Rockchip 时钟配置详细说明

发布版本: 1.1

作者邮箱: <u>zhangqing@rock-chips.com</u>

日期: 2019.11

文件密级:公开资料

前言

概述

产品版本

芯片名称	内核版本
RK3399	4.4
RK3399	4.19

读者对象

本文档(本指南)主要适用于以下工程师:

技术支持工程师

软件开发工程师

修订记录

日期	版本	作者	修改说明
2018-06-08	V1.0	Elaine	第一次临时版本发布
2019-11-11	V1.1	Elaine	support linux 4.19

Rockchip 时钟配置详细说明

- 1. 时钟配置
 - 1.1 CRU 时钟配置
 - 1.1.1 CRU 时钟树
 - 1.1.2 配置一些时钟常开
 - 1.1.3 CLK ID 获取
 - 1.1.4 PLL 时钟配置
 - 1.1.5 CLK_TIMER 时钟配置
 - 1.1.6 总线时钟配置
 - 1.1.7 FCLK CM0S 时钟配置
 - 1.1.8 CLK I2C 时钟配置
 - 1.1.9 CLK SPI 时钟配置
 - 1.1.10 CLK_UART 时钟配置
 - 1.1.11 CLK EMMC、CLK SDIO、CLK SDMMC 时钟配置
 - 1.1.12 显示相关 VOP、HDCP、EDP 跟 ISP 时钟配置
 - 1.1.13 视频编解码 VDU、RGA、CODEC、IEP 相关时钟配置
 - 1.1.14 USB 相关时钟配置
 - 1.1.15 CIF 相关时钟配置
 - 1.2 PMUCRU 时钟配置
 - 1.2.1 PMUCRU 时钟树
 - 1.2.2 配置一些时钟常开
 - 1.2.3 PCLK PMU 总线时钟配置
 - 1.2.4 PMU M0 时钟配置
 - 1.2.5 PMU 总线时钟配置
 - 1.2.6 PMU I2C 时钟配置
 - 1.2.7 PMU SPI 时钟配置
 - 1.2.8 PMU WIFI 时钟配置
 - 1.2.9 PMU UART4 时钟配置
- 2. 时钟间依赖关系
 - 2.1 普通的父子关系
 - 2.2 不同模块间 NOC 复用
 - 2.3 不同模块间 GRF 复用
- 3. 时钟频率值
 - 3.1 可设置的时钟频率

1. 时钟配置

1.1 CRU 时钟配置

1.1.1 CRU 时钟树

时钟树太长,不做说明,详细 cat /sys/kernel/debug/clk/clk summary

1.1.2 配置一些时钟常开

对于调试过程中,想把某些时钟设置成常开的,可以修改 rk3399_cru_critical_clocks 这个结构体,按照现有增加时钟名字即可:

```
drivers/clk/rockchip/clk-rk3399.c

static const char *const rk3399_cru_critical_clocks[] __initconst = {
    "aclk_usb3_noc",
};
```

这个结构中的 clk 在系统开机, clk 初始化的时候会默认调用 clk set enable 接口。

注意:如果时钟不是常开的,驱动设备也没有引用这个时钟并开启,在时钟初始化完成之后,会调用 clk_disable_unused_subtree(drivers/clk/clk.c)关闭没有用的时钟。如果没有用的时钟不想被关闭,可以 在 dts 中的增加属性 clk_ignore_unused:

```
chosen {
  bootargs = "earlyprintk=uart8250-32bit,0xff690000 clk_ignore_unused";
};
```

1.1.3 CLK ID 获取

4.4 的内核 dts 引用时钟,是根据 clk id,不像 3.10 通过 clk name 索引。 CLK ID 获取,详细见文档《Rockchip Clock 开发指南》中 2.3.2 章节。

1.1.4 PLL 时钟配置

PLL 锁相环详细介绍见文档《Rockchip Clock 开发指南》中 1.3 和 2.2.1 章节中。一般 PLL 不需要修改,尤其是下面挂了显示相关时钟的,PLL 最好不要重现设置否则会有抖动问题。PLL 的设置可以在 UBOOT 中,也可以直接在 cru 节点里面设置。

1. dts 中设置

但是只在节点初始化的时候调用一次。

ARMB PLL	ARML PLL	DDR PLL	GPLL	CPLL	VPLL	NPLL	USBPHYPLL	PMUPLL
1200	900	900	600	800	1200	1000	480	700

2. PLL 计算公式

RK 平台目前有两种类型 PLL, 一种是 NR\NF\NO(RK3066、RK3188、RK3288), 一种 REF\POSTDIV1\POSTDIV2(RK3036、RK312X、RK322X、RK332X、RK336X、RK3399)

1)NR、NF、NO类型,只有整数分频

FREF = FIN / NR

FOUTVCO = FREF * NF

FOUTPOSTDIV = FOUTVCO / NO

FREF 范围: 269MHZ - 2200MHZ, VCO 范围: 440MHz – 2200MHz, 输出频率范围: 27.5MHz – 2200MHz。

NF MAX: 4096, NR MAX: 64, NO MAX: 16 (只能偶数)

2)REF\POSTDIV1\POSTDIV2 类型,支持整数分频和小数分频

整数分频:

If DSMPD = 1 (DSM is disabled, "integer mode")

FOUTVCO = FREF / REFDIV * FBDIV

FOUTPOSTDIV = FOUTVCO / POSTDIV1 / POSTDIV2

小数分频:

If DSMPD = 0 (DSM is enabled, "fractional mode")

 $FOUTVCO = FREF / REFDIV * (FBDIV + FRAC / 2^24)$

FOUTPOSTDIV = FOUTVCO / POSTDIV1 / POSTDIV2

VCO 范围: 440MHz - 3200MHz,输出频率范围: 27.5MHz - 2200MHz。

REFDIV_MAX: 63, FBDIV_MAX: 4095, POSTDIV1_MAX: 7, POSTDIV1_MAX: 7

备注:

一般 PLL 是不需要做修改的,默认配置就可以,但是显示的时钟会对 Jitter 有要求,所以一般就是显示 dclk 独占的 PLL 有这种特殊的要求。可能会做一些微调。

PLL 设置原则:

PLL 一般要求频率尽量在 600-1200M,这样 VCO 比较合适(jitter 会小)。目前的时钟频率基本都是支持自动计算的,但是自动计算只能保证 VCO 在上述范围内,不能保证 VCO 是最好的。所以如果对 VCO 有严格要求可以按照下面方式处理:

PLL 频率尽量设置大一些,然后通过后端分频。如: DCLK 50M,可以把 CPLL 设置成 1000M,然后 20分频。(这样 Jitter 肯定比把 CPLL 设置成 50M 或者 100M 的时候要好)

这种修改方式可以放在 cru 节点或者设备节点中使用 assigned-clock-rates 的方式(本章节(1)),或者在驱动中,先设置 PLL 然后再设置 dclk 的方式。

可以在 PLL 频率表中增加所需要的频率,并且指定 VCO。

以 RK3399 4.4 内核为例:

```
static struct rockchip pll rate table rk3399 vpll rates[] = {
       /* _mhz, _refdiv, _fbdiv, _postdiv1, _postdiv2, _dsmpd, _frac */
       RK3036 PLL RATE ( 594000000, 1, 123, 5, 1, 0, 12582912), /* vco =
2970000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 593406593, 1, 123, 5, 1, 0, 10508804), /* vco =
2967032965 */
       RK3036 PLL RATE ( 297000000, 1, 123, 5, 2, 0, 12582912), /* vco =
2970000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 296703297, 1, 123, 5, 2, 0, 10508807), /* vco =
2967032970 */
       RK3036 PLL RATE( 148500000, 1, 129, 7, 3, 0, 15728640), /* vco =
3118500000 */
      RK3036 PLL RATE( 148351648, 1, 123, 5, 4, 0, 10508800), /* vco =
2967032960 */
      RK3036 PLL RATE ( 106500000, 1, 124, 7, 4, 0, 4194304), /* vco =
2982000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 74250000, 1, 129, 7, 6, 0, 15728640), /* vco =
3118500000 */
       RK3036 PLL RATE ( 74175824, 1, 129, 7, 6, 0, 13550823), /* vco =
3115384608 */
       RK3036 PLL RATE ( 65000000, 1, 113, 7, 6, 0, 12582912), /* vco =
2730000000 */
      RK3036 PLL RATE ( 59340659, 1, 121, 7, 7, 0, 2581098), /* vco =
2907692291 */
      RK3036 PLL RATE( 54000000, 1, 110, 7, 7, 0, 4194304), /* vco =
2646000000 */
       RK3036 PLL RATE( 27000000, 1, 55, 7, 7, 0, 2097152), /* vco =
1323000000 */
      RK3036_PLL_RATE( 26973027, 1, 55, 7, 7, 0, 1173232), /* vco =
1321678323 */
        { /* sentinel */ },
   };
```

可以修改表中的频率对应的_refdiv,_fbdiv,_postdiv1,_postdiv2,以达到比较合适的 VCO。 (对应 3.10 内核的处理方式请参考文档 Rockchip Clock 开发指南中 3.1 章节)

1.1.5 CLK TIMER 时钟配置

Timer 的时钟都是从 24M 直接经过 gating bypass 过来的。所以没有频率设置的概念,只有开关时钟的说法。如果想把 clk 配置成常开,请参考本文 1.1.2. 如果驱动自己控制可以如下操作:

```
struct clk *clk;
clk = clk_get(NULL, "clk_timer00");
clk_prepare_enable(clk);
```

1.1.6 总线时钟配置

总线时钟分为高速跟低速的,高速时钟 aclk_perihp、hclk_perihp、pclk_perihp,低速时钟是 aclk_perilp0、hclk_perilp0、pclk_perilp0 和 hclk_perilp1、pclk_perilp1 是可以配置时钟频率的,但是时钟树上这些时钟其下面的子时钟都是 gating,只能开关,不能设置频率,如果希望修改频率,只能修改父时钟的频率。CCI 做核间通信的总线时钟 ACLK_CCI。DDR 总线 ACLK_CENTER。

频率设置方法

dts 中设置(但是只在节点初始化的时候调用一次)

```
cru: clock-controller@ff760000 {
   assigned-clocks =
        <&cru ACLK PERIHP>, <&cru HCLK PERIHP>,
       <&cru PCLK PERIHP>,
       <&cru ACLK_PERILPO>, <&cru HCLK_PERILPO>,
       <&cru PCLK_PERILPO>,
       <&cru HCLK PERILP1>, <&cru PCLK PERILP1>,
        <&cru ACLK CCI>, <&cru ACLK CENTER>;
    assigned-clock-rates =
        <150000000>, <75000000>,
        <37500000>,
        <100000000>, <100000000>,
        <50000000>,
        <100000000>, <50000000>,
        <40000000>, <40000000>;
};
```

总线没有单独的驱动,也没有单独的节点,所以频率设置都是在 cru 节点中通过 assigned 的方式处理。

时钟频率范围

总线中 aclk 一般是用于数据传输, hclk 跟 pclk 用于寄存器读写等。设计的频率:

CLK	SIZEOFF	CLK	SIZEOFF
ACLK_PERIHP	300M	ACLK_PERILP0	300M
HCLK_PERIHP	150M	HCLK_PERILP0	150M
PCLK_PERIHP	150M	PCLK_PERILP0	150M
HCLK_PERILP1	150M	PCLK_PERILP1	150M
CCI	600M	ACLK_CENTER	300M

如果超频需要考虑加压 (logic 路加压)

1.1.7 FCLK_CM0S 时钟配置

fclk_cm0s 是在 cru 而 fclk_cm0s_src_pmu 是在 pmucru 的,两个时钟设置是有差异的。Pmucru 请看本章节中 1.2.4.fclk_cm0s 是可以配置时钟的,其下面的时钟都是 gating(hclk_m0_perilp_noc\clk_m0_perilp_dec\dclk_m0_perilp\hclk_m0_perilp\sclk_m0_perilp),只能开关,不能设置频率,如果希望修改频率,只能修改 fclk_cm0s 的频率。而且频率只能从 GPLL 或者 CPLL 分频下来。

频率设置方法

dts 中设置,但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
cru: clock-controller@ff760000 {
   assigned-clocks = <&cru FCLK_CMOS>;
   assigned-clock-rates = <1000000000>;
};
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面。

驱动中设置频率

总线一般没有单独的驱动,所以一般是在 dts 设置,如果部分驱动内部想调整这个频率也是可以的。

```
struct clk *clk;
clk = clk_get(NULL, "fclk_cm0s");
clk_set_rate(clk, rate);/* rate单位hz */
```

时钟频率范围

M0 设计的频率是 100M,如果超频需要考虑加压(logic 路加压)

1.1.8 CLK I2C 时钟配置

需要注意 I2c1、2、3、5、6、7 在 cru 模块中(I2C0、4、8 在 pmucru 设置频率参考本章节 1.2.5),3399 的芯片 i2c 有两个时钟,一个控制时钟 clk_i2c1 一个配置时钟 pclk_i2c1。控制时钟的频率 只能从 CPLL、GPLL 分频,配置时钟频率是从 pclk_perilp1 来,自身只是 gating 不能修改频率,如果修改频率就要修改 pclk perilp1(见 1.1.5)。

频率设置方法(以 i2c1 为例)

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
i2c1: i2c@ff110000 {
    clocks = <&cru SCLK_I2C1>, <&cru PCLK_I2C1>;
    clock-names = "i2c", "pclk";
    assigned-clocks = <&cru SCLK_I2C1>;
    assigned-clock-rates = <50000000>;
};
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

```
I2C的驱动文件drivers/i2c/busses/i2c-rk3x.c中:
i2c->clk = devm_clk_get(&pdev->dev, "i2c");
i2c->pclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "pclk");
clk_set_rate(i2c->clk, rate);/* rate单位hz */
```

时钟频率范围

一般使用控制时钟频率不超过 100M, 配置时钟不超过 100M。如果超频需要考虑加压(logic 路加压)

1.1.9 CLK SPI 时钟配置

需要注意 spi0、1、2、4、5 在 cru 模块中(spi3 在 pmucru 设置频率参考本章节 1.2.6),3399 的 芯片 spi 有两个时钟,一个控制时钟 clk_spi0 一个配置时钟 pclk_spi0。控制时钟的频率只能从 CPLL、GPLL 分频,配置时钟频率是 spi0、1、2、4 是从 pclk_perilp1,spi5 从 hclk_perilp1,自身只是 gating 不能修改频率,如果修改频率就要修改 pclk perilp1 和 hclk perilp1(见 1.1.5)。

频率设置方法

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
spi0: spi@ff1c0000 {
    clocks = <&cru SCLK_SPI0>, <&cru PCLK_SPI0>;
    clock-names = "spiclk", "apb_pclk";
    assigned-clocks = <&cru SCLK_SPI0>;
    assigned-clock-rates = <50000000>;
};
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

SPI 的驱动文件 drivers/spi/spi-rockchip.c 中:

```
rs->apb_pclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "apb_pclk");
rs->spiclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "spiclk");
clk_set_rate(rs->spiclk, rate);/* rate单位hz */
```

时钟频率范围

一般使用控制时钟频率不超过 50M, 配置时钟不超过 50M。如果超频需要考虑加压(logic 路加压)

1.1.10 CLK_UART 时钟配置

需要注意 uart0、1、2、3 在 cru 模块中(uart4 在 pmucru 设置频率参考本章节 1.2.8),3399 的芯片 uart 有两个时钟,一个控制时钟 clk_uart0 一个配置时钟 pclk_uart0。控制时钟支持小数分频和整数分频。clk_uart0_div 由 CPLL、GPLL、USB480M 整数分频得到,clk_uart0_frac 是由 clk_uart0_div 做输入时钟然后使用小数分频器分频的(小数分频需要注意输入时钟要是输出时钟的 20 倍以上,否则时钟 Jitter 很差)。具体使用时整数分频能满足走整数分频,整数分频不能满足走小数分频。配置时钟频率是从 pclk_perilp1 来,自身只是 gating 不能修改频率,如果修改频率就要修改 pclk_perilp1(见 1.1.5)。

频率设置方法

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
uart0: serial@ff180000 {
    clocks = <&cru SCLK_UART0>, <&cru PCLK_UART0>;
    clock-names = "baudclk", "apb_pclk";
    assigned-clocks = <&cru SCLK_UART0>;
    assigned-clock-rates = <24000000>;
};
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

```
data->clk = devm_clk_get(&pdev->dev, "baudclk");
data->pclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "apb_pclk");
clk_set_rate(data->clk, rate);/* rate单位hz */
```

这个主要看 uart 要求的波特率是多少,一般 uart 的频率是波特率 * 16(HZ),一般我们平台默认支持 115200、1500000 两种,其他波特率要具体看 PLL 的频率是否可以分到。

1.1.11 CLK EMMC、CLK SDIO、CLK SDMMC 时钟配置

这几个比较特殊,由于内部是双边沿采集数据,所以要求时钟的占空比是 50%,也就要求必须是偶数分频。Emmc 有两个时钟,clk_emmc 是控制器时钟,要求偶数分频的。Aclk_emmc 是数据传输和配置时钟。SDIO 有有两个时钟,clk_sdio 是控制器时钟,要求偶数分频的。hclk_sdio 是配置时钟。SDMMC 有有两个时钟,clk_sdmmc 是控制器时钟,要求偶数分频的。hclk_sdmmc 是配置时钟。控制时钟都是可以配置频率的,aclk_emmc、hclk_sdmmc 也是可以单独配置频率,hclk_sdio 是一个 gating 是从hclk perilp1 来,需要修改 Hclk sdio 只能修改 hclk perilp1(见 1.1.5).

频率设置方法

1. dts 中设置,但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
sdhci: sdhci@fe330000 {
   assigned-clocks = <&cru SCLK EMMC>;
    assigned-clock-rates = <200000000>;
   clocks = <&cru SCLK EMMC>, <&cru ACLK EMMC>;
   clock-names = "clk xin", "clk ahb";
};
sdio0: dwmmc@fe310000 {
   assigned-clocks = <&cru SCLK SDIO>;
   assigned-clock-rates = <100000000>;
   clocks = <&cru HCLK SDIO>, <&cru SCLK SDIO>,
       <&cru SCLK SDIO DRV>, <&cru SCLK SDIO SAMPLE>;
   clock-names = "biu", "ciu", "ciu-drive", "ciu-sample";
sdmmc: dwmmc@fe320000 {
   assigned-clocks = <&cru SCLK SDMMC>;
   assigned-clock-rates = <100000000>;
   clocks = <&cru HCLK SDMMC>, <&cru SCLK SDMMC>,
       <&cru SCLK SDMMC DRV>, <&cru SCLK SDMMC SAMPLE>;
   clock-names = "biu", "ciu", "ciu-drive", "ciu-sample";
} ;
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

EMMC 的驱动文件 drivers/mmc/host/Sdhci-of-arasan.c

```
sdhci_arasan->clk_ahb = devm_clk_get(&pdev->dev, "clk_ahb");
clk_xin = devm_clk_get(&pdev->dev, "clk_xin");
clk_set_rate(clk_xin, rate);/* rate单位hz */
```

时钟的频率范围如下,这个是输入频率,模块内部还有二分频,所以模块输出的实际频率是时钟树上看到频率的 2 分频。

CLK 名称	sizeoff 频率
EMMC	200M
ACLK_EMMC	100M (300M/b 64Bit)
SDMMC/SDIO	300/240M (<=300M)

注意

对于频率设置需要说明,EMMC、SDIO、SDMMC 的控制时钟的 parent 一般有 CPLL、GPLL、NPLL、PPLL、UPLL。一般这些 PLL 中,CPLL 被显示独占,如果 EMMC 需要 200M 频率,那么要求 PLL 频率是 400M\800M\1200M,所以控制时钟能分到的频率要看 PLL 的频率是多少?一定是偶数分频得到的频率才可以(如果 PLL 只有 600M 和 800M,那么只能分出 150\200\300\400M,实际在控制器输出频率只能那个有 75、100、150、200M)。

1.1.12 显示相关 VOP、HDCP、EDP 跟 ISP 时钟配置

显示相关的时钟需求比较多,dclk 一般要求任意频率,因为显示的分辨率不同 dclk 频率不同。而 aclk 跟 Hclk 做为数据传输和寄存器配置时钟一般是固定在一个值上,不会变化,一旦显示情况下修改 aclk 很 hclk 可能会造成显示抖动等。

DCLK

如果要支持任意分辨率也就是要求 DCLK 可以出任意频率,一般这种情况 DCLK 要独占一个PLL,如果是双显也就是要两个 PLL 独立给 DCLK 使用(是否支持一般在芯片设计的时候就已经确定了,或者说支持双显后可以不需要支持其他特殊的功能)。RK3399 的平台如果打开宏RK3399_TWO_PLL_FOR_VOP 是支持双显任意频率,dclk_vop0 独占 CPLL,dclk_vop1 独占 VPLL。并且 dclk_vop0 和 dclk_vop1 都 CLK_SET_RATE_PARENT 的属性,dclk 需要多少就会将对于的 parent 的Pll 设置成多少。如果没有开启宏。只有 dclk_vop0 独占 CPLL 可以支持任意频率,dclk_vop1 就是在当前parent 可以就近分频。

```
#ifdef RK3399 TWO PLL FOR VOP
   COMPOSITE (DCLK VOPO DIV, "dclk vop0 div", mux pll src vpll cpll gpll p,
           CLK SET RATE PARENT | CLK SET RATE NO REPARENT,
           RK3399 CLKSEL CON(49), 8, 2, MFLAGS, 0, 8, DFLAGS,
           RK3399 CLKGATE CON(10), 12, GFLAGS),
#else
   COMPOSITE (DCLK VOPO DIV, "dclk vop0 div", mux pll src vpll cpll gpll p,
           CLK SET RATE PARENT,
           RK3399 CLKSEL CON(49), 8, 2, MFLAGS, 0, 8, DFLAGS,
           RK3399 CLKGATE CON(10), 12, GFLAGS),
#endif
#ifdef RK3399 TWO PLL FOR VOP
   COMPOSITE (DCLK VOP1 DIV, "dclk vop1 div", mux pll src vpll cpll gpll p,
           CLK SET RATE PARENT | CLK SET RATE NO REPARENT,
           RK3399 CLKSEL CON(50), 8, 2, MFLAGS, 0, 8, DFLAGS,
           RK3399 CLKGATE CON(10), 13, GFLAGS),
   COMPOSITE(DCLK VOP1 DIV, "dclk vop1 div", mux pll src dmyvpll cpll gpll p, 0,
```

```
RK3399_CLKSEL_CON(50), 8, 2, MFLAGS, 0, 8, DFLAGS, RK3399_CLKGATE_CON(10), 13, GFLAGS), #endif
```

ACLK, HCLK

支持频率设置,但是如果有 Uboot 显示的时候,要求 Uboot 到 kernel,频率不能发生变化,否则会闪屏。也就是要求 uboot 跟 kernel 的 aclk hclk 频率一致,其 parent 一致,parent 频率一致。

频率设置方法

1. dts 中设置

指定 vop dclk 的 parent,因为 rk3399 硬件设计原因,要求给 hdmi 使用的那个 vop 一定要在 vpll 上(跟 hdmi 是同源的),另一个 vop 的 parent 是 cpll。在各自的 dts 中,显示的节点中增加。

```
&vopb_rk_fb {
    assigned-clocks = <&cru DCLK_VOP0_DIV>;
    assigned-clock-parents = <&cru PLL_VPLL>;
};

&vopl_rk_fb {
    assigned-clocks = <&cru DCLK_VOP1_DIV>;
    assigned-clock-parents = <&cru PLL_CPLL>;
};
```

而 ACLK 跟 HCLK 只需要初始化一次:

```
&vopb {
    clocks = <&cru ACLK_VOPO>, <&cru DCLK_VOPO>, <&cru HCLK_VOPO>, <&cru
    DCLK_VOPO_DIV>;
    clock-names = "aclk_vop", "dclk_vop", "hclk_vop", "dclk_source";
    assigned-clocks = <&cru ACLK_VOPO>, <&cru HCLK_VOPO>;
    assigned-clock-rates = <400000000>, <100000000>;
};
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面。HDCP、EDP 跟 ISP 设置类似处理。

HDCP

ACLK_HDCP 可以从 CPLL、GPLL、PPLL 分频得到、HCLK_HDCP 和 PCLK_HDCP 是从 ACLK_HDCP 分频得到。都有独立的 gating。

EDP

只有 PCLK_EDP,可以从 CPLL、GPLL 分频得到。其他的 EDP 时钟都是挂在这个下面的独立 gating。

ISP

ACLK_ISP0、ACLK_ISP1 用于总线数据传输的可以从 CPLL、GPLL、PPLL 分频得到、HCLK_ISP0、HCLK_ISP1 是寄存器配置时钟直接从 ACLK 分频、SCLK_ISP0、SCLK_ISP1 是控制器时钟可以从 CPLL、GPLL、NPLL 分频得到。引用时钟的时候 ACLK 引用 ACLK_ISP0_WRAPPER,HCLK引用 HCLK_ISP0_WRAPPER,会自动打开上级的 parent 时钟保证 ACLK 跟 HCLK 时钟通路开启。

2. 驱动中设置频率

vop 的驱动文件 drivers/gpu/drm/rockchip/rockchip_drm_vop.c

```
vop->hclk = devm_clk_get(vop->dev, "hclk_vop");
if (IS_ERR(vop->hclk)) {
    dev_err(vop->dev, "failed to get hclk source\n");
```

```
return PTR_ERR(vop->hclk);
}
vop->aclk = devm_clk_get(vop->dev, "aclk_vop");
if (IS_ERR(vop->aclk)) {
    dev_err(vop->dev, "failed to get aclk source\n");
    return PTR_ERR(vop->aclk);
}
vop->dclk = devm_clk_get(vop->dev, "dclk_vop");
if (IS_ERR(vop->dclk)) {
    dev_err(vop->dev, "failed to get dclk source\n");
    return PTR_ERR(vop->dclk);
}
```

Dclk 主要是看屏的分辨率是多少。因为 PLL 使用自动计算的,jitter 不是最优,如果需要调整,可以在 PLL 表格中自己计算合适的 VCO 填进去(VCO 的计算方式详细见 RK3399 datasheet 的 2.6.2)。

```
Drivers/clk/rockchip/clk-rk3399.c
   static struct rockchip pll rate table rk3399 vpll rates[] = {
       /* _mhz, _refdiv, _fbdiv, _postdiv1, _postdiv2, _dsmpd, _frac */
       RK3036 PLL RATE ( 594000000, 1, 123, 5, 1, 0, 12582912), /* vco =
2970000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 593406593, 1, 123, 5, 1, 0, 10508804), /* vco =
2967032965 */
       RK3036 PLL RATE ( 297000000, 1, 123, 5, 2, 0, 12582912), /* vco =
2970000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 296703297, 1, 123, 5, 2, 0, 10508807), /* vco =
       RK3036 PLL RATE ( 148500000, 1, 129, 7, 3, 0, 15728640), /* vco =
3118500000 */
       RK3036_PLL_RATE( 148351648, 1, 123, 5, 4, 0, 10508800), /* vco =
2967032960 */
      RK3036 PLL RATE ( 106500000, 1, 124, 7, 4, 0, 4194304), /* vco =
2982000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 74250000, 1, 129, 7, 6, 0, 15728640), /* vco =
3118500000 */
       RK3036 PLL RATE ( 74175824, 1, 129, 7, 6, 0, 13550823), /* vco =
3115384608 */
       RK3036 PLL RATE( 65000000, 1, 113, 7, 6, 0, 12582912), /* vco =
2730000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 59340659, 1, 121, 7, 7, 0, 2581098), /* vco =
2907692291 */
       RK3036 PLL RATE( 54000000, 1, 110, 7, 7, 0, 4194304), /* vco =
2646000000 */
       RK3036 PLL RATE ( 27000000, 1, 55, 7, 7, 0, 2097152), /* vco =
1323000000 */
       RK3036 PLL RATE( 26973027, 1, 55, 7, 7, 0, 1173232), /* vco =
1321678323 */
      { /* sentinel */ },
   } ;
```

而对于对应的频率范围(如果做 4K 显示带宽不够可以相应提高 ACLK 的频率,但是要注意电压是不是够是否需要提压):

CLK	SIZEOFF	CLK	SIZEOFF
ACLK_VOP0/1	400M	ACLK_VIO	400M
DCLK_VOP0	600M	ACLK_ISP0/1	400M
DCLK_VOP1	300M	CLK_ISP0/1	500M
CLK_VOP0/1_PWM	200M	CLK_EDP	200M
ACLK_HDCP	400M		

1.1.13 视频编解码 VDU、RGA、CODEC、IEP 相关时钟配置

主要是 VDU、RGA、CODEC、IEP 相关的时钟配置。

VDU

ACLK_VDU 可以从 CPLL、GPLL、NPLL、PPLL 分频得到,HCLK_VDU 从 ACLK 分频得到。 控制器时钟 SCLK VDU CORE 和 SCLK VDU CA 从 CPLL、GPLL、NPLL 分频得到。

RGA

ACLK RGA 可以从 CPLL、GPLL、NPLL、PPLL 分频得到,HCLK RGA 从 ACLK 分频得到。

CODEC

ACLK_VCODEC 可以从 CPLL、GPLL、NPLL、PPLL 分频得到,HCLK_VCODEC 从 ACLK 分频得到。控制器时钟 SCLK_RGA_CORE 从 CPLL、GPLL、NPLL、PPLL 分频得到。

IEP

ACLK IEP可以从CPLL、GPLL、NPLL、PPLL分频得到, HCLK IEP从ACLK分频得到。

频率设置方法

1. dts 中设置,但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
rkvdec: rkvdec@ff660000 {
    clocks = <&cru ACLK_VDU>, <&cru HCLK_VDU>,
    <&cru SCLK_VDU_CA>, <&cru SCLK_VDU_CORE>;
    clock-names = "aclk_vcodec", "hclk_vcodec",
    "clk_cabac", "clk_core";
    assigned-clocks = <&cru ACLK_VDU>, <&cru HCLK_VDU>,
    <&cru SCLK_VDU_CA>, <&cru SCLK_VDU_CORE>;
    assigned-clock-rates = <400000000>, <400000000>,
    <300000000>, <300000000>;
};
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面(其他模块类似处理)。

2. 驱动中设置频率

VCODEC 的驱动文件 drivers/video/rockchip/vcodec/vcodec service.c

```
pservice->aclk_vcodec = devm_clk_get(dev, "aclk_vcodec");
pservice->hclk_vcodec = devm_clk_get(dev, "hclk_vcodec");
pservice->clk_cabac = devm_clk_get(dev, "clk_cabac");
pservice->clk_core = devm_clk_get(dev, "clk_core");
```

而对于对应的频率范围(如果做 4K 视频编解码带宽不够可以相应提高 ACLK 的频率,但是要注意电压是不是够是否需要提压):

CLK	SIZEOFF	CLK	SIZEOFF
ACLK_VCODEC	400M	ACLK_IEP	400M
ACLK_VDU	400M	ACLK_RGA	400M
CLK_VDU_CORE	300M	CLK_RGA_CORE	400M
CLK_VDU_CA	300M		

1.1.14 USB 相关时钟配置

USB 主要包括 aclk、Host、otg 还有就是 usb 内部 phy。

USB3

ACLK USB3 可以从 CPLL、GPLL、NPLL 分频得到。

HOST

HCLK_HOST0 跟 HCLK_HOST1 都是挂在 HCLK_PERI 下面,只有 GATING 属性,如果要修改频率只能修改 HCLK_PERI(详细见本文 1.1.5)。

OTG

ACLK_USB3OTG0、ACLK_USB3OTG1 是挂在从 ACLK_USB3 下面,只有 GATING 属性,如果要修改频率只能修改 ACLK_USB3。SCLK_USB3OTG0_REF 直接从 24M 来的,只有 GATING 属性,SCLK USB3OTG0 SUSPEND 可以从 24M 或者 32K 上获取可以设置频率。

PHY

SCLK_USBPHY1_480M 是 USB PHY 内部 PLL 锁相环出的,一般是固定频率 480M,可以选择内部锁相环输出可以直接选择 24M 输出。

频率设置方法

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面(其他模块类似处理)。

2. 驱动中设置频率

VCODEC 的驱动文件 drivers/usb/dwc3/dwc3-rockchip.c

```
clk = of_clk_get(np, i);
if (IS_ERR(clk)) {
    ret = PTR_ERR(clk);
    goto err0;
}
ret = clk_prepare_enable(clk);
if (ret < 0) {
    clk_put(clk);
    goto err0;
}</pre>
```

时钟频率范围

而对于对应的频率范围(如果 USB 有大数据拷贝等可以相应提高 ACLK 的频率,但是要注意电压是不是够是否需要提压),ACLK USB 的 SIZEOFF 频率 400M。

1.1.15 CIF 相关时钟配置

Cif 主要是 SCLK_CIF_OUT,可能有 24M 或者 27M 这样的时钟要求。这个时钟源可以直接选择 24M 进行分频也可以选择 CPLL、GPLL、NPLL 然后再分频。

频率设置方法

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
cru: clock-controller@ff760000 {
    assigned-clocks = <&cru SCLK_CIF_OUT_SRC>, <&cru SCLK_CIF_OUT>;
    assigned-clock-rates = <800000000>, <27000000>;
};
```

可以放在 cru 节点,也可以放在设备的节点里面(其他模块类似处理)。

1.2 PMUCRU 时钟配置

1.2.1 PMUCRU 时钟树

pll_ppll	ĭ	ĭ	676000000	0 0
ppII		3	676000000	0 0
pclk_pmu_src	3 3 0	3 3	48285715	0 0
pclk_wdt_m0_pmu	Õ	Õ	48285715	0 0
pclk_uart4_pmu	Ŏ	ŏ	48285715	0 0
pclk_mailbox_pmu	Ŏ	ŏ	48285715	ŏ ŏ
pclk_timer_pmu	Ŏ	ŏ	48285715	0 0
pclk_spi3_pmu	Ŏ	ŏ	48285715	0 0
pclk_rkpwm_pmu	1	1	48285715	őő
pclk_i2c8_pmu	Ö	ò	48285715	őő
pc1k_i2c4_pmu	Ö	ŏ	48285715	0 0
pclk_i2c0_pmu	Ŏ	ŏ	48285715	0 0
pclk_noc_pmu	1	ĭ	48285715	0 0
pclk_sgrf_pmu	Ö	ò	48285715	0 0
pclk_gpio1_pmu	Ö	ŏ	48285715	0 0
pclk_gpio0_pmu	Ŏ	ŏ	48285715	0 0
pclk_intmem1_pmu	Ö	ŏ	48285715	0 0
pclk_pmugrf_pmu	Ō	Ŏ	48285715	0 0
pclk_pmu	Ō	Ŏ	48285715	0 0
clk_i2c8_pmu	Ö	Ö	48285715	0 0
clk_i2c4_pmu	Ö	Ö	48285715	0 0
clk_i2c0_pmu	Ö	Ö	48285715	0 0
clk_wifi_div	0	Ö	26000000	0 0
clk_wifi_pmu	0	Ō	26000000	0 0
clk_wifi_frac	0	0	1300000	0 0
clk_spi3_pmu	0	0	96571429	0 0
fclk_cmOs_pmu_ppll_src	1	1	676000000	0 0
fclk_cm0s_src_pmu	2	2	84500000	0 0
hclk_noc_pmu	1	1	84500000	0 0
dclk_cm0s_pmu	0	0	84500000	0 0
hclk_cm0s_pmu	Ö	0	84500000	0 0
sclk_cm0s_pmu	0	0	84500000	0 0
fclk_cm0s_pmu	0	0	84500000	0 0

注意

上述时钟控制都是在 pmucru 寄存器。

1.2.2 配置一些时钟常开

对于调试过程中,想把某些时钟设置成常开的,

可以修改 rk3399_pmucru_critical_clocks 这个结构体中,按照现有增加时钟名字即可。

```
Drivers/clk/rockchip/clk-rk3399.c

static const char *const rk3399_pmucru_critical_clocks[] __initconst = {
    "pclk_noc_pmu",
};
```

这个结构中的 clk 在系统开机, clk 初始化的时候会默认调用 clk set enable 接口。

1.2.3 PCLK_PMU 总线时钟配置

总线时钟只有 pclk_pmu_src 是可以配置时钟的,其下面的时钟都是 gating(pclk_wdt_m0_pmu\pclk_uart4_pmu\pclk_mailbox_pmu\pclk_timer_pmu\pclk_spi3_pmu\pclk_rkpwm_p mu\pclk_i2c8_pmu\pclk_i2c4_pmu\pclk_i2c0_pmu\pclk_noc_pmu\pclk_sgrf_pmu\pclk_gpio1_pmu\pclk_gpio0_pmu\pclk_intmem1_pmu\pclk_pmugrf_pmu\pclk_pmu),只能开关,不能设置频率,如果希望修改频率,只能修改 pclk_pmu_src 的频率。而且频率只能从 PPLL 分频下来(676M 整除出来的频率)。

频率设置方法

1. dts 中设置,但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
pmucru: pmu-clock-controller@ff750000 {
    assigned-clocks = <&pmucru PCLK_SRC_PMU>;
    assigned-clock-rates = <1000000000>;
};
```

可以放在 pmucru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

总线一般没有单独的驱动,所以一般是在 dts 设置,如果部分驱动内部想调整这个频率也是可以的。

```
struct clk *clk;
clk = clk_get(NULL, "pclk_pmu_src");
clk_set_rate(clk, rate);/* rate单位hz */
```

时钟频率范围

IC 设计的频率是 50M, 如果超频需要考虑加压 (logic 路加压)

1.2.4 PMU_M0 时钟配置

总线时钟只有 PCLK_SRC_PMUfclk_cm0s_src_pmu 是可以配置时钟的,其下面的时钟都是 gating(hclk_noc_pmu\dclk_cm0s_pmu\hclk_cm0s_pmu\sclk_cm0s_pmu\fclk_cm0s_pmu),只能开关,不能设置频率,如果希望修改频率,只能修改 fclk_cm0s_src_pmu 的频率。而且频率只能从 PPLL 或者 24M 分频下来。

频率设置方法

1. dts 中设置,但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
pmucru: pmu-clock-controller@ff750000 {
    assigned-clocks = <&pmucru FCLK_CMOS_SRC_PMU>;
    assigned-clock-rates = <100000000>;
};
```

可以放在 pmucru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

总线一般没有单独的驱动,所以一般是在 dts 设置,如果部分驱动内部想调整这个频率也是可以的。

```
struct clk *clk;
clk = clk_get(NULL, "fclk_cm0s_src_pmu");
clk_set_rate(clk, rate);/* rate单位hz */
```

时钟频率范围

IC 设计的频率是 100M,如果超频需要考虑加压(logic 路加压)

1.2.5 PMU 总线时钟配置

总线时钟只有 PCLK_SRC_PMU 是可以配置时钟的,其下面的时钟都是 gating(详细见时钟树),只能开关,不能设置频率,如果希望修改频率,只能修改 PCLK_SRC_PMU 的频率。而且频率只能从PPLL 分频下来。

频率设置方法

1. dts 中设置,但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
pmucru: pmu-clock-controller@ff750000 {
    assigned-clocks = <&pmucru PCLK_SRC_PMU>;
    assigned-clock-rates = <100000000>;
};
```

可以放在 pmucru 节点,也可以放在设备的节点里面。

时钟频率范围

IC设计的频率是100M,如果超频需要考虑加压(logic路加压)

1.2.6 PMU_I2C 时钟配置

需要注意 I2c0\4\8 在 pmucru 模块中,3399 的芯片 i2c 有两个时钟,一个控制时钟 clk_i2c0_pmu 一个配置时钟 pclk_i2c0_pmu。控制时钟的频率只能从 PPLL(676M)分频,配置时钟频率是从 pclk pmu src 来,自身只是 gating 不能修改频率,如果修改频率就要修改 pclk pmu src (见 1.2.1)。

频率设置方法(以 i2c0 为例)

1.dts 中设置,但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
i2c0: i2c@ff3c0000 {
    clocks = <&pmucru SCLK_I2CO_PMU>, <&pmucru PCLK_I2CO_PMU>;
    clock-names = "i2c", "pclk";
    assigned-clocks = <&pmucru SCLK_I2CO_PMU>;
    assigned-clock-rates = <50000000>;
}
```

可以放在 pmucru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

I2C 的驱动文件 drivers/i2c/busses/i2c-rk3x.c 中:

```
i2c->clk = devm_clk_get(&pdev->dev, "i2c");
i2c->pclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "pclk");
clk_set_rate(i2c->clk, rate);/* rate单位hz */
```

时钟频率范围

一般使用控制时钟频率不超过 100M, 配置时钟不超过 100M。如果超频需要考虑加压(logic 路加压)

1.2.7 PMU SPI 时钟配置

需要注意 spi3 在 pmucru 模块中,3399 的芯片 spi 有两个时钟,一个控制时钟 clk_spi3_pmu 一个配置时钟 pclk_spi3_pmu。控制时钟的频率只能从 PPLL(676M)分频,配置时钟频率是从 pclk_pmu_src来,自身只是 gating 不能修改频率,如果修改频率就要修改 pclk pmu src(见 1.2.1)。

频率设置方法

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
spi3: spi@ff350000 {
    clocks = <&pmucru SCLK_SPI3_PMU>, <&pmucru PCLK_SPI3_PMU>;
    clock-names = "spiclk", "apb_pclk";
    assigned-clocks = <&pmucru SCLK_SPI3_PMU>;
    assigned-clock-rates = <50000000>;
};
```

可以放在 pmucru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

SPI 的驱动文件 drivers/spi/spi-rockchip.c 中:

```
rs->apb_pclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "apb_pclk");
rs->spiclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "spiclk");
clk_set_rate(rs->spiclk, rate);/* rate单位hz */
```

时钟频率范围

一般使用控制时钟频率不超过 50M, 配置时钟不超过 50M。如果超频需要考虑加压(logic 路加压)

1.2.8 PMU WIFI 时钟配置

需要注意 WIFI 在 pmucru 模块中,3399 的芯片 wifi 支持小数分频和整数分频。clk_wifi_div 由 PPLL 整数分频得到,clk_wifi_frac 是由 clk_wifi_div 做输入时钟然后使用小数分频器分频的(小数分频需要注意输入时钟要是输出时钟的20倍以上,否则时钟 Jitter 很差)。具体使用时整数分频能满足走整数分频,整数分频不能满足走小数分频。

频率设置方法

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
pmucru: pmu-clock-controller@ff750000 {
    compatible = "rockchip,rk3399-pmucru";
    assigned-clocks = <&pmucru SCLK_WIFI_PMU>;
    assigned-clock-rates = <26000000>;
};
```

可以放在 pmucru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

```
struct clk *clk;
clk = clk_get(NULL, "clk_wifi_pmu");
clk_set_rate(clk, rate);/* rate单位hz */
```

这个主要看 wifi 模组使用是什么晶振,一般常见的 24M 26M 37.4M 40M。

1.2.9 PMU UART4 时钟配置

需要注意 uart4 在 pmucru 模块中,3399 的芯片 uarti 有两个时钟,一个控制时钟 clk_uart4_pmu 一个配置时钟 pclk_uart4_pmu。控制时钟支持小数分频和整数分频。clk_uart4_div 由 PPLL 整数分频得到,clk_uart4_frac 是由 clk_uart4_div 做输入时钟然后使用小数分频器分频的(小数分频需要注意输入时钟要是输出时钟的 20 倍以上,否则时钟 Jitter 很差)。具体使用时整数分频能满足走整数分频,整数分频不能满足走小数分频。配置时钟频率是从 pclk_uart4_pmu 来,自身只是 gating 不能修改频率,如果修改频率就要修改 pclk pmu src(见 1.2.1)。

频率设置方法

1. dts 中设置, 但是只在节点初始化的时候调用一次。

```
uart4: serial@ff370000 {
   clocks = <&pmucru SCLK_UART4_PMU>, <&pmucru PCLK_UART4_PMU>;
   clock-names = "baudclk", "apb_pclk";
   assigned-clocks = <&pmucru SCLK_UART4_PMU>;
   assigned-clock-rates = <24000000>;
};
```

可以放在 pmucru 节点,也可以放在设备的节点里面。

2. 驱动中设置频率

UART 的驱动文件 drivers/tty/serial/8250/8250 dw.c

```
data->clk = devm_clk_get(&pdev->dev, "baudclk");
data->pclk = devm_clk_get(&pdev->dev, "apb_pclk");
clk_set_rate(data->clk, rate);/* rate单位hz */
```

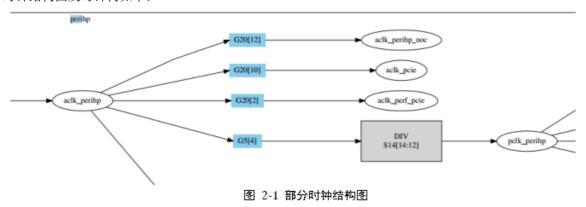
时钟频率范围

这个主要看 uart 要求的波特率是多少,一般 uart 的频率是波特率 * 16 (HZ) ,一般我们平台默认支持 115200、1500000 两种,其他波特率要具体看 PLL 的频率是否可以分到。

2. 时钟间依赖关系

2.1 普通的父子关系

时钟结构图及时钟树如下:



时钟树的结构就是:

clock	enáble_cnt	prepare_cnt	rate accuracy	phase
aclk_perihp aclk_perihp_noc aclk_perie aclk_perie aclk_perihp pclk_perihp pclk_hsicphy pclk_perihp_noc pclk_perie pclk_perihp_grf	4 1 0 0 3 0 1	5 133333334 1 133333334 0 133333334 3 33333334 0 33333334 1 33333 0 33333334 1 33333334	0 0	

普通的父子关系的依赖关系就是,子时钟开启的时候需要开启父时钟,时钟结构会保证此操作,只需要开启子时钟即可,时钟结构会自动索引其父时钟并开启。只要其子时钟有在工作,父时钟就不能关闭,正常情况时钟的开关是有引用计数,如上图中的 enable_cnt,子时钟或者本身时钟被 enable 后计数加一,disable 的时候计数减一,直到计数减为零,时钟才会被关闭。

2.2 不同模块间 NOC 复用

在设计 NOC 的时候,有一些模块之间的 Noc 是复用,这就要求任何一个模块在使用的时候,NOC 时钟都要开启,而且 NOC 的父时钟的整个时钟通路都要开启。 有这种特殊要求的有如下时钟(目前代码中都已经处理,保证 NOC 时钟常开):

表 2-1 NOC 依赖关系表 1				
	adk_cci_noc0:G15[3]			
cci_noc	adk_cci_noc1:G15[4]			
	dk_dbg_noc:G15[5]			
	alive_noc(详细见下表格)			
	pmu_noc			
	emmc_noc			
peri_lp_noc	gmac_noc			
pen_ip_noc	usb3_noc			
	gic_noc			
	sdioaudio_noc			
		msch0_noc		
		msch1_noc		
		iep_noc		ľ
		rga_noc		
	center_noc	perihp_noc	sd_noc	
	center_noc	vdu_noc		
		vcodec_noc		
		gpu_noc		
		edp_noc		
			isp0_noc	
			isp1_noc	
		vio_noc	hdcp_noc	
			vopb_noc	
			vopl_noc]

*	.	2-2 NOC 依赖天系表 2	
alive_no c		alive_noc:PMUGRF0[6]	
	aclk_perilp0_noc:G2 5[7]	pclk_noc_pmu:PG1[6] hclk_noc_pmu:PG1[5]	
	hclk_perilp0_noc:G25[8	aclk_emmc_noc:G32[9]	
	 hclk_perilp1_noc:G25[9 pclk_perilp1_noc:G25[1 0]	aclk_gmac_noc:G32[1] pclk_gmac_nocG32[3]	
		aclk_usb3_noc:G30[0]	
		aclk_gic_noc:G33[1]	
		sdioaudio_noc:G34[6]	
		aclk_center_main_noc:G1 9[0] aclk_center_peri_noc:G19[1] pclk_center_main_noc:G18[1 0]	msch0_noc:G18[4] msch1_noc:G18[9] aclk_iep_noc:G16[1] hclk_iep_noc:G16[3] aclk_rga_noc:G16[11] aclk_perihp_noc:G20 [12] hclk_perihp_noc:G20[13] pclk_perihp_noc:G20[14] aclk_vdu_noc:G17[9] hclk_vdu_noc:G17[11] aclk_vcodec_noc:G1 7[1] hclk_vcodec_noc:G17[3] gpu_noc pclk_edp_noc:G32[1

2.3 不同模块间 GRF 复用

在设计 GRF 的时候,有一些模块之间的 GRF 时钟是复用,这就要求任何一个模块在 GRF 寄存器读写的时候,公用的 GRF 时钟都要开启,而且 GRF 的父时钟的整个时钟通路都要开启。 有这种特殊要求的有如下时钟(目前代码中都已经处理,保证 GRF 时钟常开):

GRF	CON	GRF	CON
aclk_cci_grf	grf_a72_perf	pclk_grf(alive)	grf_iomux
aclk_cci_grf	grf_a53_perf	pclk_grf(alive)	grf_soc_con[0~8]
aclk_cci_grf	grf_cpu_status	pclk_grf(alive)	grf_usb3phy
aclk_cci_grf	grf_cpu_con	pclk_grf(alive)	grf_ddrc
		pclk_grf(alive)	grf_gpio2/3/4
pclk_perihp_grf	grf_hsic	pclk_grf(alive)	grf_io_vsel
pclk_perihp_grf	grf_hsicphy	pclk_grf(alive)	grf_saradc
pclk_perihp_grf	grf_usbhost0	pclk_grf(alive)	grf_tsadc
pclk_perihp_grf	grf_usbhost1	pclk_grf(alive)	grf_usb20_phy
pclk_perihp_grf	grf_usbphy	pclk_grf(alive)	grf_dll
pclk_perihp_grf	grf_usb20_host	pclk_grf(alive)	grf_alive_lf_ena
pclk_perihp_grf	grf_pcie	pclk_grf(alive)	grf_cphy
		pclk_grf(alive)	grf_uphy
pclk_vio_grf	grf_soc_con[9, 20~26]	pclk_grf(alive)	grf_pcie
pclk_vio_grf	grf_hdcp	pclk_grf(alive)	grf_sd
aclk_usb3_grf	grf_sta_usb3otg	aclk_gpu_grf	grf_gpu_perf
aclk_usb3_grf	grf_usb3_perf		

3. 时钟频率值

3.1 可设置的时钟频率

时钟名称	最高频率	可以设置频率
CCI	600M	(cpll/gpll/npll/vpll) / (1~32)
ACLK_CENTER	300M	(cpll/gpll/npll) / (1~32)
DDR_PCLK	200M	(cpll/gpll) / (1~32)
ACLK_PERIHP	300M	(cpll/gpll) / (1~32)
ACLK_PERILP0	300M	(cpll/gpll) / (1~32)
AHB_PERILP1	150M	(cpll/gpll) / (1~32)
ACLK_VCODEC	400M	(cpll/gpll/npll/ppll) / (1~32)
ACLK_VDU	400M	(cpll/gpll/npll/ppll) / (1~32)
CLK_VDU_CORE	300M	(cpll/gpll/npll) / (1~32)
CLK_VDU_CA	300M	(cpll/gpll/npll) / (1~32)
ACLK_IEP	400M	(cpll/gpll/npll/ppll) / (1~32)
ACLK_RGA	400M	(cpll/gpll/npll/ppll) / (1~32)
CLK_RGA_CORE	400M	(cpll/gpll/npll/ppll) / (1~32)
EMMC	200M	(cpll/gpll/npll/ppll/upll/24M) / (1~128)
SDMMC/SDIO	400/300/240M	(cpll/gpll/npll/ppll/upll/24M) / (1~128)
CLK_PCIE_REF	24/100M	(npll/24M) / (1~128)
CLK_PCIE_CORE	250M	(cpll/gpll/npll) / (1~128)
CLK_PCIE_PM	25M/24M	(cpll/gpll/npll/24M) / (1~128)
ACLK_GMAC	300M	(cpll/gpll) / (1~32)
ACLK_EMMC	300M	(cpll/gpll) / (1~32)
M0-PERILP	300M	(cpll/gpll) / (1~32)
CRYPTO	200M	(cpll/gpll/ppll) / (1~32)
SPI	100M	(cpll/gpll) / (1~128)
I2S/SPDIF	Frac<=50M	(cpll/gpll) / (1~128)
SARADC	20M	24M/ (1~256)
TSADC	10M	24M/ (1~1024)
ACLK_VIO	400M	(cpll/gpll/ppll) / (1~32)
CLK_EDP	200M	(cpll/gpll) / (1~32)
ACLK_ISP0/1	400M	(cpll/gpll/ppll) / (1~32)
CLK_ISP0/1_JPE	500M	(cpll/gpll/npll) / (1~32)

时钟名称	最高频率	可以设置频率
ACLK_HDCP	400M	(cpll/gpll/ppll) / (1~32)
CLK_DP_CORE	200/100/10M	(cpll/gpll/npll) / (1~32)
ACLK_VOP0/1	400M	(cpll/gpll/npll/vpll) / (1~32)
DCLK_VOP0	600M	(cpll/gpll/vpll) / (1~256)
DCLK_VOP1	300M	(cpll/gpll/vpll) / (1~256)
CLK_VOP0/1_PWM	200M	(cpll/gpll/vpll/24M) / (1~32)
ACLK_USB3	300M	(cpll/gpll/npll) / (1~32)
PCLK_ALIVE	100M	(gpll) / (1~32)
PCLK_PMU	100M	(ppll) / (1~32)
GPU	500M	(cpll/gpll/npll/upll/ppll) / (1~32)
M0-EC	200M	(cpll/gpll) / (1~32)