Deep Learning
Dr. DavoodAbadi
Fall 2022
Hoorieh Sabzevari - 98412004
HW3



٠,١

الف) Overfittingیک خطای مدلسازی در آمار است و زمانی رخ می دهد که یک تابع خیلی نزدیک به مجموعه محدودی از نقاط داده fit شده باشد. در نتیجه، این مدل تنها در ارجاع به مجموعهی داده های اولیه خود مفید است و نه به هیچ مجموعه داده دیگری. هنگامی که الگوریتم های یادگیری ماشین ساخته می شوند، از مجموعه دادههای نمونه برای آموزش مدل استفاده می کنند. با این حال، زمانی که مدل برای مدت طولانی روی دادههای نمونه آموزش می یابد یا زمانی که مدل بسیار پیچیده است، می تواند شروع به یادگیری اطلاعات نامربوط و جزئیات در مجموعهی دادهها کند. وقتی مدل این اطلاعات را به خاطر می سپارد و خیلی نزدیک به مجموعه آموزشی منطبق می شود، مدل Tit می میشود و نمی تواند به خوبی روی دادههای جدید تعمیم یابد. اگر یک مدل نتواند به خوبی روی دادههای جدید تعمیم یابد. اگر یک مدل نتواند به خوبی روی دادههای جدید تعمیم یابد. اگر یک مدل نتواند به خوبی روی دادههای جدید تعمیم یابد. آنگاه نمی تواند وظایف طبقه بندی یا پیش بینی را که برای آن در نظر گرفته شده است، انجام دهد. (لینک)

ج) از راههای جلوگیری از آن میتوان به موارد زیر اشاره کرد:

۱) تقسیم و شکستن دادههای آموزشی به تعدادی fold و اجرای مدل برای هر کدام از آنها. خطای کل در این روش برابر است با میانگین خطاهای هر بخش.

۲) افزودن داده به مجموعهی دادههای آموزشی به همراه قوی تر کردن مدل

۳) دادهافزایی یا data augmentation: به روشهای گوناگون انجام می شود تا دادهها هم زیاد شود و هم متفاوت از هم دیده شوند.

- ۴) سادهسازی دادهها
- ۵) افزودن نویز به دیتای ورودی
- ۶) Dropout : در هر تکرار، به صورت تصادفی مقدار تعدادی نورون را صفر می کند.
 - ۷) افزودن نویز در خروجی مطلوب
 - (L1, L2) جریمه کردن اندازهی پارامترها (Λ

ب) زیرا مدل روی دادههای آموزشی overfit شده و تمام جزئیات بی اهمیت را نیز یاد گرفته است. لذا اگر داده ی جدیدی را ببیند چون احتمالا آن جزئیات را ندارد با خطای زیادی مواجه خواهیم شد. گرچه خط قرمز در شکل ۱ به بهترین وجه دادههای آموزشی را دنبال می کند، اما بیش از اندازه به آن دادهها وابسته است و احتمالاً در مقایسه با شکل ۲ ، میزان خطای بالاتری در دادههای جدید و دیده نشده خواهد داشت.

Forward:
$Z = \omega_{1} \alpha_{1} + \omega_{2} \alpha_{2} + \omega_{3} \alpha_{3} + \omega_{4} \alpha_{4} + \omega_{5} \alpha_{5}$ $L = (y - x)^{2} + \frac{\lambda}{2} \left(\frac{5}{1} \omega_{i}^{2} \right)$
Back ward:
$\frac{\partial L}{\partial z} = -2(y-z), \partial L = \partial L \partial Z = -2x_i(y-z)$
update: $w_i = (1 - \eta \lambda) w_i - \eta \frac{\partial L}{\partial w_i}$
(1,20) : (30)
Forward: $7=3 \implies L=(20-3)^2 + \frac{0.9}{2} \left(\frac{5}{i=1} w_i^2\right)$
$= (20-3)^{2} + \frac{0.9}{2} (1+4+9+4+1) = 297.55$
Backward:
$\frac{\partial L}{\partial z} = -2(17) = -34$ $\frac{\partial L}{\partial w_1} = \frac{\partial L}{\partial z} = -2 \times 17 = -34$
11 30 5 3M 3 DM 3M2 3H
update: W = (1-(0.1x0.9)) - 0.1x(-34) = 4.31
$W_2 = (1-0.09) \times 2 + 3.4 = 5.22$
$W_3 = (0.91) \times 3 + 3.4 = 6.13$

```
w_{4} = (0.91) \times (-2) + 3.4 = 1.58

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 = 2.49

w_{5} = (0.91) \times (-1) + 3.4 =
```

۳. ابتدا تصاویر را خوانده و مجموعهی عکسها و لیبلها را میسازیم.

```
images = []
labels = []
classnames = ['cat', 'dog']
folder = '/content/data'
for filename in os.listdir(folder):
    img = cv2.imread(os.path.join(folder, filename))
    img = cv2.resize(img, (28, 28))
    images.append(img)
    if filename.split('.')[0]=="cat":
        labels.append(0)
    else:
        labels.append(1)
```

تصاویر را نرمالایز کرده و به آرایه تبدیل میکنیم. سپس روی آنها flatten زده و به صد بردار ۲۳۵۲ تایی تبدیل میکنیم.

```
images = np.divide(images, 255)
x_train = np.array(images)
x_train = x_train.flatten().reshape(100, 2352)
y_train = np.array(labels)
```

```
print(x_train.shape)
  print(y_train.shape)

(100, 2352)
(100,)
```

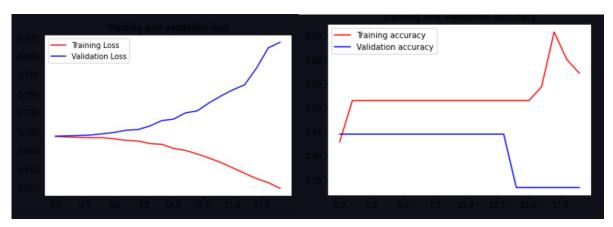
در این مرحله مدل خود را بر اساس معیارهای مناسب کلاسبندی دوکلاسه انتخاب میکنیم. در لایه آخر از تابع فعالساز sigmoid استفاده میکنیم.

```
model1 = Sequential()
model1.add(Dense(512, input_shape=(2352,), activation='relu'))
model1.add(Dense(10, kernel_initializer='normal', activation='relu'))
model1.add(Dense(1, kernel_initializer='normal', activation='sigmoid'))
```

از تابع ()train_test_split برای تقسیم دیتاست به دو مجموعهی آموزشی و تست استفاده می-کنیم.

```
x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(x_train, y_train, test_size=0.33)
```

مدل خود را کامپایل و فیت می کنیم. از تابع ضرر binary_crossentropy و تابع بهینهساز accuracy و متریک adam و متریک

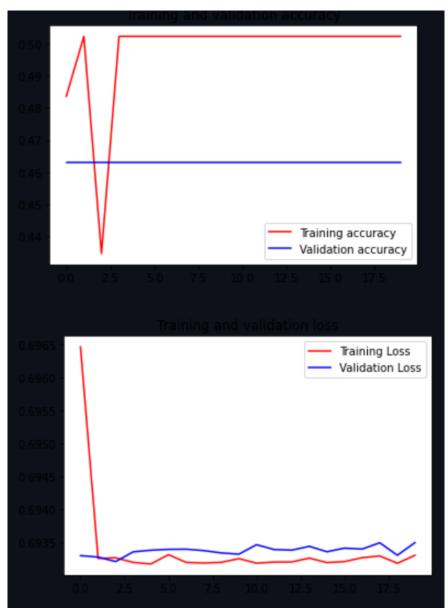


همانطور که میبینیم دقت ما به ۳۹٪ رسیده است.

در بخش دوم، عملیات data augmentation را به صورت دستی اعمال می کنیم و نتیجه را با قسمت اول مقایسه می کنیم.

```
aug_images = []
for img in images:
    aug_images.append(img)
    img2 = horizontal_shift(image)
    aug_images.append(img2)
    img3 = vertical_shift(image)
    aug_images.append(img3)
    img4 = brightness(image, 10, 30)
    aug_images.append(img4)
    img5 = zoom(image, 0.3)
    aug_images.append(img5)
    img6 = channel_shift(image, 5)
    aug_images.append(img6)
    img7 = horizontal_flip(image)
    aug_images.append(img7)
    img8 = vertical_flip(image)
    aug_images.append(img8)
```

هر لیبل را نیز ۸ بار تکرار کرده و به لیست جدیدی اضافه می کنیم.



همانطور که میبینیم دقت در دادههای تست به ۵۱٪ رسید.

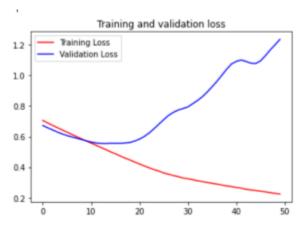
در بخش امتیازی هم همانطور که در فایل نوتبوک هست، دیتاست را با استفاده از تابع آمادهی keras درست کرده و با استفاده از توابع آماده عملیات data augmentation را انجام میدهیم. سپس مدل قبلی را دوباره آموزش داده و میبینیم که دقت به ۸۶٪ رسیده است.

ها با تولید نقاط داده ها برای افزایش مصنوعی مقدار دادهها مجموعه ای از تکنیکافزایش داده های ها یا استفاده از مدلهای موجود است. این شامل ایجاد تغییرات کوچک در دادهجدید از داده اگر مجموعه داده در یک مدل یادگیری یادگیری عمیق برای تولید نقاط داده جدید است. برای مدلهای یادگیری ماشین، ماشینی غنی و کافی باشد، مدل بهتر و دقیق تر عمل می کند. جمع آوری و بر چسب گذاری دادهها می تواند فرآیندهای طاقت فرسا و پرهزینه باشد. تغییر در ها اجازه می دهد تا این هزینه مجموعه داده ها با استفاده از تکنیک های افزایش داده به شرکت های عملیاتی را کاهش دهند.

۴.

مدل خود را طبق صورت سوال میسازیم و روی دادههای آموزشی ترین میکنیم. نتایج بدست آمده:

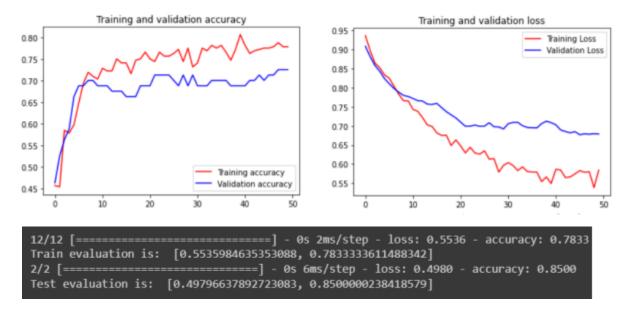




طبق نمودارها مدل اورفیت شده است و روی دادههای validation عملکرد خوبی ندارد.

برای بهبود این مشکل از روشهای اضافه کردن به دیتا، کم کردن تعداد نورونها، L_1 و L_2 و dropout استفاده می کنیم.

سپس مدل خود را کامپایل و فیت کرده و نتایج جدید را پلات می کنیم.



همانطور که میبینیم دقت به خوبی افزایش یافته است.