

# SPRAWOZDANIE 5

## Wprowadzenie:

Celem niniejszego sprawozdania jest zbadanie złożoności obliczeniowej, oraz omówienie zasad działania poszczególnych algorytmów rozwiązywania problemu plecakowego. Wszystkie algorytmy były sprawdzano za pomocą, wcześniej wczytanych wartości z pliku tekstowego zawierającego informacje o liczbie przedmiotów, ich wartości, wadze oraz pojemność plecaka.

**Problem plecakowy** – jeden z najczęściej poruszanych problemów optymalizacyjnych. Nazwa zagadnienia pochodzi od maksymalizacyjnego problemu wyboru przedmiotów, tak by ich wartość sumaryczna była jak największa i jednocześnie mieściły się w plecaku.

```
def przedmioty_plik(file_path):  
    with open(file_path, 'r') as file:  
        liczba_przedmiotow, pojemnosc = map(int,  
file.readline().split())  
        przedmioty = []  
        for _ in range(liczba_przedmiotow):  
            przedmiot1 = []  
            line = file.readline().split()  
            rozmiar, waga = map(int, line)  
            przedmiot1.append(rozmiar)  
            przedmiot1.append(waga)  
            przedmioty.append(przedmiot1)  
        return pojemnosc, przedmioty
```

PRZYKŁADOWO:

```
4 4  
1 2  
2 1  
4 2  
4 1
```

Pierwsza linia oznacza, że lista przedmiotów zawiera “4 przedmioty a plecak ma wolne 4 miejsca (wagę) dostępnych na przedmioty”, każda kolejna oznacza przedmiot “r w” gdzie r to rozmiar przedmiotu a w jego wartość. Złożoność obliczeniowa została sprawdzona i sporządzona na wykresach za pomocą zewnętrznej biblioteki *timeit* służącej do wykonywania wykresów, oraz w excelu. W sprawozdaniu zostały zawarte trzy algorytmy, rozwiązywania problemu plecakowego w sposób:

- dynamiczny
- zachłanny

-siłowy

W pierwszej sekcji zostały zawarte wykresy

zależności czasu od liczby przedmiotów dla poszczególnych algorytmów. Oraz krótkie omówienie jak działają poszczególne funkcje.

## SEKCJA 1

Algorytm dynamiczny, został zrealizowany za pomocą techniki projektowania algorytmów, polegającej na rozwiązaniu podproblemów, i zapamiętaniu ich wyniku, jest to bardzo podobny sposób do metody “dziel i zwyciężaj”.

Algorytm rozwiązuje problem przez zastosowanie macierzy kosztów która przechowuje rozwiązania podproblemów (kolejne wartości funkcji celu) Macierz decyzyjna (opcjonalna) – przechowuje wartości zmiennych decyzyjnych.

```
def dynamiczny(pojemnosc plecaka, przedmioty):
    n = len(przedmioty)
    # Inicjalizacja tablicy dp o wymiarach (n+1) x (pojemnosc_plecaka+1)
    # wypełnionej zerami
    # +1 bo kolumny z 0 pozwala na przechowywanie wyników dla przypadków gdy
    # mamy 0 przedmiotów
    dp = [[0] * (pojemnosc_plecaka + 1) for _ in range(n + 1)]

    # Przechodzenie przez każdy przedmiot
    for i in range(1, n + 1):
        # Przechodzenie przez każdą możliwą wagę plecaka od 1 do
        # pojemnosc_plecaka
        for w in range(1, pojemnosc_plecaka + 1):
            # Sprawdzenie, czy aktualny przedmiot może być dodany do plecaka
            # (czy jego waga jest mniejsza lub równa bieżącej pojemności)
            if przedmioty[i - 1][0] <= w:
                # Wybór maksymalnej wartości między:
                # 1. Nie dodaniem aktualnego przedmiotu (wartość bez tego
                # przedmiotu)
                # 2. Dodaniem aktualnego przedmiotu (wartość z uwzględnieniem
                # tego przedmiotu)
                # max{V[i - 1, j], V[i - 1, j - wi] + pi}
                dp[i][w] = max(dp[i - 1][w], dp[i - 1][w - przedmioty[i - 1][0]] + przedmioty[i - 1][1])
            else:
                # Jeśli przedmiot nie może być dodany, zachowujemy poprzednią
                # wartość (bez tego przedmiotu)
                dp[i][w] = dp[i - 1][w]

    # Zwrócenie maksymalnej wartości plecaka (znajduje się w
    # dp[n][pojemnosc_plecaka])
    # oraz całej tablicy dp do dalszej analizy lub debugowania
    return dp[n][pojemnosc_plecaka], dp
```

Zasada działania jest opisana za pomocą komentarzy w kodzie.

Algorytm zachłanny - to rodzaj algorytmu, który podejmuje decyzje sekwencyjne, wybierając lokalnie najlepszą opcję w danym momencie, bez względu na

konsekwencje dalszych decyzji. Kluczową cechą algorytmu zachłannego jest to, że wybiera on rozwiązanie optymalne dla danego kroku, mając nadzieję, że prowadzi ono do optymalnego rozwiązania całego problemu.

### Cechy algorytmu zachłannego:

- **Prostota:**
  - Algorytmy zachłanne są zazwyczaj łatwe do zrozumienia i zaimplementowania.
- **Szybkość:**
  - Mają zazwyczaj mniejszą złożoność obliczeniową w porównaniu do algorytmów, które przeszukują całe przestrzenie rozwiązań, takich jak algorytmy dynamiczne czy wyczerpujące (brute force).
- **Lokalna optymalność:**
  - Każda decyzja jest lokalnie optymalna w nadziei, że doprowadzi to do globalnego optimum.

```
def zachlanny(przedmioty1, pojemnosc_plecaka):
    przedmioty = copy.deepcopy(przedmioty1)

    # Dodaj wartość na jednostkę masy do każdej z list
    for przedmiot in przedmioty:
        wjm = przedmiot[1] / przedmiot[0] # Oblicz wartość na jednostkę masy
        (wartość / rozmiar)
        przedmiot.append(wjm) # Dodaj tę wartość jako trzeci element w każdej
        zagnieżdżonej liście

    # Posortuj przedmioty względem wartości na jednostkę masy malejąco
    posortowane_przedmioty = sorted(przedmioty, key=lambda x: x[2],
    reverse=True) # Sortuj według wartości na jednostkę masy (trzecia wartość w
    każdej liście), malejąco

    plecak = [] # Lista do przechowywania wybranych
    przedmiotów
    waga_w_plecaku = 0 # Całkowita waga przedmiotów w
    plecaku
    wartosc_w_plecaku = 0 # Całkowita wartość przedmiotów w
    plecaku
    dostepne_miejsce = pojemnosc_plecaka # Dostępne miejsce w plecaku

    for przedmiot in posortowane_przedmioty: # Przejdź przez posortowaną
    listę przedmiotów
        if przedmiot[0] <= dostepne_miejsce: # Jeśli przedmiot mieści się w
        pozostałym miejscu plecaka
            plecak.append(przedmiot) # Dodaj przedmiot do plecaka
            dostepne_miejsce -= przedmiot[0] # Zmniejsz dostępne miejsce w
            plecaku o wagę przedmiotu
            waga_w_plecaku += przedmiot[0] # Dodaj wagę przedmiotu do
            całkowitej wagi w plecaku
```

```

        wartosc_w_plecaku += przedmiot[1]    # Dodaj wartość przedmiotu do
całkowitej wartości w plecaku
        elif dostępne_miejsce == 0:          # Jeśli nie ma już dostępnego
miejsca w plecaku
            break # Przerwij pętlę

    return wartosc_w_plecaku, waga_w_plecaku, plecak # Zwróć listę wybranych
przedmiotów, całkowitą wagę, pozostałe dostępne miejsce i całkowitą wartość

```

Algorytm siłowy, znany również jako algorytm wyczerpujący (ang. brute-force algorithm), to metoda rozwiązywania problemów polegająca na przeszukiwaniu wszystkich możliwych rozwiązań i wybieraniu najlepszego. Jest to podejście niewymagające żadnych heurystyk ani zaawansowanych technik optymalizacyjnych, co sprawia, że jest uniwersalny, ale jednocześnie może być bardzo kosztowny pod względem czasu i zasobów.

### Cechy algorytmu siłowego:

1. **Prostota:**
  - Algorytm siłowy jest zazwyczaj prosty do zaimplementowania, ponieważ polega na przeszukiwaniu wszystkich możliwych rozwiązań.
2. **Uniwersalność:**
  - Może być zastosowany do szerokiej gamy problemów, niezależnie od ich specyfiki.
3. **Dokładność:**
  - Gwarantuje znalezienie optymalnego rozwiązania, jeśli takie istnieje, ponieważ sprawdza wszystkie możliwe kombinacje.
4. **Wysoka złożoność obliczeniowa:**
  - Główną wadą algorytmów siłowych jest ich złożoność obliczeniowa. Dla problemów o dużej liczbie możliwych rozwiązań algorytmy te mogą być bardzo nieefektywne i czasochłonne.
  - Dla problemu plecakowego z  $n$  przedmiotami, liczba możliwych kombinacji to  $2^n$ .
5. **Złożoność czasowa i pamięciowa:**
  - W najgorszym przypadku algorytm siłowy może mieć wykładniczą złożoność czasową i pamięciową, co sprawia, że jest praktycznie bezużyteczny dla dużych problemów.

```

def sum_rozwiazan(przedmioty):
    wartosc, waga = 0, 0          # Inicjalizacja zmiennych przechowujących
    łączną wartość i wagę
    for przedm in przedmioty:    # Iteracja przez każdy przedmiot w rozwiązaniu
        wartosc += przedm[1]      # Dodaj wartość przedmiotu do łącznej wartości
        waga += przedm[0]         # Dodaj wagę przedmiotu do łącznej wagi
    return wartosc, waga          # Zwróć łączną wartość i wagę jako krotkę
(wartosc, waga)

# Funkcja rozwiązująca problem plecakowy metodą siłową

```

```
def silowy(pojemnosc plecaka, przedmioty):
    res = [] # Inicjalizacja listy do przechowywania możliwych rozwiązań

    # Iteracja przez wszystkie możliwe liczby przedmiotów (od 0 do liczby przedmiotów)
    for przedmiot in range(len(przedmioty) + 1):
        # Generowanie wszystkich możliwych kombinacji 'przedmiot' przedmiotów
        for rozwiazania in itertools.combinations(przedmioty, przedmiot):
            # Oblicz łączną wartość i wagę dla danej kombinacji przedmiotów
            wartosc, waga = sum_rozwiazan(rozwiazania)
            # Sprawdź, czy łączna waga jest mniejsza lub równa pojemności plecaka
            if waga <= pojemnosc plecaka:
                # Jeśli tak, dodaj kombinację do listy rozwiązań
                res.append((wartosc, waga, rozwiazania))

    # Sortuj listę rozwiązań w porządku malejącym według łącznej wartości
    res.sort(reverse=True, key=lambda x: x[0])

    # Zwróć posortowaną listę rozwiązań
    return res
```

## SEKCJA 2

### ALGORYTM DYNAMICZNY

wykres  $t=f(n)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od liczby  $n$  przedmiotów, przy stałej pojemności plecaka  $b$ .

### ALGORYTM ZACHŁANNY

wykres  $t=f(n)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od liczby  $n$  przedmiotów, przy stałej pojemności plecaka  $b$ .

### ALGORYTM SIŁOWY

wykres  $t=f(n)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od liczby  $n$  przedmiotów, przy stałej pojemności plecaka  $b$ .

### SKALA LOGARYTMICZNA

wykres  $t=f(n)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od liczby  $n$  przedmiotów, przy stałej pojemności plecaka  $b$ , dla wszystkich trzech algorytmów plecakowych.

### ALGORYTM DYNAMICZNY

wykres  $t=f(b)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od pojemności plecaka  $b$ , przy stałej liczbie przedmiotów  $n$ .

#### ALGORYTM ZACHŁANNY

wykres  $t=f(b)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od pojemności plecaka  $b$ , przy stałej liczbie przedmiotów  $n$ .

#### ALGORYTM SIŁOWY

wykres  $t=f(b)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od pojemności plecaka  $b$ , przy stałej liczbie przedmiotów  $n$ .

#### ALGORYTM DYNAMICZNY

wykres  $t=f(n,b)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od liczby  $n$  przedmiotów i pojemności plecaka  $b$ .

#### ALGORYTM ZACHŁANNY

wykres  $t=f(n,b)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od liczby  $n$  przedmiotów i pojemności plecaka  $b$ .

#### ALGORYTM SIŁOWY

wykres  $t=f(n,b)$  zależności czasu obliczeń  $t$  od liczby  $n$  przedmiotów i pojemności plecaka  $b$ .

## SEKCJA 3

### Wnioski

- Algorytm Dynamiczny: Skuteczny i dokładny, ale może być czasochłonny dla dużych danych.
- Algorytm Zachłanny: Szybki i prosty, ale nie zawsze daje optymalne rozwiązanie.
- Algorytm Siłowy: Gwarantuje optymalne rozwiązanie, ale jest bardzo nieefektywny dla dużej liczby przedmiotów ze względu na wykładniczą złożoność obliczeniową.

Z względu na swój sposób działania, poszczególne algorytmy mają **złożoność obliczeniową**:

Zachłanny -  $O(n \cdot \log_2 n)$

Wyczerpujący/siłowy -  $O(2^n)$

Dynamiczny  $O(n \cdot c)$

**Złożoność pamięciową:**

Zachłanny -  $O(n)$

Wyczerpujący/siłowy -  $O(2^n)$

Dynamiczny  $O(n \cdot c)$