# МОСКОВСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМ. М.В. ЛОМОНОСОВА

## Механико-математический факультет

Отчет по практикуму на ЭВМ

Студент 4 курса: Преподаватель: Дамир Салахов Ченцова Н.Н.

## Содержание

1	Постановка задачи	2					
2	Описание явной схемы	2					
	2.1 Уравнение 2.1	2					
	2.2 Уравнения 2.2 и 2.3	3					
	2.3 Алгоритм	3					
	2.4 Сходимость схемы	3					
3	Описание неявной схемы схемы						
	3.1 Уравнение 3.1	5					
	3.2 Уравнения 3.2 и 3.3	5					
	3.3 Алгоритм	5					
	3.4 Сходимость схемы	6					
4	Тестирование на известных условиях	6					
	4.1 Условия	6					
	4.2 Тестирование неявной схемы	6					
5	Графики функции и невязки в условиях 4.1						
A	$\Gamma$ рафики для $f=u^3$	9					
В	$\Gamma$ рафики для $f=u^3-\cos{\pi x\over 2}$	10					
$\mathbf{C}$	Графики для явной схемы для $f=u^3$	11					

## 1 Постановка задачи

Дано уравнение в частных производных с заданными начальными условиями:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + u^3 - \cos\frac{\pi x}{2} \\ x = 0 : & \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \\ x = 1 : & u = 0 \end{cases}$$
 (1.1)

Неизвестная функция — u от двух переменных t и x (переменные Эйлера), причем

$$(t,x) \in Q = [0,1] \times [0,1].$$

Само уравнение можно перепиать в виде

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + f,\tag{1.2}$$

где f — данная функция.

Для начального момента времени задана функция  $u_0$ , значения которой совпадают со значениями u на отрезке  $x \in [0;1]$ :

$$u|_{t=0} = u_0 = 0.9 \cdot (1 - x^2),$$
 (1.3)

Для решения задачи введем равномерную сетку  $\omega_h$  с шагом h по оси x и с шагом  $\tau$  по оси t. Введем константы M и N, такие что X=Mh и  $T=N\tau$ .

#### 2 Описание явной схемы схемы

Чтобы свести дифференциальное уравнение к неявной схеме, заменим производные на разности на этом же слое сетки (за исключением производной по t). Получим схему:

$$V_t = V_{x\hat{x}} + f, \qquad x \in \omega_h, \tag{2.1}$$

$$V_{x,0} = 0 (2.2)$$

$$V_M^n = 0 (2.3)$$

Исходя из 1.3, в качестве значений решения на нулевом слое берутся проекции на сетку  $\bar{\omega}_h$  функции  $u_0$ , т.е.

$$V_m^0 = (u_0)_m,$$
 где  $m = 0, 1, \dots M.$ 

### **2.1** Уравнение **2.1**

Распишем основные обозначения:

$$V_t = \frac{V_m^{n+1} - V_m^n}{\tau}$$
 (2.4)

$$V_{x\hat{x}} = \frac{V_{m+1}^n - 2V_m^n + V_{m-1}^n}{h^2}$$
 (2.5)

Подставим 2.4 и 2.5 в 2.1, получим:

$$\frac{V_m^{n+1} - V_m^n}{\tau} = \frac{V_{m+1}^n - 2V_m^n + V_{m-1}^n}{h^2}. (2.6)$$

Приведем подобные и выразим  $V_m^{n+1}$ :

$$V_m^{n+1} = V_{m-1}^n \cdot \frac{\tau}{h^2} + V_m^n \cdot \left(1 - \frac{2\tau}{h^2}\right) + V_{m+1}^n \cdot \frac{\tau}{h^2}.$$

Для ускорения дальнейших вычислений и улучшения точности введем переменную  $\gamma = \tau/h$  и получим

$$V_m^{n+1} = V_{m-1}^n \cdot \frac{\gamma}{h} + V_m^n \cdot \left(1 - \frac{2\gamma}{h}\right) + V_{m+1}^n \cdot \frac{\gamma}{h}.$$
 (2.7)

### 2.2 Уравнения 2.2 и 2.3

Из 2.2 следует:

$$V_1^n = V_0^n$$
.

Из 2.3 следует, что весь последний слой сетки равен нулю:

$$V_M^n = 0.$$

#### 2.3 Алгоритм

Заметим, что из  $2.7\ V_m^{n+1}$  для  $m=1\dots N-1$  на n+1-ом слое выражается через три точки предыдущего n-ого слоя (на рисунке: может заполнить любой столбец, зная его соседний столбец слева). Для m=M все также известно (они нулевые). Уровень m=0 можно вычислить, зная уровень m=1.

Предзаполним в таблице первый столбец и последнюю строчку. Далее, используя 2.7 можем заполнить все оставшиеся клетки, идя сверху вниз, слева направо.

$m \backslash n$	0	1	2	• • •	N
0	$u_0(0)$	$V_0^1 := V_1^1$	$V_0^2 := V_1^2$		$V_0^N := V_1^N$
1	$u_0(h)$	<b>†</b>	<b>†</b>		<b>†</b>
2	$u_0(2h)$	<b>†</b>	<b>†</b>		<u></u>
·		<b>†</b>	<b>†</b>	٠	<u></u>
M-1	$u_0((M-1)h)$	<b>†</b>	<b>†</b>		<u></u>
M	$u_0(Mh) \equiv 0$	0	0		0

#### 2.4 Сходимость схемы

Для того, чтобы понять, при каких разбиениях сходится данная схема, будем использовать спектральный признак устойчивости.

Подставим в 2.6  $V_m^n = \lambda^n e^{im\varphi}$ . Тогда согласно признаку схема устойчива, если  $\exists c: |\lambda| < 1 + c\tau \quad \forall \varphi$ .

Получим:

$$\begin{split} \frac{\lambda^{n+1}e^{im\varphi} - \lambda^n e^{im\varphi}}{\tau} &= \frac{\lambda^n e^{i(m+1)\varphi} - 2\lambda^n e^{im\varphi} + \lambda^n e^{i(m-1)\varphi}}{h^2} \\ \frac{\lambda e^{i\varphi} - e^{i\varphi}}{\tau} &= \frac{e^{2i\varphi} - 2e^{i\varphi} + 1}{h^2} \\ \lambda - 1 &= \frac{\tau}{h^2} \cdot \left(\frac{e^{2i\varphi} + 1}{e^{i\varphi}} - 2\right) \\ \lambda &= 1 + \frac{\tau}{h^2} \cdot (2\cos\varphi - 2) \\ \lambda &= 1 - \frac{4\tau}{h^2} \cdot \sin^2\frac{\varphi}{2} \end{split} \tag{2.8}$$

Для устойчивости схемы нужно  $|\lambda| \le 1$ . Перепишем 2.8:

$$\left| 1 - \frac{4\tau}{h^2} \cdot \sin^2 \frac{\varphi}{2} \right| \leqslant 1$$

$$\left| \frac{4\tau}{h^2} \cdot \sin^2 \frac{\varphi}{2} \right| \leqslant 2$$

$$0 \leqslant \frac{\tau}{h^2} \cdot \sin^2 \frac{\varphi}{2} \leqslant \frac{1}{2}$$

Очевидно, что квадрат синуса больше нуля. Так как правое неравенство должно быть верно для любых  $\varphi$ , то зная, что  $\sin^2\frac{\varphi}{2}\leqslant 1$ , получаем необходимое условие:

$$\frac{\tau}{h^2} \leqslant \frac{1}{2} \tag{2.9}$$

Графики, подверждающие визуально, что схема расходится при определенных условиях на  $\tau$  и h, приведены в Приложении С

#### 3 Описание неявной схемы схемы

Для поиска численного решения задачи 4.1 будем использовать разностную схему, в которой при аппроксимации членов используются односторонние разности:

$$V_t = \hat{V}_{x\hat{x}} + f, \qquad x \in \omega_h, \tag{3.1}$$

$$\hat{V}_{x,0} = 0 \tag{3.2}$$

$$\hat{V}_M^n = 0 (3.3)$$

Так же как и в предыдущей схеме 2 на нулевом слоне возьмем проекции на сетку:

$$V_m^0 = (u_0)_m,$$
 где  $m = 0, 1, \dots M.$ 

Коэффициенты перед элементами V в уравнении 3.1 задают элементы матрицы и правой части. Таким образом с помощью этих уравнений можно получить матричное, решив которое, можно найти значения для функции u на новом слое сетки. Распишем уравнения системы для нахождения элементов матрицы.

#### **3.1** Уравнение **3.1**

Вспомним обозначения:

$$V_t = \frac{V_m^{n+1} - V_m^n}{\tau} \tag{3.4}$$

$$\hat{V}_{x\hat{x}} = \frac{V_{m+1}^{n+1} - 2V_m^{n+1} + V_{m-1}^{n+1}}{h^2}$$
(3.5)

Перепишем само уравнение:

$$\frac{V_m^{n+1} - V_m^n}{\tau} = \frac{V_{m+1}^{n+1} - 2V_m^{n+1} + V_{m-1}^{n+1}}{h^2} + f$$

Приводя подобные и домножая обе части на  $\tau$  и взяв  $\gamma = \tau/h$ 

$$V_{m+1}^{n+1} \cdot \frac{\gamma}{h} + V_m^{n+1} \cdot \left(-1 - \frac{2\gamma}{h}\right) + V_{m-1}^{n+1} \cdot \frac{\gamma}{h} = -V_m^n - f \cdot \tau \tag{3.6}$$

### **3.2** Уравнения **3.2** и **3.3**

Из уравнения 3.2 получаем коэффициенты для нулевой строки матрицы и правой части алгебраической задачи.

$$\hat{V}_{x,0} = \frac{V_1^{n+1} - V_0^{n+1}}{h}$$

Итого, домножив на h получим

$$-V_0^{n+1} + V_1^{n+1} = 0 (3.7)$$

Из уравнения 3.3 получаем последню строку матрицы (она нулевая).

### 3.3 Алгоритм

На каждом шаге итерации сначала будем строить матрицу размера M+1 и правую часть для нового слоя  $V^{n+1}$ , используя уравнения 3.6, 3.7, 3.3. Решив полученную систему линейное уравнение, найдем новое приближение для u.

Заметим, из итоговых уравнений видно, что в алгебраической задаче получились трехдиагональные матрицы. Таким образом, полученную СЛУ можно решить методом прогонки.

#### 3.4 Сходимость схемы

Действуем также, как и в 2.4 Подставим в схему  $V_m^n = \lambda^n e^{im\varphi}$ . Получим:

$$\frac{\lambda^{n+1}e^{im\varphi} - \lambda^n e^{im\varphi}}{\tau} = \frac{\lambda^{n+1}e^{i(m+1)\varphi} - 2\lambda^{n+1}e^{im\varphi} + \lambda^{n+1}e^{i(m-1)\varphi}}{h^2}$$

$$\frac{e^{i\varphi} - \frac{e^{i\varphi}}{\lambda}}{\tau} = \frac{e^{2i\varphi} - 2e^{i\varphi} + 1}{h^2}$$

$$1 - \frac{1}{\lambda} = \frac{\tau}{h^2} \cdot \left(\frac{e^{2i\varphi} + 1}{e^{i\varphi}} - 2\right)$$

$$\frac{1}{\lambda} = 1 - \frac{\tau}{h^2} \cdot (2\cos\varphi - 2)$$

$$\lambda = \left(1 + \frac{4\tau}{h^2} \cdot \sin^2\frac{\varphi}{2}\right)^{-1}$$
(3.8)

Для устойчивости схемы нужно  $|\lambda| \le 1$ . Из 3.8 следует:

$$\left| 1 + \frac{4\tau}{h^2} \cdot \sin^2 \frac{\varphi}{2} \right| \geqslant 1 \tag{3.9}$$

Заметим, в силу положительности второго слагаемого это неравенство всегда верно. Следовательно, данная схема устойчива.

В Приложении А и В приведены графики для неявной схемы к нашей дифференциальной задаче.

## 4 Тестирование на известных условиях

#### 4.1 Условия

Чтобы проверить правильность реализованной схемы модифицируем изначальную систему:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + u^3 + f \\ x = 0 : & \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \\ x = 1 : & u = 0 \\ f = 1.8 - u^3 \end{cases}$$

$$(4.1)$$

С известным начальным условием

$$u|_{t=0} = 0.9 \cdot (1 - x^2)$$

Заметим, что в таком случае решением будет являться  $u=0.9\cdot(1-x^2)$  – параболоид.

### 4.2 Тестирование неявной схемы

При известном решении мы можем вычислить погрешность нашей схемы. В Приложении 5 представлены графики для такого параболоида и невязки. Из этих

графиков видно, что для каждого разбиения погрешность нарастает с увеличением номера итерации.

Для осознания сходимости и правильности схемы приведем вычисленные нормы невязки. В следующих таблицах приведены нормы  $\|\cdot\|_C$ ,  $\|\cdot\|_{L_2}$ ,  $\|\cdot\|_{v_1^2}$ .

$  u-V  _C$				
$\tau \backslash h$	0.010000	0.005000	0.002500	0.001250
0.010000	1.580672e-02	7.963878e-03	3.997309e-03	2.002528e-03
0.002500	1.597577e-02	8.051159e-03	4.041659e-03	2.024882e-03
0.000625	1.601862e-02	8.073291e-03	4.052908e-03	2.030553e-03
0.000156	1.602937e-02	8.078843e-03	4.055730e-03	2.031976e-03

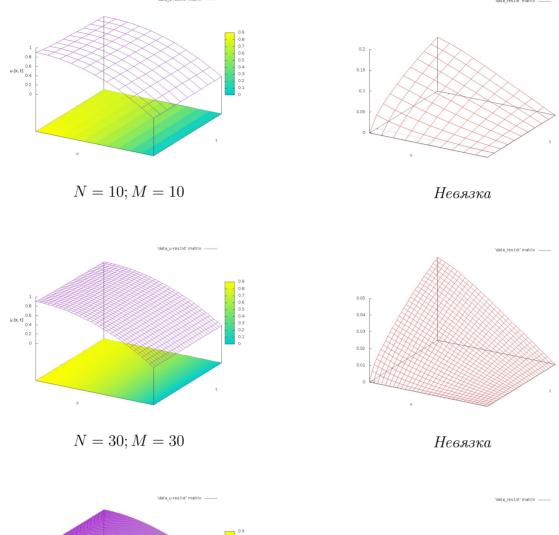
$  u - V  _{L_2}$				
$\tau \backslash h$	0.010000	0.005000	0.002500	0.001250
0.010000	9.796435e-03	4.918536e-03	2.464433e-03	1.233518e-03
0.002500	9.912456e-03	4.978151e-03	2.494652e-03	1.248732e-03
0.000625	9.941862e-03	4.993269e-03	2.502317e-03	1.252592e-03
0.000156	9.949239e-03	4.997062e-03	2.504241e-03	1.253560e-03

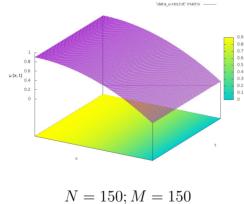
$  u - V  _{v_2^1}$				
$\tau \backslash h$	0.010000	0.005000	0.002500	0.001250
0.010000	1.875896e-02	9.442011e-03	4.736889e-03	2.372447e-03
0.002500	1.897098e-02	9.551257e-03	4.792344e-03	2.400386e-03
0.000625	1.902473e-02	9.578968e-03	4.806415e-03	2.407476e-03
0.000156	1.903821e-02	9.585920e-03	4.809945e-03	2.409255e-03

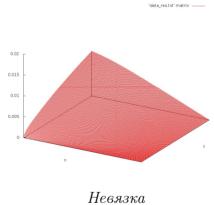
Заметим, что при изменении разбиения по времени, погрешность почти не изменяется, что логично. Кроме того, при уменьшении шага сетки, во столько же раз уменьшается невязка. Таким образом, при увеличении M мы добиваемся большей точности.

Строго говоря, сходимость схемы к решению не зависит от разбиения по времени, а имеет порядок o(h).

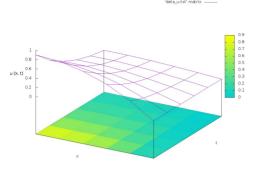
## 5 Графики функции и невязки в условиях 4.1



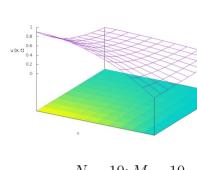




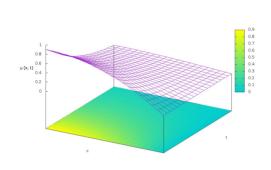
## ${f A}$ Графики для $f=u^3$



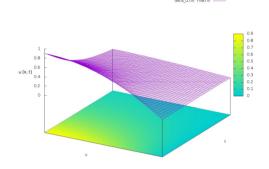
$$N = 5; M = 5$$



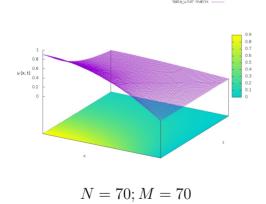
N = 10; M = 10

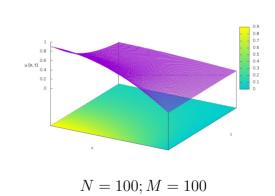


N = 20; M = 20

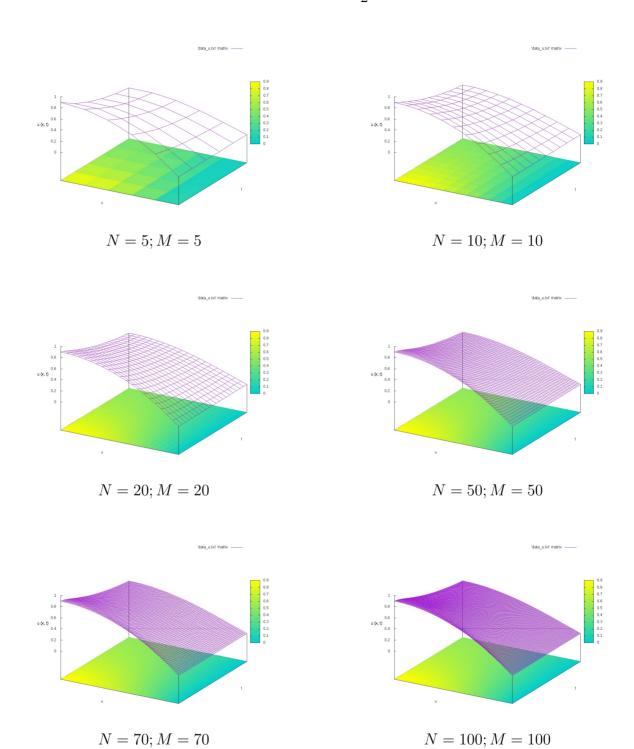


$$N = 50; M = 50$$

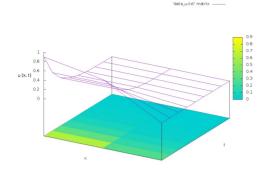




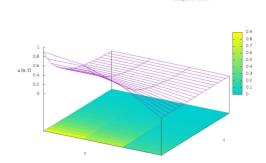
# ${f B}$ Графики для $f=u^3-\cos{\pi x\over 2}$



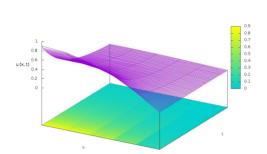
## С Графики для явной схемы для $f=u^3$



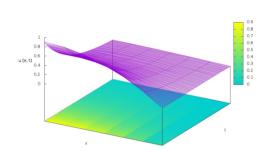
$$N=8; M=2;$$
 
$$\frac{\tau}{h^2}=\frac{1}{2}$$



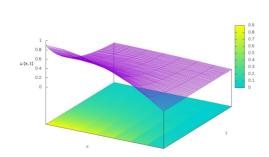
$$N=18; M=3;$$
 
$$\frac{\tau}{h^2}=\frac{1}{2}$$



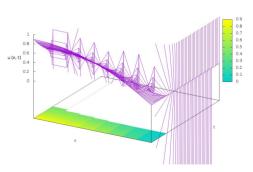
$$N = 100; M = 5;$$
 
$$\frac{\tau}{h^2} = \frac{1}{4} < \frac{1}{2}$$



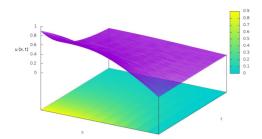
$$N = 100; M = 6;$$
 
$$\frac{\tau}{h^2} = \frac{9}{25} < \frac{1}{2}$$



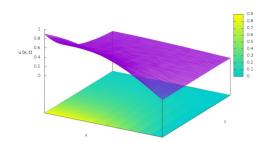
$$N = 100; M = 7;$$
 
$$\frac{\tau}{h^2} = \frac{49}{100} < \frac{1}{2}$$



$$N=100; M=8;$$
  $rac{ au}{h^2}=rac{16}{25}>rac{1}{2}$  — неустойчива

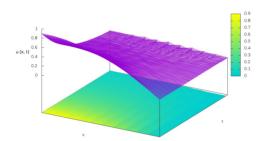


$$N = 210; M = 10;$$
 
$$\frac{\tau}{h^2} > \frac{1}{2}$$



$$N = 200; M = 10;$$
 
$$\frac{\tau}{h^2} = \frac{1}{2}$$

'data u.txt' matrix -----



$$N=190; M=10; \ rac{ au}{h^2}=rac{10}{19}>rac{1}{2}$$
— неустойчива

$$N=180; M=10;$$
  $rac{ au}{h^2}=rac{10}{18}>rac{1}{2}$  — неустойчива