



# Modèles algorithmiques

Présentation du robot Moway



# Objectifs du moway

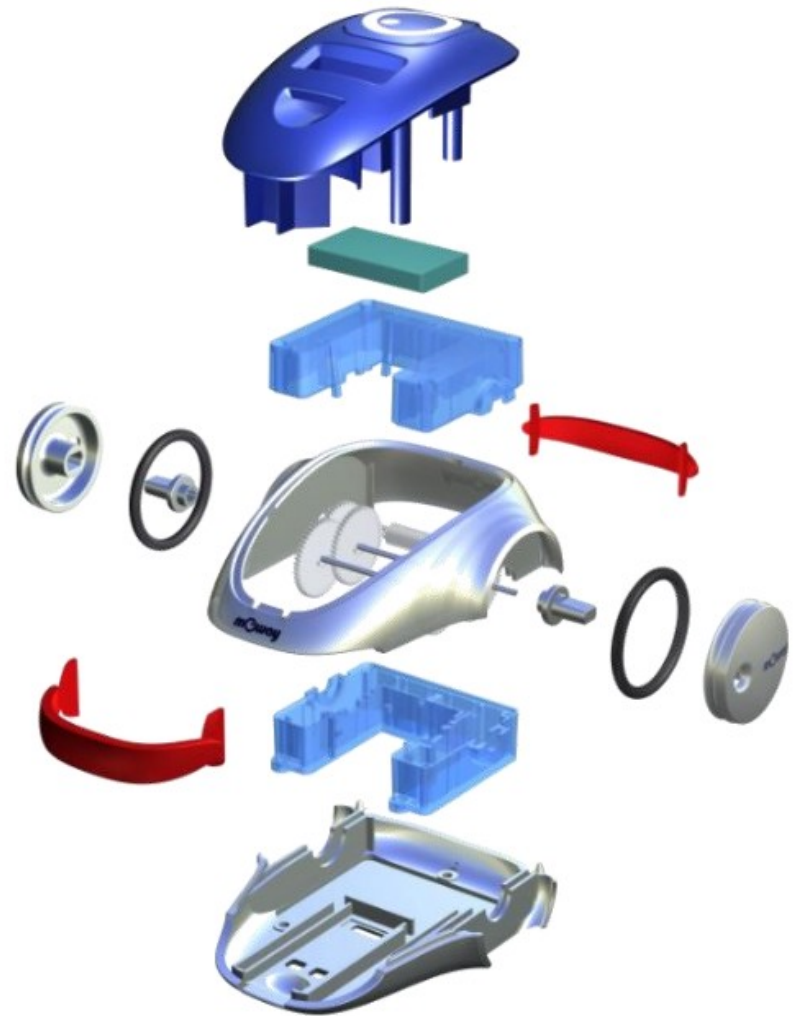
- Plateforme robotique éducative
- Développement de projets
- Thématiques actuelles
- Exemples :
  - La voiture autonome
  - Le robot domestique

# La voiture autonome

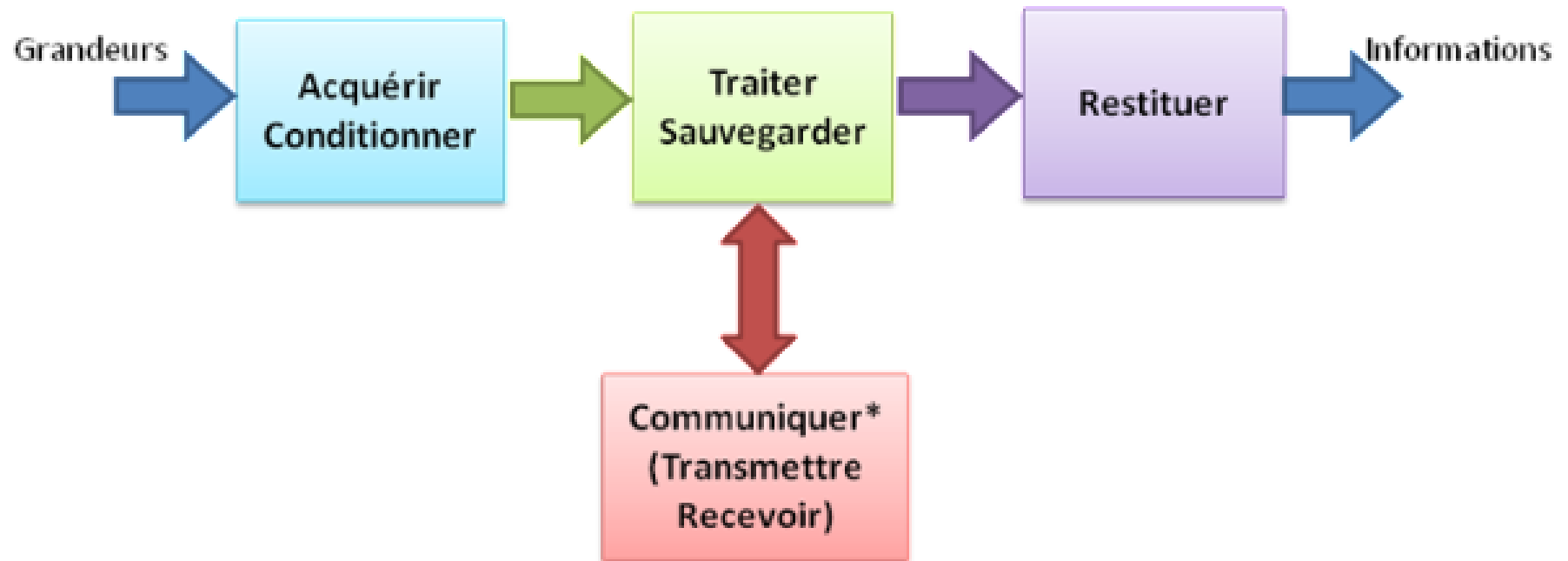


# Caractéristiques de Moway

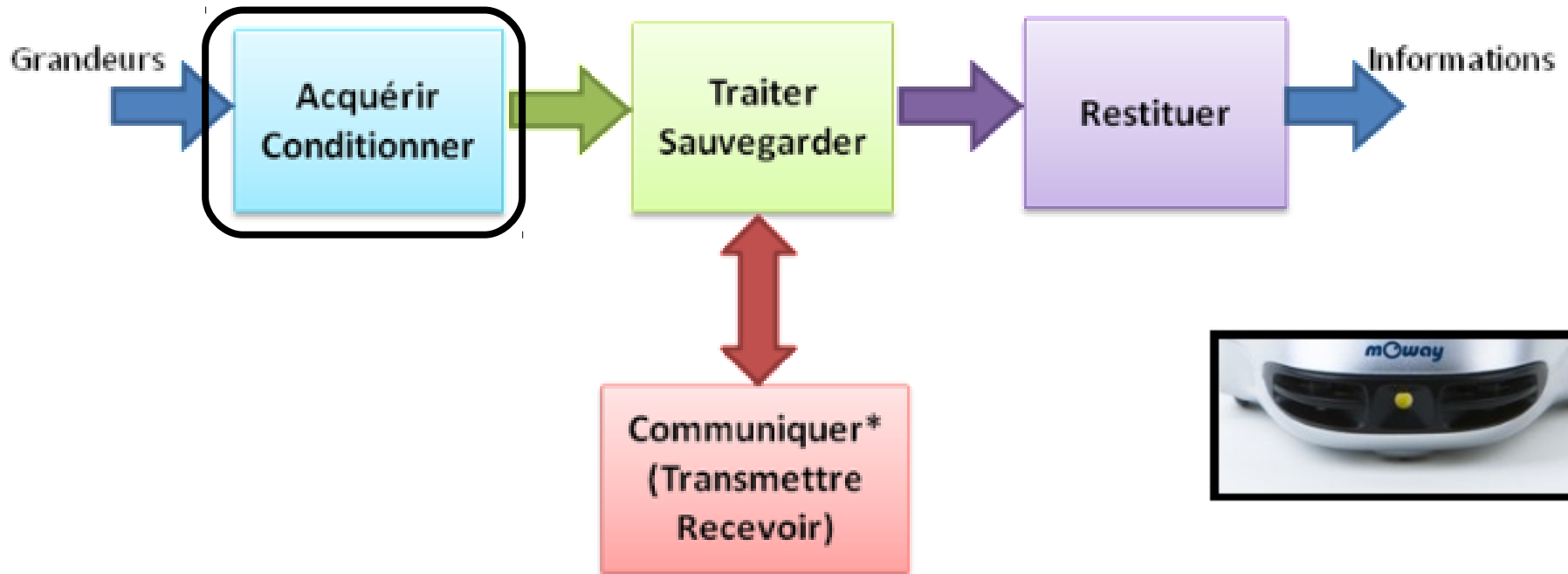
- Petit robot autonome programmable
- Structure mécanique en plastique
- 5 sous-ensembles électronique



# La chaîne d'information



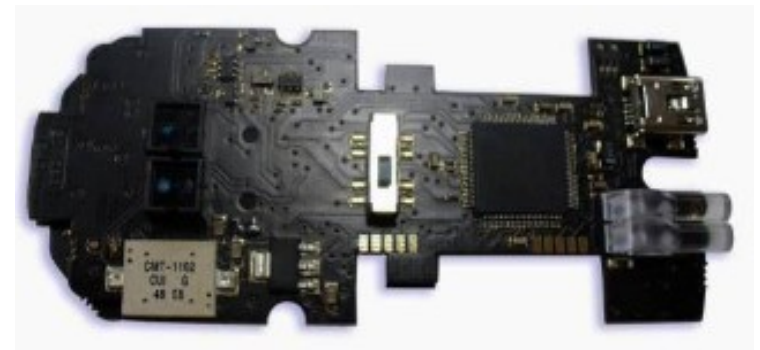
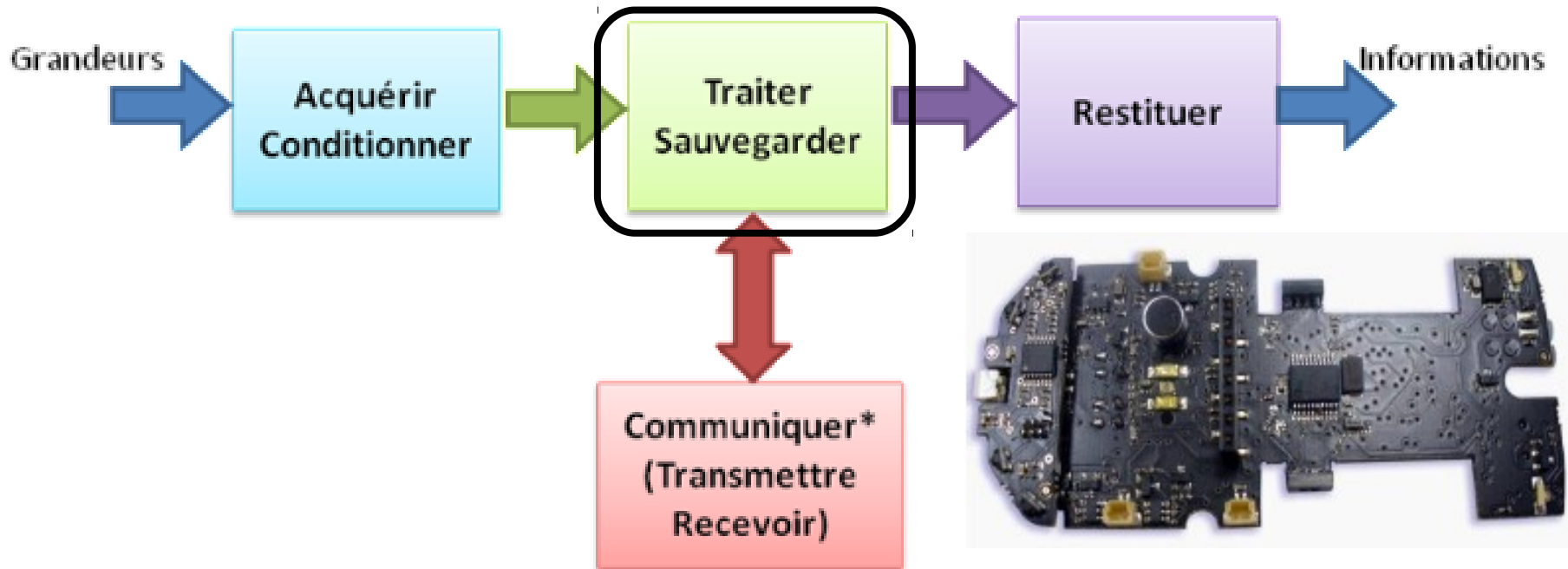
# La chaîne d'information : Acquérir/Conditionner



- 11 capteurs répartis sur le robot

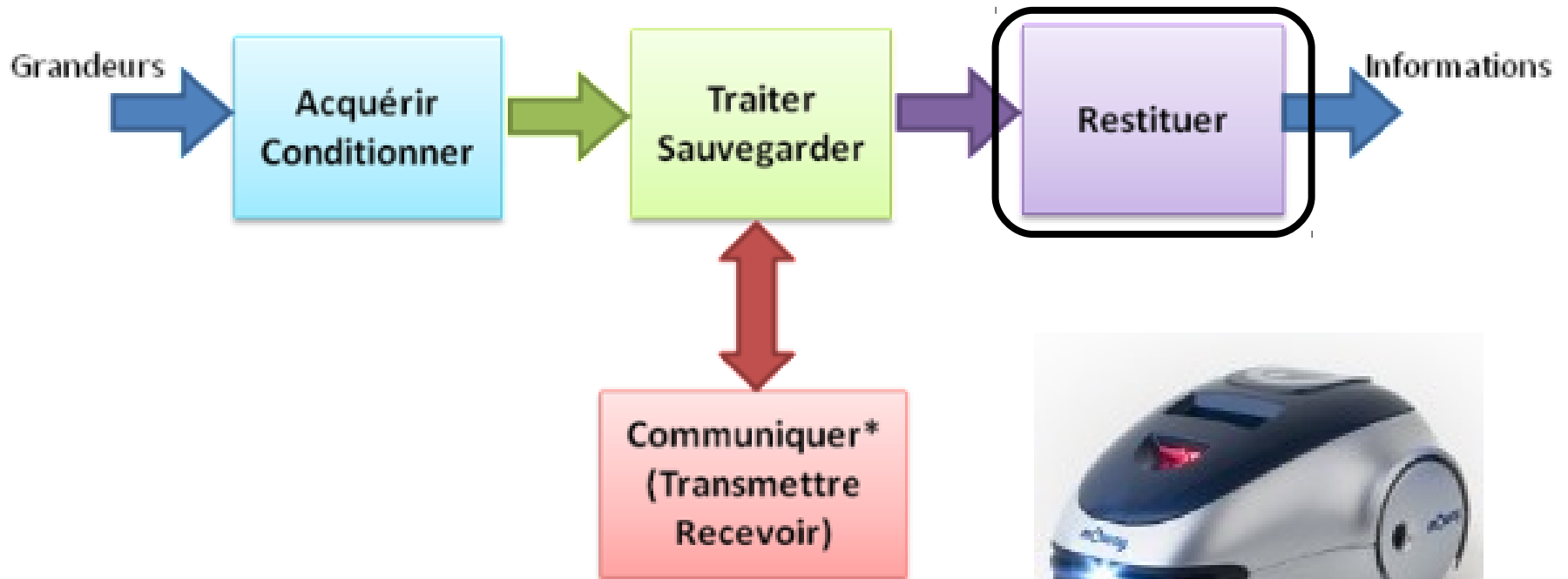


# La chaîne d'information : Traiter/Sauvegarder



- Carte électronique double face
  - Microcontrôleur

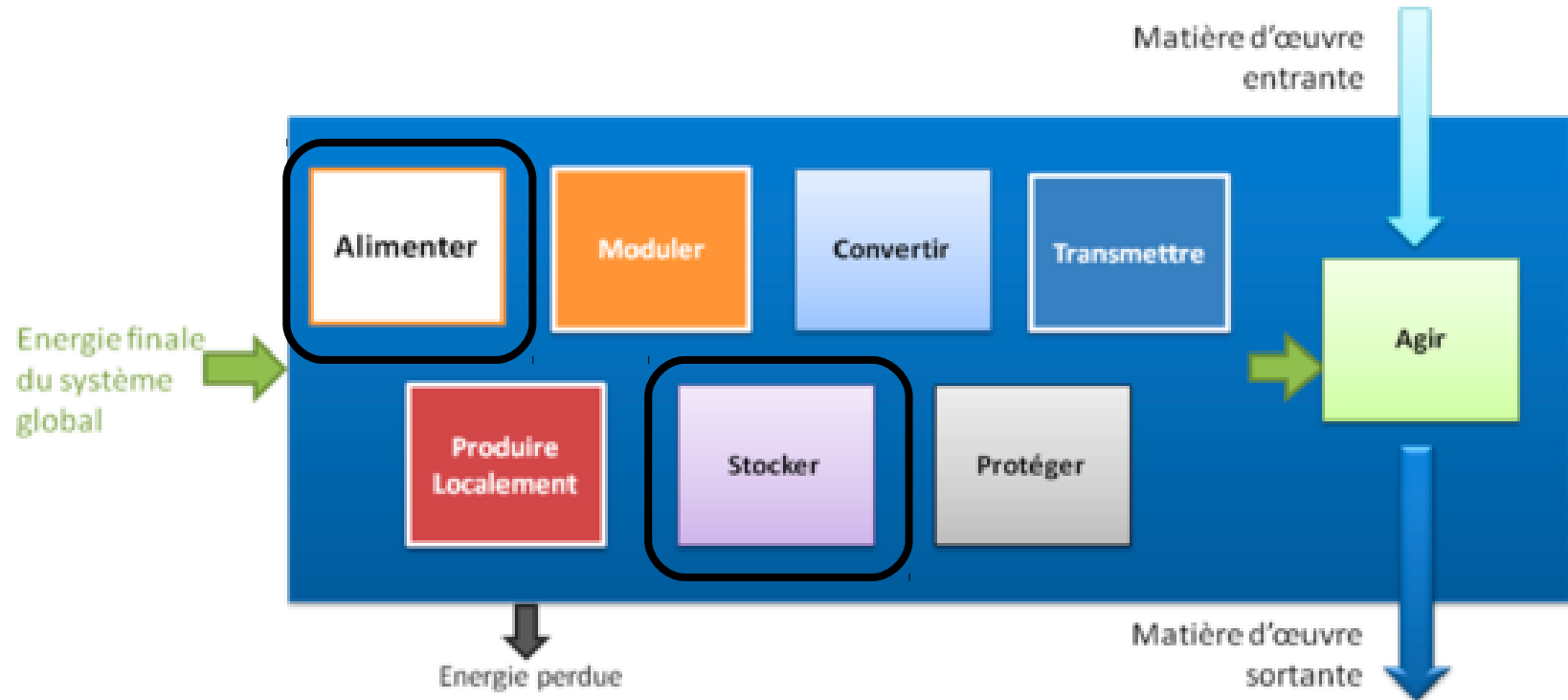
# La chaîne d'information : Restituer



- Actionneurs (motorisation)
- 5 indicateurs



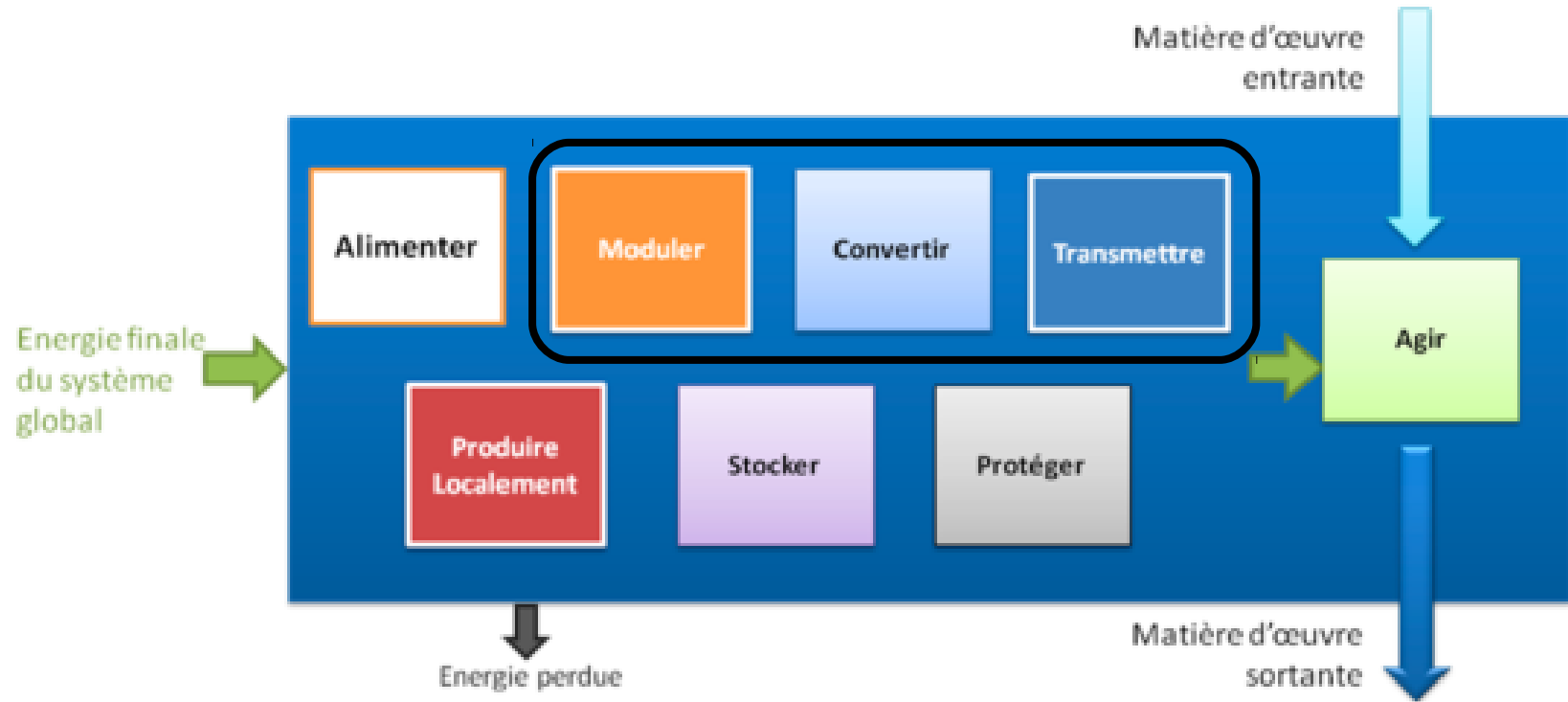
# La chaîne d'énergie : Alimenter et Stocker



- Batterie Lithium-Polymère
- Recharge par USB



# La chaîne d'énergie : Moduler, Convertir et Transmettre



- 2 blocs moteurs
  - Électronique de contrôle
  - Conversion mécanique

# La chaîne d'énergie : Moduler, Convertir et Transmettre



- Bloc moteur



- Robot assemblé

# Connecteur d'extension

- Module d'extension :
  - Module RF
  - Caméra
  - WIFI
  - Kit de développement

