

Iteración simultánea:

Dado $A = \begin{pmatrix} -3 & 2 & \cdot \\ \cdot & 1 & 4 \\ \cdot & 1 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \lambda \in \{-3, -1, 3\}$

$\begin{matrix} \nearrow & \nearrow & \nearrow \\ \vec{e}_1 & \vec{v}_2 & \vec{v}_3 \end{matrix}$

$\vec{v}_2 = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix}$

$$S = \text{span} \left\{ \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}}_{\vec{q}_1^{(0)}}, \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\vec{q}_2^{(0)}} \right\} \cap \text{span} \{ \vec{v}_2 \} = \{ \vec{0} \}$$

\downarrow

$$\mathcal{J} = \text{span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ 3 \end{pmatrix} \right\} \perp \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}}_{=:\vec{n}_{\mathcal{J}}}$$

Haz 5 iteraciones de la iteración simultánea

y observe que el vector ortonormal a $\vec{q}_1^{(m)}, \vec{q}_2^{(m)}$

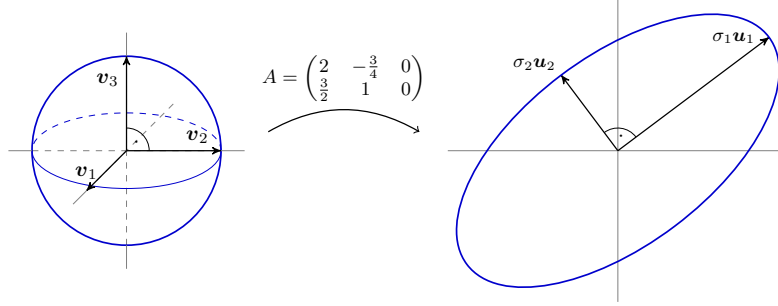
se parece con cada iteración más a $\frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$.

1. SOBRE LA PISTA DE LA DESCOMPOSICIÓN EN VALORES SINGULARES

Podemos considerar una matriz $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ como una transformación lineal

$$A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$\mathbf{v} \mapsto A\mathbf{v}$$



1. Geométricamente, dado una bola $B := \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n : \|\mathbf{x}\|_2 = 1\}$ obtenemos como imagen un elipsoide $A(B) := \{A\mathbf{x} \in \mathbb{R}^m : \mathbf{x} \in B\}$. ¿Este siempre tiene volumen?
2. En el caso $n = m$, si $\det(A) \neq 0$, ¿el volumen de $A(B)$ puede ser nulo?
3. Dado que podemos encontrar una base ortogonal para los semiejes de $A(B)$, digamos que $\mathcal{U} = \{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2, \dots, \mathbf{u}_m\}$ es esta base. ¿Será que podemos construir una base ortogonal \mathcal{V} de \mathbb{R}^n con $m = n$? Digamos $\mathcal{V} = \{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n\}$ tal que $A\mathbf{v}_i = \sigma_i \mathbf{u}_i$. ¿Qué dice el Teorema Espectral en el caso $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ simétrica?

Pensando en bases ortonormales definimos:

Definición 1. Para $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y bases ortonormales $\{\mathbf{v}_i\}_{i=1}^n \subset \mathbb{R}^n$, $\{\mathbf{u}_i\}_{i=1}^m \subset \mathbb{R}^m$ que satisfacen

$$(1) \quad A\mathbf{v}_i = \sigma_i \mathbf{u}_i \quad \text{para} \quad \sigma_i \geq 0 \quad (i = 1, \dots, \min\{m, n\})$$

llamamos a los

- \mathbf{v}_i ($i = 1, \dots, n$) **vectores singulares de la derecha** de A .
- \mathbf{u}_i ($i = 1, \dots, m$) **vectores singulares de la izquierda** de A .
- σ_i ($i = 1, \dots, \min\{m, n\}$) **valores singulares** de A .

Cada σ_i en la Ec. (1) es el tamaño del i -ésimo semieje de $A(B)$.

4. Considerando Definición 1.

- ¿Cuántos semiejes hay (piensa en la relación entre m y n)?
- Es fácil ver (convencerte de eso) que \mathcal{U} puede ser una base ortonormal.
- ¿Será que \mathcal{V} puede ser ortonormal también? ¿Será posible en general con $m \neq n$?
- ¿Qué pasa cuando $m > n$ ó $m < n$?
- Trate de escribir las ecuaciones dadas por Ec. (1) como una ecuación matricial. Primero para $m = n$, después para $n > m$ y $m > n$.

El resultado debe verse como sigue:

Definición 2. Para $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ y bases ortonormales $\{\mathbf{v}_i\}_{i=1}^n \subset \mathbb{R}^n$, $\{\mathbf{u}_i\}_{i=1}^m \subset \mathbb{R}^m$ que satisfacen

$$A\mathbf{v}_i = \sigma_i \mathbf{u}_i \quad \text{para } \sigma_i \geq 0 \quad (i = 1, \dots, \min\{m, n\})$$

La forma matricial de estas relaciones se define como sigue. Sean

$$V := \begin{bmatrix} \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \end{bmatrix}, U := \begin{bmatrix} \mathbf{u}_1 & \dots & \mathbf{u}_m \end{bmatrix},$$

las matrices ortonormales (cuyas columnas son elementos de las bases respectivas) y Σ es la matriz “diagonal” $m \times n$ (extendida por ceros cuando $m \neq n$) cuyas entradas son los σ_i , es decir,

$$\Sigma \stackrel{m \leq n}{=} \begin{pmatrix} \sigma_1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \sigma_m & \\ & & & \mathcal{O}_{m \times (n-m)} \end{pmatrix}, \quad \Sigma \stackrel{m = n}{=} \begin{pmatrix} \sigma_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \sigma_m \end{pmatrix}, \quad \Sigma \stackrel{m \geq n}{=} \begin{pmatrix} \sigma_1 & & \\ & \ddots & \\ & & \sigma_n \\ & & & \mathcal{O}_{(m-n) \times n} \end{pmatrix}.$$

La siguiente factorización se llama **descomposición (de A) en valores/vectores singulares**:

$$A = U\Sigma V^\top.$$

Nota. La descomposición en valores/vectores singulares generaliza:

- el concepto de matrices diagonalizables, pues $\Sigma = U^\top A V$.
- el concepto de valores/vectores propios (evita valores/vectores propios complejos).

Lema 3. Supongamos que A, U, V, Σ son matrices como en Definición 2 que satisfacen

$$A = U\Sigma V^\top.$$

Entonces, las columnas de V y U son eigenvectores de $A^\top A$ y AA^\top , respectivamente.

Demostración. Usando la factorización obtenemos

$$A^\top A V = (U\Sigma V^\top)^\top U\Sigma V^\top V = V\Sigma^\top U^\top U\Sigma = V(\Sigma^\top \Sigma),$$

lo cual es la definición de eigenvectores para V , puesto que $\Sigma^\top \Sigma \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es diagonal.

El enunciado para U queda como ejercicio. □

Ejercicio 1. Muestre el enunciado para U en el Lema 3,

Ejemplo 1. Calcular la SVD usando valores/vectores propios de $A^\top A$ (o AA^\top). Sea

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1/2 \\ 3 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Solución: Como $A^\top A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ y $AA^\top \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ trabajamos con

$$A^\top A = \begin{pmatrix} 9 & 0 \\ 0 & 1/4 \end{pmatrix} \implies \lambda_1 = 9 = \sigma_1^2, \lambda_2 = \frac{1}{4} = \sigma_2^2$$

Por lo tanto, los valores singulares son $\sigma_1 = 3 \geq \sigma_2 = 1/2$ y los vectores singulares por la derecha (vectores propios de $A^\top A$) son $\mathbf{v}_1 = \mathbf{e}_1, \mathbf{v}_2 = \mathbf{e}_2$. Los vectores singulares por la izquierda son vectores propios de AA^\top , pero es más fácil usar $A\mathbf{v}_i = \sigma_i \mathbf{u}_i$, *i.e.*

$$\mathbf{u}_1 = \frac{1}{\sigma_1} A\mathbf{v}_1 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{u}_2 = \frac{1}{\sigma_2} A\mathbf{v}_2 = 2 \begin{pmatrix} -1/2 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

y completar el conjunto $\{\mathbf{u}_1, \mathbf{u}_2\}$ a una base de \mathbb{R}^3 , es decir, unir un vector $\mathbf{u}_3 \in \{\mathbf{e}_3, -\mathbf{e}_3\}$. Juntamos todo para obtener:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1/2 \\ 3 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 1/2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = U\Sigma V^\top.$$