Manejo de Errores: Programación Concurrente

Luis Garreta luis.garreta@javerianacali.edu.co

Ingeniería de Sistemas y Computación Pontificia Universidad Javeriana – Cali

25 de octubre de 2017

PROGRAMACIÓN CONCURRENTE

Introducción

- El concepto fundamental de la programación concurrente es la noción de Proceso.
- Proceso: Cálculo secuencial con su propio flujo de control.
- La concurrencia en software implica la existencia de diversos flujos de control en un mismo programa colaborando para resolver un problema.

Procesos vs. Hilos

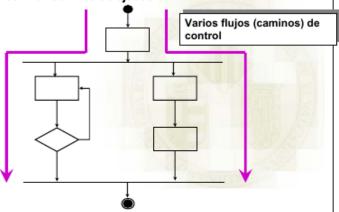
En el contexto del Sistema Operativo, un Proceso es una instancia de un Programa que está siendo ejecutado en el ordenador.

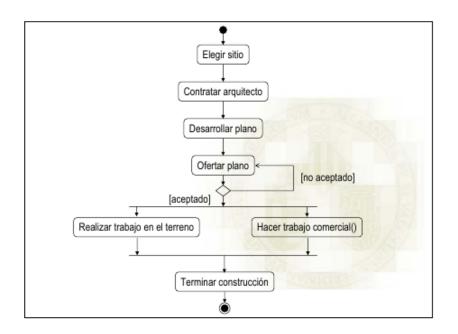
Proceso = Código de programa + Datos + Recursos

- Un S.O. admite concurrencia si es capaz de manejar diversos procesos simultáneamente.
- En el contexto de un Programa concurrente, un Hilo (Thread) es cada uno de los flujos secuenciales de control independientes especificados en el programa.



 Un programa concurrente da lugar, durante su ejecución, a un proceso con varios hilos de ejecución.





Concurrencia Software vs. Paralelismo Hardware

- La concurrencia software es un concepto lógico, no implica la existencia de paralelismo en el hardware:
 - ✓ Las operaciones hardware ocurren en paralelo si ocurren al mismo tiempo.
 - ✓ Las operaciones (software) en un programa son concurrentes si pueden ejecutarse en paralelo, aunque no necesariamente deben ejecutarse así.

Tipos de concurrencia

Concurrencia Física:

✓ Existe más de un procesador y varias unidades (hilos) de un mismo programa se ejecutan realmente de forma simultánea.

Concurrencia Lógica:

- ✓ Asumir la existencia de varios procesadores, aunque no existan físicamente. El implementador de tareas del lenguaje se encargará de "mapear" la concurrencia lógica sobre el hardware realmente disponible.
- La concurrencia lógica es más general, pues el diseño del programa no está condicionado por los recursos de computación disponibles.

Concurrencia en un Programa

- Desde el punto de vista de la programación, interesa la concurrencia lógica que puede existir en el interior de un programa.
- Un Lenguaje de Programación será concurrente si posee las estructuras necesarias para definir y manejar diferentes tareas (hilos de ejecución) dentro de un programa.
 - ✓ Ejemplos: Java, Ada
- El compilador y el SO serán los responsables de "mapear" la concurrencia lógica del programa sobre el hardware disponible.

C++ Multithreading

- A multithreaded program contains two or more parts that can run concurrently.
- Each part of such a program is called a thread,
- ► And each thread defines a separate path of execution.
- ► C++ does not contain any built-in support for multithreaded applications.
 - Instead, it relies entirely upon the operating system to provide this feature.
- ► The next example assumes that you are working on Linux OS
 - ▶ We are going to write multi-threaded C++ program using POSIX.
 - POSIX Threads, or Pthreads provides API which are available on many Unix-like POSIX systems such as:
 - ► FreeBSD, NetBSD, GNU/Linux, Mac OS X and Solaris.

Creating Threads

► The following routine is used to create a POSIX thread:

```
1 #include <pthread.h>
2 pthread_create (thread, attr, start_routine, arg)
```

- ► Here, pthread_create creates a new thread and makes it executable.
- ► This routine can be called any number of times from anywhere within your code.
- ► Here is the description of the parameters:
 - thread: An opaque, unique identifier for the new thread returned by the subroutine.
 - attr: An opaque attribute object that may be used to set thread attributes.You can specify a thread attributes object, or NULL for the default values.
 - start_routine: The C++ routine that the thread will execute once it is created.
 - arg: A single argument that may be passed to start_routine. It must be passed by reference as a pointer cast of type void. NULL may be used if no argument is to be passed.

Terminating Threads

► There is following routine which we use to terminate a POSIX thread —

```
1 #include <pthread.h>
2 pthread_exit (status)
```

- Here pthread_exit is used to explicitly exit a thread.
- Typically, the pthread_exit() routine is called after a thread has completed its work and is no longer required to exist.
- ▶ If main() finishes before the threads it has created, and exits with pthread_exit(), the other threads will continue to execute.
- ▶ Otherwise, they will be automatically terminated when main() finishes.

Ejemplo Threads en C++

```
#include <iostream>
23456789
    #include <cstdlib>
     #include <pthread.h>
     using namespace std;
     #define NUM_THREADS 5
     void *PrintHello(void *threadid) {
        long tid = (long)threadid;
        cout << "Hello World! Thread ID, " << tid << endl;
        pthread_exit(NULL):
10
11
     int main () {
12
        pthread_t threads[NUM_THREADS]:
13
        int i.rc:
14
15
        for ( i = 0; i < NUM_THREADS; i++ ) {
16
         cout << "main() : creating thread, " << i << endl;</pre>
17
         rc = pthread_create(&threads[i], NULL, PrintHello,(void *)i);
18
         if (rc) {
19
          cout << "Error:unable to create thread." << rc << endl:
20
          exit(-1):
22
23
        pthread_exit(NULL):
24
```

21