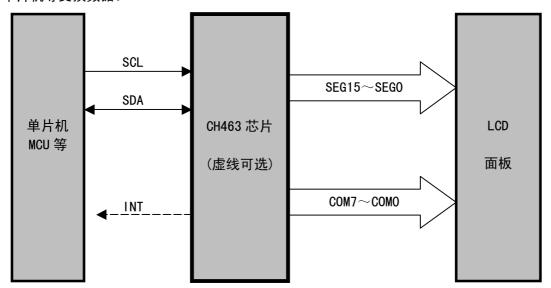
LCD 显示驱动芯片 CH463

中文手册 版本: 1 http://wch.cn

1、概述

CH463 是 LCD 的显示驱动芯片。CH463 内置时钟振荡电路,支持 128 个点(16×8),48 个点(12×4)等 LCD 面板,同时还可以进行 35 键(基于 7×5 矩阵)的键盘扫描;CH463 通过 2 线串行接口与单片机等交换数据。



2、特点

2.1. 显示驱动

- 最大支持 16×8 的 LCD 面板, 16 个 SEG, 8 个 COM。
- 支持 1/4 duty, 1/3 bias 或 1/8 duty, 1/4 bias 等 LCD 规格。
- 支持帧频率调节。
- 内置偏压电路,外置 VLCD 引脚,用于调节 LCD 工作电压。
- 提供 64 级 PWM, 可用于 LCD 背光调节。

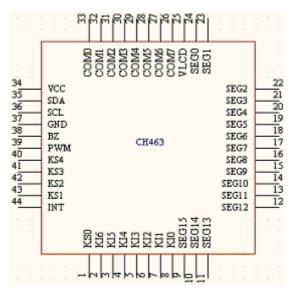
2.2. 键盘控制

- 内置 35 键键盘控制器,基于 7×5 矩阵键盘扫描。
- 内置按键状态输入的上拉电阻,内置去抖动电路。
- 键盘中断输出,低电平有效。
- 支持组合键。

2.3. 其它杂项

- 提供 GP10 通用输入输出扩展引脚(未用于键盘扫描矩阵的引脚)。
- 两线串行接口,兼容 I²C 总线,节约引脚。
- 提供蜂鸣器驱动输出,2种频率可选。
- 内置时钟振荡电路,不需要外部提供时钟或者外接振荡元器件,更抗干扰。
- 提供 LQFP44 无铅封装,兼容 RoHS。

3、封装



| I | 封装形式 | 宽度 | | 引脚间距 | | 封装说明 | 订货型号 |
|---|--------|---------|--|--------|---------|---------------|--------|
| Ī | LQFP44 | 10*10mm | | 0. 8mm | 31.5mil | 标准 LQFP44 脚贴片 | CH463Q |

4、引脚

| 引脚号 | 引脚名称 | 类型 | 引脚说明 | | |
|---------------------------|--------------------|---------|---|--|--|
| 34 | 34 VCC 电源 | | 工作电源输入 | | |
| 37 | GND | 电源 | 公共接地端 | | |
| 25 | VLCD | 电源 | LCD 电源输入 | | |
| 9∼24 | SEG15 \sim SEG0 | 输出 | LCD SEG 驱动端口 | | |
| 26~33 | 26~33 COM7~COMO 输出 | | LCD COM 驱动端口 | | |
| 4 0∼ 4 3, 1 | KS4 \sim KS0 | 键盘输出 | 键盘扫描输出端口,GP10 引脚, | | |
| 2~8 | KI6~KIO | 键盘输入 | 键盘扫描输入端口,GPIO 引脚,内置上拉电阻 | | |
| 35 | SDA | 开漏输出及输入 | 、 2 线串行接口的数据输入和输出,内置上拉电阻 2 线串行接口的数据时钟,内置上拉电阻 | | |
| 36 | SCL | 输入 | | | |
| 44 | 44 INT 开漏输出 | | 键盘中断输出,低电平有效,内置上拉电阻 | | |
| 38 BZ 输出 | | 输出 | 蜂鸣器驱动输出 | | |
| 39 | PWM | 输出 | PWM 输出,可用于 LCD 的背光驱动 | | |

5、寄存器空间

本手册中的数据,以 B 结尾的为二进制数,以 H 结尾的为十六进制数,否则为十进制数,标注为 x 的位表示该位可以是任意值。

说明:保留位读取时忽略,写入时写0。

| 地址 | 读/写(R/W) | 寄存器说明 |
|----------------|----------|--|
| 00H∼0FH | R/W | LCD 的显示存储器,对应关系见 6. 1 节 |
| 40H | R/W | 复位寄存器,Bit0 表示复位,写 1 执行复位操作, |
| 4UH | N/ W | 复位完成自动清零,其他位保留无定义 |
| | | 功能设置寄存器: |
| | | Bit0: 1, LCD 显示使能; 0, 关闭 |
| 41H | R/W | Bit1: 1,键盘扫描使能; 0,关闭 |
| 4111 | R/ W | Bit2: 1, PWM 输出使能; 0, 关闭 |
| | | Bit3: 1, BZ 输出使能; 0, 关闭 |
| | | 其他位保留无定义 |
| | | LCD 帧频率调整寄存器: |
| 42H | R/W | LCD 帧频率=Fosc/2/2/(调整寄存器的值+1)/duty/(1 或 2), |
| | | A-type 除以 2,B-type 除以 1 |
| 43H | R/W | 键盘扫描频率调整寄存器(仅0到15有效): |
| 4311 | R/ W | 扫描频率=Fosc/2/2/(调整寄存器的值+1)/8/5。 |
| 44H | R/W | LCD 配置寄存器,见 6.1 节 |
| 45H | R/W | PWM 配置寄存器,见 6.3 节 |
| 46H | R/W | BZ 配置寄存器,见 6. 3 节 |
| 47H | R | 中断状态寄存器,Bit0 为 1 表示按键有变化, |
| 47П | K | 读取键值自动清零,其他位保留无定义 |
| 48H | R/W | KI 的 GPIO 使能: 1,使能 GPIO; 0,禁止 GPIO,见 6.3节 |
| 49H | R/W | KS 的 GPIO 使能: 1,使能 GPIO; 0,禁止 GPIO,见 6.3节 |
| 4AH | R/W | KI 的 GPIO 输出使能,见 6.3 节 |
| 4BH | R/W | KS 的 GP10 输出使能,见 6. 3 节 |
| 4CH | R/W | KI 的 GPIO 上拉使能,见 6.3 节 |
| 4DH | R/W | KS 的 GP10 上拉使能,见 6. 3 节 |
| | | KI 的输出寄存器和输入状态寄存器: |
| 4EH | R/W | 写入时为 KI 使能 GP10 时的输出状态, |
| 4EN | R/W | 读取时为 KI 引脚的当前状态, |
| | | 见 6.3 节 |
| | | KS 及 PWM, BZ 的输出寄存器和输入状态寄存器: |
| 4FH | D/W | 写入时为 KS 及(PWM, BZ) 使能 GP10 时的输出状态, |
| 4F F | R/W | 读取时为 KS 及 (PWM, BZ) 引脚的当前状态, |
| | | 见 6.3 节 |
| | | 键值寄存器: |
| 50H \sim 52H | R | 00H:表示按键释放, |
| 3011 33211 | N | 01H:表示按键出错, |
| | | 详细键值见 6.2 节 |

6、功能说明

6.1. LCD 显示驱动

CH463 内置 16×8 位数据存储,地址从 00H 到 0FH 的 16 个字节单元,分别与 SEG 和 COM 管脚所接的 LCD 点对应,对应关系如下:

| 编址 | COM7 | COM6 | COM5 | COM4 | COM3 | COM2 | COM1 | COMO |
|-------------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| SEG0 (00H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG1 (01H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG2 (02H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG3 (03H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG4 (04H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG5 (05H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG6 (06H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG7 (07H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG8 (08H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG9 (09H) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG10 (OAH) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG11 (OBH) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG12 (0CH) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG13 (ODH) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG14 (OEH) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |
| SEG15 (OFH) | Bit7 | Bit6 | Bit5 | Bit4 | Bit3 | Bit2 | Bit1 | Bit0 |

地址 41H 的 Bit0 为 LCD 驱动使能位,该位置 1 时使能 LCD 显示,置 0 时关闭。

地址 42H 为 LCD 帧频率调整寄存器,LCD 帧频率=Fosc/2/2/(调整寄存器的值+1)/duty/(1 或 2), A-type 除以 2, B-type 除以 1。

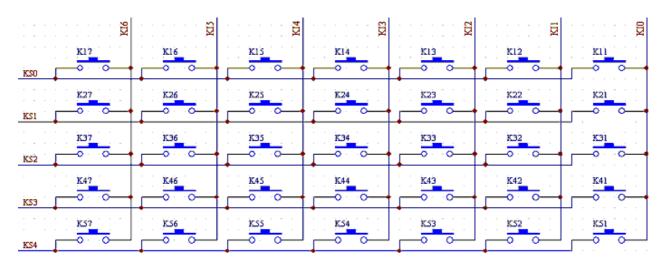
地址 44H 为 LCD 配置寄存器, 其中 Bit3 和 Bit7 为保留值, Bit6 为输出波形的类型: 0 为 A-type, 1 为 B-type, 详细配置如下表:

| Bit2 | Bit1 | Bit0 | Duty |
|------|------|------|----------|
| 0 | 0 | 0 | 1/1 Duty |
| 0 | 0 | 1 | 1/2 Duty |
| 0 | 1 | 0 | 1/3 Duty |
| 0 | 1 | 1 | 1/4 Duty |
| 1 | 0 | 0 | 1/5 Duty |
| 1 | 0 | 1 | 1/6 Duty |
| 1 | 1 | 0 | 1/7 Duty |
| 1 | 1 | 1 | 1/8 Duty |

| Bit5 | Bit4 | Bias |
|------|------|----------|
| 0 | 0 | 1/4 bias |
| 0 | 1 | 保留,无定义 |
| 1 | 0 | 1/2 bias |
| 1 | 1 | 1/3 bias |

6.2. 键盘扫描

CH463 的扫描矩阵为 7×5, 如下图所示:



地址 41H 的 Bit1 为键盘扫描使能位,该位置 1 时使能键盘扫描,置 0 时关闭。

地址 43H 为键盘扫描频率调整寄存器 (仅 0 到 15 有效),扫描频率=Fosc/2/2/(调整寄存器的值 +1) /8/5。

在扫描的过程中,如果键盘有按键发生变化(按下或释放),地址 47H 的 Bit0 会被置 1,同时 INT 引脚会输出低电平,当用户读取键值后,地址 47H 的 Bit0 会自动清零,同时 INT 引脚也会输出高电平。支持任意两键组合和无键位冲突的 3 键组合。键值存放在地址 50H,51H,52H 当中。假如读取的键值是 01H,01H,01H,表示键盘出错,出错的原因可能是有多于 3 个按键同时处在按下状态或者按下的 3 个键出现键位冲突。键值的位置任意(地址 50H,51H,52H 当中任意一个),00H 表示按键释放,键值的大小与上图中的按键位置想对应(如 K36 被按下,则读到的键值为 36H)。

6.3. PWM 和 BZ 及 GPIO 扩展

KSO-KS4, KIO-KI6 可以单独指定作为普通 GPI0 引脚使用,作为 GPI0 使用时,相应的按键无效。 地址 48H 的 Bit0 到 Bit6 对应 KI0 到 KI6 的 GPI0 使能,如果为 1,则相应的 KI 引脚作为 GPI0 使用。地址 4AH 的 Bit0 到 Bit6 是 KI0 到 KI6 作为 GPI0 时的输出使能,为 1 时开启输出使能,输出 的值是地址 4EH 的 Bit0 到 Bit6 的值。当读取地址 4EH 时,读取的是 KI0 到 KI6 引脚的状态。地址 4CH 的 Bit0 到 Bit6 是 KI0 到 KI6 作为 GPI0 时的上拉使能,为 1 时使能上拉。

地址 49H 的 Bit0 到 Bit4 对应 KS0 到 KS4 的 GPI0 使能,如果为 1,则相应的 KS 引脚作为 GPI0 使用。地址 4BH 的 Bit0 到 Bit4 是 KS0 到 KS4 作为 GPI0 时的输出使能,为 1 时开启输出使能,输出的值是地址 4FH 的 Bit0 到 Bit4 的值。当读取地址 4FH 时,读取的是 KS0 到 KS4 引脚的状态,其中 Bit5,Bit6 为 PWM,BZ 引脚的状态。地址 4DH 的 Bit0 到 Bit4 是 KS0 到 KS4 作为 GPI0 时的上拉使能,为 1 时使能上拉。

地址 41H 的 Bit2 为 PWM 使能位,该位置 1 时使能 PWM 输出,置 0 时关闭。

地址 41H 的 Bit3 为 BZ 使能位,该位置 1 时使能 BZ 输出,置 0 时关闭。

当关闭相应的使能位时,PWM 和 BZ 也可以指定作为普通 GP10 使用。地址 4BH 的 Bit5,Bit6 是PWM,BZ 作为 GP10 时的输出使能,为 1 时开启输出使能,输出的值是地址 4FH 的 Bit5,Bit6 的值。 当读取地址 4FH 时,读取的 Bit5,Bit6 为 PWM,BZ 引脚的状态。地址 4DH 的 Bit5,Bit6 是 PWM,BZ 作为 GP10 时的上拉使能,为 1 时使能上拉。

地址 45H 为 PWM 配置寄存器 (仅 0 到 63 有效), 用于 PWM 的脉冲宽度设定。

| 配置值 | PWM 的脉冲宽度设定 | | |
|---------|-------------|--|--|
| 00Н | 恒为 0 | | |
| 01H∼3EH | 1/64~62/64 | | |
| 3FH | 恒为 1 | | |

地址 46H 为 BZ 配置寄存器 (仅 Bit1, Bit0 有效), 用于 BZ 的频率设定。

| 配置值 | BZ 的频率设定 | | |
|----------|------------------|--|--|
| 00Н | 0FF | | |
| 01H | 低频(4KHz,Fosc/32) | | |
| 02H, 03H | 高频(8KHz,Fosc/16) | | |

6.4. 串行接口

CH463 的 2 线串行接口包含 3 个信号线: 串行数据时钟输入线 SCL、串行数据输入和输出线 SDA、以及可选的中断输出线 INT。其中,SCL 是带上拉的输入信号线,默认是高电平; SDA 是带上拉的准双向信号线,默认是高电平; INT 是带上拉的开漏输出信号线,默认是高电平。

SDA 用于串行数据输入和输出,高电平表示位数据 1,低电平表示位数据 0,串行数据输入的顺序是高位在前,低位在后。

SCL 用于提供串行时钟,CH463 在其上升沿后的高电平期间从 SDA 输入数据,在其下降沿后的低电平期间从 SDA 输出数据。

INT 用于键盘中断输出。

在 SCL 为高电平期间发生的 SDA 下降沿定义为串行接口的启动信号,在 SCL 为高电平期间发生的 SDA 上升沿定义为串行接口的停止信号。CH463 只在检测到启动信号后才接收并分析命令。所以在单片机 I/0 引脚资源紧张时,只要保持 SDA 引脚状态不变,SCL 引脚就可以与其它接口电路共用。

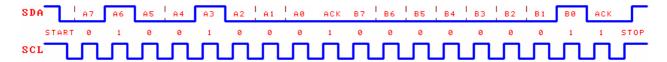
单片机与 CH463 通讯方式有两种,一种是写操作,用于输出数据,一种是读操作,用于输入数据。具体过程可以参考例子程序中的说明。

写操作包括:输出启动信号、输出字节 1、应答 1、输出字节 2、应答 2、(输出字节 n、应答 n)输出停止信号。其中,启动信号和停止信号如上所述,应答信号为 0,输出字节包含 8 个数据位,即一个字节数据。

读操作包括:输出启动信号、输出字节 1、应答 1、输入字节 2、应答 2、(输入字节 n、应答 n,最后一个应答不给,否则停止信号可能生成不了)输出停止信号。其中,启动信号和停止信号如上所述,应答信号为 0,输出字节和输入字节包含 8 个数据位,即一个字节数据。

上述中,输出的第一个字节为地址加命令(读或写),前 7 位为地址信号(高位在前),最后一位表示读还是写(1 表示读,0 表示写),字节 $2\sim n$ 为写入或读出的数据,每操作一个字节地址自动加 1,应答信号的方向与他前面的数据信号方向相反。

下图是一个写操作的实例,字节 1 为 01001000B,即 48H;字节 2 为 00000001B,即 01H。



7、参数

7.1. 绝对最大值

| 名称 | 参数说明 | 最小值 | 最大值 | 单位 |
|------|----------------------|-------|----------|------------------------|
| TA | 工作时的环境温度 | -40 | 85 | $^{\circ}\!\mathbb{C}$ |
| TS | 储存时的环境温度 | -55 | 125 | $^{\circ}\!\mathbb{C}$ |
| VCC | 电源电压(VCC 接电源,GND 接地) | -0. 5 | 5. 5 | ٧ |
| V10 | 输入或者输出引脚上的电压 | -0. 5 | VCC+0. 5 | V |
| VLCD | LCD 电压 | 1. 5 | 5 | V |

7.2. 电气参数 (测试条件: TA=25℃, VCC=5V)

| 名称 | 参数说明 | 最小值 | 典型值 | 最大值 | 单位 |
|-------|------------------------------|----------|-----|------|----|
| VCC | 电源电压 | 3 | 5 | 5. 5 | V |
| VLCD | LCD 电压 | 0 | VCC | 5 | V |
| ICC | 电源电流(LCD 使能,I/O 内部上拉) | 100 | 200 | | uA |
| lslp5 | 5V 静态电流(LCD 关闭,I/O 内部上拉) | | 25 | 50 | uA |
| lslp3 | 3. 3V 静态电流(LCD 关闭, I/O 内部上拉) | | 12 | 30 | uA |
| VIL | 低电平输入电压 | | | 0. 7 | V |
| VIH | 高电平输入电压 | 2. 0 | | | ٧ |
| lox | LCD SEG 和 COM 驱动电流 | | 100 | | uA |
| VOL | PWM、BZ、KI、KS 低电平输出电压(-2mA) | | | 0. 5 | ٧ |
| VOH | PWM、BZ、KI、KS 高电平输出电压(2mA) | VCC-0. 5 | | | ٧ |

7.3. 内部时序参数 (测试条件: TA=25℃, VCC=5V)

(注: 本表时序参数都是 Fosc 周期的倍数,内置时钟 Fosc 的频率可能受电源电压的影响)

| 名称 | 参数说明 | 最小值 | 典型值 | 最大值 | 单位 |
|------|------------|-----|--------|-----|-----|
| TPR | 上电复位时间 | 3 | 10 | 50 | mS |
| Fosc | 振荡频率 | 50 | 128 | 250 | KHz |
| Fpwm | PWM 频率 | | Fosc/2 | | KHz |
| TKS | 键盘扫描按键响应时间 | 5 | 15 | 50 | mS |

7.4. 接口时序参数 (测试条件: TA=25℃, VCC=5V, 参考附图)

| 名称 | 参数说明 | 最小值 | 典型值 | 最大值 | 单位 |
|-------|------------------------|-----|-----|-----|-----|
| TSSTA | SDA 下降沿启动信号的建立时间 | 200 | | | nS |
| THSTA | SDA 下降沿启动信号的保持时间 | 200 | | | nS |
| TSST0 | SDA 上升沿停止信号的建立时间 | 200 | | | nS |
| THST0 | SDA 上升沿停止信号的保持时间 | 200 | | | nS |
| TCLOW | SCL 时钟信号的低电平宽度 | 200 | | | nS |
| TCHIG | SCL 时钟信号的高电平宽度 | 200 | | | nS |
| TSDA | SDA 输入数据对 SCL 上升沿的建立时间 | 30 | | | nS |
| THDA | SDA 输入数据对 SCL 上升沿的保持时间 | 10 | | | nS |
| TAA | SDA 输出数据有效对 SCL 下降沿的延时 | 5 | 100 | | nS |
| TDH | SDA 输出数据无效对 SCL 下降沿的延时 | 5 | 100 | | nS |
| Rate | 平均数据传输速率 | 0 | | 2M | bps |

