

МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМ. М.В.
ЛОМОНОСОВА

Механико-математический факультет

ОТЧЕТ ПО ПРАКТИКУМУ НА ЭВМ
ЧИСЛЕННОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ НЕСТАЦИОНАРНОГО ОДНОМЕРНОГО
ТЕЧЕНИЯ ГАЗА:
СХЕМА ДЛЯ $\log(\rho)$ С ЦЕНТРАЛЬНЫМИ РАЗНОСТЯМИ

Студент 4 курса:	Нагорных Я.В.
Преподаватель:	Попов А.В.

Москва
2018

Содержание

1	Постановка задачи	2
2	Схема для $\log(\rho)$ с центральными разностями	3

1 Постановка задачи

Приведем систему уравнений, описывающую нестационарное двумерное движение вязкого баротропного газа:

$$\begin{cases} \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_1}{\partial x_1} + \frac{\partial \rho u_2}{\partial x_2} = 0, \\ \frac{\partial \rho u_1}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_1^2}{\partial x_1} + \frac{\partial \rho u_1 u_2}{\partial x_2} + \frac{\partial p}{\partial x_1} = \mu \left(\frac{4}{3} \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_2^2} + \frac{1}{3} \frac{\partial^2 u_2}{\partial x_1 \partial x_2} \right) + \rho f_1, \\ \frac{\partial \rho u_2}{\partial t} + \frac{\partial \rho u_1 u_2}{\partial x_1} + \frac{\partial \rho u_2^2}{\partial x_2} + \frac{\partial p}{\partial x_2} = \mu \left(\frac{1}{3} \frac{\partial^2 u_1}{\partial x_1 \partial x_2} + \frac{\partial^2 u_2}{\partial x_1^2} + \frac{4}{3} \frac{\partial^2 u_2}{\partial x_2^2} \right) + \rho f_2, \\ p = p(\rho). \end{cases} \quad (1.1)$$

Здесь μ – коэффициент вязкости газа (известная неотрицательная константа), p – давление газа (известная функция), f – вектор внешних сил (известная функция).

Неизвестные функции ρ и u , плотность и скорость соответственно, – функции от двух переменных t и x (переменные Эйлера), причем

$$(t, x) \in Q = [0, T] \times \Omega.$$

В качестве граничных условий берется следующее:

$$\rho|_{\Gamma^-} = \rho_\gamma = 1, \quad u_1|_{\Gamma^-} = \omega \in \{0, 1; 1\}, \quad \frac{\partial u_1}{\partial x_1} \Big|_{\Gamma^+} = 0. \quad (1.2)$$

На оставшейся границе компоненты скорости равны нулю, а функция плотности считается неизвестной.

Для решения задачи введем равномерную сетку ω_h с шагом h_x по оси x , с шагом h_y по оси y и с шагом τ по оси t . Введем константы M_x , M_y и N , такие что $X = Mh$, $Y = My$ и $T = N\tau$.

2 Схема для $\log(\rho)$ с центральными разностями

Для автоматического обеспечения условия положительности функции плотности систему дифференциальных уравнений можно преобразовать к виду

$$\left\{ \begin{aligned} & \frac{\partial g}{\partial t} + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^2 \left(u_k \frac{\partial g}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k g}{\partial x_k} + (2-g) \frac{\partial u_k}{\partial x_k} \right) = f_0, \\ & \frac{\partial u_k}{\partial t} + \frac{1}{3} \left(u_k \frac{\partial u_k}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k^2}{\partial x_k} \right) + \frac{1}{2} \sum_{m=1, m \neq k}^2 \left(u_m \frac{\partial u_k}{\partial x_m} + \frac{\partial u_m u_k}{\partial x_m} - u_k \frac{\partial u_m}{\partial x_m} \right) + p'_\rho \frac{\partial g}{\partial x_k} = \\ & = \frac{\mu}{\rho} \left(\frac{4}{3} \frac{\partial^2 u_k}{\partial x_k^2} + \sum_{m=1, m \neq k}^2 \left(\frac{\partial^2 u_k}{\partial x_m^2} + \frac{1}{3} \frac{\partial^2 u_m}{\partial x_k \partial x_m} \right) \right) + f_k, \quad k = 1 \dots s, \\ & p = p(\rho), \quad g = \ln \rho. \end{aligned} \right. \quad (2.1)$$

Сеточную функцию, разностное приближение для плотности ρ , обозначим H . Аналогично, разностные аналоги g и u обозначим через G и V . Для поиска численного решения задачи используется следующая разностная схема:

$$G_t + \frac{1}{2} \sum_{k=1}^2 \left(V_k \hat{G}_{x_k^\circ} + (V_k \hat{G})_{x_k^\circ} + 2(\hat{V}_k)_{x_k^\circ} - G(V_k)_{x_k^\circ} \right) = f_0, \quad x \in \Omega_h; \quad (2.2)$$

$$G_t + \frac{1}{2} \left((V_k \hat{G})_{x_k} + 2(\hat{V}_k)_{x_k} - G(V_k)_{x_k} \right) - \frac{1}{2} h_k \left((GV_k)_{x_k \bar{x}_k}^{+1_k} - \frac{1}{2} (GV_k)_{x_k \bar{x}_k}^{+2_k} + \right. \\ \left. + (2-G) \left((V_k)_{x_k \bar{x}_k}^{+1_k} - \frac{1}{2} (V_k)_{x_k \bar{x}_k}^{+2_k} \right) \right) = f_0, \quad x \in \gamma_k^-, \quad k = 1, 2; \quad (2.3)$$

$$G_t + \frac{1}{2} \left((V_k \hat{G})_{\bar{x}_k} + 2(\hat{V}_k)_{\bar{x}_k} - G(V_k)_{\bar{x}_k} \right) + \frac{1}{2} h_k \left((GV_k)_{x_k \bar{x}_k}^{-1_k} - \frac{1}{2} (GV_k)_{x_k \bar{x}_k}^{-2_k} + \right. \\ \left. + (2-G) \left((V_k)_{x_k \bar{x}_k}^{-1_k} - \frac{1}{2} (V_k)_{x_k \bar{x}_k}^{-2_k} \right) \right) = f_0, \quad x \in \gamma_k^+, \quad k = 1, 2; \quad (2.4)$$

$$(V_k)_t + \frac{1}{3} \left(V_k (\hat{V}_k)_{x_k^\circ} + (V_k \hat{V}_k)_{x_k^\circ} \right) + \\ + \frac{1}{2} \sum_{m=1, m \neq k}^2 \left(V_m (\hat{V}_k)_{x_m^\circ} + (V_m \hat{V}_k)_{x_m^\circ} - V_k (\hat{V}_m)_{x_m^\circ} \right) + p'_\rho (e^G) \hat{G}_{x_m^\circ} = \\ = \tilde{\mu} \left(\frac{4}{3} (\hat{V}_k)_{x_k \bar{x}_k} + \sum_{m=1, m \neq k}^2 (\hat{V}_k)_{x_m \bar{x}_m} \right) - (\tilde{\mu} - \mu e^{-G}) \times \\ \times \left(\frac{4}{3} (V_k)_{x_k \bar{x}_k} + \sum_{m=1, m \neq k}^2 (V_k)_{x_m \bar{x}_m} \right) + \frac{\mu e^{-G}}{3} \sum_{m=1, m \neq k}^2 (V_m)_{x_k x_m^\circ} + f_k, \\ \text{где } x \in \Omega_h; \quad (2.5)$$

$$\hat{V}_k = 0, \quad x \in \gamma_h, \quad k = 1, 2. \quad (2.6)$$

Распишем уравнения схемы в поточечном виде и преобразуем их, приведя подобные слагаемые при неизвестных значениях с верхнего слоя. Получим:

$$\begin{aligned}
& 4 \cdot G_{m_1, m_2}^{n+1} - \frac{\tau}{h_x} G_{m_1-1, m_2}^{n+1} (V_{1m_1, m_2}^n + V_{1m_1-1, m_2}^n) + \frac{\tau}{h_x} G_{m_1+1, m_2}^{n+1} (V_{1m_1, m_2}^n + V_{1m_1+1, m_2}^n) - \\
& - \frac{\tau}{h_y} G_{m_1, m_2-1}^{n+1} (V_{2m_1, m_2}^n + V_{2m_1, m_2-1}^n) + \frac{\tau}{h_y} G_{m_1, m_2+1}^{n+1} (V_{2m_1, m_2}^n + V_{2m_1, m_2+1}^n) - \\
& - \frac{2\tau}{h_x} V_{1m_1-1, m_2}^{n+1} + \frac{2\tau}{h_x} V_{1m_1+1, m_2}^{n+1} - \frac{2\tau}{h_y} V_{2m_1, m_2-1}^{n+1} + \frac{2\tau}{h_y} V_{2m_1, m_2+1}^{n+1} = \\
& = 4 \cdot G_{m_1, m_2}^n + \tau G_{m_1, m_2}^n \left(\frac{V_{1m_1+1, m_2}^n - V_{1m_1-1, m_2}^n}{h_x} + \frac{V_{2m_1, m_2+1}^n - V_{2m_1, m_2-1}^n}{h_y} \right) + 4\tau f_0,
\end{aligned}$$

где $x \in \Omega_h$

$$\begin{aligned}
& G_{0, m_2}^{n+1} \left(2 - \frac{\tau}{h_x} V_{10, m_2}^n \right) + G_{1, m_2}^{n+1} \frac{\tau}{h_x} V_{11, m_2}^n + \frac{2\tau}{h_x} V_{11, m_2}^{n+1} - \frac{2\tau}{h_x} V_{10, m_2}^{n+1} = \\
& = 2 \cdot G_{0, m_2}^n + \frac{\tau}{h_x} G_{0, m_2}^n (V_{11, m_2}^n - V_{10, m_2}^n) + 2\tau f_0 + \\
& + \frac{\tau}{h_x} \left(G_{0, m_2}^n V_{10, m_2}^n - \frac{5}{2} \cdot G_{1, m_2}^n V_{11, m_2}^n + 2 \cdot G_{2, m_2}^n V_{12, m_2}^n - \right. \\
& \left. - \frac{1}{2} \cdot G_{3, m_2}^n V_{13, m_2}^n + (2 - G_{0, m_2}^n) \cdot (V_{10, m_2}^n - 2.5 \cdot V_{11, m_2}^n + 2V_{12, m_2}^n - 0.5V_{13, m_2}^n) \right),
\end{aligned}$$

где $x \in \gamma_k^-$

$$\begin{aligned}
& G_{M, m_2}^{n+1} \left(2 + \frac{\tau}{h_x} V_{1M, m_2}^n \right) - G_{M-1, m_2}^{n+1} \frac{\tau}{h_x} V_{1M-1, m_2}^n + \frac{2\tau}{h_x} V_{1M, m_2}^{n+1} - \frac{2\tau}{h_x} V_{1M-1, m_2}^{n+1} = \\
& = 2 \cdot G_{M, m_2}^n + \frac{\tau}{h_x} G_{M, m_2}^n (V_{1M, m_2}^n - V_{1M-1, m_2}^n) + 2\tau f_0 - \frac{\tau}{h_x} \times \left[G_{M, m_2}^n V_{1M, m_2}^n - \right. \\
& - \frac{5}{2} \cdot G_{M-1, m_2}^n V_{1M-1, m_2}^n + 2 \cdot G_{M-2, m_2}^n V_{1M-2, m_2}^n - \frac{1}{2} \cdot G_{M-3, m_2}^n V_{1M-3, m_2}^n + \\
& \left. + (2 - G_{M, m_2}^n) \cdot \left(V_{1M, m_2}^n - \frac{5}{2} \cdot V_{1M-1, m_2}^n + 2 \cdot V_{1M-2, m_2}^n - \frac{1}{2} \cdot V_{1M-3, m_2}^n \right) \right],
\end{aligned}$$

где $x \in \gamma_k^+$

$$\begin{aligned}
& V_{1m_1, m_2}^{n+1} \left(6 + 4 \cdot \tau \tilde{\mu} \left(\frac{4}{h_x^2} + \frac{3}{h_y^2} \right) \right) + V_{1m_1-1, m_2}^{n+1} \left(-\frac{\tau}{h_x} (V_{1m_1, m_2}^n + V_{1m_1-1, m_2}^n) - \tilde{\mu} \frac{8\tau}{h_x^2} \right) + \\
& + V_{1m_1+1, m_2}^{n+1} \left(\frac{\tau}{h_x} (V_{1m_1, m_2}^n + V_{1m_1+1, m_2}^n) - \frac{8\tau}{h_x^2} \right) \cdot \tilde{\mu} + \\
& + V_{1m_1, m_2-1}^{n+1} \left(-\frac{3\tau}{2h_y} (V_{2m_1, m_2}^n + V_{2m_1, m_2-1}^n) - \frac{6\tau}{h_y^2} \right) \cdot \tilde{\mu} + \\
& + V_{1m_1, m_2+1}^{n+1} \left(\frac{3\tau}{2h_y} (V_{2m_1, m_2}^n + V_{2m_1, m_2+1}^n) - \frac{6\tau}{h_y^2} \right) \cdot \tilde{\mu} - \\
& - 3 \cdot \frac{\tau}{h_x} \cdot p'_\rho G_{m_1-1, m_2}^{n+1} + 3 \cdot \frac{\tau}{h_x} \cdot p'_\rho G_{m_1+1, m_2}^{n+1} = \\
& = 6 \cdot V_{1m_1, m_2}^n + 6 \cdot \tau f_1 + \frac{3}{2} \cdot \frac{\tau}{2h_y} V_{1m_1, m_2}^n (V_{2m_1, m_2+1}^n - V_{2m_1, m_2-1}^n) - \\
& - 6 \cdot \tau \cdot (\tilde{\mu} - \mu e^{-G}) \cdot \left(\frac{4}{3h_x^2} (V_{1m_1+1, m_2}^n - 2V_{1m_1, m_2}^n + V_{1m_1-1, m_2}^n) \right. \\
& \left. + \frac{1}{h_y^2} (V_{1m_1, m_2+1}^n - 2V_{1m_1, m_2}^n + V_{1m_1, m_2-1}^n) \right) + \\
& + \mu e^{-G} \frac{\tau}{2h_x h_y} (V_{2m_1+1, m_2+1}^n - V_{2m_1-1, m_2+1}^n - V_{2m_1+1, m_2-1}^n + V_{2m_1-1, m_2-1}^n),
\end{aligned}$$

где $\tilde{\mu} = \mu \|e^{-G}\|$.