

En este proyecto se utiliza la cuadratura Gaussiana la cual plantea que:

$$\int_{-1}^1 f(x)dx \approx \sum_{i=1}^n w_i f(x_i)$$

Para el problema de integración más simple mencionado anteriormente, es decir,  $f(x)$  está bien aproximado por polinomios en  $[-1, 1]$ , los polinomios ortogonales asociados son polinomios de Legendre, denotados por  $P_n(x)$ . Con el polinomio  $n$ -ésimo normalizado para dar  $P_n(1) = 1$ , el  $i$ -ésimo punto de Gauss,  $x_i$ , es la raíz  $i$ -ésima de  $P_n$  y los pesos están dados por la fórmula (Hildebrand 1956, pág. 324).

$$w_i = \frac{2(1 - x_i^2)}{(n+1)^2 [P_{n+1}(x)]^2}$$

Una integral sobre  $[a, b]$  debe cambiarse por una integral sobre  $[-1, 1]$  antes de aplicar la regla de la cuadratura gaussiana. Este cambio de intervalo se puede hacer de la siguiente manera:

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 f\left(\frac{b-a}{2}\xi + \frac{a+b}{2}\right)d\xi$$

La aplicación de la cuadratura Gaussiana  $(\xi, w)$  para  $n$  puntos da como resultado la siguiente aproximación:

$$\int_a^b f(x)dx \approx \frac{b-a}{2} \sum_{i=1}^n w_i f\left(\frac{b-a}{2}\xi_i + \frac{a+b}{2}\right)$$

El error de la Cuadratura Gaussiana se puede establecer de la siguiente manera (Stoer y Bulirsch 2002, Teorema 3.6.24). Para un integrando que tiene  $2n$  derivadas continuas:

$$\int_a^b w(x)f(x)dx - \sum_{i=1}^n w_i f(x_i) = \frac{f^{(2n)}(\xi)}{(2n)!} (p_n, p_n)$$

Para algunos  $\xi$  en  $(a, b)$ , donde  $p_n$  es el polinomio mónico ortogonal de grado  $n$  y donde

$$(f, g) = \int_a^b w(x)f(x)g(x)dx$$

En el caso especial importante de  $w(x) = 1$ , tenemos la estimación del error (Kahaner, Moler & Nash 1989, pág. 5.2)

$$\frac{(b-a)^{2n+1}(n!)^4}{(2n+1)[(2n)!]^3} f^{(2n)}(\xi), \quad a < \xi < b$$

Stoer y Bulirsch comentan que esta estimación de error es inconveniente en la práctica, ya que puede ser difícil estimar la derivada de orden  $2n$ , y además el error real puede ser mucho menor que un límite establecido por la derivada. Otro enfoque es utilizar dos reglas de cuadratura gaussianas de diferentes órdenes y estimar el error como la diferencia entre los dos resultados. Para este propósito, las cuadraturas de Gauss-Kronrod pueden ser útiles.