### Technologie von RFID

 wie RFID-Transponder mit Spannung versorgt werden

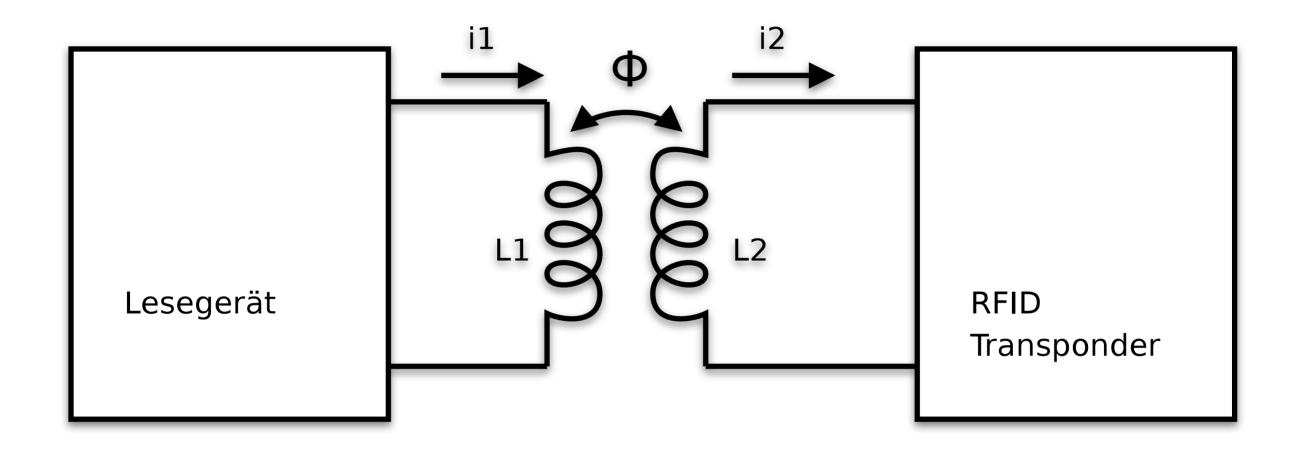
• wie die Datenübertragung funktioniert

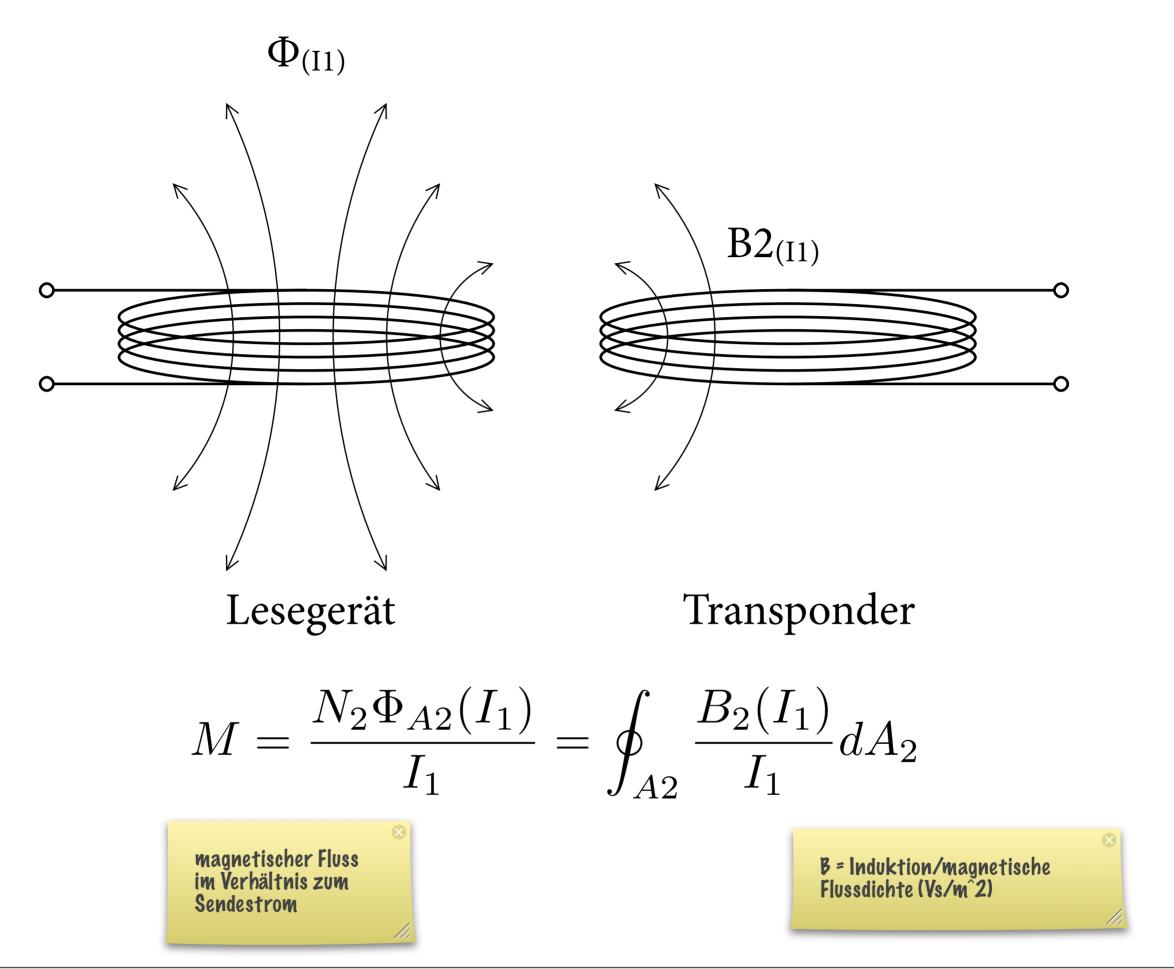


es gibt verschiedene Arten von RFID-Transpondern

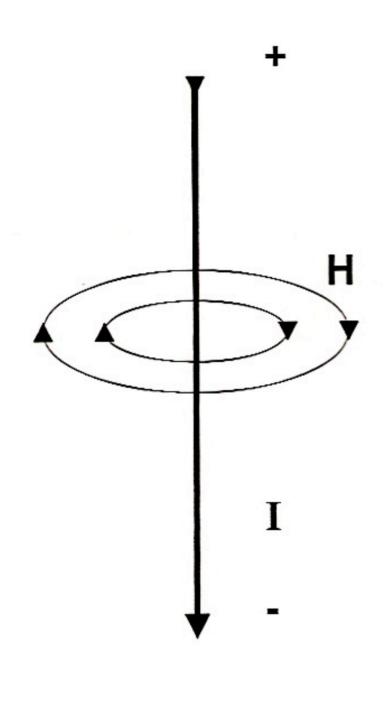
die sich in allen möglichen Merkmalen unterscheiden gespeicherte Datenmenge, Leseabstand, Rechenleistung, Frequenzbereich, Datenübertragung, ...

Mensakarte: hohe Rechenleistung (nötig für Kryptographie) deshalb relativ hoher Strombedarf, daher kleine Reichweite

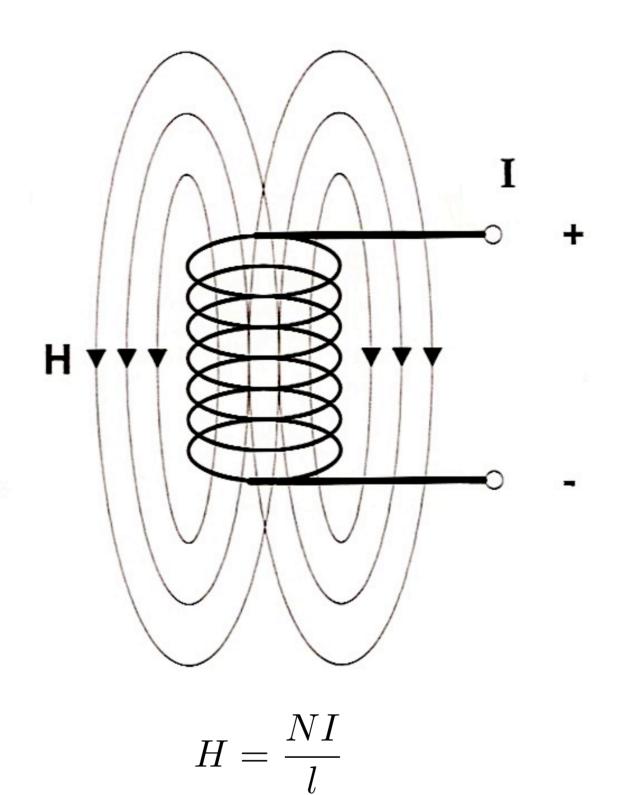




... um die Gegeninduktivität ausrechnen zu können brauchen wir erst einmal das Feld, das von einer Spule erzeugt wird ...

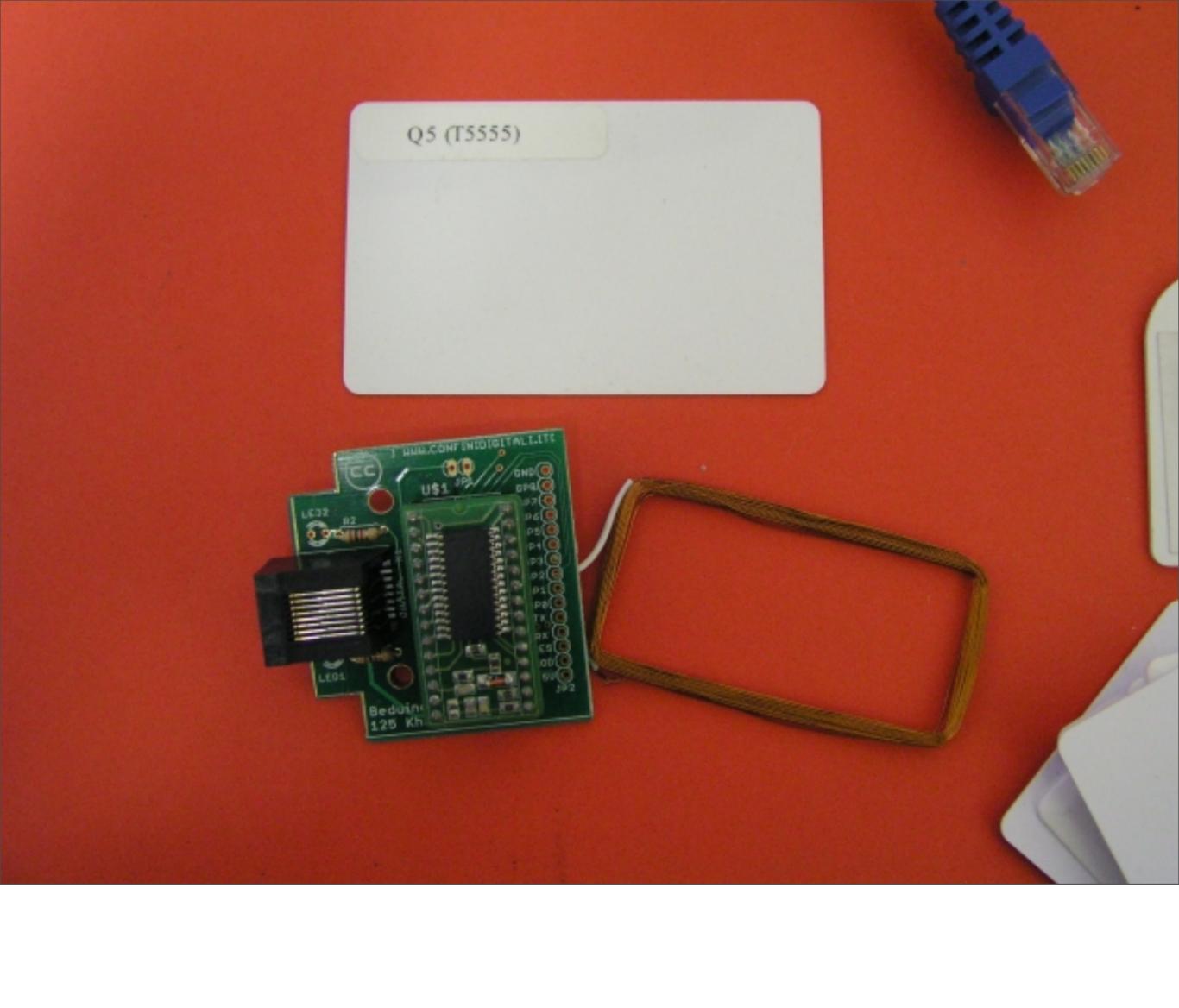


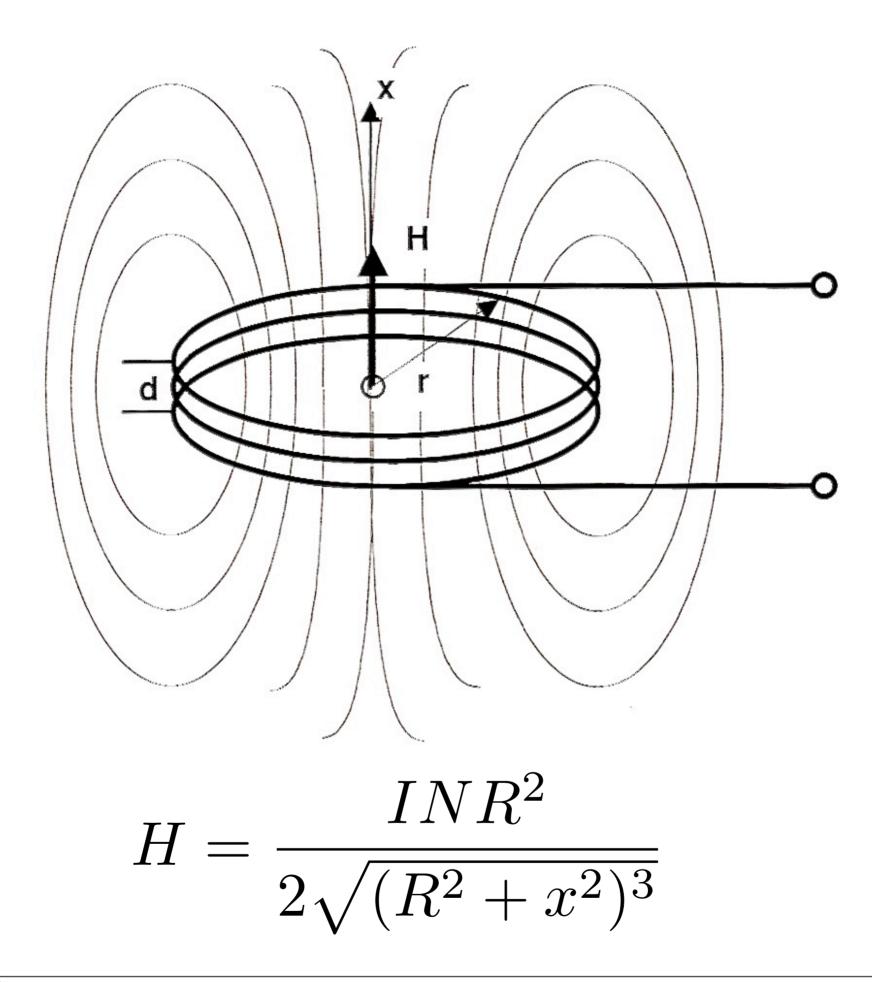
$$H = \frac{l}{2\pi r}$$



N = Windungszahl

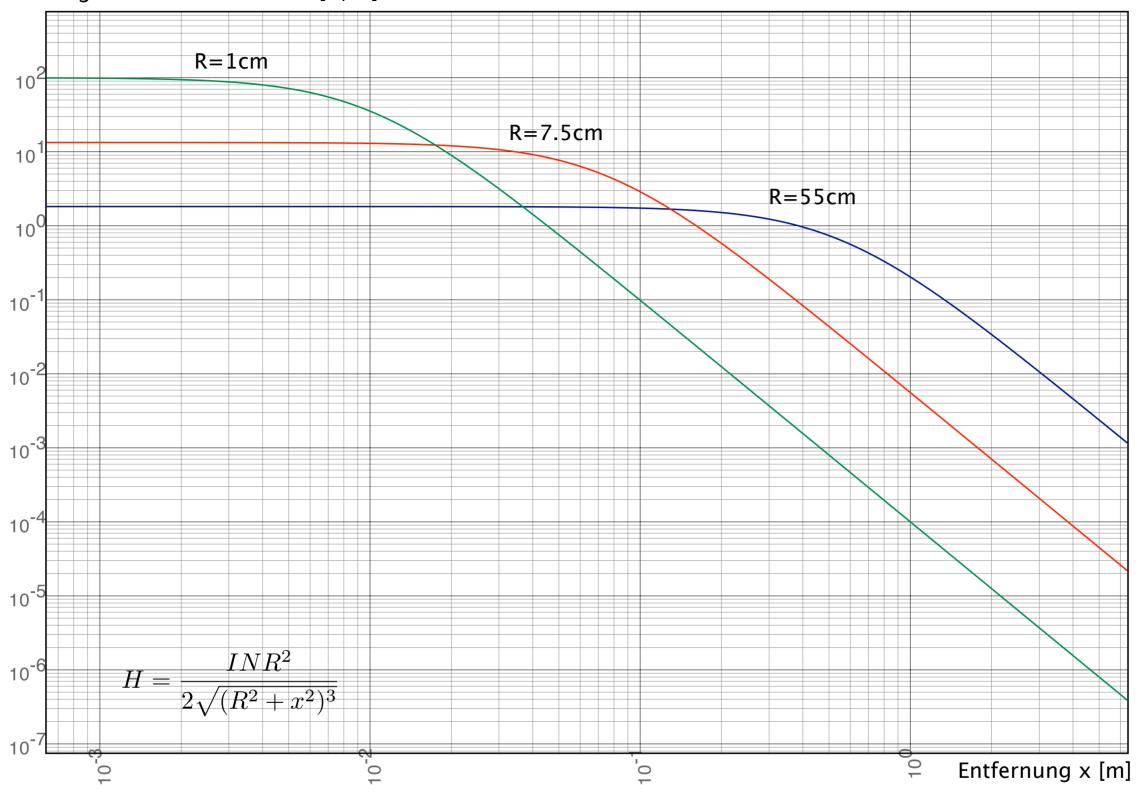
l = Länge der Spule





... kurze dicke Spule

#### Magnetische Feldstärke H [A/m]



$$B = \mu_0 \mu_r \cdot H$$

$$\Phi = \int \vec{B} d\vec{A}$$

$$M = \frac{\mu_0 \cdot N_1 R_1^2 \cdot N_2 R_2^2 \cdot \pi}{2\sqrt{(R_2^2 + x^2)^3}}$$

Nun können wir (in einigen wenigen speziellen Fällen) die Gegeninduktivität berechnen

wenn man das alles ineinander einsetzt kommt dies hier 'raus

die reale Welt ist aber nicht so einfach

hier ein Bild?

# für die Berechnung reicht eine qualitative Angabe: Wie gut sind die Spulen gekoppelt?

$$k = \frac{M}{\sqrt{L_1 \cdot L_2}}$$

typisch: k<1%

k ist Einheitenlos

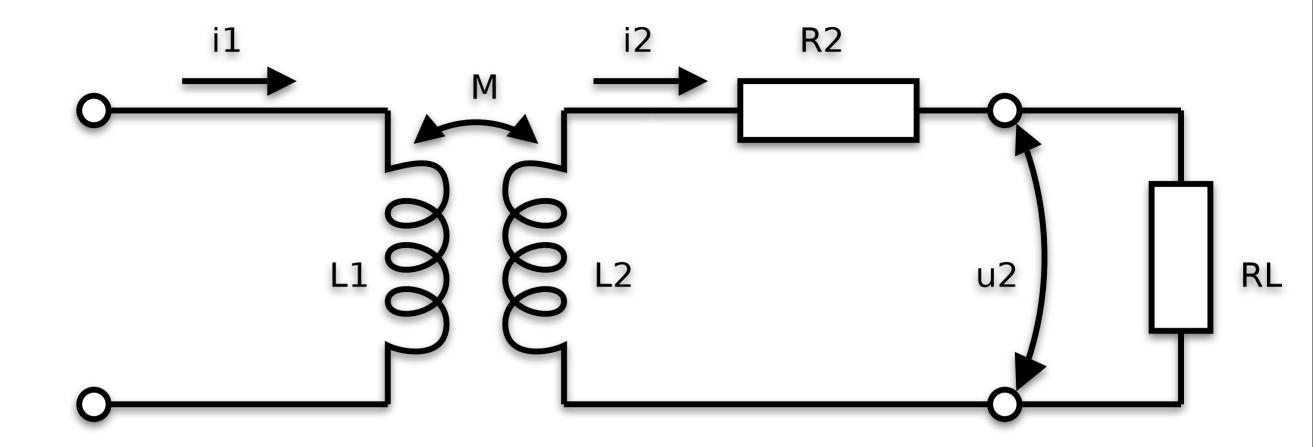
Anschaulich: Prozentsatz der Feldlinien der ersten Spule, die durch die 2. Spule laufen

wenn man k experimentell ermittelt, dann kann man ohne weiteres M ausrechnen

# jetzt können wir die im Transponder induzierte Spannung berechnen:

Induktionsgesetz

$$u_i = -\frac{d\Phi}{dt}$$



$$u_2 = M \frac{di_1}{dt} - L_2 \frac{di_2}{dt} - i_2 R_2$$

Gegeninduktion

Selbstinduktion

Wicklungswiderstand

$$u_2 = M \frac{di_1}{dt} - L_2 \frac{di_2}{dt} - i_2 R_2$$

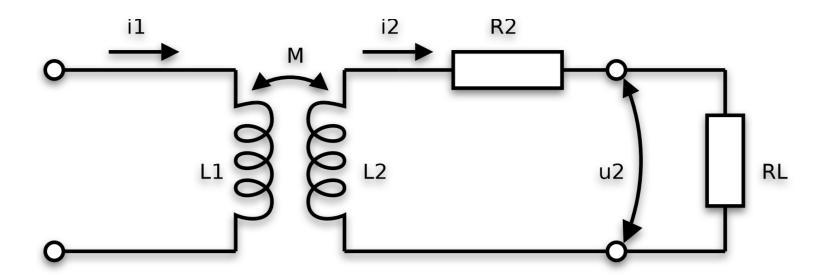
$$u_2=j\omega Mi_1-j\omega L_2i_2-i_2R_2$$
 Gegeninduktion Selbstinduktion Wicklungswiderstand

$$u_2 = M \frac{di_1}{dt} - L_2 \frac{di_2}{dt} - i_2 R_2$$

$$u_2 = j\omega M i_1 - j\omega L_2 i_2 - i_2 B_2$$

Gegeninduktion Selbstinduktion Wicklum Swiderstan  $u_2$ 
 $i_2 = R_L$ 

bei sinusförmigen Strömen



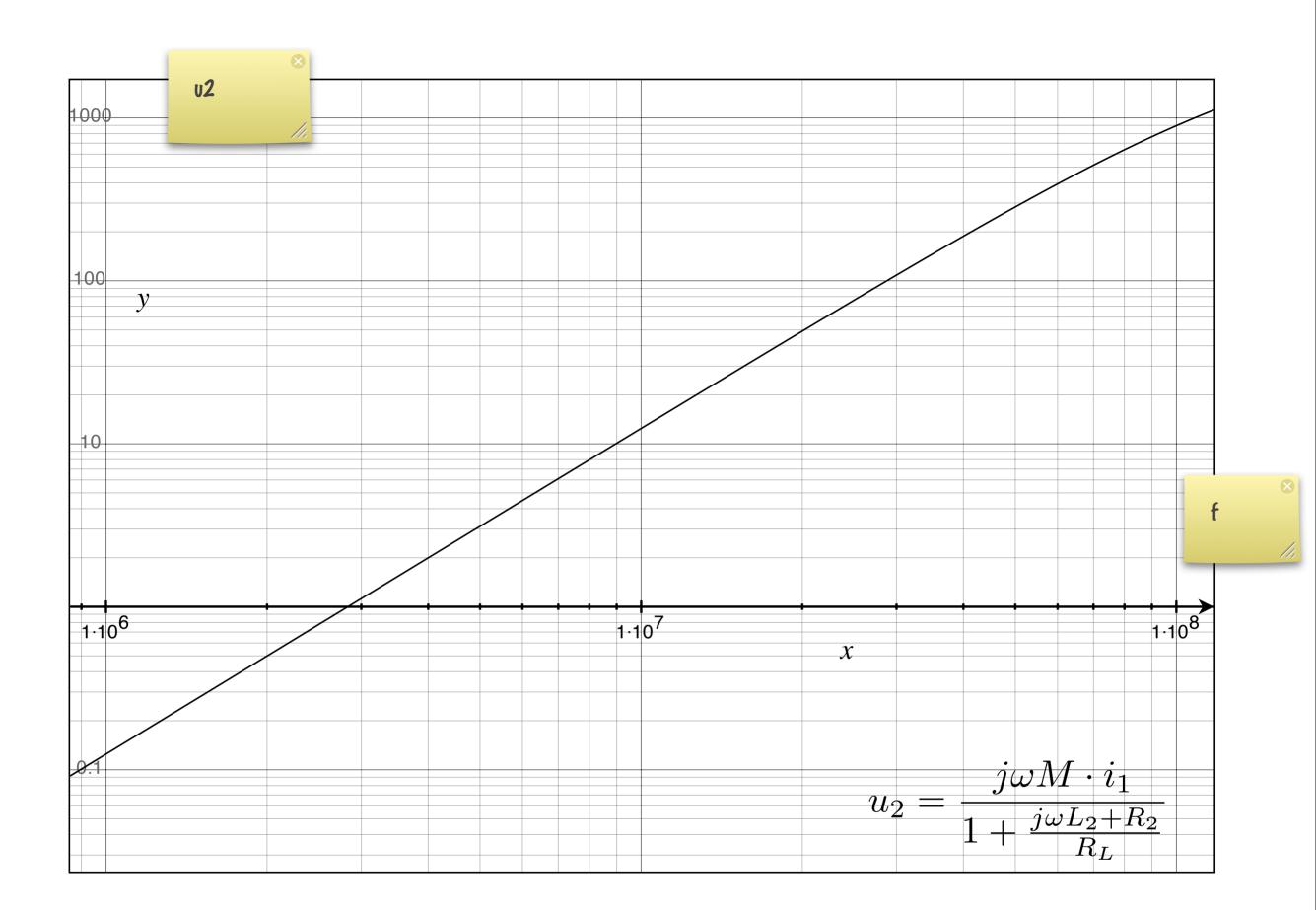
Auflösen nach u2:

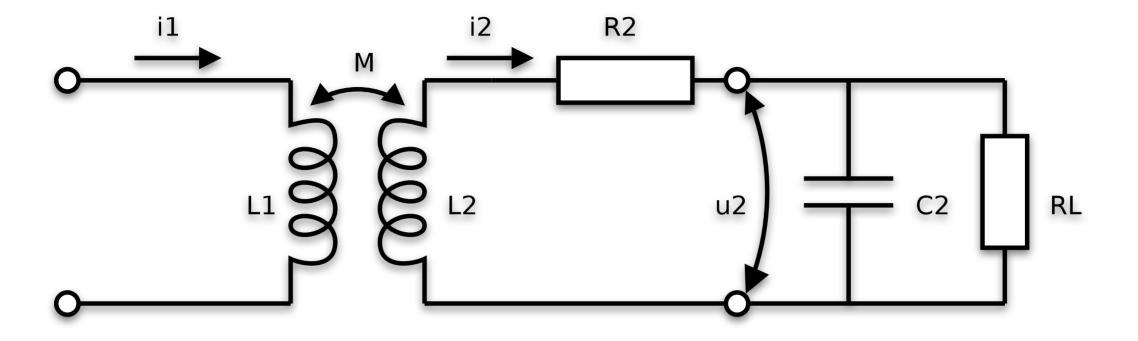
$$u_2 = \frac{j\omega M \cdot i_1}{1 + \frac{j\omega L_2 + R_2}{R_L}}$$

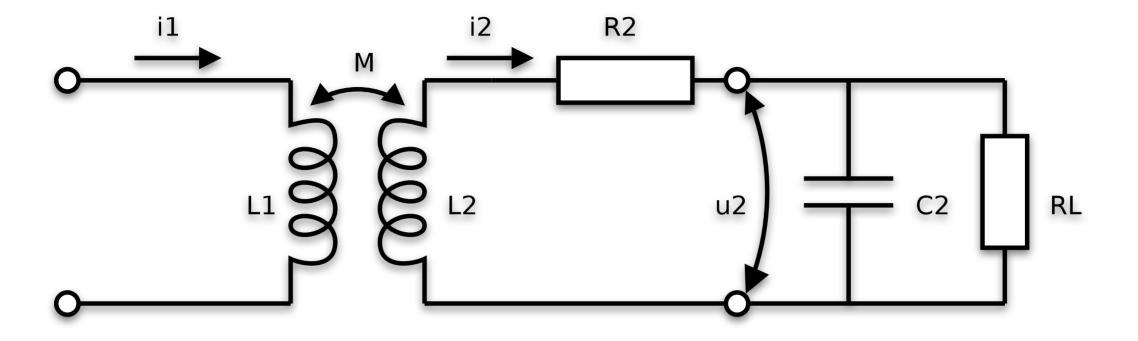
man sieht die Abhängigkeit von R\_L

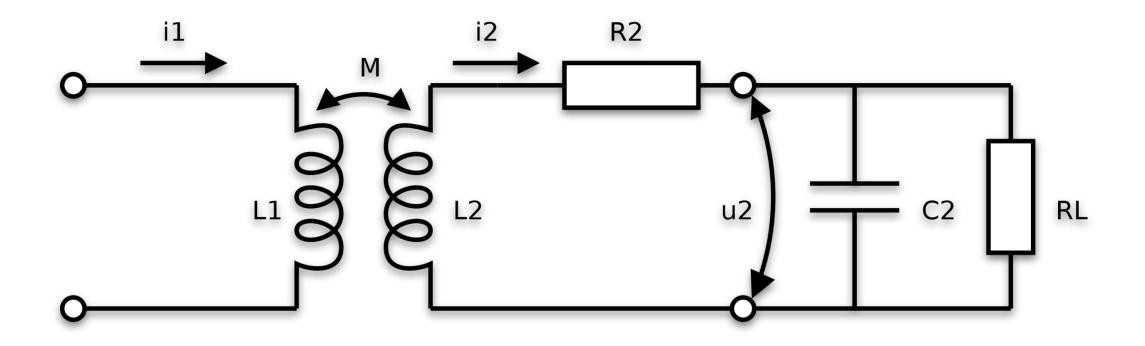
$$R_L \to 0: u_2 \to 0$$

$$R_L \to \infty : u_2 \to j\omega M i_1$$

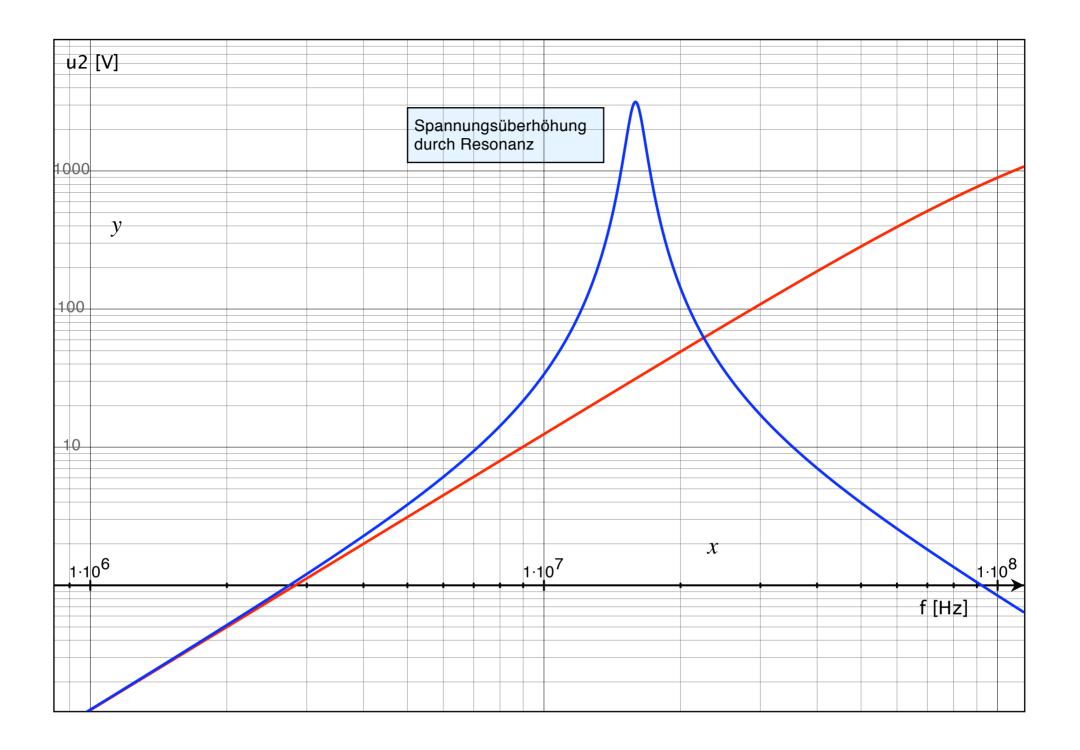








$$u_2 = \frac{j\omega M \cdot i_1}{1 + (j\omega L_2 + R_2)(\frac{1}{R_L} + j\omega C_2)}$$



Spannungsversorgung

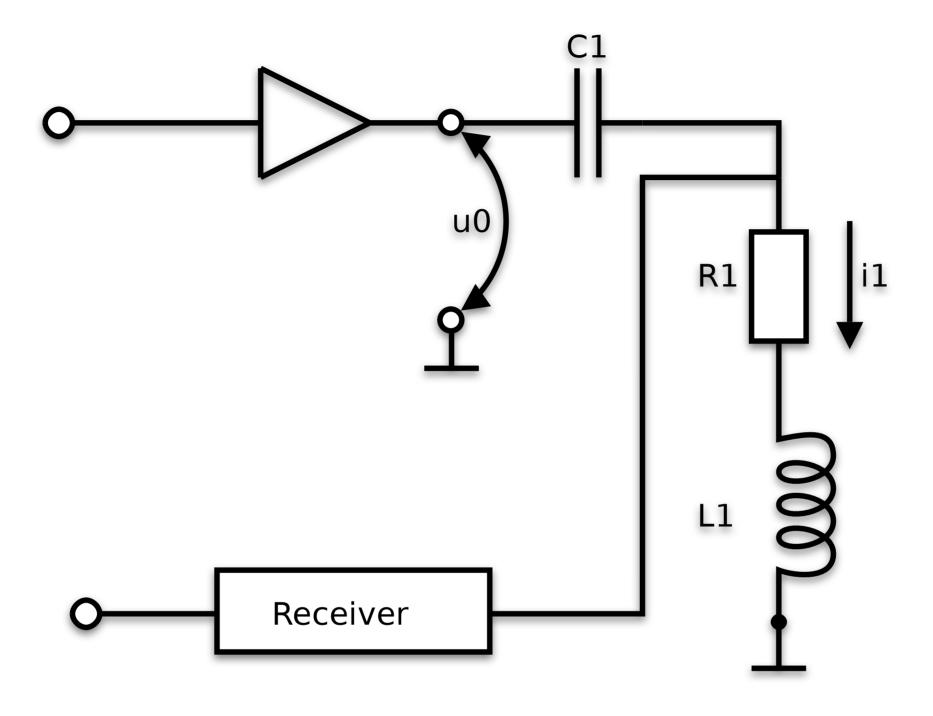
Datenübertragung

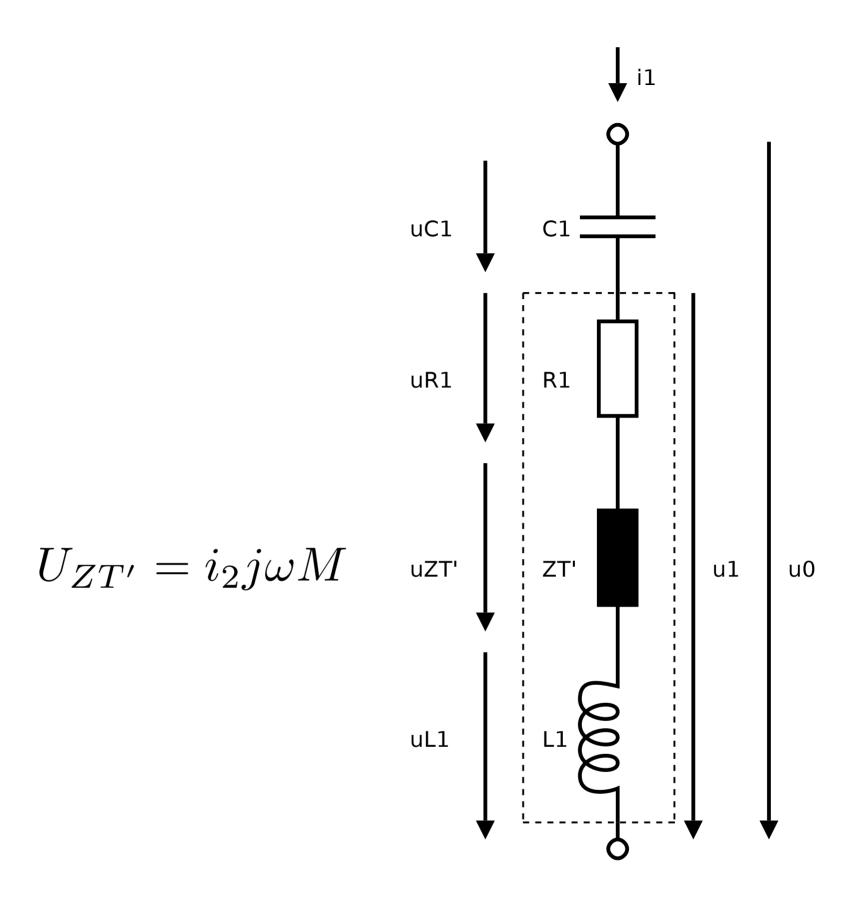
Spannungsversorgung



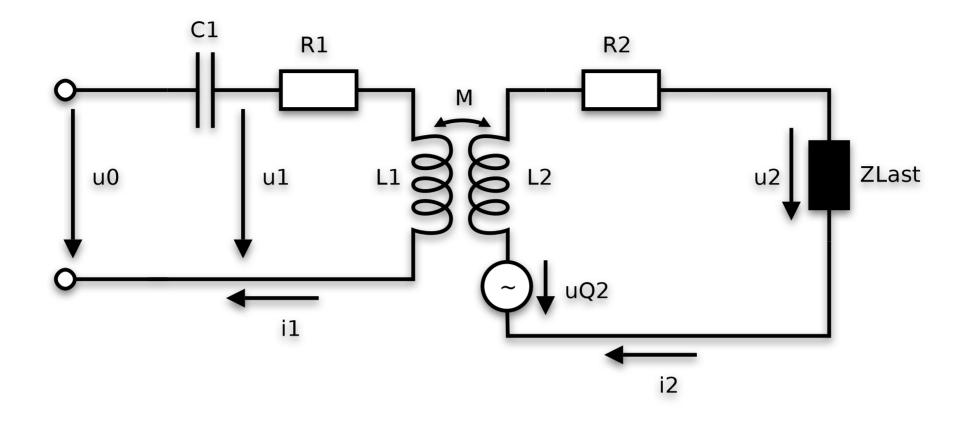
Datenübertragung

### dafür müssen wir das Lesegerät genauer betrachten





hier ist i2 unbekannt, die Formel dafür kann man sich aus der Transponderschaltung herleiten ...



$$i_{2} = \frac{u_{Q2}}{Z_{L2} + Z_{R2} + Z_{Last}}$$

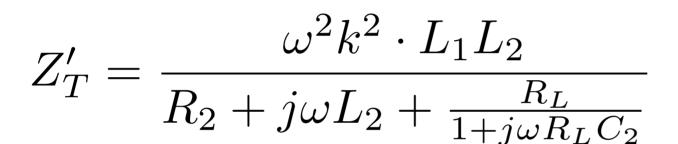
$$i_{2} = \frac{j\omega M i_{1}}{j\omega L_{2} + R_{2} + Z_{Last}}$$

$$u_0 = R_1 i_1 - j\omega M \cdot \frac{j\omega M \cdot i_1}{R_2 + j\omega L_2 + Z_{Last}}$$

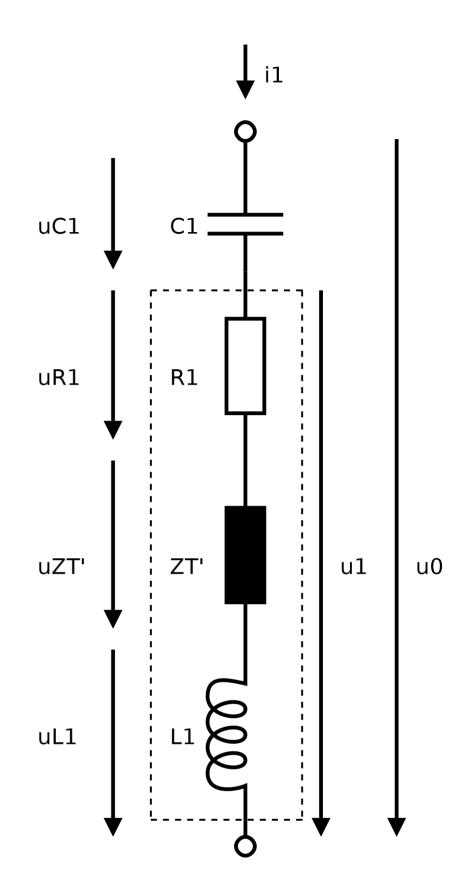
$$u_0 = R_1 i_1 - \frac{j\omega^2 k^2 \cdot L_1 L_2}{R_2 + j\omega L_2 + Z_{Last}} i_1$$

$$u_0 = R_1 i_1 - j\omega M \cdot \frac{j\omega M \cdot i_1}{R_2 + j\omega L_2 + Z_{Last}}$$

$$u_0 = R_1 i_1 - \frac{j\omega^2 k^2 \cdot L_1 L_2}{R_2 + j\omega L_2 + Z_{Last}} i_1$$



in der Formel sind alle Bauteile des Transponders enthalten



#### Platzhalter: Eigenschaften von ZT' Abhängigkeit von Größen im Transponder

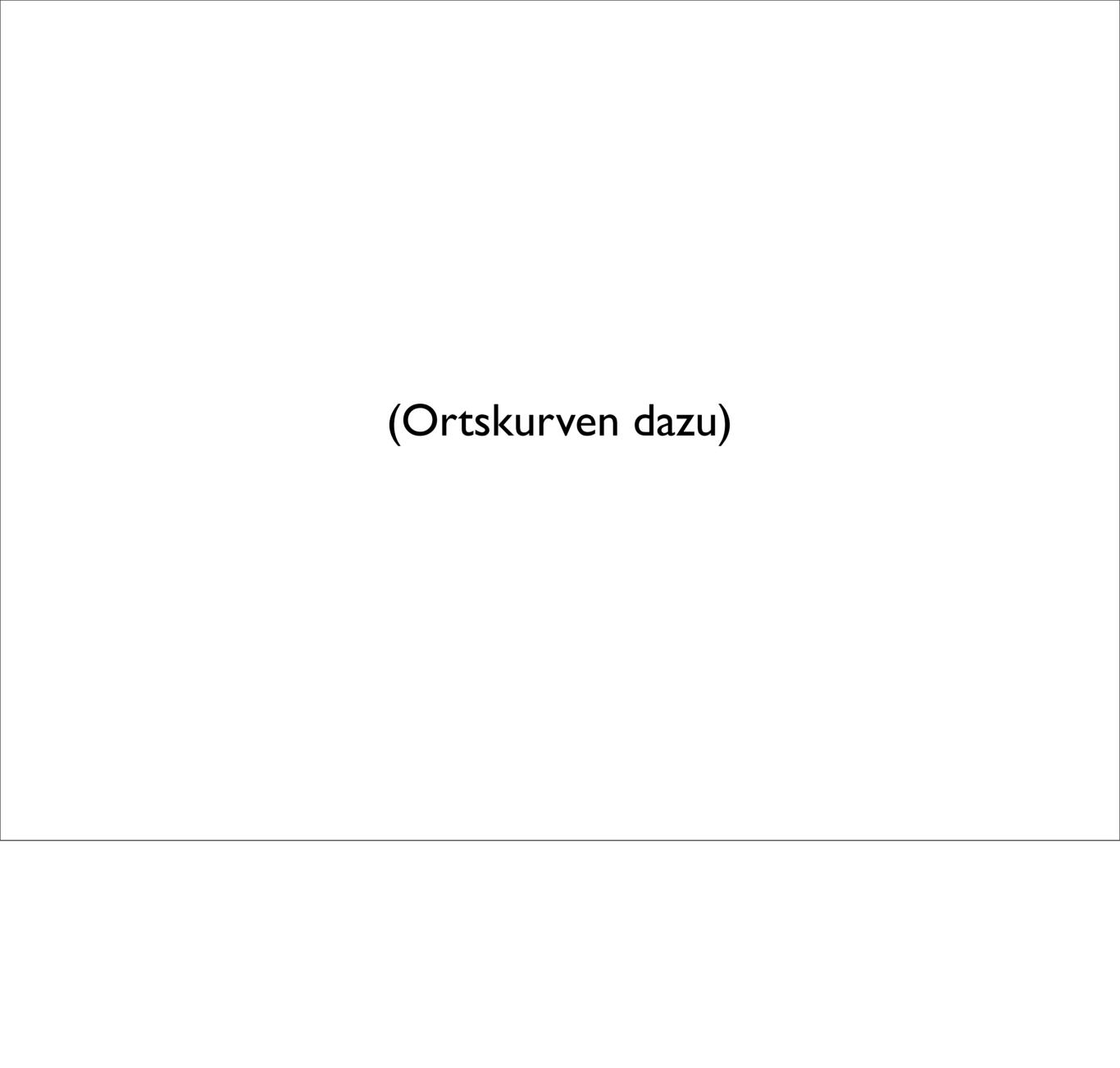
Ortskurven!

Jetzt haben wir ein Bild von den elektrischen Vorgängen im Lesegerät und können uns ansehen, wie eigentlich Daten übertragen werden Der Transponder hat Einfluss auf Z<sub>T</sub>':

$$Z_T' = \frac{\omega^2 k^2 \cdot L_1 L_2}{R_2 + j\omega L_2 + \frac{R_L}{1 + j\omega R_L C_2}}$$

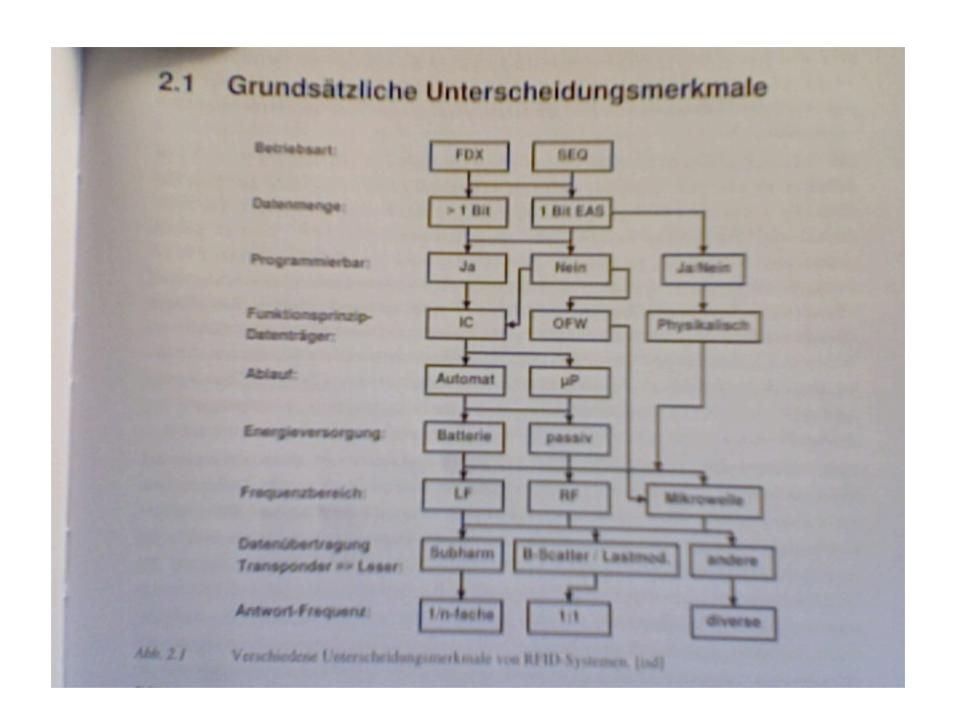
Der Transponder hat Einfluss auf Z<sub>T</sub>':

$$Z_T' = \frac{\omega^2 k^2 \cdot L_1 L_2}{R_2 + j\omega L_2 + \frac{R_L}{1 + j\omega R_L C_2}}$$



$$u_0 = R_1 i_1 - j\omega M \cdot \frac{j\omega M \cdot i_1}{R_2 + j\omega L_2 + Z_{Last}}$$

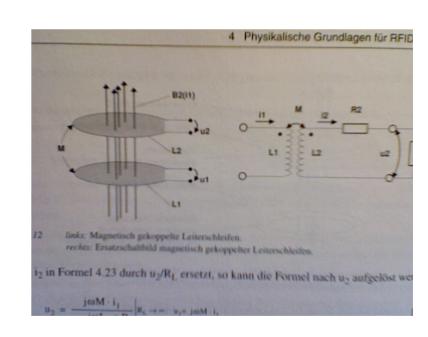
$$u_0 = R_1 i_1 - \frac{j\omega^2 k^2 \cdot L_1 L_2}{R_2 + j\omega L_2 + Z_{Last}} i_1$$



$$k = \frac{M}{\sqrt{L_1 \cdot L_2}}$$

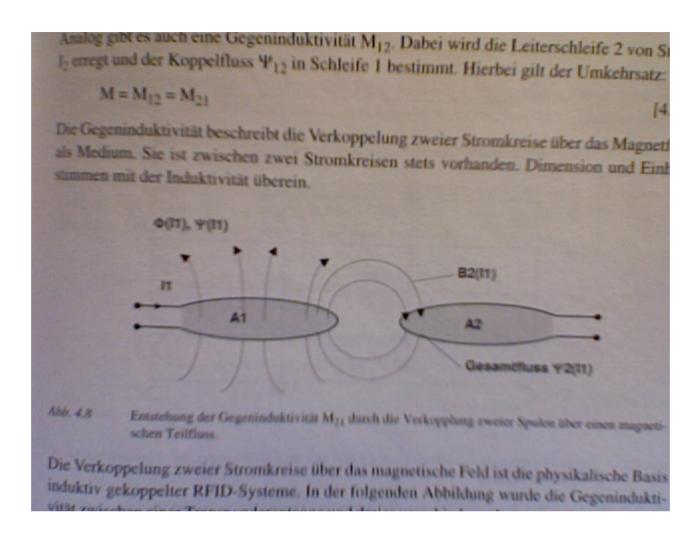
$$\Phi_{L2} = k\Phi_{L1}$$

Funktionsweise: Sender und Empfänger sind zwei über ein elektromagnetisches Feld gekoppelte Schaltkreise



(rfid/76 oben)

... wie man das elektromagnetische feld an einer Spule berechnet wisst ihr sicher noch ...



$$\Phi_{12}(t) = k \cdot \Phi_1(t)$$

das kann man auch berechnen, siehe rfid/71

System aus Sende- und Empfangsspule

nur ein kleiner Teil des erzeuten Magnetfelds erreicht den Transponder.

Das kann man berechnen (Abhängig von Antennengeometrie, Lage der Antennen zueinander, anderes Zeug) Formeln (RFID/70)

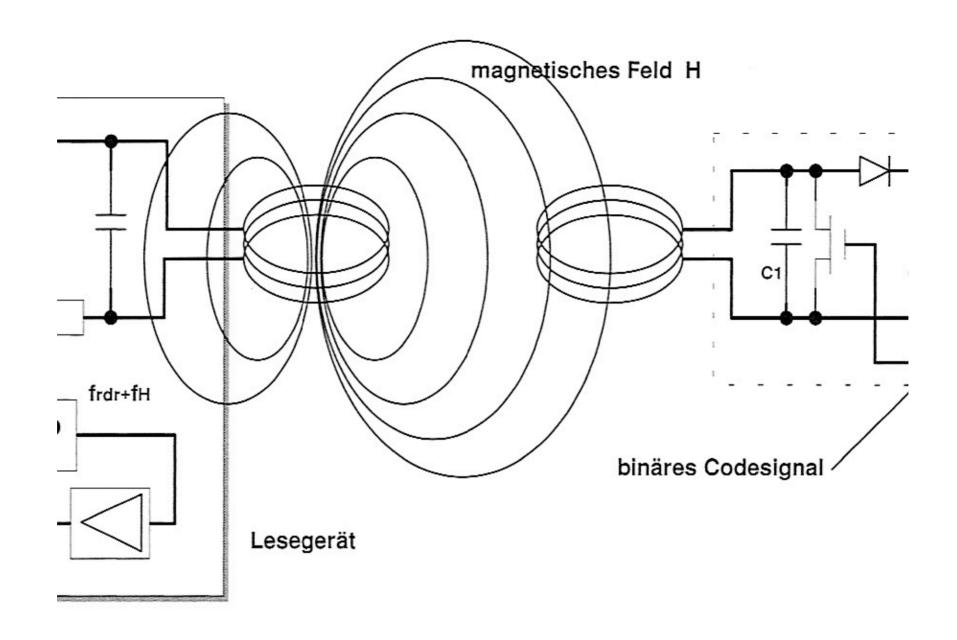
Anschaulich: Koppelfaktor k = Prozentsatz der Feldlinien der den Empfänger erricht



ihr habt doch sicher alle eine Mensakarte?

Habt ihr euch nicht schon immer gefragt, wie die eigentlich genau funktioniert und warum die gar keine Batterie braucht?

Was ist da eigentlich drin?



den ungefähre Funktionsweise kennt ihr sicherlich: (beschreiben)

Aber das hier ist eine ES-Vorlesung, also wollen wir darauf etwas genauer eingehen

$$H = \frac{I \cdot N}{2R}$$

$$H = \frac{I \cdot N \cdot R}{2\sqrt{(R^2 + x^2)^3}}$$