

Thème 5 – Théorème de Gauss

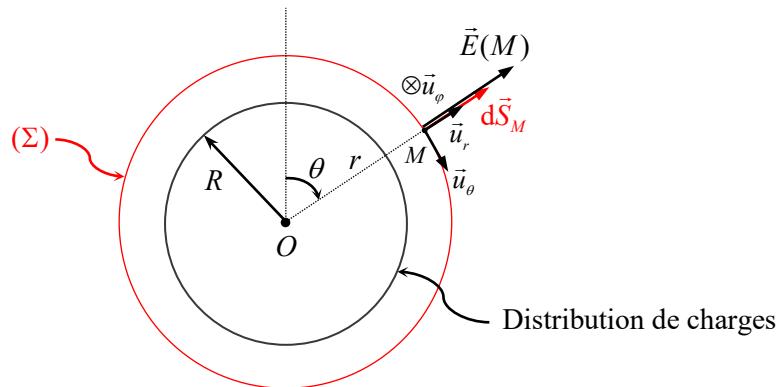
I- Sphère uniformément chargée

1- On repère tout point M de l'espace par ses coordonnées sphériques (r, θ, φ) dans le repère $(O, \vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_\varphi)$. Nous avons ici une distribution de charges à symétrie sphérique. En effet, la distribution est invariante par rotation autour de tout axe passant par le centre O , aussi, le champ créé par cette distribution est indépendant des coordonnées θ et φ . Par ailleurs, les plans $(M, \vec{u}_r, \vec{u}_\theta)$ (le « plan de la feuille ») et $(M, \vec{u}_r, \vec{u}_\varphi)$ (le « plan perpendiculaire à la feuille » contenant O et M) sont des plans de symétrie de la distribution donc le champ appartient à l'intersection de ces deux plans. Le champ créé au point M est donc de la forme : $\vec{E}(M) = E_r(r) \vec{u}_r$.

Remarque

Le champ en O est nécessairement nul. Il y en effet une infinité de plans de symétrie de la distribution de charges qui contiennent ce point. Le champ ne pouvant appartenir à tous ces plans à la fois, il doit être identiquement nul.

2- On choisit comme surface de Gauss une sphère (Σ) de centre O et de rayon r passant par le point M . Ce choix s'impose par le fait qu'en tout point M de la surface de Gauss, le champ est colinéaire à l'élément de surface $d\vec{S}_M = dS_M \vec{u}_r$ et a une norme constante puisque r y est fixé.



Le flux du champ créé par la distribution à travers la sphère (Σ) est :

$$\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = \oiint_{(\Sigma)} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \oiint_{(\Sigma)} E_r(r) \vec{u}_r \cdot dS \vec{u}_r = 4\pi r^2 E_r(r)$$

Le théorème de Gauss s'écrit : $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = \frac{Q_{int}}{\epsilon_0}$ où Q_{int} est la charge à l'intérieur de la surface (Σ) .

- Pour $r < R$, on a $Q_{int} = 0$, d'où $\vec{E}(M) = \vec{0}$.

- Pour $r > R$, on a $Q_{int} = 4\pi R^2 \sigma = Q_{sphère}$, d'où $\vec{E}(M) = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r = \frac{Q_{sphère}}{4\pi \epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$.

On constate que le champ n'est pas continu à la traversée de la surface chargée en $r = R$:

$$\vec{E}(r = R^+) - \vec{E}(r = R^-) = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \vec{u}_r$$

3- Comme $dV = \overrightarrow{\text{grad}}(V) \cdot d\vec{\ell} = -\vec{E} \cdot d\vec{\ell} = -E_r(r) dr$, le potentiel s'écrit : $V(M) = K$ où K est une constante pour $r \leq R$ et $V(M) = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} + K'$ où K' est une constante pour $r \geq R$. On fixe le potentiel nul à l'infini :

$V(r \rightarrow +\infty) = 0$. On obtient dans ce cas $V(M) = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0 r} = \frac{Q_{sphère}}{4\pi\epsilon_0 r}$ pour $r \geq R$ et $V(M) = \frac{\sigma R}{\epsilon_0} = \frac{Q_{sphère}}{4\pi\epsilon_0 R}$ pour $r \leq R$.

II- Cylindre uniformément chargé

1- On repère tout point M de l'espace par ses coordonnées cylindriques (r, θ, z) dans le repère $(O, \vec{u}_r, \vec{u}_\theta, \vec{u}_z)$. La distribution de charges est invariante par translation selon l'axe (O, \vec{u}_z) et par rotation autour de l'axe (O, \vec{u}_z) donc les composantes du champ $\vec{E}(M)$ créé au point M ne dépendent pas des coordonnées θ et z . Par ailleurs, les plans $(M, \vec{u}_r, \vec{u}_\theta)$ et $(M, \vec{u}_r, \vec{u}_z)$ sont des plans de symétrie de la distribution. Le champ électrostatique appartient à l'intersection de ces deux plans, il est donc orienté selon \vec{u}_r : $\vec{E}(M) = E_r(r)\vec{u}_r$.

2- On choisit comme surface de Gauss (Σ) celle d'un cylindre droit d'axe (O, \vec{u}_z) , de rayon r , de hauteur quelconque h et passant par le point M .

On note :

(Σ_{sup}) la surface supérieure du cylindre ;

(Σ_{inf}) la surface inférieure ;

(Σ_{lat}) la surface latérale.

La surface fermée (Σ) est ainsi définie par : $(\Sigma) = (\Sigma_{sup}) \cup (\Sigma_{inf}) \cup (\Sigma_{lat})$.

Le flux du champ électrostatique créé par la distribution de charges à travers la surface fermée (Σ) s'écrit de façon générale :

$$\Phi_\Sigma(\vec{E}) = \oiint_{(\Sigma)} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \iint_{(\Sigma_{sup})} \vec{E} \cdot d\vec{S} + \iint_{(\Sigma_{inf})} \vec{E} \cdot d\vec{S} + \iint_{(\Sigma_{lat})} \vec{E} \cdot d\vec{S}$$

Les flux à travers les surfaces (Σ_{inf}) et (Σ_{sup}) , orientées localement selon respectivement $+\vec{u}_z$ et $-\vec{u}_z$, sont nuls car le champ $\vec{E}(M)$ est radial en tout point de ces surfaces, c'est-à-dire orienté selon \vec{u}_r .

Le flux total à travers la surface de Gauss (Σ) se limite donc ici au flux à travers la surface latérale (Σ_{lat}) du cylindre : $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = \iint_{(\Sigma_{lat})} (E_r(r)\vec{u}_r) \cdot (dS\vec{u}_r) = 2\pi r h E_r(r)$.

Le théorème de Gauss s'écrit : $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = \frac{Q_{int}}{\epsilon_0}$ où $Q_{int} = \iiint_{M \in (\tau)} \rho(M) dV_M$ est la charge à l'intérieur du volume noté (τ) que définit la surface (Σ) .

- Pour $r \leq R$, on a $Q_{int} = \rho \times \pi r^2 h$, soit $\vec{E}(M) = \frac{\rho}{2\epsilon_0} r \vec{u}_r$.

- Pour $r \geq R$, on a $Q_{int} = \rho \times \pi R^2 h$ soit $\vec{E}(M) = \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0 r} \vec{u}_r$.

Le champ est continu à la traversée du cylindre en $r = R$: $\vec{E}(r = R^+) = \vec{E}(r = R^-) = \frac{\rho R}{2\epsilon_0} \vec{u}_r$.

3- Dans le cas où $R \rightarrow 0$, la distribution de charge tend vers une distribution limite linéique de densité uniforme λ . Sur une hauteur h quelconque, la conservation de la charge implique que $Q_h = \rho \pi R^2 h = \lambda h$. On en déduit ainsi que $\lambda = \rho \pi R^2$.

Dans ces conditions, le champ à l'intérieur du cylindre ($r \leq R$) tend vers 0 puisque $r \leq R \rightarrow 0$. Quant au champ extérieur, il tend vers $\vec{E}(M) = \frac{\rho R^2}{2\epsilon_0 r} \vec{u}_r = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} \vec{u}_r$.

Remarque

| Nous pouvons retrouver ce résultat de manière directe.

La distribution de charges est désormais un fil infini (l'axe (O, \vec{u}_z)), de densité uniforme λ . Les mêmes arguments d'invariances et de symétries impliquent que le champ créé est toujours de la forme $\vec{E}(M) = E_r(r) \vec{u}_r$.

On choisit toujours comme surface de Gauss (Σ) celle d'un cylindre droit d'axe (O, \vec{u}_z) , de rayon r , de hauteur quelconque h et passant par le point M : $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = 2\pi r h E_r(r)$.

Un seul cas de figure est à considérer : $Q_{int} = \lambda h$. Le théorème de Gauss conduit donc à : $\vec{E}(M) = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} \vec{u}_r$.

III- Nappe plane uniformément chargée

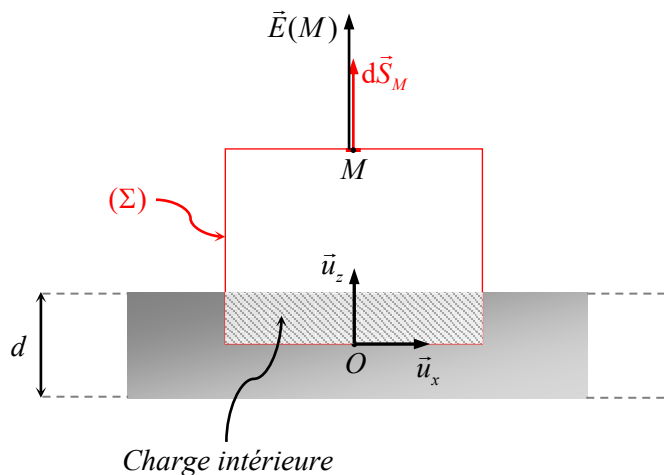
1- La distribution de charges est invariante par translation selon les directions de \vec{u}_x et \vec{u}_y puisque la nappe plane est considérée comme infinie. Le champ $\vec{E}(M)$ ne dépend donc pas des coordonnées x et y du point M considéré : $\vec{E}(M) = \vec{E}(z)$. Par ailleurs, les plans $(M, \vec{u}_x, \vec{u}_z)$ et $(M, \vec{u}_y, \vec{u}_z)$ sont des plans de symétrie de la distribution de charges, donc $\vec{E}(M)$ appartient à ces deux plans à la fois. Il est donc nécessairement orienté selon \vec{u}_z , à l'intersection des deux plans. Finalement, nous pouvons écrire que $\vec{E}(M) = E_z(z) \vec{u}_z$.

Le plan $(\Pi) = (O, \vec{u}_x, \vec{u}_y)$ est aussi un plan de symétrie de la distribution. Aussi, si M' est le symétrique de M par rapport à (Π) , alors $\vec{E}(M')$ est le symétrique de $\vec{E}(M)$ par rapport à ce plan. On en déduit que $E_z(-z) = -E_z(z)$: la fonction $E_z(z)$ est impaire. Cette parité impose aussi que le champ soit nul en tout point du plan (Π) : $\vec{E}(z=0) = \vec{0}$. Ceci est bien en accord avec le fait que le champ ne peut appartenir à la fois à ce plan et être orienté selon \vec{u}_z .

2- On choisit comme surface de Gauss (Σ) un cylindre droit de génératrice selon l'axe (O, \vec{u}_z) et de bases d'aire S quelconque, parallèles au plan $(O, \vec{u}_x, \vec{u}_y)$. La base supérieure passe par le point M de coordonnée $z > 0$ où on cherche à calculer le champ et la base inférieure est confondue avec le plan $(\Pi) = (O, \vec{u}_x, \vec{u}_y)$.

Le flux du champ créé par la distribution à travers la surface (Σ) est la somme des flux à travers la surface latérale et les deux bases.

Le flux à travers la surface latérale est nul car tout élément de surface est orienté selon le vecteur unitaire \vec{u}_r de la base cylindrique : $\vec{E} \cdot d\vec{S}_{lat} = E_z \vec{u}_z \cdot dS \vec{u}_r = 0$. Le flux du champ à travers la base inférieure confondue avec le plan (Π) est aussi nul car le champ est nul en tout point de ce plan. Le flux à travers la surface (Σ) se limite donc au flux à travers la base supérieure passant par le point M . Comme le champ est uniforme en tout point de cette base (il ne dépend que de la coordonnée z), on obtient finalement : $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = \oint_{(\Sigma)} \vec{E} \cdot d\vec{S} = E_z(z) S$.



D'après le théorème de Gauss, $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = \frac{Q_{int}}{\epsilon_0}$ où Q_{int} est la charge à l'intérieur de la surface de Gauss.

- Pour $0 \leq z \leq d/2$, on a $Q_{int} = \rho \times zS$, soit $\vec{E}(M) = \frac{\rho}{\epsilon_0} z \vec{u}_z$.

- Pour $z \geq d/2$, on a $Q_{int} = \rho_e \times \frac{d}{2} S$, soit $\vec{E}(M) = \frac{\rho d}{2\epsilon_0} \vec{u}_z$.

- $E_z(z)$ étant une fonction impaire de z , nous en déduisons que $\vec{E}(M) = \frac{\rho}{\epsilon_0} z \vec{u}_z$ si $-d/2 \leq z \leq 0$ et

$$\vec{E}(M) = -\frac{\rho d}{2\epsilon_0} \vec{u}_z \text{ si } z \leq -d/2.$$

Remarque

Nous aurions pu aussi choisir comme surface de Gauss un cylindre droit de génératrice selon l'axe (O, \vec{u}_z) et de bases d'aire S quelconque, parallèles au plan $(O, \vec{u}_x, \vec{u}_y)$ passant par $M(z)$ et son symétrique par rapport au plan $(\Pi) M'(-z)$. Dans ce cas, le flux à travers la surface de Gauss s'écrit : $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = \oiint_{(\Sigma)} \vec{E} \cdot d\vec{S} = E_z(z)S + E_z(-z)(-S)$ car $d\vec{S}_{sup} = dS \vec{u}_z$ et $d\vec{S}_{inf} = dS(-\vec{u}_z)$. Compte tenu de la parité de $E_z(z)$, on a $E_z(-z) = -E_z(z)$, soit $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = 2E_z(z)S$. On laisse le soin de calculer la charge intérieure et de retrouver les résultats précédents.

3- Pour une surface S , la charge de la nappe est $Q = \rho dS$. Lorsque $d \rightarrow 0$ (avec ρd maintenu constant), la distribution tend vers une distribution surfacique de densité σ donc de charge σS . La conservation de la charge impose que $Q = \rho dS = \sigma S$, d'où $\sigma = \rho d$.

Avec cette distribution limite, le champ à l'intérieur de la nappe tend vers 0, $\vec{E}(z > 0) = \frac{\rho d}{2\epsilon_0} \vec{u}_z = \frac{\sigma}{2\epsilon_0} \vec{u}_z$ et

$\vec{E}(z < 0) = -\frac{\rho d}{2\epsilon_0} \vec{u}_z = -\frac{\sigma}{2\epsilon_0} \vec{u}_z$. On retrouve les expressions du champ créé par un plan infini (Cf. exercice II du TD3). En particulier, on met en évidence une discontinuité de la composante normale du champ à la traversée de la surface chargée : $\vec{E}(z = 0^+) - \vec{E}(z = 0^-) = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \vec{u}_z$.

IV- Noyaux d'atomes légers

$$1- Q = \iiint_{P \in \text{sphère}} \rho(P) dV_P = \int_0^a \rho_0 \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) 4\pi r^2 dr = \frac{8\pi}{15} \rho_0 a^3.$$

2- Cf. exercice 1 : symétrie sphérique donc $\vec{E}(M) = E_r(r) \vec{u}_r$.

Il y a une infinité de plans de symétrie de la distribution de charges qui contient l'origine O . Le champ $\vec{E}(O)$ est donc identiquement nul car ne pouvant appartenir à la fois à tous ces plans.

3- Cf. exercice 1 : on choisit comme surface de Gauss une sphère (Σ) de centre O et de rayon r passant par le point M . Le flux du champ créé par la distribution à travers la sphère (Σ) est : $\Phi_{(\Sigma)}(\vec{E}) = 4\pi r^2 E_r(r)$.

- Pour $r \leq a$, on a $Q_{int} = \int_0^r \rho_0 \left(1 - \frac{r'^2}{a^2}\right) 4\pi r'^2 dr' = 4\pi \rho_0 \left(\frac{r^3}{3} - \frac{r^5}{5a^2}\right)$, soit $\vec{E}(M) = \frac{\rho_0}{\epsilon_0} \left(\frac{r}{3} - \frac{r^3}{5a^2}\right) \vec{u}_r$.

- Pour $r \geq a$, on a $Q_{int} = Q$, soit $\vec{E}(M) = \frac{2\rho_0 a^3}{15\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_r$.