {/* le processus père vient ici */
        sleep(5);
        printf("pid processus père %d \n", getpid());
        printf("mon fils porte le N° %d \n", n);
exit(EXIT_SUCCESS):
```

```
% dupli # Exécution
pid processus fils 4647
pid processus père 4646
mon fils porte le N° 4647
```

Duplication d'un processus : remarques

- En cas de problème lors de la création du processus fils (impossibilité de création en général), la valeur retournée par fork() est -1. Cette éventualité n'est pas testée dans dupli.c
- Le processus père et le processus fils sont concurrents : ils s'exécutent en parallèle.
- Le processus père et le processus fils peuvent se synchroniser par l'envoi de signaux : en effet, le père connaît le pid du fils (valeur de retour de fork()) et le fils connaît le pid du père (fontion getppid()) : voir le source pere_fils1.c

Synchronisation de processus Unix : Père-Fils

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/FORK/pere_fils1.c */
#include <signal.h>
#include <stdlib h>
#include <unistd.h>
#include <stdio.h>
int nb recu:
void hand (int sig){
  if(sig == SIGUSR1){ signal(SIGUSR1, hand); nb_recu++; printf("."); fflush(stdout); }
  else { printf("Nombre d'exemplaires recus : %d\n", nb_recu); exit(EXIT_SUCCESS); }
void initialise () { nb_recu=0: }
main (){
  signal(SIGUSR1, hand);
 signal(SIGINT, hand):
 initialise():
  printf("Patientez 10 secondes svp ...\n");
  if(fork() == 0) {
    int i:
    for (i=0; i<10; i++){kill(getppid(), SIGUSR1); sleep(1); }</pre>
    printf("\nFin du fils \nVous pouvez taper Ctrl-C ...\n");
    exit(EXIT_SUCCESS):
  while(1) pause():
```

La synchronisation de processus : l'appel système wait()

La primitive wait() provoque la suspension (mise en attente) du processus jusqu'à ce que l'un de ses processus fils se termine.

```
#include<unistd.h>
pid_t wait(int *status);
```

Cette primitive permet également à un processus d'attendre un évènement (voir kill()).

Synchronisation de processus Unix : attendre.c

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/FORK/attendre.c */
#include <stdlib h>
#include <stdio.h>
main(){
  int m, p;
  if(fork()==0){/* processus fils */
     printf("pid processus fils : %d \n", getpid());
     sleep(3);
     exit(3):
   else{/* processus père */
     m=wait(&p):
     printf("fin du processus fils %d avec valeur de retour %d \n", m, p);
```

```
Exécution : \% attendre pid processus fils : 153 fin du processus fils 153 avec valeur de retour 768 \%
```

Synchronisation de processus Unix : explications sur attendre.c

- La fonction wait() retourne le pid du fils qui s'est terminé (et qui a donc provoqué le réveil du père); dans le cas où il n'y a pas de fils, wait() retourne -1.
- Le paramètre passé par adresse (int *status) permet d'obtenir des informations sur la façon dont s'est terminé le processus fils.
- Cette information de 16 bits doit être interprétée de la manière suivante :
 - si le processus se **termine normalement** par un **exit(k)**, alors la valeur est $k \times 256$ (d'où 768 dans l'exemple),
 - si le processus se termine anormalement (signal), les deux octets permettent d'obtenir le numéro de ce signal (cf. man wait)...

Synchronisation de processus Unix (synthèse) : course.c

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/FORK/course.c */
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
#define NR 5
                            // nombre de concurrents
#define ARRIVEE 100000
                            // distance à parcourir
int main(){
  int i:
               // compteur
                // retour fork
  int r;
  pid_t pid; // pid
  int status: // valeur de retour
  for(i=1: i<=NB: i++) {
     if ((r = fork()) < 0)  { // traitement erreur fork()
     fprintf(stderr."Erreur fatale : fork()\n");
     exit(EXIT_FAILURE):
     if (r == 0) \{ // \text{ un fils : il court } \dots
       int i:
       for (j=0; j<ARRIVEE; j++);</pre>
       exit(i);
  } // dans le père : poursuite de la boucle for
  for (i=1; i<=NB; i++) {
   pid = wait(&status):
   fprintf (stdout, "le processus %d parti N %d est arrivé N %d\n", pid, status/256, i);
   exit(EXIT_SUCCESS):
```

Synchronisation de processus Unix : résultats course.c

Concurrence

```
Exemples d'exécution "course":
$ course
le processus 443 parti N° 4 est arrivé N° 1
le processus 442 parti N° 3 est arrivé N° 2
le processus 441 parti N° 2 est arrivé N° 3
le processus 440 parti N° 1 est arrivé N° 4
le processus 444 parti N° 5 est arrivé N° 5
$ course
le processus 447 parti N° 2 est arrivé N° 1
le processus 446 parti N° 1 est arrivé N° 2
le processus 450 parti N° 5 est arrivé N° 3
le processus 449 parti N° 4 est arrivé N° 4
le processus 448 parti N° 3 est arrivé N° 5
```

Synchronisation de processus Unix : Processus zombie

Lorsqu'un processus fils est terminé, il devient un **processus zombie** jusqu'à ce que :

- il soit rattrapé par un wait dans le processus père, ou
- le processus père meurt

Les processus zombie peuvent empêcher la création de nouveaux processus (32k max) : importance du **wait**.

Synchronisation de processus Unix : zombie.c

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/FORK/zombie.c */
#include <stdlib.h>
#include <stdio.h>
int main ()
{
   if (fork()==0) {
      // le fils dort 10 secondes puis termine
      printf("Le fils (pid %d) dort... ", getpid()); fflush(stdout);
      sleep(10);
      printf("et termine...\n"); fflush(stdout);
      exit(0):
  } else {
      // le pere boucle...
      while (1) pause();
```

Exercice sur la création de processus Jeu du ShiFuMi

- **Objectif**: écrire un programme qui fait jouer un nombre quelconque de processus au ShiFuMi (≥ 2 joueurs).
- **Déroulement**: le processus père lance *n* processus fils qui tirent aléatoirement PIERRE, PAPIER et CISEAUX. Les fils se synchronisent avec le père qui s'occupe de récupérer les valeurs jouées, compte les points et les affiche.
- Indications : s'inspirer des exemples vus précédemment notamment sur la synchronisation via la primitive wait().

Duplication d'un processus Synchronisation de processus sous UNIX Recouvrement de processus par un nouveau code

Exercice sur la création de processus

Jeu du ShiFuMi : trace d'exécution

```
$ ./shifumi 3
Jeux des Processus
```

```
Processus 7235 joue PIERRE
Processus 7236 joue CISEAUX
Processus 7237 joue PAPIER
```

Points des Processus

Processus : 7235 Point : 1 Processus : 7236 Point : 1 Processus : 7237 Point : 1

Exercice sur la création de processus Jeu du ShiFuMi : indications

- Créer un programme **shifumi.c** qui prend en paramètre le nombre *N* de joueurs, et :
 - génère N fils
 - chaque fils affiche son PID
- En plus de son PID, chaque fils génère un nombre entier aléatoire entre 0 et max-1, et l'affiche.

```
#include <time.h> // pour le random
srand(time(NULL)+getpid()); // initialiser le rand()
float max = 3;
int alea = (int)(max * rand() / RAND_MAX);
```

- Faire en sorte que le père récupère les valeurs jouées par les fils (voir course.c).
- 4 Le père calcule les points et les affiche.

Recouvrement de processus : primitive exec[I,v]()

- La primitive système exec[I,v]() de recouvrement (ou substitution) permet de lancer l'exécution d'un nouveau code. Ce nouveau code recouvre l'ancien.
- Ainsi, il n'y a pas de création de nouveau processus. Il ne peut pas y avoir de "retour d'exec réussi", et dans le cas où le recouvrement n'a pu se faire, la fonction exec() retourne -1.
- Le processus garde les mêmes caractéristiques (même contexte) :
 - même pid,
 - même *père*,
 - même priorité,
 - même propriétaire,
 - même répertoire de travail,
 - mêmes descripteurs de fichiers ouverts.

Duplication d'un processus Synchronisation de processus sous UNIX Recouvrement de processus par un nouveau code

Le recouvrement par un nouveau code primitive exec[I,v]()

```
#include <unistd.h>
int execv(const char *filename, char *const argv[]);
int execl(const char *filename, const char *arg0, ...)
```

Duplication et recouvrement (1/3) : exemple process.c

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/EXEC/process.c */
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd h>
#include <stdlib.h>
main(){
  int pid. a. i:
  fprintf(stdout, "début du processus de numéro %d \n", getpid());
   a = fork(); /* création d'un second processus */
  if (!a) { /* cette partie de programme ne s'exécute que pour le processus fils créé */
      execl( "fils", "fils", 0):
      fprintf(stderr, "pb execl ");
      exit(3):
  fprintf(stdout, "Je suis le père de %d\n", a);
   for (i=0; i < 10; i++){
      fprintf(stdout, "le père de numéro %d continue \n", getpid()):
      sleep(1);
  /* le reste */
   sleep(2);
   fprintf(stdout, "fin du père de numéro : %d \n", getpid());
   exit (0):
```

Duplication et recouvrement (2/3): exemple fils.c et résultats

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/EXEC/fils.c */
#include <stdio.h>
#include <sys/types.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
int main()
  int i:
  fprintf(stdout, "Début du fils de numéro %d \n", getpid());
   for (i=1:i<6:i++)
      sleep(1);
      fprintf(stdout, "Le fils de numéro %d s'exécute\n", getpid());
  fprintf(stdout, "Fin du processus de numéro : %d \n",getpid());
   exit(0):
```

Duplication d'un processus Synchronisation de processus sous UNIX Recouvrement de processus par un nouveau code

Duplication et recouvrement (3/3): résultats process/fils

Concurrence

```
Résultats ''process/fils'':
% process
Début du processus de numéro 7326
Je suis père de 7327
Le père de numéro 7326 continue
Début du fils de numéro 7327
Le père de numero 7326 continue
Le fils de numéro 7327 s'exécute
Le père de numero 7326 continue
Le fils de numéro 7327 s'exécute
Le père de numero 7326 continue
Le fils de numéro 7327 s'exécute
Le père de numero 7326 continue
Le fils de numéro 7327 s'exécute
Le père de numero 7326 continue
Le fils de numéro 7327 s'exécute
Fin du fils de numéro : 7327
Le père de numéro 7326 continue
Fin du père de numéro : 7326
%
```

Recouvrement et redirection : exemple substi.c et résultats

Concurrence

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/EXEC/substi.c */
main(){
   close(STDOUT_FILENO);
   open("toto", O_RDWR|O_CREAT|O_APPEND);
   execl("/bin/ls", "ls", "-l", 0);
   fprintf(stderr,"ERREUR_EXEC\n");
}
```

Duplication d'un processus Synchronisation de processus sous UNIX Recouvrement de processus par un nouveau code

Recouvrement et redirection : résultat

```
% substi
% cat toto
-rwxrwx--x+ 1 tmorsell info_perso 9724 sep 22 02:12 substi
-rw-r--r-+ 1 tmorsell info_perso 0 sep 22 02:12 toto
```

Duplication d'un processus Synchronisation de processus sous UNIX Recouvrement de processus par un nouveau code

Recouvrement et redirection : exercice ShiFuMi avec exec[I,v]

Reprendre l'exercice du ShiFuMi :

• placer le code d'un joueur dans un fichier joueur.c

Concurrence

- utiliser exec[I,v] pour appeler ce code
- le résultat attendu est identique à l'exercice d'origine

Plan

- Généralités sur les processus UNIX
- 2 Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
- 3 Création d'un processus sous UNIX
- 4 La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
- 5 Les processus légers (threads)
- 6 Concurrence

Les tubes (pipes)

La fonction système **pipe()** crée un **tube** de communication pour permettre à des **processus affiliés** de **communiquer** entre eux :

```
#include <unistd.h>
int pipe(int fd[2]);
```

Les tubes (pipes)

- cet appel système crée un "tuyau" de communication et renvoie dans le tableau fd un couple de descripteurs.
- deux nouvelles entrées dans la table de descripteurs de fichiers ouverts sont initialisées (table des descripteurs du processus ayant réalisé cette ouverture de tube). ...
- la valeur de retour d'un appel réussi est 0 et -1 sinon.
 fd[1]



le descripteur fd[1] permettra à un premier (ou plusieurs) processus d'écrire à l'entrée du tube, et le descripteur fd[0] permettra à un autre processus (en général) de lire à la sortie du tube les informations écrites par le(s) premier(s).

Les tubes (pipes)

- Tous les processus "voulant" communiquer ainsi doivent "avoir accès" à ces descripteurs.
- <u>Note</u>: la table des descripteurs de fichiers ouverts d'un processus est **dupliquée** lors de la duplication d'un processus par fork() ou conservée lors de son recouvrement par exec().
- Remarque : la valeur de retour de *pipe()* est 0 si le tube a été créé et -1 autrement.

Les tubes (pipes) : exemple simple

<u>Exemple</u>: un processus père écrivant à son fils dans un tube, et le fils lisant dans le tube ce que son père lui a écrit ...

```
main(){
  int fd[2];
  char p,c;

pipe(fd);
  if(fork()) { /* processus père */
    ...
    write(fd[1], &c, 1);
    ...
  }
  else { /* processus fils */
    ...
    read(fd[0], &p, 1);
    ...
  }
}
```

Les tubes (pipes) : le protocole producteur/consommateur, un exemple type de communication par tube

- Dans cet exemple, un processus "père" ouvre un tube de communication pour permettre à ses deux fils, fils1 et fils2 créés par la suite, de communiquer.
- Le processus fils1 lit au clavier des caractères et n'envoie au processus fils2 que des caractères alphabétiques après les avoir capitalisés (filtre).
- Le processus fils2 lit ces caractères dans le tube jusqu'à ce qu'il n'y en ait plus à lire : caractère end of file/pipe.
- Le processus père attend que ses fils aient terminé de communiquer.

Les tubes (pipes) : le protocole producteur/consommateur, un exemple type de communication par tube

Remarques:

- Une fin de fichier "caractère end of file: EOF" est envoyée dans un tube lorsque tous les processus ayant accès en écriture à ce tube (descripteur fd[1]) ont fermé ce descripteur (fichier).
- La fonction **read()** retourne la valeur 0 à la lecture du caractère "fin de fichier".
- La fonction read() est bloquante : si le tube est vide, le processus se bloque en attendant des données.
- La fonction write() est bloquante : si le tube est plein, le processus se bloque en attendant que le tube ait suffisamment d'espace disponible.

Les tubes (pipes) : exemple filtre.c (1/2)

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/PIPE/filtre.c */
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
int p[2];
main(){
  int i,s;
  if (pipe(p)!= 0) {
      fprintf(stderr, "pb ouverture pipe \n");
      exit(1):
  if (fork()==0) {
      fils1():
  if (fork()==0) {
      fils2():
   close(p[0]);
   close(p[1]):
  fprintf(stderr, "debut attente \n");
  i=wait(&s);
  i=wait(&s):
   printf("fin du programme\n"):
```

Les tubes (pipes) : exemple filtre.c (2/2)

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/PIPE/filtre.c (suite) */
fils1(){
  char c:
   close(p[0]);
  fprintf(stderr, "debut fils1 ( taper 0 pour terminer ... )\n");
   while ((read(0,\&c,1) > 0) \&\& (c!= '0'))
      if ((c >= 'A') \&\& (c <= 'Z')) || ((c >= 'a') \&\& (c <= 'z'))) {
         if ((c >= 'a') \&\& (c <= 'z')) c=32:
         write(p[1].&c.1):
         printf("fils1 %c\n",c):
   close(p[1]):
   fprintf(stderr, "fin fils1 \n");
    exit(0);
fils2(){
   char c;
   close (p[1]):
  fprintf(stderr, "debut fils2 \n");
   while (read(p[0],&c,1) > 0)
      printf("fils2 :%c\n".c);
   close(p[0]):
   fprintf(stderr, "fin fils2\n");
   exit(0):
```

Les tubes (pipes) : exemple d'exécution de filtre

```
Exécution : "filtre"
% filtre
début fils1 ( taper 0 pour terminer ... )
début fils?
début attente
9
iuT
fils1 T
fils1 U
fils1 T
fils2 :T
fils2 :U
fils2 :T
0
fin fils1
fin fils?
fin du programme
```

Exercice sur les tubes (pipes) Application au jeu du ShiFuMi

- **Objectif**: écrire un programme qui fait jouer un nombre quelconque de processus au ShiFuMi (≥ 2 joueurs).
- Déroulement :
 - le processus père lance *n* processus fils qui tirent aléatoirement PIERRE, PAPIER et CISEAUX.
 - Les fils communiquent au père les valeurs jouées via des pipes.
 - Le père compte les points et les affiche.

Duplication de descripteurs : la fonction dup()

- La fonction système dup() permet de dupliquer un descripteur de fichier, en utilisant le plus petit numéro de descripteur disponible (première entrée libre dans la table de descripteurs de fichiers).
- L'exemple qui suit réalise l'analogue de la commande Unix
 Is -I | wc -I en utilisant les fonctions système pipe(), fork(), dup() et execl().

Duplication de descripteurs : exemple tube.c

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/PIPE/tube.c */
#include <stdio.h>
#include <unistd h>
main(){
  int fd[2];
  if (pipe(fd) != 0) { fprintf(stderr, "Pb ouverture pipe\n"); _exit(1); }
  if (fork() == 0) { /* processus fils chargé d'exécuter "ls -l" */
      close(1):
      dup(fd[1]);
      close(fd[1]):
      close(fd[0]):
      execl("/bin/ls","11","-1",NULL);
      /* sauf catastrophe, on ne passe pas ici... */
      fprintf(stderr, "Pb execl ll\n" ):
      exit(2):
   else{ /* processus père chargé d'exécuter "wc -l" */
      close(0);
      dup(fd[0]);
      close(fd[1]):
      close(fd[0]):
      execl("usr/bin/wc","wc","-1",NULL);
      /* sauf catastrophe, on ne passe pas ici... */
      fprintf(stderr, "Pb execl wc\n" );
      exit(3):
```

Exercice sur la duplication de descripteurs Pour les plus avancés

- Objectif: écrire un processus père qui lit une suite de caractères saisie par l'utilisateur. Une fois terminé, le père envoie cette suite à un fils qui s'occupe d'écrire le tout dans un fichier.
- Déroulement : le processus père lit l'entrée standard jusqu'au moment où l'utilisateur lui envoie un signal de fin de saisie. Une fois le signal lancé, le père envoie ces caractères au fils par l'intermédiaire d'un pipe qui s'occupe de copier le tout dans une fichier. Nous pouvons même imaginer que le fils précède chaque nouvelle entrée dans le fichier par la date du jour (à la manière d'un fichier de log).

Les mécanismes IPC

Il existe $3 \ll m$ écanismes IPC \gg de communication et de synchronisation :

- mémoire partagée : ce mécanisme permet à plusieurs processus tout à fait quelconques (pas nécessairement affiliés) de partager des segments en mémoire. Il s'agit d'un partage de mémoire qui n'induit aucune recopie de données ...
- sémaphores : ce mécanisme permet de résoudre le problème des <u>accès concurrents</u> à une même ressource telle que, par exemple, un segment de mémoire partagée entre plusieurs processus ...
- files de messages : implantation du concept de boîte à lettres qui permet l'échange de messages structurés entre processus ...

Ces trois types d'objets sont identifiés par des clés.

Les mécanismes IPC

Voici les points traités :

- constitution d'une clef
- mémoire partagée
- ommandes shell de contrôle des mécanismes IPC

Les **sémaphores IPC** et **files de message IPC** ne sont pas traités dans ce cours.

Les mécanismes IPC : (1) constitution d'une clef

```
#include <sys/types.h>
utiliser les inclusions: #include <sys/ipc.h>
```

créer une clé

```
key=ftok(char *pathname, char project);
```

La fonction **ftok** (file to key) retourne (**key_t key**) l'identifiant d'une clé à partir d'un répertoire et d'un caractère ...

• Exemples : cle=ftok("/", 'A');

Tous les processus utilisant cette clé pour créer un objet partagé se réfèreront ainsi aux mêmes objets ... Mais il n'en sera pas de même pour une clé créée ainsi :

```
cle=ftok(".", 'A');
```

Les mécanismes IPC : (2) mémoires partagées

• Utiliser l'inclusion :

- #include <sys/shm.h>
- Création d'une mémoire partagée

```
shmid = shmget(key_t key, int size, int shmflg);
```

shmget retourne l'identificateur (**int shmid**) du segment de mémoire partagée ayant la clé **key**. Un nouveau segment de taille **size** octets est créé si :

- key=IPC_PRIVATE
- ou si les indicateurs de shmflg contiennent IPC_CREAT;
 IPC_CREAT | IPC_EXCL indiquent que le segment ne doit pas exister au préalable.

Les bits de poids faible de shmflg indiquent les droits d'accès (rwxrwxrwx).

Exemple :

```
mem_number=shmget(cle, sizeof(int), IPC_CREAT|0666);
```

Les mécanismes IPC : (2) mémoires partagées (suite)

• Attacher un segment de mémoire partagée à un processus Attacher un segment à un processus lui permet l'accès aux données contenues dans ce segment à l'aide d'un pointeur :

retourne l'adresse (**char *mem_addr**) où le segment identifié par (**shmid**) a été placé en mémoire : placement automatique (et conseillé) si **shmaddr = NULL**.

shmflg spécifie quels sont les droits d'accès du processus au segment : **SHM_R, SHM_W, ...**

• Exemple :

```
var_partagee=shmat(mem_number,0,0);
```

Les mécanismes IPC : (2) mémoires partagées (suite)

• Détacher un segment de mémoire partagée d'un processus

```
ret = shmdt( char *mem_addr);
détache le segment du processus et retourne ((int ret)-1) en cas
d'erreur (0 sinon).
```

Exemple :

```
if(shmdt(var_partagee) == -1) {
    fprintf(stderr,"segment indetachable\n");
    exit(-1);
}
```

Les mécanismes IPC : (2) mémoires partagées (suite)

• Contrôler un segment de mémoire partagée

permet diverses opérations, dont la destruction du segment une fois tous les processus détachés (IPC_RMID) et son verrouillage (SHM_LOCK).

• Exemples :

```
shmctl(shmid,SHM_LOCK,NULL); // verrouille mémoire parts
shmctl(shmid,IPC_RMID,NULL); // détruit une mémoire part
if(shmctl(mem_number,IPC_RMID,NULL)==-1){
   fprintf(stderr,"segment indestructible\n");
   exit(-1);
}
```

Les mécanismes IPC : (2) mémoires partagées (suite et fin)

Concurrence

exemple producteur / consommateur :

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/IPC/prod.c */
...
commun = (struct donnees *)shmat (id,NULL,SHM.R | SHM.W);
...
while(1)
{
    printf("+ ");
    if (scanf("%d",&reponse)!=1) break;
    commun->nb++;
    commun->total += reponse;
    printf("sous-total %d= %d\n",commun->nb,commun->total);
};
```

```
/* /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme.a2/IPC/cons.c */
...
commun = (struct donnees *)shmat (id,NULL,SHM_R);
...
while(encore)
{
    sleep(2);
    printf("sous-total %d= %d\n",commun->nb,commun->total);
};
```

Les mécanismes IPC : (3) commandes shell associées

Liste des mécanismes IPC utilisés :

```
• ipcs => propriétaire, nature, id, clé, mode ...
```

- ipcs -m liste des mémoires partagées
- ipcs -q liste des files de messages
- ipcs -s liste des sémaphores
- Destruction :
 - % ipcrm -m shmid : détruit la mémoire partagée identifiée par shmid

Exemple:

```
ipcs -m
----- Shared Memory Segments ------
```

key	shmid	owner	perms	bytes	nattch	status
0x00000000	32769	root	777	139264	1	
0x00000000	491524	lepine	600	393216	2	dest

Les mécanismes IPC : exemple mémoire partagée

- Soient les sources en langage C :
 - /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/DEKKER/dekker.c
 - /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/DEKKER/p_dek.c
- Exécuter la commande make située dans ce même répertoire
 - la commande dekker doit produire :

```
Dekker a ecrit dans la memoire partagee 1441795
p_dek : Mem number :1441795 , processnumber :1
je suis 1, la variable vaut: 1
p_dek : Mem number :1441795 , processnumber :2
ie suis 2, la variable vaut: 2
je suis 1, la variable vaut: 3
je suis 2, la variable vaut: 4
ie suis 1. la variable vaut: 5
je suis 2, la variable vaut: 6
je suis 1, la variable vaut: 7
je suis 2, la variable vaut: 8
ie suis 1. la variable vaut: 9
fin processus dek numero : 1
je suis 2, la variable vaut: 10
fin processus dek numero : 2
fin du test version algorithme dekker
```

Exercice sur la mémoire partagée

Reprendre l'exercice du ShiFuMi :

- un processus joue le rôle d'arbitre, plus un processus par joueur
- pour chaque joueur, une zone de mémoire partagée est utilisée pour renvoyer son choix

Plan

- Généralités sur les processus UNIX
- 2 Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
- 3 Création d'un processus sous UNIX
- 4 La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
- 5 Les processus légers (threads)
- 6 Concurrence

Les processus légers (threads) : plan

- introduction
- threads Posix

Les processus légers (threads Posix) : 1-introduction

Les processus classiques (lourds) d'UNIX possèdent des ressources séparées (espace mémoire, table des fichiers ouverts, ...). Lorsqu'un nouveau processus est créé par **fork()**, il se voit attribuer une copie des ressources du processus père. Il s'ensuit deux problèmes :

- problème de performances, car la duplication est un mécanisme coûteux,
- problème de communication entre les processus, qui ont des variables séparées.

Plusieurs moyens permettent d'atténuer ces problèmes :

- technique du *copy-on-write* pour ne dupliquer les pages mémoire que lorsque nécessaire,
- utilisation de segments de mémoire partagée (IPC) pour mettre en commun des données.

Les processus légers (threads Posix) : 1-introduction suite

- définition d'un mécanisme permettant d'avoir plusieurs fils d'exécution (threads) dans un même espace de ressources non dupliquées: notion de processus légers.
- Remarque : la communication entre deux threads est une opération économique
- les processus légers ayant vocation à communiquer entre eux, il existe des mécanismes de synchronisation : exclusion mutuelle (mutex), sémaphores, et conditions ...

Les processus légers (threads Posix) : 1-introduction suite et fin

```
Pour résumer :
```

processus: indépendants, difficile de partager des infos (IPC...)

threads : infos partagées, mais accès concurrent à gérer

Les processus légers : 2-threads Posix

- Utiliser l'inclusion : # include <pthread.h>
- pthread_create lance un nouveau processus léger, avec les attributs pointés par attr (NULL = attributs par défaut).

```
int pthread_create(
    pthread_t *thread,
    pthread_attr_t *attr,
    void * (*start_routine) (void *),
    void * arg);
```

- Ce processus léger exécutera la fonction start_routine, en lui donnant le pointeur arg en paramètre. L'identifiant du processus léger est rangé à l'endroit pointé par thread.
- Valeur de retour de pthread_create : 0 si ok

Les processus légers : 2-threads Posix

- Ce processus léger se termine (avec code de retour) lorsque
 - la fonction associée se termine par return retcode
 - ou lorsque le processus léger exécute un pthread_exit

```
void pthread_exit(void *retval);
```

 La fonction pthread_join permet au processus père d'attendre la fin d'un processus léger, et de récupérer éventuellement son code de retour.

```
int pthread_join(
    pthread_t th,
    void **thread_return);
```

Les processus légers : 2-threads Posix

Exemple: hello.c

Remarque : le fonctionnement des processus légers peut être modifié (priorités, algorithme d'ordonnancement, etc.) en manipulant les attributs qui lui sont associés (cf. les fonctions **pthread_attr_xxx**).

Remarque: utiliser l'option -lpthread de gcc.

Exercice: Shifumi threads

- reprendre l'exercice du Shifumi
- les joueurs sont maintenant implémentés par des processus légers (threads), et non plus des processus lourds
- à vous de voir comment l'arbitre récupère les valeurs jouées

Plan

- Généralités sur les processus UNIX
- 2 Synchronisation des processus sous UNIX : les signaux
- 3 Création d'un processus sous UNIX
- 4 La communication de processus sous UNIX : pipes et IPC
- 5 Les processus légers (threads)
- 6 Concurrence

Introduction Verrous d'exclusion mutuell Sémaphores Interblocage

Concurrence: plan

- introduction
- verrous d'exclusion mutuelle (mutex)
- sémaphores
- interblocage

lci ces concepts seront illustrés sur les processus légers (threads), mais ils peuvent également être utilisés entre processus lourds.

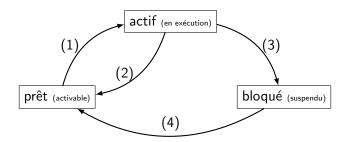
Non présentés dans ce cours :

- processus lourds : sémaphores via IPC
- processus lourds : files de messages via IPC
- processus légers : conditions

Pour les curieux, cf polycopié de M. Billaud.

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence : graphe des états d'un processus



- (1) l'exécution du processus est reprise sur un processeur
- (2) processus interrompu (par exemple, l'ordonnanceur change de processus actif)
- (3) le processus attend un évènement (fin d'E/S par exemple)
- (4) l'évènement attendu est arrivé (fin d'E/S par exemple)

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores nterblocage

Concurrence : définition

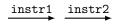
Des processus sont concurrents s'ils existent en même temps.

Modélisation de traitements parallèles :

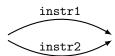
- graphes de processus
- structure parbegin / parend

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence : graphes de processus



instr1 s'exécute avant instr2.



instr1 et instr2 s'exécutent en parallèle.

Chaque instruction doit être atomique.

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence : graphes de processus

Concurrence

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores nterblocage

Concurrence : graphes de processus

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence : graphes de processus

Exercice : Proposer un graphe de processus pour le calcul de la racine d'une équation du second degré de manière parallèle :

Concurrence

res =
$$(-b + (b**2 - 4*a*c)**.5) / (2*a);$$

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence: structure parbegin / parend

```
parbegin / parend : structure de contrôle pour le parallélisme
(Dijkstra, 1965)
...
parbegin;
   instruction 1;
   ...
   instruction k;
parend;
...
exécutées en parallèle
instruction k;
```

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence: structure parbegin / parend

```
Exemple : res = ((a+b) * (c+d)) - (e/f);

parbegin;
    tmp1 = a+b;
    tmp2 = c+d;
    tmp3 = e/f;

parend;

tmp4 = tmp1*tmp2;
res = tmp4-tmp3;
```

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence : graphes de processus

Exercice : Proposer de paralléliser le calcul de la racine d'une équation du second degré à l'aide de la structure parbegin/parend :

Concurrence

res =
$$(-b + (b**2 - 4*a*c)**.5) / (2*a);$$

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence : processus indépendants ou coopérants

Des processus concurrents peuvent être **indépendants** ou **coopérants** (exécution d'une tâche commune).

- *Intérêts* d'être **coopérant** :
 - optimise l'utilisation de ressources partagées
 - exemple : CPU, fichier, base de données, file, imprimante. . .
 - permet également l'échange d'informations entre processus
- ... mais inconvénients :
 - gérer les accès concurrents à ces ressources

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores Interblocage

Concurrence : accès concurrents

Exemple d'accès concurrent à une variable partagée "a".

```
thread 1: a++; thread 2: a++; en langage de plus bas niveau (i.e. une fois compilé): thread 1: tmp = a thread 2: tmp = a a = tmp + 1; a = tmp + 1;
```

une exécution possible au niveau du CPU :

thread actif	instruction	contexte	
		$\mathtt{a} \to \mathtt{0}$	
thread 1	<pre>tmp = a;</pre>	$\mathtt{a} o \mathtt{0}$, $\mathtt{tmp} o \mathtt{0}$	
thread 2	<pre>tmp = a;</pre>	$\mathtt{a} o \mathtt{0}$, $\mathtt{tmp} o \mathtt{0}$	
thread 2	a = tmp + 1;	$\mathtt{a} o \mathtt{1}$, $\mathtt{tmp} o \mathtt{0}$	
thread 1	a = tmp + 1;	$\mathtt{a} o \mathtt{1}$, $\mathtt{tmp} o \mathtt{0}$	

Ainsi "a" passe de 0 à 1 après deux incrémentations...

Verrous d'exclusion mutuelle Sémaphores nterblocage

Concurrence : accès concurrents

Il faut donc identifier des **sections critiques** durant lesquelles le processeur a un accès exclusif aux variables :

On parle d'exclusion mutuelle.

Concurrence: exclusion mutuelle par algorithmes

Une façon de résoudre le problème de l'exclusion mutuelle est d'utiliser un algorithme, par exemple l'**algorithme de Dekker** (ici entre 2 threads)

```
// initialisation variables partagées : veux[] et peux
veux[0] = false: veux[1] = false: peux = 0:
 // thread 0
                                   // thread 1
                                    veux[1] = true;
 veux[0] = true;
 while (veux[1] == true) {
                                    while (veux[0] == true) {
                                     if (peux != 1) {
   if (peux!= 0) {
     veux[0] = false;
                                        veux[1] = false;
     while (peux != 0) {
                                        while (peux!= 1) {
      // ne rien faire
                                         // ne rien faire
     veux[0] = true:
                                        veux[1] = true:
 // section critique ici, puis :
                                   // section critique ici, puis :
 peux = 1
                                    peux = 0
 veux[0] = false
                                    veux[1] = false
```

Concurrence: exclusion mutuelle par algorithmes

Inconvénient de l'algorithme de Dekker :

 \rightarrow attente active, utilise des cycles CPU inutilement...

solutions plus efficaces:

- verrous d'exclusion mutuelle (mutex)
- sémaphores

Concurrence: verrous d'exclusion mutuelle (mutex)

Un **verrou d'exclusion mutuelle** (ou **mutex**) permet de gérer l'accès concurrent à **une** ressource.

Un processus souhaitant utiliser cette ressource :

- peut demander à utiliser le verrou
- si le verrou est déjà utilisé, le processus reste en attente (passive)
- dès que le verrou devient inutilisé, un processus en attente obtient le verrou et redevient actif

Concurrence: verrous d'exclusion mutuelle (mutex)

Illustration sur les threads.

 La fonction pthread_mutex_init crée un verrou d'exclusion mutuelle (mutex). Il en existe de différents types (attributs pointés par le paramètre mutexattr, par défaut mutexattr = NULL). L'identificateur du verrou est placé dans la variable pointée par mutex.

```
int pthread_mutex_init(
    pthread_mutex_t *mutex,
    const pthread_mutexattr_t *mutexattr);
```

• La fonction pthread_mutex_destroy détruit le verrou.

```
int pthread_mutex_destroy(pthread_mutex_t *mutex);
```

Concurrence: verrous d'exclusion mutuelle (mutex)

- La fonction pthread_mutex_lock tente de bloquer le verrou (met le thread en attente s'il est déjà bloqué),
- La fonction pthread_mutex_unlock le débloque,
- La fonction pthread_mutex_trylock tente de bloquer le verrou, et échoue s'il est déjà bloqué.

```
int pthread_mutex_lock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_unlock(pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_trylock(pthread_mutex_t *mutex);
```

Exercices

Les programmes ci-dessous sont dans /info-smb/login-Bibliotheque/Systeme_a2/CONCURRENCE.

- Corrigez le programme course.c afin que le compteur affiche bien la valeur correcte.
- Le programme subtab. c calcule la somme des éléments d'un tableau.
 - Corrigez ce programme afin que la somme soit correcte lorsque plusieurs threads se partagent le travail.
 - En passant d'un thread à deux threads sur vos machines dual-core, la durée du calcul est bien divisée par deux, non?
- Le programme prod_cons.c simule un tube reliant deux threads. Corrigez-le pour qu'il fonctionne avec plusieurs producteurs et plusieurs consommateurs.

Une généralisation des mutex : les sémaphores.



Dijkstra (1930-2002)

The origin of the complications [...] is the fact that [...] when a process wants to react to the current value of a common variable, its value may be changed by the other processes between the moment of its inspection and the following effectuation of the reaction to it.

(Dijkstra, EWD123, 1965)

Concurrence : sémaphores

Un sémaphore est comme un entier, hormis 3 différences :

1 il peut être initialisé à n'importe quelle valeur, mais ensuite il ne peut être qu'incrémenté (+1) ou décrémenté (-1).

```
initialiser(sem, k);
```

- si un thread décrémente le sémaphore, et que sa valeur devient négative, ce thread se bloque.
 decrementer(sem);
- si un thread incrémente le sémaphore, et que certains threads sont bloqués, alors l'un des threads bloqués est débloqué.
 incrementer(sem);

Ce que représente la **valeur** *n* d'un sémaphore :

- n > 0 n ressources disponibles, donc les threads peuvent décrémenter n fois sans bloquer
- n==0 pas de thread bloqué, mais si un thread décrémente, il sera bloqué
 - n < 0 n représente le nombre de threads bloqués.

Les sémaphores sont plus généraux que les signaux et les mutex :

• un sémaphore initialisé à 0 revient à un échange de signaux

```
initialiser(sem, 0); // code commun
// thread 0
...
a = init(); decremente(sem);
incremente(sem); lire(a); // maintenant a est initialisée
...
```

• un sémaphore initialisé à 1 est un mutex

Un exemple plus complet : producteur/consommateur avec buffeur borné

```
int bufferSz;
msg buffer[bufferSz];
initialiser(semMutexIn, 1);  // mutex pour l'écriture
initialiser(semMutexOut, 1);
                                   // mutex pour la lecture
initialiser(semNonPlein, bufferSz);// sémaphore sur la taille du buffer
                                   // signal buffer non vide
initialiser(semNonVide, 0);
// thread 0
                                  // thread 1
void produce(msg m) {
                                  msg consume() {
 decremente(semNonPlein):
                                    decremente(semNonVide):
 decremente(semMutexIn):
                                    decremente(semMutexOut):
  buffer[in] = msg;
                                    msg = buffer[out];
  in = in + 1 % bufferSz;
                                    out = out + 1 % bufferSz;
  incremente(semMutexIn):
                                    incremente(semMutexOut):
  incremente(semNonVide);
                                    incremente(semNonPlein):
                                    return(msg);
```

Concurrence : sémaphores

Illustration sur les threads, en C.

Remarque : Les sémaphores, qui font partie de la norme POSIX, ne sont pas implémentés dans toutes les bibliothèques de threads.

 La primitive sem_init crée un sémaphore, place l'identificateur du sémaphore à l'endroit pointé par sem et l'initialise à value.
 Si pshared est nul, le sémaphore est local au processus lourd.

• Les fonctions **sem_wait** et **sem_post** sont les primitives :

```
int sem_wait(sem_t *sem); // décrémente
int sem_post(sem_t *sem); // incrémente
```

• La fonction **sem_trywait** échoue (au lieu de bloquer) si la valeur du sémaphore est nulle.

```
int sem_trywait(sem_t *sem);
```

 La fonction sem_getvalue consulte la valeur courante du sémaphore.

```
int sem_getvalue(sem_t *sem, int *sval);
```

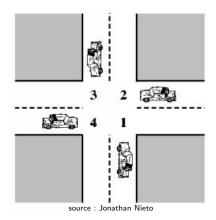
Exercice

Shifumi sémaphores :

- reprendre la version du Shifumi avec les threads.
- désormais les threads écrivent leur résultat dans un buffer, qui ne peut contenir que 2 de ces résultats à la fois.
- le père, par contre, peut utiliser des tableaux plus grands.

Interblocage (deadlock)

Quatre priorités à droite...



Interblocage : le dîner des philosophes



Un philosophe:

- pense,
- 2 est affamé, ou
- mange

Un philosophe a besoin de ses deux fourchettes pour manger...

source : Benjamin D. Esham

Que se passe-t-il si chaque philosophe est affamé, prend sa fourchette gauche, et attend que la droite se libère?

Interblocage : définition

Un ensemble de processus (thread) est en **interblocage** si chaque processus de l'ensemble attend qu'un événement advienne, événement que seul un autre processus de l'ensemble peut engendrer.

Interblocage: condition

Pour qu'il y ait interblocage, il faut les 4 conditions suivantes :

- exclusion mutuelle : chaque ressource est soit attribuée à un seul, soit disponible
- détention et attente : les entités qui détiennent des ressources peuvent en demander de nouvelles (sans relâcher celle qu'elles détiennent)
- pas de réquisition : les ressources obtenues par un processus ne peuvent pas lui être retirées de force
- attente circulaire : il y a un cycle orienté d'au moins deux entités, chacune en attente d'une ressource détenue par une autre entité du cycle.

Interblocage: condition

Pour résoudre un interblocage, il faut casser au moins une de ces conditions :

- exclusion mutuelle : difficile (par exemple en utilisant une file)
- **détention et attente** : ne pas autoriser une entrée en section critique si le processus bloque déjà une ressource : difficile aussi (regrouper les sections critiques...)
- **o pas de réquisition** : une réquisition implique d'interrompre le processus, de lui retirer la ressource en cours d'utilisation...
- **1 attente circulaire** : analyse du graphe à chaque entrée en section critique : lourd...

La meilleure solution est d'y penser à la conception du programme.

Autre outil (non abordé ici) : les conditions (pthread_cond_init...).

Exercice de synthèse : processus lourds vs légers

- le main() affiche "3... 2... 1... Go!"
- lorsque Go! s'affiche, un signal SIGUSR1 est émis vers ce même processus, cela déclenche la fonction compet
- la fonction compet fait :
 - un fork+exec(lourds)
 - un fork+exec(legers)
- dans lourds: on lance 100 forks, chacun tire une valeur aléatoire entre 0 et 9, et la renvoie au père via un pipe (le même pour tous). Puis on affiche la somme de ces valeurs.
- dans legers: on lance 100 threads, chacun tire une valeur aléatoire entre 0 et 9, et la renvoie dans une variable du processus principal, protégée par mutex. Puis le processus principal affiche la somme.

Sources

- Cours d'ASR3 Système de Serge Dulucq
- "Programmation concurrente multi-thread", Supports de cours de Françoise Baude, Université de Nice Sophia-Antipolis
- EWD123, Edsger W. Dijkstra
- "The Little Book of Semaphores" (version 2.1.5), Allen B. Downey