Universidade Federal do Rio de Janeiro Instituto Alberto Luiz Coimbra de Pós-Graduação e Pesquisa de Engenharia



Programa de Engenharia de Sistemas e Computação

CPS844 - Inteligência Computacional I Prof. Dr. Carlos Eduardo Pedreira

Trabalho prático

Luiz Henrique Souza Caldas email: lhscaldas@cos.ufrj.br

3 de junho de 2024

1 Perceptron

Neste problema, você criará a sua própria função target f e uma base de dados D para que possa ver como o Algoritmo de Aprendizagem Perceptron funciona. Escolha d=2 pra que você possa visualizar o problema, e assuma $\chi=[-1,1]\times[-1,1]$ com probabilidade uniforme de escolher cada $x\in\mathcal{X}$.

Em cada execução, escolha uma reta aleatória no plano como sua função target f (faça isso selecionando dois pontos aleatórios, uniformemente distribuídos em $\chi = [-1, 1] \times [-1, 1]$, e pegando a reta que passa entre eles), de modo que um lado da reta mapeia pra +1 e o outro pra -1. Escolha os inputs x_n da base de dados como um conjunto de pontos aleatórios (uniformemente em \mathcal{X}), e avalie a função target em cada x_n para pegar o output correspondente y_n .

Agora, pra cada execução, use o Algoritmo de Aprendizagem Perceptron (PLA) para encontrar g. Inicie o PLA com um vetor de pesos w zerado (considere que sign(0) = 0, de modo que todos os pontos estejam classificados erroneamente ao início), e a cada iteração faça com que o algoritmo escolha um ponto aleatório dentre os classificados erroneamente. Estamos interessados em duas quantidades: o número de iterações que o PLA demora para convergir pra g, e a divergência entre f e g que é $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$ (a probabilidade de que f e g vão divergir na classificação de um ponto aleatório). Você pode calcular essa probabilidade de maneira exata, ou então aproximá-la ao gerar uma quantidade suficientemente grande de novos pontos para estimá-la (por exemplo, 10.000).

A fim de obter uma estimativa confiável para essas duas quantias, você deverá realizar 1000 execuções do experimento (cada execução do jeito descrito acima), tomando a média destas execuções como seu resultado final.

Para ilustrar os resultados obtidos nos seus experimentos, acrescente ao seu relatório gráficos scatterplot com os pontos utilizados para calcular E_{out} , assim como as retas correspondentes à função target e à hipótese g encontrada.

Implementação:

Para responder os itens referentes a este problema, foi implementado em Python um Perceptron 2D utilizando as fórmulas e procedimentos apresentados na primeira aula do professor Yaser Abu-Mostafa. Foram criadas três classes: uma para gerar a função target (código 1), outra para gerar base de dados(código 2) usando a função target, e a terceira pra criar e treinar o perceptron e classificar utilizando o mesmo (código 3). Os seus códigos estão listados abaixo.

Código 1: Geração da função target f

```
self.b = b
14
               return a, b
           # Método para classificar pontos de acordo a função target
17
           def classify_point(self, point):
18
               a = self.a
19
               b = self.b
20
               y_reta = a*point[0] + b
21
22
               return np.sign(point[1] - y_reta) # verifica se a coordenada y do
                   ponto está acima ou abaixo da reta
```

Código 2: Geração do da base de dados D

```
# Classe para criar o dataset
      class Dataset:
          def __init__(self, N):
3
               self.N = N # tamanho do dataset
5
6
          # Método para gerar a base de dados D
          def generate_dataset(self, target):
7
              N = self.N
8
               data = np.random.uniform(-1, 1, (N, 2)) # gera N pontos no R2 com
9
                  coordenadas entre [-1, 1]
               labels = np.array([target.classify_point(point) for point in data])
               return data, labels
```

Código 3: Perceptron

```
# Classe para criar e treinar o perceptron 2D
       class Perceptron2D:
2
           def __init__(self, weights = np.zeros(3)):
3
               self.w = weights # inicializa os pesos (incluindo o w_0)
4
           # Método para treinar o perceptron usando o algoritmo de aprendizagem
6
              perceptron (PLA)
           def pla(self, data, labels):
               n_{samples} = len(data)
8
               X_bias = np.hstack([np.ones((n_samples, 1)), data]) # adiciona uma
9
                   coluna de 1s para o X_O (coordenada artificial)
               iterations = 0
               errors = 1
11
               while errors > 0:
12
                   errors = 0
                   for i in range(n_samples):
14
                        if labels[i] * np.dot(self.w, X_bias[i]) <= 0:</pre>
16
                            self.w += labels[i] * X_bias[i] # atualiza os pesos
                            errors += 1
17
                    iterations += 1
18
               return iterations, self.w
19
20
           # Método para classificar um dataset com base nos pesos aprendidos.
21
22
           def classificar(self, data):
               n_samples = len(data)
23
               X_bias = np.hstack([np.ones((n_samples, 1)), data]) # adiciona uma
24
                   coluna de 1s para o bias X_0
```

```
return np.sign(np.dot(X_bias, self.w)) # verifica o sinal do produto escalar entre x e w
```

Para testar as classes, foram feitas duas funções: uma para plotar uma base de dados junto com uma função target f e uma hipótese g (código 4) e outra para gerar uma função target f, uma base de dados, e uma hipótese g (um perceptron com pesos calculados pelo PLA) para serem plotadas pela primeira função (código 5). O resultado pode ser observado na figura 1.

Código 4: Plotagem de dataset com função target (f) e hipótese (g)

```
def scatterplot(data, labels, target, hipotese):
       a, b = target.a, target.b
2
       w = hipotese.w
       # Plotar resultados
4
       plt.figure(figsize=(8, 6))
       x_pos = [data[i][0] for i in range(len(data)) if labels[i] == 1]
6
       y_pos = [data[i][1] for i in range(len(data)) if labels[i] == 1]
       x_neg = [data[i][0] for i in range(len(data)) if labels[i] == -1]
       y_neg = [data[i][1] for i in range(len(data)) if labels[i] == -1]
9
       plt.scatter(x_pos, y_pos, c='blue', label='+1')
       plt.scatter(x_neg, y_neg, c='red', label='-1')
       x = np.linspace(-1, 1, 100)
       y_target = a*x+b
       y_g = -(w[1] * x + w[0]) / w[2]
14
       plt.plot(x, y_g, 'g-', label='Hipótese (g)')
       plt.plot(x, y_target, 'k-', label='Função Target (f)')
16
       plt.xlim(-1, 1)
17
       plt.ylim(-1, 1)
18
       plt.xlabel('x')
19
       plt.ylabel('y')
20
       plt.title('Base de dados com a Função Target (f) e a Hipótese (g)')
21
       plt.legend(bbox_to_anchor=(1.05, 1), loc='upper left')
22
       plt.tight_layout(rect=[0, 0, 1, 1])
23
       plt.grid(True)
24
       plt.show()
```

Código 5: Teste das classes

```
def teste():
           # Criar a função target
2
           target = Target()
           a, b = target.generate_random_line()
           # Criar o dataset
           num_points = 100
6
           dataset = Dataset(num_points)
           data, labels = dataset.generate_dataset(target)
           # Criar e treinar o perceptron
9
           perceptron = Perceptron2D()
10
           _, w = perceptron.pla(data,labels)
           # Plotar resultados
12
           scatterplot(data, labels, target, perceptron)
13
```

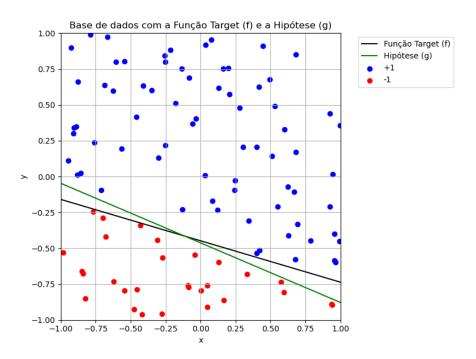


Figura 1: Base de dados com a Função Target (f) e a Hipótese (g)

Pela figura 1, é possível observar que a Hipótese (g) gera uma linha que, apesar de não sobrepor completamente a linha da Função Target (f), separa os pontos perfeitamente, resultado já esperado pelo treinamento utilizando o PLA, uma vez que esse algoritmo só converge quando o erro dentro da amosta E_{in} é nulo.

- 1. Considere N=10. Quantas iterações demora, em média, para que o PLA convirja com N=10 pontos de treinamento? Escolha o valor mais próximo do seu resultado.
 - (a) 1
 - (b) 15 *
 - (c) 300
 - (d) 5000
 - (e) 10000

Justificativa:

Para responder a esse item foi implementada a seguinte função:

Código 6: Cálculo do número de iterações

```
def calc_num_iter(num_points, verbose = True):
    lista_iter = list()
    for _ in range(1000):
        target = Target()
        target.generate_random_line()
        dataset = Dataset(num_points)
        data, labels = dataset.generate_dataset(target)
```

O resultado após 1000 execuções do experimento, com a variável $num_points = 10$, foi uma média de $5.0490(\approx 5)$ iterações, com desvio padrão de $7.7770(\approx 8)$ iterações, mínimo de 2 iterações e máximo de 99 iterações. Nota-se que o número de iterações pode variar bastante entre uma execução e outra, o que se deve ao alto grau de aleatoriedade presente no problema, uma vez que tanto os pontos quanto a reta da Função Target são gerados de forma aleatória, podendo levar a configurações de diferentes níveis de dificuldade para o PLA convergir. Como 5 está mais próximo de 1 do que de 15, o **item a** foi selecionado.

- 2. Qual das alternativas seguintes é mais próxima de $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$ para N = 10?
 - (a) 0.001
 - (b) 0.01
 - (c) 0.1
 - (d) 0.5
 - (e) 1

Justificativa:

 $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$ pode ser estimada computacionalmente gerando-se uma quiantidade suficientemente grande de pontos novos e calculando o percentual de erro na classificação desses pontos. Para responder esse item foram realizadas 1000 execuções, nas quais foram gerados 10010 pontos, sendo 10 utilizados para o treinamento do perceptron e 10 mil utilizados para teste. A cada execução foi calculado o perceltual de erro, isto é, a quantidade de vezes que a classificação do perceptron foi diferente da função target divido pela quantidade de pontos. No final das execuções, $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$ foi estimada fazendo a média do percentual de erro em cada execução. A Implementação pode ser vista abaixo:

Código 7: Cálculo da probabilidade de erro

```
def calc_p_erro(num_points, verbose = True):
    lista_erro = list()
    for _ in range(1000):
        target = Target()
        target.generate_random_line()
        dataset_train = Dataset(num_points)
        x_train, y_train = dataset_train.generate_dataset(target)
        dataset_test = Dataset(10000) # mais 10mil pontos
        x_test, y_test = dataset_test.generate_dataset(target)
        perceptron = Perceptron2D()
        perceptron.pla(x_train,y_train)
        y_predicted = perceptron.classificar(x_test)
```

```
erro = np.mean(y_test != y_predicted)

lista_erro.append(erro)

if verbose: print(f"P[f(x)\u2260g(x)] = {np.mean(lista_erro):.4f}"

return lista_erro
```

O resultado após 1000 execuções, com $num_points = 10010$ e $train_size = 10$, foi $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)] = 0.0671 = 6.71\%$. Como 0.0671 está mais próximo de 0.1 do que de 0.01, o **item c** foi selecionado.

- 3. Agora considere N=100. Quantas iterações demora, em média, para que o PLA convirja com N=100 pontos de treinamento? Escolha o valor mais próximo do seu resultado.
 - (a) 50
 - (b) 100 *
 - (c) 500
 - (d) 1000
 - (e) 5000

Justificativa:

Para responder a este item foi utilizada a mesma função do item 1 (código 6), com $num_points = 100$.

O resultado após 1000 execuções do experimento foi uma média de $32.981 (\approx 33)$ iterações, com desvio padrão de $164.5924 (\approx 165)$ iterações, mínimo de 2 iterações e máximo de 49 iterações. Nota-se que novamente o número de iterações pode variar bastante entre uma execução e outra, conforme já observado e explicado no item 1. Como 33 está abaixo de 50 e não existe alternativa menor, o **item a** foi selecionado.

- 4. Qual das alternativas seguintes é mais próxima de $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$ para N = 100?
 - (a) 0.001
 - (b) 0.01
 - (c) 0.1
 - (d) 0.5
 - (e) 1

Justificativa:

Para responder a este item foi utilizada a mesma função do item 2 (código 7), com $num_points = 100$.

O resultado após 1000 execuções foi $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)] = 0.0069 = 0.69\%$. Como 0.0069 está mais próximo de 0.01 do que de 0.001, o **item b** foi selecionado.

5. É possível estabelecer alguma regra para a relação entre N, o número de iterações até a convergência, e $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$?

Resposta:

Para responder a este item foram implementadas duas funções: uma para calcular o número de iterações e $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$ para uma faixa de diferentes números de pontos (código 8) e outra para plotar os resultados (código 9). O código das duas pode ser observado abaixo.

Código 8: Cálculo da probabilidade de erro e do número de iterações

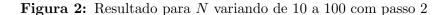
```
def relationship(lista_num_points):
    lista_iter_medio = list()
    lista_erro_medio = list()

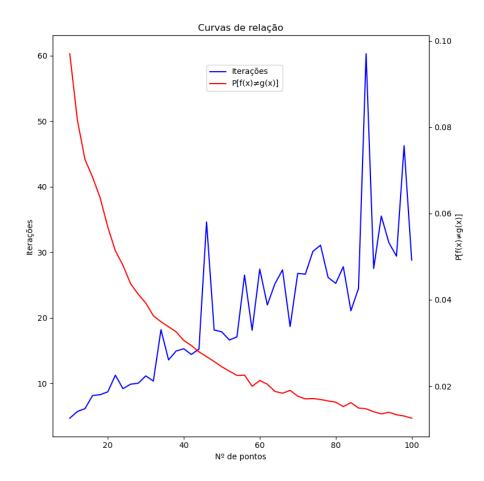
for num_points in lista_num_points:
    lista_iter = calc_num_iter(num_points, verbose=False)
    lista_erro = calc_p_erro(num_points, verbose=False)
    lista_iter_medio.append(np.mean(lista_iter))
    lista_erro_medio.append(np.mean(lista_erro))
return lista_iter_medio, lista_erro_medio
```

Código 9: Plot da probabilidade de erro e do número de iterações

```
def plot_relationship(num_points_list, lista_iter_medio,
              lista_erro_medio):
               fig, ax = plt.subplots(1, 1, figsize=(8, 8))
2
               ax.plot(num_points_list,lista_iter_medio,c="blue",label="Itera
3
                  ções")
               ax.set_title("Curvas de relação")
               ax.set_xlabel('No de pontos')
               ax.set_ylabel('Iterações')
6
               ax2=ax.twinx()
               ax2.plot(num_points_list,lista_erro_medio,c="red", label='P[f(
                  x) \u 2260g(x)]'
               ax2.set_ylabel('P[f(x)\backslash u2260g(x)]')
9
               fig.legend(loc='upper center', bbox_to_anchor=(0.5, 0.9))
               fig.tight_layout()
               plt.show()
```

O resultado para o tamanho N da amostra variando de 10 a 100 com passo 2 pode ser observado na figura 2.





A quantidade de iterações para o PLA convergir, como constatado nos itens 1 e 3, oscila bastante, porém, pela figura, é possível observar que ela tem uma tendencia de alta conforme N aumenta. Já a probabilidade de erro $\mathbb{P}[f(x) \neq g(x)]$ visivelmente apresenta uma queda exponencial com o aumento de N. Conclui-se que, com o aumento de N, o algoritmo se torna mais confiável, porém demora mais para ser treinado.

2 Regressão Linear

Nestes problemas, nós vamos explorar como Regressão Linear pode ser usada em tarefas de classificação. Você usará o mesmo esquema de produção de pontos visto na parte acima do Perceptron, com d = 2, $\mathcal{X} = [-1, 1] \times [-1, 1]$, e assim por diante.

newline

Implementação:

Código 10: Classificador por Regressão Linear

```
# Classe para criar e treinar o classificador linear
       class Linear():
2
3
           def __init__(self):
               self.w = np.zeros(3)
                                     # inicializa os pesos (incluindo o w_0)
           # Método para calcular a matriz X
           def calc_matriz_X(self, data):
               n_{samples} = len(data)
               X = np.hstack([np.ones((n_samples, 1)), data]) # adiciona coluna de
9
               return X
           # Método para treinar o classificador linear
           def fit(self, data, labels):
13
               X = self.calc_matriz_X(data)
14
               y = labels
               X_T = np.transpose(X)
16
               X_pseudo_inv = np.dot(np.linalg.inv(np.dot(X_T, X)), X_T)
17
               self.w = np.dot(X_pseudo_inv, y)
18
               return self.w
19
20
           def classificar(self, data):
21
               X = self.calc_matriz_X(data)
22
               w_T = np.transpose(self.w)
23
               y_predicted = np.array([np.sign(np.dot(w_T, xn)) for xn in X])
24
               return y_predicted
25
```

- 1. Considere N = 100. Use Regressão Linear para encontrar g e calcule E_{in} , a fração de pontos dentro da amostra que foram classificados incorretamente (armazene os g's pois eles serão usados no item seguinte). Repita o experimento 1000 vezes. Qual dos valores abaixo é mais próximo do E_{in} médio?
 - (a) 0
 - (b) 0.001
 - (c) 0.01
 - (d) 0.1
 - (e) 0.5

Justificativa:

Para responder a esse item foi implementada a seguinte função:

Código 11: Cálculo do E_in

```
def calc_E_in(num_points, verbose = True):
               lista_E_in = list()
2
               lista_target = list()
               lista_linear = list()
               for _ in range(1000):
                   # Criar a função target
6
                   target = Target()
                   a, b = target.generate_random_line()
                   # Criar o dataset
9
                   dataset = Dataset(num_points)
                   data, labels = dataset.generate_dataset(target)
                   # Criar e treinar o classificador linear
                   linear = Linear()
                   w = linear.fit(data, labels)
                   # Classificar os pontos
                   y_predicted = linear.classificar(data)
16
                   # Calcular E_in para essa execução
                   lista_E_in.append(np.mean(labels != y_predicted))
18
                   # Guardar para saida
                   lista_target.append(target)
                   lista_linear.append(linear)
21
               E_in = np.mean(lista_E_in)
               if verbose: print(f"E_in = {E_in:.4f}")
               return E_in, lista_target, lista_linear
```

Foram realizadas 1000 execuções e em cada uma foi gerada uma nova função target, um novo dataset e foi treinado um novo regressor linear. O E_{in} em cada iteração foi calculado pelo número de erros dividido pela quantidade de pontos dentro da amostra. O valor final $E_{in} = 0.0420 = 4.20\%$ foi dado pela média dos E_{in} em cada iteração. Como 0.0420 está mais próximo de 0.01 do que de 0.1, o item (c) foi o escolhido.

- 2. Agora, gere 1000 pontos novos e use eles para estimar o Eout dos g's que você encontrou no item anterior. Novamente, realize 1000 execuções. Qual dos valores abaixo é mais próximo do E_{out} médio?
 - (a) 0
 - (b) 0.001
 - (c) 0.01
 - (d) 0.1
 - (e) 0.5

Justificativa:

Para responder a esse item foi implementada a seguinte função:

Código 12: Cálculo do E_out

```
def calc_E_out(num_points, lista_target, lista_linear, verbose =
    True):
```

```
lista_E_out = list()
2
               for target, linear in zip(lista_target, lista_linear):
3
                   # Criar o dataset com a mesma função target do E_in
                   dataset = Dataset(num_points)
                   data, labels = dataset.generate_dataset(target)
6
                   # Classificar os pontos com a mesma hipótese do E_in
                   y_predicted = linear.classificar(data)
                   # Calcular E_out para essa execução
9
                   lista_E_out.append(np.mean(labels != y_predicted))
               E_out = np.mean(lista_E_out)
11
               if verbose: print(f"E_out = {E_out:.4f}")
               return E_out
```

Como o enunciado pede explicitamente que sejam utilizados os mesmos g's do item anterior, a função no código 12 recebe como entrada os targets e as hipóteses calculadas no item anterior (e que por isso foram colocadas como saída na função apresentada no código 11). Foram realizadas 1000 execuções e em cada uma foi gerado um novo dataset com 1000 pontos utilizando um dos targets gerados no item anterior e classificados pela hipótese treinada no item anterior para o mesmo target. O E_{out} em cada iteração foi calculado pelo número de erros dividido pela quantidade de pontos no dataset. O valor final $E_{out} = 0.0489 = 4.89\%$ foi dado pela média dos E_{out} em cada iteração. Como 0.0489 está mais próximo de 0.01 do que de 0.1, o item (c) foi o escolhido.

- 3. Agora, considere N=10. Depois de encontrar os pesos usando Regressão Linear, useos como um vetor de pesos iniciais para o Algoritmo de Aprendizagem Perceptron (PLA). Execute o PLA até que ele convirja num vetor final de pesos que separa perfeitamente os pontos dentro-de-amostra. Dentre as opções abaixo, qual é mais próxima do número médio de iterações (sobre 1000 execuções) que o PLA demora para convergir?
 - (a) 1
 - (b) 15
 - (c) 300
 - (d) 5000
 - (e) 10000

Justificativa:

Para responder a esse item foi implementada a seguinte função:

Código 13: Cálculo do número de iterações do PLA

```
def calc_PLA_iter(num_points):
    lista_iter = list()
    for _ in range(1000):
        # Criar a função target
        target = Target()
        target.generate_random_line()
        # Criar o dataset
        dataset = Dataset(num_points)
```

```
data, labels = dataset.generate_dataset(target)
9
                   # Criar e treinar o classificador linear
                   linear = Linear()
                     = linear.fit(data, labels)
                     Criar e treinar o perceptron
13
                   perceptron = Perceptron2D(weights=w)
14
                   iter, _ = perceptron.pla(data,labels)
                   lista_iter.append(iter)
16
               print(f"{np.mean(lista_iter)} iterações com desvio padrão {np.
17
                  std(lista_iter):.4f} (min:{np.min(lista_iter)}, máx:{np.max
                  (lista_iter)})")
```

Foram realizadas 1000 execuções e em cada uma foi gerada uma nova função target e um novo dataset com 10 pontos. Em cada iteração é treinado um Classificador Linear e seus pesos são utilizados como pesos iniciais para treinar um Perceptron 2D. O número de iterações internas realizadas no método perceptron.pla(data, labels), que treina o Perceptron utilizando o PLA, é armazenado em uma lista e no final das execuções é calculada a média e o desvio padrão desses valores. O resultado após 1000 execuções do experimento foi uma média de $3.1460 (\approx 3)$ iterações, com desvio padrão de $7.8247 (\approx 8)$ iterações, mínimo de 1 iteração e máximo de 104 iterações. Ainda é possível observar uma grande variação do número de iterações entre cada execução, porém a média é menor do que a calculada no item 1 do problema $1 (\approx 5)$. É possível constatar então que o PLA converge mais rápido quando seus pesos são inicializados por uma Regressão Linear. Como 3 está mais próximo de 1 do que de 15, o **item a** foi selecionado.

4. Vamos agora avaliar o desempenho da versão pocket do PLA em um conjunto de dados que não é linearmente separável. Para criar este conjunto, gere uma base de treinamento com N_1 pontos como foi feito até agora, mas selecione aleatoriamente 10% dos pontos e inverta seus rótulos. Em seguida, implemente a versão pocket do PLA, treine-a neste conjunto não-linearmente separável, e avalie seu E_{out} numa nova base de N_2 pontos na qual você não aplicará nenhuma inversão de rótulos. Repita para 1000 execuções, e mostre o E_{in} e E_{out} médios para as seguintes configurações (não esqueça dos gráficos scatterplot, como anteriormente):

Implementação:

Para responder os subitens abaixo, foi adicionado à classe Perceptron2D (código 3), utilizada no problema 1, um método para fazer o treinamento utilizando o algoritmo Pocket (código 14) e foi implementada também uma função para calcular o E_{in} e E_{out} médio (código 15) em 1000 execuções de treinamento do Perceptron utilizando o algoritmo Pocket. A função permite escolher se irá ou não utilizar os pesos de um classificador linear como pesos iniciais do perceptron e também plota o dataset com a Função Target e a Hipótese para a última execução.

Código 14: Algoritmo Pocket

```
# Método para treinar o perceptron usando o algoritmo Pocket

def pocket(self, data, labels, max_iter = 1000):

n_samples = len(data)

X_bias = np.hstack([np.ones((n_samples, 1)), data]) # adiciona

uma coluna de 1s para o X_0 (coordenada artificial)
```

```
iterations = 0
                E_{in} = 1
6
                w = self.w
                while E_in > 0 and iterations < max_iter:</pre>
                    E_{in_atual} = 0
                    w_atual = w
                    errors = 0
                    for i in range(n_samples):
                         if labels[i] * np.dot(self.w, X_bias[i]) <= 0:</pre>
                             w_atual += labels[i] * X_bias[i] # atualiza os
14
                                pesos
                             errors += 1
                    iterations += 1
16
17
                    E_in_atual = errors/n_samples
                    if E_in_atual < E_in: # atualiza os pesos e o E_in apenas
18
                        se o E_in for menor que o anterior
                        E_{in} = E_{in}
19
                         w = w_atual
                self.w = w
21
                return iterations, self.w, E_in
22
           setattr(Perceptron2D, "pocket", pocket)
23
```

Código 15: Cálculo do E_in e do E_out

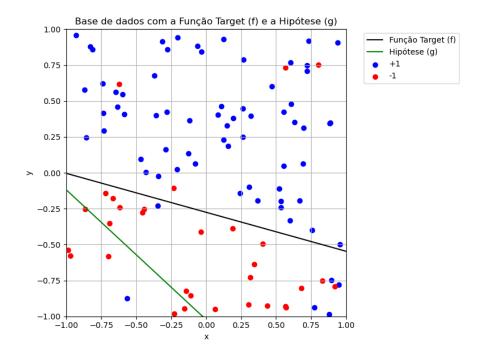
```
def calc_pocket_E(N1, N2, i, LinReg = False):
               lista_E_in = list()
2
               lista_E_out = list()
               for _ in range(1000):
4
5
                   # Criar a função target
                   target = Target()
6
                   a, b = target.generate_random_line()
                   # Criar o dataset de treinamento
8
                   dataset_train = Dataset(N1)
                   x_train, y_train = dataset_train.generate_dataset(target)
10
                   selected_indices = np.random.choice(len(y_train), int(len(
                       y_train) * 0.1), replace=False) # seleciona 10%
                   y_train[selected_indices] *= -1 # inverte o valor de 10%
                   if LinReg: # pesos inicializados com regressão linear
                        # Criar e treinar o classificador linear
14
                       linear = Linear()
                        w = linear.fit(x_train,y_train)
16
                        # Criar e treinar o perceptron com pocket
                        perceptron = Perceptron2D(weights=w)
18
                        _, _, E_in = perceptron.pocket(x_train,y_train,
19
                           max_iter = i)
                        lista_E_in.append(E_in)
                   else: # pesos inicializados com 0
2.1
                        # Criar e treinar o perceptron com pocket
                        perceptron = Perceptron2D()
23
                        _, _, E_in = perceptron.pocket(x_train,y_train,
24
                           max_iter = i)
                        lista_E_in.append(E_in)
25
                   # Criar o dataset de teste
26
                   dataset_test = Dataset(N2)
27
```

```
x_test, y_test = dataset_test.generate_dataset(target)
28
                   # Classificar os pontos com a mesma hipotese do E_in
29
                   y_predicted = perceptron.classificar(x_test)
                   # Calcular E_out para essa execução
31
                   E_out = np.mean(y_test != y_predicted)
32
                   lista_E_out.append(E_out)
33
               # Printar E_in e E_out médios
34
               print(f"E_in = {np.mean(E_in):.4f}")
               print(f"E_out = {np.mean(E_out):.4f}")
36
                 Plotar o dataset, a função target e a hipótese g da última
37
                   execução
               scatterplot(x_train, y_train, target, perceptron)
38
```

(a) Inicializando os pesos com 0; i = 10; $N_1 = 100$; $N_2 = 1000$.

Resposta: $E_{in} = 0.2200 \text{ e } E_{out} = 0.2540.$

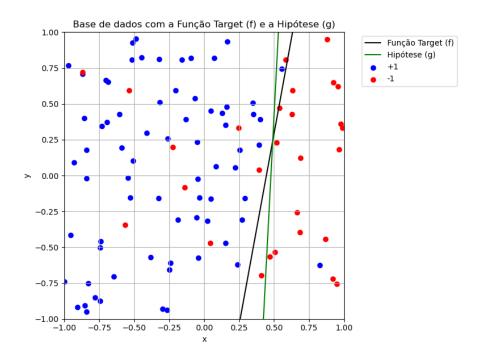
Figura 3: Scatterplot inicializando os pesos com 0 e i = 10



(b) Inicializando os pesos com 0; i = 50; $N_1 = 100$; $N_2 = 1000$.

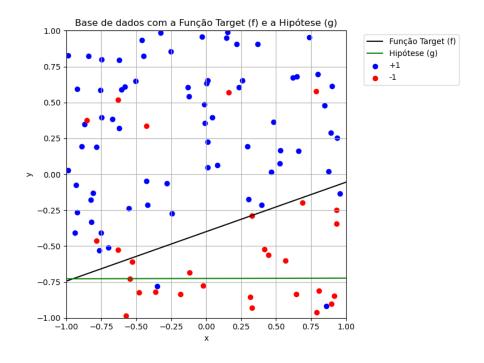
Resposta: $E_{in} = 0.2400 \text{ e } E_{out} = 0.0350.$

Figura 4: Scatterplot inicializando os pesos com 0 e i=50



(c) Inicializando os pesos com Regressão Linear; $i=10; N_1=100; N_2=1000.$ Resposta: $E_{in}=0.2200$ e $E_{out}=0.01400.$

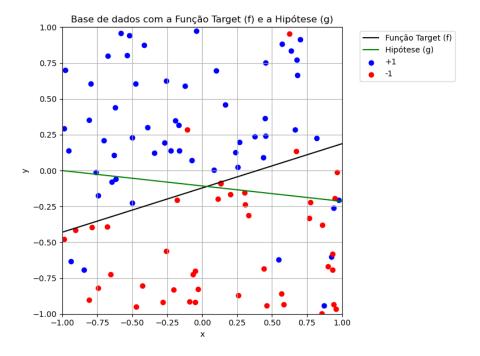
Figura 5: Scatterplot inicializando os pesos com Regressão Linear e i=10



(d) Inicializando os pesos com Regressão Linear; $i=50;\,N_1=100;\,N_2=1000.$

Resposta: $E_{in} = 0.1800$ e $E_{out} = 0.0880$.

Figura 6: Scatterplot inicializando os pesos com Regressão Linear e i=50



3 Regressão Não-Linear

Nestes problemas, nós vamos novamente aplicar Regressão Linear para classificação. Considere a função target

$$f(x_1, x_2) = sign(x_1^2 + x_2^2 - 0.6)$$

Gere um conjunto de treinamento de N=1000 pontos em $\mathcal{X}=[-1,1]\times[-1,1]$ com probabilidade uniforme escolhendo cada $x\in\mathcal{X}$. Gere um ruído simulado selecionando aleatoriamente 10% do conjunto de treinamento e invertendo o rótulo dos pontos selecionados.

newline

Implementação:

Para responder os itens referentes a este problema, foram implementado em Python duas classes: uma para gerar a função target não-linear (código 16) e outra para gerar o Classificador Não-Linear (código 17).

Código 16: Target Não-Linear

```
# Classe para criar a função target não linear
       class TargetNaoLinear:
2
           # Método para classificar pontos de acordo a função target
           def classify_point(self, point):
               return np.sign(point[0]**2 + point[1]**2 - 0.6)
6
           # Método para criar uma elipse para plots
8
           def criar_elipse(self):
               r = np.sqrt(0.6)
               elipse =
                        Ellipse(xy=(0,0), width=2*r, height=2*r, angle=np.degrees
                   (0),
                                   edgecolor='k', fc='None', lw=2, label='Função
                                      Target (f)')
               return elipse
13
```

A classe para gerar a função target não-linear possui dois métodos: um para classificar os pontos de acordo com $f(x_1, x_2) = sign(x_1^2 + x_2^2 - 0.6)$ e outro que gera uma elipse a partir $f(x_1, x_2)$ para ser plotada. Esta classe poderia ter sido quebrada em duas funções, porém foi decidido criar uma classe para agrupar as duas funções e também para que ela continuasse funcionando como entrada para o método generate_dataset(target) da classe Dataset (código 2), reaproveitada neste problema para gerar a base de dados \mathcal{X} .

Código 17: Classificador por Regressão Não-Linear

```
# Classe para criar e treinar o classificador linear
class NaoLinear(Linear, w = np.zeros(6)):
    def __init__(self):
        self.w = w # inicializa os pesos (incluindo o w_0)

# Modifica o método para calcular a matriz X
def calc_matriz_X(self, data):
    X = list()
for point in data:
    x1 = point[0]
```

```
x2 = point[1]
11
                   X.append([1, x1, x2, x1*x2, x1**2, x2**2])
13
               return np.array(X)
14
           # Método novo para criar uma elipse para plots
           def criar_elipse(self):
16
               # Coeficientes da equação geral da cônica (Ax1^2 + Bx1x2 + Cx2^2 +
17
                  Dx1 + Ex2 + F=0)
               # relacionados com os pesos (1, x1, x2, x1x2, x1^2, x2^2)
18
               A = self.w[4] # coef de x1^2
19
               B = self.w[3] # coef de x1x2
20
               C = self.w[5] # coef de x2^2
               D = self.w[1] # coef de x1
22
               E = self.w[2] # coef de x2
23
               F = self.w[0] # termo independente
24
               # Matrizes associadas à equação geral da cônica
               M = np.array([[A, B / 2], [B / 2, C]])
26
               offset = np.array([D, E])
27
               # Calcular o centro da elipse
28
               center = np.linalg.solve(-2 * M, offset)
29
               # Calcular os semi-eixos e o ângulo de rotação
30
               eigenvalues, eigenvectors = np.linalg.eigh(M)
31
               order = np.argsort(eigenvalues)
               eigenvalues = eigenvalues[order]
33
               eigenvectors = eigenvectors[:, order]
34
               semi_major = np.sqrt(-F / (eigenvalues[0] * eigenvalues[1])) / np.
35
                   sqrt(eigenvalues[0])
               semi_minor = np.sqrt(-F / (eigenvalues[0] * eigenvalues[1])) / np.
36
                   sqrt(eigenvalues[1])
               angle = np.arctan2(eigenvectors[1, 0], eigenvectors[0, 0])
               # Criar a elipse
               elipse = Ellipse(xy=center, width=2 * semi_major, height=2 *
39
                   semi_minor, angle=np.degrees(angle),
                                edgecolor='g', fc='None', lw=2, label='Hipótese (g)
40
               return elipse
41
```

A classe do Classificador Não-Linear herda a classe do Classificador Linear (código 10), modifica a inicialização dos pesos e o método para gerar a matriz de entradas X seguindo o vetor de atributos não-linear $(1, x_1, x_2, x_1x_2, x_1^2, x_2^2)$ e insere um novo método que gera uma elipse a partir pesos calculados (relacionando eles com a fórmula geral das cônicas) para ser plotada.

Para testar as classes foram criadas duas funções: uma para plotar o dataset não-linear juntamente com a função target e a hipotese (código 18), e outra parar gerar os dados utilizando a função target não-linear e ainda gerando ruido em 10% deles e depois treinar um Classificador Não-Linear (código 19).

Código 18: Scatterplot Não-Linear

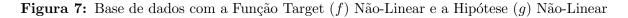
```
def scatterplot_nao_linear(data, labels, target, hipotese):
    fig, ax = plt.subplots(subplot_kw={'aspect': 'equal'}, figsize=(8, 6))
    # plotar a função target
    elipse_target = target.criar_elipse()
    ax.add_patch(elipse_target)
    # plotar a hipótese
```

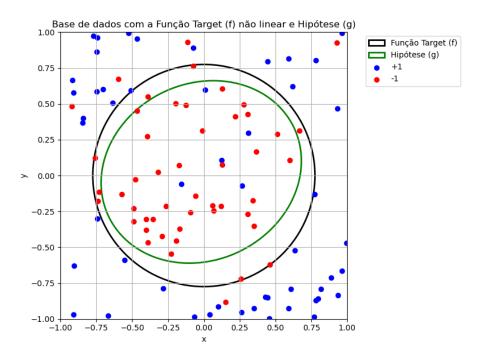
```
7
           if type(hipotese) is NaoLinear:
               elipse_hipotese = hipotese.criar_elipse()
8
9
               ax.add_patch(elipse_hipotese)
           elif type(hipotese) is Linear:
               w = hipotese.w
               x = np.linspace(-1, 1, 100)
               y_g = -(w[1] * x + w[0]) / w[2]
13
               plt.plot(x, y_g, 'g-', label='Hipótese (g)')
14
           else:
               return print("Hipotese não suportada")
16
           # plotar os pontos
17
           x_pos = [data[i][0] for i in range(len(data)) if labels[i] == 1]
18
           y_pos = [data[i][1] for i in range(len(data)) if labels[i] == 1]
19
           x_neg = [data[i][0] for i in range(len(data)) if labels[i] == -1]
20
           y_neg = [data[i][1] for i in range(len(data)) if labels[i] == -1]
           plt.scatter(x_pos, y_pos, c='blue', label='+1')
22
           plt.scatter(x_neg, y_neg, c='red', label='-1')
23
           # ajustar a figura
24
           plt.xlim(-1, 1)
           plt.ylim(-1, 1)
26
           plt.xlabel('x')
27
           plt.ylabel('y')
28
           plt.title('Base de dados com a Função Target (f) não linear e Hipótese
29
               (g)')
           plt.legend(bbox_to_anchor=(1.05, 1), loc='upper left')
30
           plt.tight_layout(rect=[0, 0, 1, 1])
31
           plt.grid(True)
32
           plt.show()
33
```

Código 19: Teste para a Regressão Não-Linear

```
def teste(num_points, hipotese):
           # Criar a target não-linear
2
           target = TargetNaoLinear()
           # Criar o dataset
4
           dataset = Dataset(num_points)
           data, labels = dataset.generate_dataset(target)
6
           # Adicionar ruido
           selected_indices = np.random.choice(len(labels), int(len(labels) * 0.1)
8
              , replace=False) # seleciona 10%
           labels[selected_indices] *= -1 # inverte o valor de 10%
9
           # Criar o classificador
           hipotese.fit(data, labels)
           # Plotar
12
           scatterplot_nao_linear(data, labels, target, hipotese)
13
```

O resultado da função $teste(num_points, hipotese)$ para uma hipótese gerada pelo treinamento de uma Regressão Não-Linear pode ser observado na figura 7.





- 1. Execute a Regressão Linear sem nenhuma transformação, usando o vetor de atributos $(1, x_1, x_2)$ para encontrar o peso \boldsymbol{w} . Qual é o valor aproximado de classificação do erro médio dentro da amostra E_{in} (medido ao longo de 1000 execuções)?
 - (a) 0
 - (b) 0.1
 - (c) 0.3
 - (d) 0.5
 - (e) 0.8

Justificativa:

Para responder a esse item foi implementada a seguinte função:

Código 20: Cálculo do E_in para a Regressão Linear

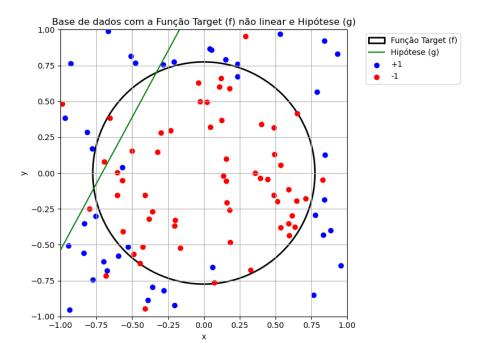
```
def calc_Ein_linear(num_points, verbose = True):
    lista_E_in = list()
    for _ in range(1000):
        # Criar a target não-linear
        target = TargetNaoLinear()
        # Criar o dataset
        dataset = Dataset(num_points)
        data, labels = dataset.generate_dataset(target)
        # Adicionar ruido
        selected_indices = np.random.choice(len(labels), int(len(labels)) * 0.1), replace=False) # seleciona 10%
```

```
labels[selected_indices] *= -1 # inverte o valor de 10%
                     Criar o classificador não-linear
                   linear = Linear()
                   linear.fit(data, labels)
14
                     Classificar os pontos
                   y_predicted = linear.classificar(data)
16
                     Calcular E_in para essa execução
                   lista_E_in.append(np.mean(labels != y_predicted))
               E_in = np.mean(lista_E_in)
19
               # Plotar a última execução
20
               if verbose: print(f"E_in = {E_in:.4f}")
               return E_in
```

Foram realizadas 1000 execuções e em cada uma foi gerado um novo dataset para a função target $f(x_1, x_2) = sign(x_1^2 + x_2^2 - 0.6)$ e foi treinado um novo Classificador Linear. O E_{in} em cada iteração foi calculado pelo número de erros dividido pela quantidade de pontos dentro da amostra. O valor final $E_{in} = 0.5044 = 50.44\%$ foi dado pela média dos E_{in} em cada iteração. O valor de E_{in} foi consideravelmente alto, como esperado de um Classificador Linear tentando classificar um dataset que não é linear. Como 0.5044 está mais próximo de 0.5 do que de 0.8, o item (d) foi o escolhido.

A figura 8 (gerada para apenas 100 pontos) ilustra por que o resultado do Regressor Linear foi tão ruim.





2. Agora, transforme os N=1000 dados de treinamento seguindo o vetor de atributos nãolinear $(1, x_1, x_2, x_1x_2, x_1^2, x_2^2)$. Encontre o vetor $\tilde{\boldsymbol{w}}$ que corresponda à solução da Regressão Linear. Quais das hipóteses a seguir é a mais próxima à que você encontrou? Avalie o resultado médio obtido após 1000 execuções.

```
(a) g(x_1, x_2) = sign(-1 - 0.05x_1 + 0.08x_2 + 0.13x_1x_2 + 1.5x_1^2 + 1.5x_2^2)

(b) g(x_1, x_2) = sign(-1 - 0.05x_1 + 0.08x_2 + 0.13x_1x_2 + 1.5x_1^2 + 15x_2^2)

(c) g(x_1, x_2) = sign(-1 - 0.05x_1 + 0.08x_2 + 0.13x_1x_2 + 15x_1^2 + 1.5x_2^2)

(d) g(x_1, x_2) = sign(-1 - 1.5x_1 + 0.08x_2 + 0.13x_1x_2 + 0.05x_1^2 + 0.05x_2^2)

(e) g(x_1, x_2) = sign(-1 - 0.05x_1 + 0.08x_2 + 1.5x_1x_2 + 0.15x_1^2 + 0.15x_2^2)
```

Justificativa:

Para responder a esse item foi implementada a seguinte função:

Código 21: Cálculo dos pesos para a Regressão Não-Linear

```
def calc_w_naolinear(num_points, verbose = True):
               lista_w = list()
2
               for _ in range(1000):
                   # Criar a target não-linear
4
                   target = TargetNaoLinear()
                   # Criar o dataset
6
                   dataset = Dataset(num_points)
                   data, labels = dataset.generate_dataset(target)
                   # Adicionar ruido
9
                    selected_indices = np.random.choice(len(labels), int(len(
                       labels) * 0.1), replace=False) # selectiona 10%
                   labels[selected_indices] *= -1 # inverte o valor de 10%
                   # Criar o classificador não-linear
12
                   naolinear = NaoLinear()
                    w = naolinear.fit(data, labels)
14
                   # Armazenar os pesos
                   lista_w.append(w)
16
               w = np.mean(lista_w, axis=0)
17
               if verbose:
18
                   np.set_printoptions(suppress=True)
19
                    print(f"w = \{w\}")
20
               return w
```

Foram realizadas 1000 execuções e em cada uma foi gerado um novo dataset para a função target $f(x_1, x_2) = sign(x_1^2 + x_2^2 - 0.6)$ e foi treinado um novo Classificador Não-Linear. O vetor \boldsymbol{w} em cada iteração foi calculado pelo método fit que multiplica a pseudo-inversa da matriz X pelo vetor de labels. O valor final do vetor

```
\tilde{\boldsymbol{w}} = \begin{bmatrix} -0.9894, & -0.00164, & 0.0009, & 0.0031, & 1.5505, & 1.556 \end{bmatrix}
```

foi dado pela média em cada coluna da matriz *lista_w*, a qual cada linha é composta pelo \boldsymbol{w} calculado pelo treinamento naquela execução. O segundo, terceiro e quarto elementos divergem bastante das alternativas apresentadas, mas como o primeiro, o quinto e o sexto elementos se aproximam dos coeficientes da primeira alternativa, o item (a) foi o escolhido.

- 3. Qual o valor mais próximo do erro de classificação fora da amostra E_{out} de sua hipótese na questão anterior? (Estime-o gerando um novo conjunto de 1000 pontos e usando 1000 execuções diferentes, como antes).
 - (a) 0
 - (b) 0.1 *
 - (c) 0.3
 - (d) 0.5
 - (e) 0.8

Para responder a esse item foi implementada a seguinte função:

Código 22: Cálculo do E_out para a Regressão Não-Linear

```
def calc_Eout_naolinear(num_points, w, verbose = True):
               lista_E_out = list()
2
               for _ in range(1000):
                   # Criar a target não-linear
                   target = TargetNaoLinear()
                   # Criar o dataset de teste
6
                   dataset = Dataset(num_points)
                   data, labels = dataset.generate_dataset(target)
                   # Criar o classificador não-linear
                   naolinear = NaoLinear(w = w) # força a usar os pesos
                   # Classificar os pontos com a mesma hipotese do E_in
                   y_predicted = naolinear.classificar(data)
                   # Calcular E_out para essa execução
                   lista_E_out.append(np.mean(labels != y_predicted))
14
               E_out = np.mean(lista_E_out)
               if verbose: print(f"E_out = {E_out:.4f}")
16
               return E_out
```

Foram realizadas 1000 execuções e em cada uma foi gerado um novo dataset para a função target $f(x_1, x_2) = sign(x_1^2 + x_2^2 - 0.6)$ e Classificador Linear foi gerado reutilizando o $\tilde{\boldsymbol{w}}$ calculado no item anterior. O E_{out} em cada iteração foi calculado pelo número de erros dividido pela quantidade de pontos dentro da amostra. O valor final $E_{out} = 0.0291 = 2.91\%$ foi dado pela média dos E_{out} em cada iteração. Como 0.0291 está mais próximo de 0 do que de 0.1, o item (a) foi o escolhido.