다수 로봇의 지능을 통합 고도화하는 클라우드 로봇 지능·증강 프레임워크 기술 개발 과제 2차년도 워크샵 (2021 제36회 제어로봇시스템학회 학술대회 특별세션)

여수 소노캄 릴리1(별관)

(온라인 Zoom Room 6)

2021. 6. 24. (목)

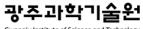














[총괄/1세부] 다수 로봇의 지능을 통합고도화하는 지능 증강·공유 프레임워크 기술 개발

◆ 일시: 2021년 6월 24일 (목) 13:30 ~ 18:00

◆ 장소 : 여수 소노캄 릴리1(별관) (Zoom Room6)

◆ 참석자: 과기정통부 국책 과제 각 기관별 책임자 및 참여 인원

◆ 워크샵 좌장: LG전자 김영재 연구위원

시간	내용	Owner
13:30 ~ 13:45 (15분)	• 배석 및 상호 인사 및 세션 소개 등	LG전자 김영재 연구위원
13:45 ~ 14:15 (30분)	• 클라우드 로보틱스 기반의 Thin Client 로봇을 위한 ROS2 on Yocto Project 개발	LG전자 김윤성 책임연구원
14:15 ~ 14:45 (30분)	• 지능 증강 대상 탐색을 위한 멀티모달 데이터간 유사도 탐색	광주과학기술원 김종원 박사과정
14:45 ~ 15:15 (30분)	• Feature의 이동을 통한 점진학습중 파괴적망각 극복 방안	성균관대 윤영석 석사과정
15:15 ~ 15:45 (30분)	• 인공지능 기반의 로봇 파지 계획 기술	성균관대 강민석 석사과정
15:45 ~ 16:00 (15분)	휴식시간	-
16:00 ~ 16:30 (30분)	Auto-VirtualNet: Cost-Adaptive Dynamic Architecture Search for Multi-Task Learning	서울대 안찬호 박사과정
16:30 ~ 17:00 (30분)	Data Creation and Training with Weak Supervision	서울대 홍대영 박사과정
17:00 ~ 17:30 (30분)	• 클라우드 로보틱스 표준 연구	한국전자통신연구원 정영숙 책임연구원
17:30 ~ 18:00 (30분)	• 기관별 추가 협의 사항 논의 및 wrap-up	LG전자 김영재 연구위원