Санкт-Петербургский Политехнический Университет

Институт компьютерных наук и технологий Кафедра компьютерных систем и программных технологий

Отчёт по лабораторным работам №1 и №2

Дисциплина: Телекоммуникационные технологии **Тема**: Сигналы телекоммуникационных систем. Ряд Фурье. Преобразование Фурье. Корреляция.

Работу выполнил студент гр. 33501/4 Леженин Ю.И. Преподаватель Богач Н.В.

Санкт-Петербург 13 апреля 2018 г.

1 Цель работы.

- Познакомиться со средствами генерации и визуализации простых сигналов.
- Получить представление о спектрах телекоммуникационных сигналов.

2 Постановка задачи.

- Промоделировать синусоидальный и прямоугольный сигналы с различными параметрами. Получить их спектры. Вывести на график.
- С помощью функции корреляции найдите позицию синхро- посылки [101] в сигнале [0001010111000010]. Получите пакет данных, если известно, что его длина составляет 8 бит без учета синхропосылки. Вычислите корреляцию прямым мето- дом, воспользуйтесь алгоритмом быстрой корреляции, сравни- те время работы обоих алгоритмов.

3 Ход работы.

3.1 Ряд и интеграл Фурье.

Любая ограниченная, кусочно-непрервыная периодическая функция, имеющая конечное число экстремумов на протяжении периода, может быть представлена в виде ряда Фурье:

$$\varphi_p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} C_k e^{j2\pi k f_1 t},$$

где $f_1=1/T_1;\ T_1$ — период функции $\varphi_p(t);\ C_k$ - постоянные коэффициенты.

Коэффициенты могут быть найдены следующим образом:

$$C_k = \frac{1}{T_1} \int_{t_0}^{t_0 + T_1} \varphi_p(t) e^{-j2\pi k f_1 t} dt.$$

При этом значение выражения не зависит от t_0 . Обычно берется $t_0=0$ или $t_0=-T_1/2$.

Приведенные формулы можно записать в виде одного выражения:

$$\varphi_p(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left[\frac{1}{T_1} \int_{t_0}^{t_0 + T_1} \varphi_p(t) e^{-j2\pi k f_1 t} dt \right] e^{j2\pi k f_1 t}.$$

Ряд Фурье справедлив для периодических сигналов, однако на его основе можно вывести соотношения и для непериодических сигналов. В этом случае период $T_1 \to \infty$, в связи с этим частота $f_1 \to 0$ и обозначается как df, kf_1 является текущим значением частоты f, а сумма меняется на интеграл. В результате получается выражение

$$\varphi_p(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \left[\int_{-\infty}^{\infty} \varphi_p(t) e^{-j2\pi f t} dt \right] e^{j2\pi f t} df.$$

Это выражение называется интегралом Фурье и объединяет прямое преобразование Фурье

$$\Phi(f) = \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(t)e^{-j2\pi ft}dt$$

и обратное преобразование Фурье

$$\varphi(t) = \int_{-\infty}^{\infty} \Phi(f)e^{j2\pi ft}dt.$$

Приведенные преобразования существуют только для функций с ограниченной энергией:

$$\int_{-\infty}^{\infty} |\varphi(t)|^2 dt \neq \infty$$

И ряд, и интеграл могут быть названы преобразованием Фурье ($\Pi\Phi$), но обычно этим термином обозначается именно интеграл Фурье. Преобразование Фурье сигнала так же называется спектром сигнала.

3.2 Свойства преобразования Фурье.

Преобразование Фурье имеет ряд свойств:

1. Суммирование функций. Преобразование Фурье – линейное преобразование. Отсюда следует

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_i \varphi_i(t) \leftrightarrow \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \Phi_i(f).$$

где α_i – постоянный коэффициент.

2. Смещение функций.

При смещении функции на t_0 ее ПФ умножается на $e^{j2\pi ft_0}$:

$$\varphi(t-t_0) \leftrightarrow e^{-j2\pi f t_0} \Phi(f).$$

3. Изменение масштаба аргумента функции. При домножении аргумента функции t на постоянный коэффициент α , $\Pi\Phi$ функции имеет вид $\frac{1}{|\alpha|}\Phi(\frac{f}{\alpha})$:

$$\varphi(\alpha t) \leftrightarrow \frac{1}{|\alpha|} \Phi\left(\frac{f}{\alpha}\right).$$

4. Перемножение функций. ПФ произведения двух функции равно свертки ПФ этих функций:

$$\varphi_1(t)\varphi_2(t) \leftrightarrow \Phi_1(f) * \Phi_2(f).$$

5. Свертывание функций.

 $\Pi\Phi$ свертки двух функций равно произведению $\Pi\Phi$ этих функций:

$$\varphi_1(t) * \varphi_2(t) \leftrightarrow \Phi_1(f)\Phi_2(f).$$

6. Дифференцирование функции.

При дифференцировании функции ее $\Pi\Phi$ домножается на $j2\pi f$:

$$\frac{d[\varphi(t)]}{dt} \leftrightarrow j2\pi f\Phi(f).$$

7. Интегрирование функции.

При интегрировании функции ее $\Pi\Phi$ делится на $j2\pi f$:

$$\int_{-\infty}^{t} \varphi(t')dt' \leftrightarrow \frac{1}{j2\pi f}\Phi(f).$$

8. Обратимость преобразования.

Преобразование обратимо с точность до знака аргумента.

$$\varphi(t) \leftarrow \Phi(f)$$

$$\Phi(t) \leftrightarrow \varphi(-f), \ \Phi(-t) \leftrightarrow \varphi(f)$$

3.3 Основные классы сигналов и их спектры.

Обычно классификация сигнала выполняется по ряду основных признаков: конечность, периодичность и дискретность.

3.3.1 Конечный сигнал.

Сигнал конечной длительности имеет значение только внутри определенного интервала и вне его принимает значение 0. Такой сигнал можно представить как произведение сигнала бесконечной длительности и прямоугольной функции:

$$x_f(t) = x(t) \cdot \Pi(t, T) = \begin{cases} x(t), t \in [-T/2, T/2] \\ 0, t \notin [-T/2, T/2] \end{cases}$$
.

При применении ПФ к данному виду сигналов происходит сверка образа сигнала и образа прямоугольной функции:

$$\Phi_f(f) = \Phi(f) * \frac{\sin(\pi f T)}{\pi f} = \Phi(f) * \operatorname{sinc}(\pi f).$$

3.3.2 Периодический сигнал.

Периодический сигнал обладает свойством $x_p(t) = x_p(t-kT)$, где $k \in \mathbb{Z}$, а T – период. Такой сигнал можно представить как свертку одиночного сигнала длительностью T и последовательности дельта импульсов:

$$x_p(t) = x_{pT}(t) * \coprod (t, T).$$

При применении ПФ выполняется умножение образа функции на последовательность дельта импульсов. Спектр периодического сигнала дискретно и соотносится с ПФ одиночного сигнала следующим образом:

$$\Phi_p(f) = \Phi_{pT}(f) \cdot \coprod (f, \frac{1}{T}).$$

3.3.3 Дискретный сигнал.

Дискретный по времени сигнал обычно состоит из набора равноотстоящих по времени отсчетов отсчетов. Его можно представить как произведение непрерывного сигнала и последовательности дельта импульсов:

$$x_d(t) = x(t) \cdot \coprod (t, T_s).$$

При выполнении ПФ произойдет свертка образа функции и последовательности импульсов. Спектр дискретного сигнала периодическая функция с периодом $\frac{1}{T_s}$:

$$\Phi_d(f) = \Phi(f) * \coprod (f, \frac{1}{T_s}).$$

3.4 Спектры некоторых простых сигналов.

В ходе работы были промоделированы сигналы различного вида. Для каждого сигнала с помощью алгоритма быстрого преобразования Фурье был найден спектр. Сигналы конечны и дискретны, поэтому полученные спектры периодичны и имеют искажения обусловленные сверткой с функцией $\operatorname{sinc}(\pi f)$. На рисунках ниже преобразование приведено на интервале $[-T_s/2, T_s/2]$, что соответствует одному периоду.

3.4.1 Гармонический сигнал.

Спектр гармонического сигнала представляет собой набор дискретных отсчетов на частоте, которая совпадает с частой гармоник в сигнале. Значение спектра в отсчетах зависит от амплитуды соответствующих гармоник.

На рисунке 3.1 приведен гармонический сигнал, описываемый выражением $x(t) = \sin(2\pi f_0 t) + 0.2 \cos(2\pi f_1 t)$, $f_0 = 10\Gamma$ ц, $f_1 = 2\Gamma$ ц. На рисунке 3.2 приведен амплитудный спектр $|\Phi(f)|$ данного сигнала.

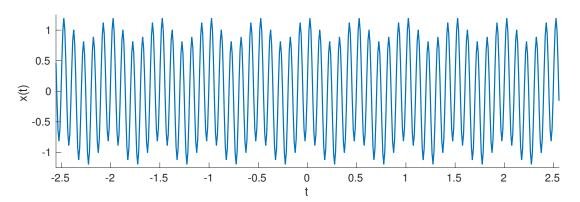


Рис. 3.1: Гармонический сигнал вида $x(t) = \sin(2\pi \cdot 10t) + 0.2 \cos(2\pi \cdot 2t)$.

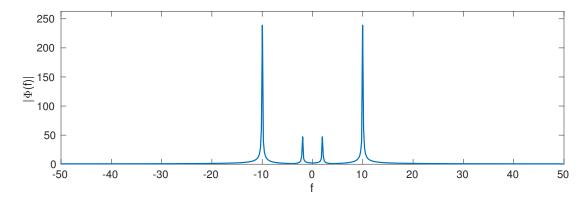


Рис. 3.2: Амплитудный спектр гармонического сигнала вида $x(t) = \sin(2\pi \cdot 10t) + 0.2 \cos(2\pi \cdot 2t).$

3.4.2 Прямоугольный сигнал.

Спектром прямоугольного импульса длительностью T_i является $\operatorname{sin}(\pi f) = \frac{\sin(\pi f T_i)}{\pi f}$. При повторении импульсов с периодом T_0 происходит дискретизация спектра, отсчеты находятся на расстоянии $f_0 = 1/T_0$.

Прямоугольный периодический сигнал с длительностью импульса $T_i = 0.1$ с и периодом T = 0.2 с приведен на рисунке 3.3, а его спектр – на рисунке 3.4.

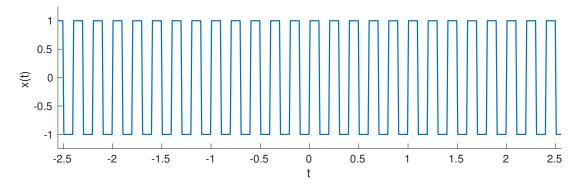


Рис. 3.3: Прямоугольный периодический сигнал. $T_i = 0.1$ с, T = 0.2 с.

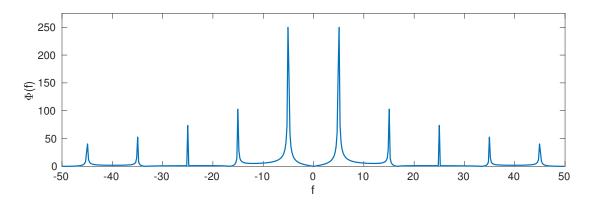


Рис. 3.4: Спектр прямоугольного периодического сигнала. $T_i = 0.1 \text{ c}, T = 0.2 \text{ c}.$

Отсчеты в спектре находятся на расстоянии 10 Гц друг от друга, что соответствует $2f_0$. Это объясняется тем, что функция $\frac{\sin(\pi f T_i)}{\pi f}$ имеет корни в точках $f = k/T_i$, где k – целое число, а в данном случае $2T_i = T_0$. Таким образом, в точках $f = k \cdot 2/T_0 = 2 k f_0$ спектр равен 0, т.е. половина отсчетов равны нулю.

3.4.3 Треугольный сигнал.

Треугольный импульс может быть представлен как свертка двух прямоугольных импульсов, таким образом, спектр одиночного треугольного сигнала это функция $\operatorname{sinc}(\pi f)^2$.

Треугольный периодический сигнал с период T=0.2 с приведен на рисунке 3.5, его спектр приведен на рисунке 3.6. Для данного случая справедливы те же рассуждения, что и для периодического прямоугольного сигнала.

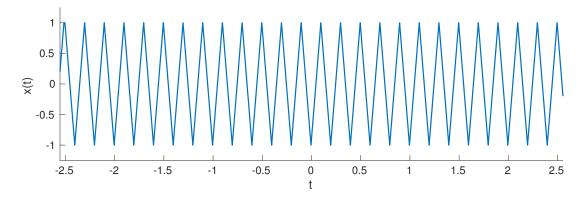


Рис. 3.5: Треугольный периодический сигнал. $T=0.2~{
m c}$

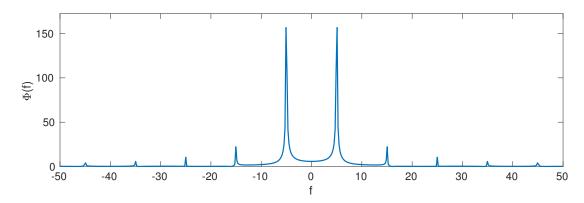


Рис. 3.6: Спектр треугольного периодического сигнала. $T=0.2~{\rm c}$

3.5 Корреляция.

Корреляция – это математический аппарат, который позволяет определить меру схожести двух сигналов. Пусть x(t) и y(t) – два сигнала с конечной энергией, тогда для них корреляция определяется как

$$r(\tau) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) y(t+\tau) d\tau.$$

Параметр τ определяет смещение одного сигнала относительного другого. Введение смещения позволяет определить корреляцию сигналов независимо от возможных временных задержек.

Для дискретных и конечных сигналов корреляция имеет вид

$$r(\tau) = \sum_{i=n}^{N-1} x(n) y(n+\tau) d\tau,$$

где N – число отсчетов, а τ целое.

Расчет корреляции можно ускорить, используя теорему о корреляции, которая обычно формулируется следующим образом:

$$r = F_D^{-1}[F_D(x(n))F_D(y(n))].$$

Здесь F_D обозначает дискретное преобразование Фурье, а F_D^{-1} – преобразование Фурье. Вектор r содержит результаты круговой корреляции, номер компоненты соответствует смещению.

Для сравнения представленных способов вычисления был выполнен расчет круговой корреляции с помощью преобразования Фурье и прямым методом. Результаты приведены на рисунке 3.7.

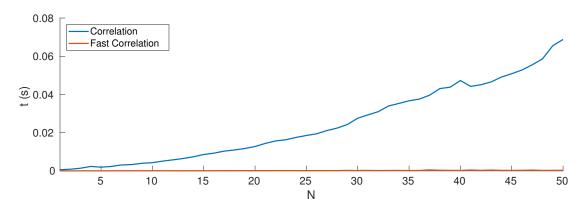


Рис. 3.7: Зависимость времени вычисления корреляции от длины входных последовательностей.

Если число элементов обрабатываемых последовательностей достаточно велико, данный метод позволяет получить результат за меньшее время, чем непосредственный расчет корреляции.

3.6 Поиск синхропосылки в сигнале с помощью корреляции. Получение пакета данных.

Корреляция часто применяется для поиска заданной последовательности в потоке данных. Ниже рассмотрен пример поиска синхропосылки [101] в сигнале [0001010111000010] и получение следующего за ней пакета информации объемом 8 бит.

Для заданного сигнала была вычислена корреляция с искомой последовательностью при смещении от 0 до 16. Полученный результат приведен на рисунке 3.8.

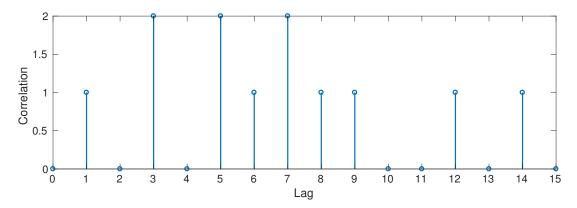


Рис. 3.8: Корреляция между сигналом и синхропосылкой.

Корреляция максимальна при трех различных смещениях. В качестве синхропосылки принимается последовательность с минимальным смещением, таким образом полученный пакет имеет вид [01110000]. На рисунке 3.9 приведен сигнал, на котором цветом выделены синхропосылка и пакет данных.

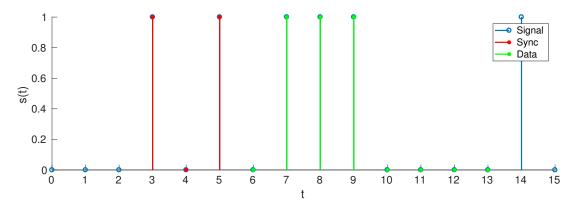


Рис. 3.9: Принимаемый сигнал.

Корреляция синхропосылки [101] последовательностями [101] и [111], одинакова. Это может привести к ложному срабатыванию, данную проблему можно решить если использовать в качестве синхропосылки последовательность единиц.

4 Выводы.

Преобразование Фурье позволяет представить сигнал в базисе гармонических колебаний разной частоты. Это значительно облегчает обработку и синтез сигналов.

Важнейшими свойствами $\Pi\Phi$ являются теорема о свертывании сигналов и теорема о перемножении сигналов: произведение функций - это свертка их образов, свертка функций - это произведение их образов.

Спектр периодического сигнала дискретный, а дискретного - периодический. Если сигнал конечный, то при выполнении преобразования его образ сворачивается с функцией $\operatorname{sinc}(\pi f)$.

Корреляция дает возможность определить степень схожести двух сигналов, расчет с учетом смещения позволяет определить и компенсировать временные задержки. Данный инструмент часто применяется для поиска известной последовательности во входном сигнале.

5 Приложение.

Листинг 1: Программа для генерации приведенных сигналов и спектров.

```
1
   close
          a.11
2
   clear all
3
   figure properties = { 'units', 'centimeters', 'position'
4
       , [12, 10, 30, 10], \ldots
        'DefaultAxesPosition', [0.08, 0.17, 0.88, 0.8]};
5
6
   lw = 1.8;
7
   fs = 16:
8
   signal type = 2;
9
10
11
   N = 512;
   Fs = 100:
12
13
   Ts = 1/Fs;
   F0 = 5:
14
15
   T0 = 1/F0;
16
   t = -Ts*(N-1)/2:Ts:Ts*(N-1)/2;
17
18
19
   switch signal type
20
        case 0
21
            x = \sin(2*pi*F0*t) + 0.2*\cos(2*pi*(F0/5)*t);
22
        case 1
23
            x = square(2*pi*F0*t, 30);
24
        case 2
            width = (Fs/F0)/2;
25
```

```
t = [-Ts*((N-1)/2+width):Ts:-Ts*(N-1)/2, t];
26
27
            x = square(2*pi*F0*t);
            coeffs = ones(1, width)/width;
28
            x = filter(coeffs, 1, x);
29
            x = x(width + 2:end);
30
31
            t = t (width + 2:end);
32
        case 3
            x = double(mod(round(t/Ts), round((Fs/F0))) =
33
34
        otherwise
            x = ones(0, length(t));
35
36
   end
37
38
   s = fft(x, N);
39
   s = fftshift(s);
   f = (Fs/N)*(-N/2:(N/2-1));
40
41
42
   figure (figure properties {:})
43
   hold on
44
    plot(t, x, 'LineWidth', lw)
   x \lim ([\min(t), \max(t)])
45
   ylim([-1.25, 1.25])
46
   xlabel('t')
47
   ylabel('x(t)')
48
   set(gca, 'FontSize', fs)
49
50
   figure (figure properties {:})
51
    plot(f, abs(s), 'LineWidth', lw)
52
   ylim([0, max(abs(s)) * 1.1])
53
   ylabel('|\Phi(f)|')
54
   xlabel('f')
55
    set (gca, 'FontSize', fs)
56
```

Листинг 2: Программа для поиска синхропосылки в сигнале.

```
7
    fs = 16;
8
9
    sync = [1 \ 0 \ 1];
10
11
    signal_len = length(signal);
12
    sync len = 3;
13
    data len = 8;
14
15
16
    pos = 0:(signal len - 1);
17
18
    [corr, lag] = xcorr(signal, sync);
    corr = corr(signal len:end);
19
20
    lag = lag(signal len:end);
21
22
   \max \ corr \ ind = (corr = \max(corr));
23
    figure (figure properties {:})
24
    stem (lag, corr, 'LineWidth', lw)
25
26
    xticks(lag)
    xlabel('Lag')
27
    ylabel('Correlation')
28
    set (gca, 'FontSize', fs)
29
30
    figure (figure properties {:})
31
32
    hold on
    stem (pos, signal, 'LineWidth', lw)
33
34
    xticks (pos)
    xlabel('t')
35
    ylabel('s(t)')
36
    set(gca, 'FontSize', fs)
37
38
39
40
    for i = 1:length(max corr ind)
        if (max corr ind(i))
41
             \operatorname{sync} \operatorname{range} = (\operatorname{lag}(i) : (\operatorname{lag}(i) + \operatorname{sync} \operatorname{len} -1)) + 1;
42
             data range = sync range(end)+1:sync range(end)
43
44
             if (data range(end) > signal len)
                  data range = data range(1):signal len;
45
46
             end
```

```
figure (figure properties {:})
47
            hold on
48
            stem (pos, signal, 'LineWidth', lw)
49
            stem(pos(sync range), sync, 'r*', 'LineWidth',
50
               lw)
            stem (pos (data range), signal (data range), 'g*',
51
                'LineWidth', lw)
            legend('Signal', 'Sync', 'Data')
52
53
            xticks (pos)
54
            xlabel('t')
            ylabel(',s(t)')
55
56
            set (gca, 'FontSize', fs)
57
        end
58
   end
59
60
    data start = min(lag(max corr ind));
    data range = (data start+1:data start+data len) +
61
      sync len;
    data = signal (data range)
62
```

Листинг 3: Программа для измерения времени работы алгоритмов вычисления корреляции.

```
1
   close all
2
   clear all
3
   figure_properties = { 'units', 'centimeters', 'position'
4
      , [12, 10, 30, 10], \ldots
        'DefaultAxesPosition', [0.08, 0.17, 0.88, 0.8]};
5
6
   lw = 1.8;
   fs = 16;
7
8
9
   n = 10;
10
11
   1 = 50;
12
   m = 10;
13
14
   time = zeros(1, m);
   time fast = zeros(1, m);
15
16
17
   for i = 1:l
18
```

```
19
   i
20
21
   x = (rand(1, i * 100) * 100) - 50;
   y = (rand(1, i * 100) * 100) - 50;
22
23
24
   for j = 1:m
25
26
    tic
   corr(x, y);
27
   time(i, j) = toc;
28
29
30
   tic
   fast_corr(x, y);
31
32
   time fast(i, j) = toc;
33
34
   end
35
   end
36
37
   mt = mean(time, 2);
38
   mtf = mean(time fast, 2);
39
   figure (figure properties {:})
40
41
   hold on
   semilogy(mt, 'LineWidth', lw)
42
   semilogy(mtf, 'LineWidth', lw)
43
   legend('Correlation', 'Fast Correlation', 'Location', '
44
      northwest')
   xlabel('N')
45
   ylabel('t (s)')
46
   xlim([1, length(mt)])
47
    set(gca, 'FontSize', fs)
48
49
50
51
   function r = corr(x, y)
52
        n = length(x);
53
        r = zeros(1, n);
54
        s x = x;
55
        for i = 1:n
            r(i) = sum(s \times ... y) / n;
56
            s x = circshift(s_x, 1);
57
58
        end
```

```
59 | end

60 | function r = fast_corr(x, y)

62 | r = ifft(conj(fft(x)) .* fft(y)) ./ length(x);

63 | end
```