

Universidad Autónoma del Estado de Hidalgo Instituto de Ciencias Básicas e Ingeniería Área Académica de Matemáticas y Física

## **Título**

Tesis que para obtener el título de

#### LICENCIADA EN MATEMÁTICAS APLICADAS

presenta

## Alumna

bajo la dirección de Dr. Rafael Villarroel Flores Pachuca, Hidalgo. Junio de 2013.

#### Resumen

#### Abstract

## Chapter 1

## Representaciones de grupos

Sea  $GL(n, \mathbb{C})$  el grupo de todas las matrices no singulares de grado n sobre el campo de los números complejos  $\mathbb{C}$ . Sea G un grupo. Una representación (matricial) de G es, por definición, un homomorfismo de G en  $GL(n, \mathbb{C})$ :

$$(A): a \to A(a) \ \mathbb{A}: a \to A(a), \text{ para todo } a \in G$$
 con

A(ab)(a)(b),

A(1) = I (la matriz identidad)

$$A(a^{-1}) = A(a)^{-1}$$

y n es el grado. Se dice que la representación es fiel, si  $\mathbb A$  es biyectiva.

**Ejemplo 1.1.** El mapeo que a manda cada elemento de G a  $1 \in \mathbb{C}$  es una representación de grado 1. Ésta es llamada la representación unitaria de G, y es denotada por  $1_G$ .

**Ejemplo 1.2.** Dada una representación  $a \to A(a)$ , el mapeo

$$a \to P^{-1}A(a)P$$
, para todo  $a \in G$ 

se convierte en una representación de G para cualquier matriz P no singular.

Sean  $\mathbb{A}: a \to A(a)$  y  $\mathbb{B}: a \to B(a)$  representaciones de G. Si exite una matriz no singular P tal que

$$B(a) = P^{-1}A(a)P$$
, para todo  $a \in G$ ,

diremos que  $\mathbb{A}$  y  $\mathbb{B}$  son equivalentes. Representaciones equivalentes son denotadas por  $\mathbb{A} \sim \mathbb{B}$ . La relación  $\sim$  define una clase de equivalencia de representaciones de G.

**Ejemplo 1.3.** Sea  $S_n$  el grupo simétrico de grado n. Para un elemento

$$\sigma = \begin{pmatrix} 1 & 2 & \cdots & n \\ s_1 & s_2 & \cdots & s_n \end{pmatrix} \in S_n$$

sea  $A(\sigma)$  la matriz cuyo *i*-ésimo renglón es (0,...,0,1,0,...,0) con 1 en el  $s_i$ -ésimo lugar:

$$A(\sigma) = (\alpha_{ij}(\sigma))$$
  $(i, j = 1, 2, ..., n)$  con 
$$\alpha_{ij}(\sigma) = \begin{cases} 1 & \text{si } j = s_i \\ 0 & \text{otro caso} \end{cases}$$

El mapeo  $\sigma \to A(\sigma)$  es una representación fiel de  $S_n$ .

**Ejemplo 1.4.** Sea G un grupo finito que consiste de los elementos  $a_1, a_2, ..., a_n$  y sea  $S^G$  el grupo simétrico en G. El mapeo lleva cada elemento de  $a \in G$  a la permutación

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ a_1 a & a_2 a & \cdots & a_n a \end{pmatrix} \in S_n^G$$

es un homomorfismo biyectivo de G a  $S^G$ . A la permutación anterior, se le asocia la matriz

$$A\left(a\right) = \left(\alpha_{ij}\left(a\right)\right)$$

con

$$\alpha_{ij}(a) = \begin{cases} 1 & \text{si } a_i a = a_j \\ 0 & \text{otro caso} \end{cases}$$

como en el ejemplo 1.3. Entonces el mapeo  $a \to A(\sigma)$  convierte una representación fiel de G. Ésta representación es llamada representación regular derecha de G. Sea  $\Delta(a)$ 

$$\alpha_{ij}(a) = \begin{cases} 1 & \text{si } a = 1 \\ 0 & \text{otro caso} \end{cases}$$

entonces

$$A(a) = \begin{pmatrix} \delta(a_1 a a_1^{-1}) & \delta(a_1 a a_2^{-1}) & \cdots & \delta(a_1 a a_n^{-1}) \\ \delta(a_2 a a_1^{-1}) & \delta(a_2 a a_2^{-1}) & \cdots & \delta(a_2 a a_n^{-1}) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \delta(a_n a a_1^{-1}) & \delta(a_n a a_2^{-1}) & \cdots & \delta(a_n a a_n^{-1}) \end{pmatrix}$$

Si a  $\neq$  1, cada entrada sobre la diagonal es cero.

La representación regular izquierda de G es definida similarmente usando el homomorfismo

$$\begin{pmatrix} a_1 & a_2 & \cdots & a_n \\ aa_1 & aa_2 & \cdots & aa_n \end{pmatrix}$$

concretamente

$$A(a) = \begin{pmatrix} \delta(a_1^{-1}aa_1) & \delta(a_1^{-1}aa_2) & \cdots & \delta(a_1^{-1}aa_n) \\ \delta(a_2^{-1}aa_1) & \delta(a_2^{-1}aa_2) & \cdots & \delta(a_2^{-1}aa_n) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \delta(a_n^{-1}aa_1) & \delta(a_n^{-1}aa_2) & \cdots & \delta(a_n^{-1}aa_n) \end{pmatrix}$$

Sea  $\phi: a \to \phi(a)$  un homomorfismo de G en  $S_n$  (es decir, una permutación de de G). Expresando la permutación  $\phi(a)$  por la matriz A(a) como en el ejemplo 1.3, se obtiene una matriz representación  $a \to A(a)$ .

Sea  $\mathbb{A}: a \to A(a)$  una representación de grado n. Se dice que  $\mathbb{A}$  es reducible si existe una matriz no singular, tal que

$$P^{-1}A\left(a\right)P=egin{pmatrix} B\left(a\right) & 0 \\ D\left(a\right) & C\left(a\right) \end{pmatrix}$$
, para todo  $a\in G$ ,

donde B(a), C(a) son matrices cuadradas de grado r, s con  $r \ge 1$ ,  $s \ge 1$ , r + s = n. Se observa que las representaciones

$$a \to A'(a) = \begin{pmatrix} B(a) & 0 \\ D(a) & C(a) \end{pmatrix}$$

V

$$a \to A^{''}(a) = \begin{pmatrix} C(a) & D(a) \\ 0 & C(a) \end{pmatrix}$$

son equivalentes, porque  $Q^{-1}A^{'}(a) Q = A^{''}(a)$ , con

$$Q = \begin{pmatrix} 0 & {\rm I_R} \\ {\rm I_S} & 0 \end{pmatrix} \qquad ({\rm I_r, I_s \ son \ las \ matrices \ identidad \ de \ grado \ r, s}).$$

Se dice que  $\mathbb{A}$  es irreducible si no es reducible. En el ejemplo 1.3, el mapeo  $a \to B(a)$  y  $a \to C(a)$  convierten representaciones de grado r, s, respectivamente.

Dada una representación de G,  $\mathbb{A}: a \to A(a)$ , y  $\mathbb{B}: a \to B(a)$ , con grado n, m, respectivamente, el mapeo.

$$Q = \begin{pmatrix} A(a) & 0 \\ 0 & B(a) \end{pmatrix}, \quad \text{para todo } a \in G$$

convierte en una representación de G de grado n+m. Esta representación es llamada la suma directa de  $\mathbb{A}$  y  $\mathbb{B}$ , y es denotada por  $\mathbb{A} \oplus \mathbb{B}$ .

Una representación  $\mathbb{A}: a \to A(a)$  de G se dice completamente reducible si  $\mathbb{A}$  es equivalente a la suma directa de algunas representaciones irreducibles, es decir, existe una matriz no singular P, tal que

$$P^{-1}A(a)P = \begin{pmatrix} F_{1}(a) & & & 0 \\ & F_{2}(a) & & & \\ & & \cdot & & \\ & & & \cdot & & \\ & & & \cdot & & \\ 0 & & & F_{r}(a) \end{pmatrix},$$

donde cada  $\mathbb{F}_{\exists}: a \to F_i(a) \ (i=1,2,...,r)$  es una representación irreducible de G.

## Representación por matrices unitarias, y representaciones de completamente reducibles de grupos finitos

Una representación  $\mathbb{A}: a \to A(a)$  de G se dice unitaria si A(a) es una matriz unitaria para todo  $a \in G$ , lo cual significa que  $\overline{A(a)}^t A(a) = I$ . Aquí  $\overline{A(a)}^t$  denota la transpuesta de  $\overline{A} = (\alpha_{ij})$ , donde  $A = (\alpha_{ij})$ , y  $\overline{(\alpha_{ij})}$  es el complejo conjugado de  $(\alpha_{ij})$ . Se pretende mostrar que cada representación de un grupo finito es equivalente a una representación unitaria y es completamente reducible.

Una matriz se dice hermitiana si  $\overline{A^t} = A$ , y positiva definida si  $\overline{x}^t Ax > 0$ 

para todo vector columna x (distinto de cero).

**Lema 2.1.** Para cualquier matriz no singular A,  $\overline{A(a)}^t A$  es una matriz hermitiana definida positiva. La suma de matrices hermitianas definidas positivas, también es hermitiana y definida positiva.

**Lema 2.2.** Para cualquier matriz hermitiana definida positiva A, existe una matriz triangular superior no singular C tal que  $\overline{C}^t A C = I$ .

Lo anterior es cierto, ya que, sea  $A(\alpha_{ij})$  con (i, j = 1, 2, ..., n). Entonces  $\alpha_{ji} = \overline{\alpha_{ij}}$  con (i, j = 1, 2, ..., n),  $y(\alpha_{ii}) > 0$  para (i = 1, 2, ..., n).

Sea

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & a \\ \overline{a}^t & B \end{pmatrix}, \quad (\alpha = \alpha_{11} > 0, a = (\alpha_{12}, \alpha_{13}, ..., \alpha_{1n}), B = (\alpha_{ij}) \quad (i, j = 2, ..., n))$$

sea

$$C_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{\alpha}} & -\frac{1}{\alpha} \\ 0 & I \end{pmatrix}$$

entonces,

$$\overline{C_1}^t A C_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -\frac{1}{\alpha} \overline{a}^t a + B \end{pmatrix}$$

y  $-\frac{1}{\alpha}\overline{a}^ta+B$  es una matriz hermitiana definida positiva. Y la prueba se sigue usando inducción el grado de A veces.

**Teorema 2.3.** Sea G un grupo finito. Para una representación  $\mathbb{B}: a \to F(a)$  de G, entonces exite una matriz triangular superior no singular C, tal que  $C_{-1}F(a)$  C es una matriz unitaria para todo  $a \in G$ .

Sea

$$A = \sum_{b \in G} \overline{F(b)}^{t} F(b)$$

Entonces A es una matriz hermitiana definida positiva por el Lemma 2.1. Entonces existe una matriz triangular no singular C, tal que

$$\overline{C}^t A C = I$$

$$A = \left(\overline{C}^t\right)C^{-1}.$$

Entonces

$$\overline{F(a)}^{t} A F(a) = \sum_{b \in G} \overline{F(ba)}^{t} F(ba) = A$$

, y se obtiene

$$\overline{F\left(a\right)}^{t}(\overline{C}^{t})^{-1}C^{-1}F\left(a\right)=(\overline{C}^{t})^{-1}C^{-1}$$

, es decir

$$\overline{(C_{-1}F(a)C)}^{t}(C_{-1}F(a)^{t}C) = I$$

y  $C_{-1}F(a)^tC$  es una matriz unitaria.

Teorema 2.4. Una representación de un grupo finito es completamente reducible.

Sea  $\mathbb{A}: a \to A(a)$  una representación de un grupo finito de G y sea A(a) descompuesta como

$$A(a) = \begin{pmatrix} A_1(a) & * \\ 0 & A_2(a) \end{pmatrix}.$$

Por el teorema anterior, existe una matriz triangular no superior C tal que  $C^{-1}A(a)C$  es una matriz unitaria. Sea  $U(a)=C^{-1}A(a)C$ . Como C es una matriz triangular superior, U(a) se descompone como

$$U(a) = \begin{pmatrix} U_1(a) & V(a) \\ 0 & U_2(a) \end{pmatrix}.$$

Como  $\overline{U(a)}^t = U(a)^{-1} = U(a^{-1})$ , se obtiene

$$\begin{pmatrix} \overline{U_1(a)} & 0 \\ \overline{V(a)}^t & \overline{U_2(a)}^t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} U_1(a^{-1}) & V(a^{-1}) \\ 0 & U_2(a^{-1}) \end{pmatrix}.$$

**Lema 3.1.** (Lema de Schur) Sea  $\mathbb{A}: a \to A(a)$  y  $\mathbb{B}: a \to B(a)$  representaciones irreducibles de un grupo G con grados m y n respectivamente. Sea P una matriz de  $m \times n$  con la propierdad de que

$$A(a)P = PB(a)$$
, para todo  $a \in G$ .

# Bibliography