练习题 1:

在 split_chunk 函数中输入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 1 BEGIN */
/*
    Hint: Recursively put the buddy of current chunk into
    a suitable free list.

//
/* BLANK BEGIN */
if (chunk->order == order){
    return chunk;
}

chunk->order -= 1;
struct page *buddy = get_buddy_chunk(pool, chunk);
buddy->allocated = 0;
buddy->order = chunk->order;
list_add(&buddy->node, &pool->free_lists[buddy->order].free_list);
pool->free_lists[buddy->order].nr_free += 1;

return split_chunk(pool, order, chunk);
/* BLANK END /
/* LAB 2 TODO 1 END */
```

该段代码在 chunk 分裂后,更新了其 allocated 和 order 字段,同时在链表中更新空闲块的信息。

在 merge_chunk 函数中输入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 1 BEGIN */
/* BLANK BEGIN */
struct page *buddy chunk;
if (chunk->order == (BUDDY MAX ORDER - 1)){
        return chunk;
buddy chunk = get buddy chunk(pool, chunk);
if (buddy chunk == NULL)
        return chunk;
if (buddy chunk->allocated == 1)
        return chunk;
if (buddy chunk->order != chunk->order)
        return chunk;
list_del(&(buddy_chunk->node));
pool->free lists[buddy chunk->order].nr free -= 1;
buddy_chunk->order += 1;
chunk->order += 1;
if (chunk > buddy chunk)
       chunk = buddy chunk;
return merge_chunk(pool, chunk);
```

该段代码与 split_chunk 类似,通过递归的方式,在 chunk 完成合并后更新其 order 字段,同时更新链表信息。

在 buddy_get_pages 函数中输入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 1 BEGIN */
* Hint: Find a chunk that satisfies the order requirement
 * in the free lists, then split it if necessary.
/* BLANK BEGIN */
for (cur order = order; cur order < BUDDY MAX ORDER; cur order++){
        if (pool->free lists[cur order].nr free > 0){
                free list = &pool->free lists[cur order].free list;
                page = list entry(free list->next, struct page, node);
                break:
if (page == NULL){
       goto out;
list del(&page->node);
pool->free lists[cur order].nr free -= 1;
page = split chunk(pool, order, page);
page->allocated = 1;
/* BLANK END */
```

该段代码首先遍历链表,找到第一个合适大小的空闲块并分裂为用来分配的内存块。 在 buddy_free_pages 中输入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 1 BEGIN */
/*

* Hint: Merge the chunk with its buddy and put it into
* a suitable free list.

*/
/* BLANK BEGIN */
page->allocated = 0;

page = merge_chunk(pool, page);

order = page->order;
free_list = &(pool->free_lists[order].free_list);
list_add(&page->node, free_list);
pool->free_lists[order].nr_free += 1;
/* BLANK END */
/* LAB 2 TODO 1 END */
```

该段代码与前面的 get_pages 相反,将待释放的内存块合并并更新相应的信息。

练习题 2:

在 choose_new_current_slab 函数中填入以下代码:

该段代码从 partial_slab_list 中取出 partial slab 作为新的 slab。同时当 partial_slab_list 为空时,给 current_slab 标记为空,以便在 alloc_in_slab_impl 函数中读取标记并为它分配新的 current_slab。最后把获得的 slab 从 partial_slab_list 中删去。

在 alloc_in_slab_impl 函数中,填入以下代码:

该段代码首先遍历空闲链表拿到下一个空闲的 slot, 然后更新对应的信息。若此时已经没有

空闲的 slot,则调用已经实现的 choose_new_current_slab 函数创建新的 slab。在 free in slab 函数中填入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 2 BEGIN */
/*
   * Hint: Free an allocated slot and put it back to the free list.
   */
/* BLANK BEGIN */
slot->next_free = slab->free_list_head;
slab->free_list_head = (void *)slot;
slab->current_free_cnt += 1;

/* BLANK END */
/* LAB 2 TODO 2 END */
```

该段代码将待释放的 slot 放回 slab 并更新对应信息。

练习题 3:

在 kmalloc 函数中填入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 3 BEGIN */
                /* Step 1: Allocate in slab for small requests. */
                /* BLANK BEGIN */
                addr = alloc in slab(size, real size);
                /* BLANK END */
#if ENABLE MEMORY USAGE COLLECTING == ON
                if(is record && collecting switch) {
                        record mem usage(*real size, addr);
#endif
        } else {
                /* Step 2: Allocate in buddy for large requests. */
                /* BLANK BEGIN */
               order = size to page order(size);
                addr = _get_pages(order, is record);
                /* BLANK END */
                /* LAB 2 TODO 3 END */
```

该函数在申请内存小时,调用 alloc_in_slab 函数使用 slab 分配小内存;在申请内存大时直接用伙伴系统分配对应大小的页。

练习题 4:

对于 query_in_pgtbl 函数,填入以下代码:

```
ptp_t *le ptp, *li ptp, *l2 ptp, *l3 ptp;
ptp_t *phys page;
pte_t *pte;
int ret;

le ptp = (ptp_t *)pgtbl;
ret = get next ptp(le ptp, Le, va, &l1 ptp, &pte, false, NULL);
if (ret < 0){
    return ret;
}

ret = get_next_ptp(li_ptp, Li, va, &l2 ptp, &pte, false, NULL);
if (ret < 0){
    return ret;
}
else if (ret == BLOCK PTP){
    *pa = (pte->ll_block.pfn << Li_INDEX_SHIFT) | (GET_VA_OFFSET_L1(va));
    if (entry != NULL){
        return 0;
}

ret = get_next_ptp(l2_ptp, L2, va, &l3_ptp, &pte, false, NULL);
if (ret < 0){
    return ret;
}
else if (ret == BLOCK_PTP){
    *pa = (pte->l2_block.pfn << L2_INDEX_SHIFT) | (GET_VA_OFFSET_L2(va));
    if (entry != NULL){
        *entry = pte;
    }

ret = get_next_ptp(l3_ptp, L3, va, &phys_page, &pte, false, NULL);
if (ret < 0){
        return ret;
}

ret = get_next_ptp(l3_ptp, L3, va, &phys_page, &pte, false, NULL);
if (ret < 0){
        return ret;
}

pa = (pte->l3_page.pfn << L3_INDEX_SHIFT) | (GET_VA_OFFSET_L3(va));
if (entry != NULL){
        *entry = pte;
}
</pre>
```

对于 map_range_in_pgtbl_common 函数,填入以下代码:

对于 unmap_range_in_pgtbl 函数,填入以下代码:

对于 mprotect_in_pgtbl 函数,填入以下代码:

```
u64 cnt = DIV_ROUND_UP(len, PAGE_SIZE);
u64 idx = 0;
ptp t *10 ptp, *11 ptp, *12 ptp, *13 ptp;
ptp t *phys page;
pte_t *pte;
vaddr_t cur_va;
         cur_va = va + idx * PAGE_SIZE;
         lo ptp = (ptp t *)pgtbl;
         ret = get_next_ptp(l0_ptp, L0, cur_va, &l1_ptp, &pte, false, MULL);
                   return ret;
         ret = get_next_ptp(l1_ptp, L1, cur_va, &l2_ptp, &pte, false, MULL);
         else if (ret == BLOCK_PTP){
    idx += L1_PER_ENTRY_PAGES;
         ret = get_next_ptp(l2_ptp, L2, cur_va, &l3_ptp, &pte, false, NULL);
                  return ret;
         else if (ret -- BLOCK_PTP){
    idx += L2_PER_ENTRY_PAGES;
    continue;
         ret = get_next_ptp(l3_ptp, L3, cur_va, &phys_page, &pte, false, MULL);
                  return ret:
                  idx += L3_PER_ENTRY_PAGES;
set_pte_flags(pte, flags, USER_PTE);
```

对于以上 4 个函数,按提示依次遍历各级页表,进行对应的操作(查询、映射、取消映射、 修改权限)即可。

思考题 5:

需要配置页表描述符的访问权限字段(Access Permission)为只读。在发生页错误后,首先会判断页错误发生的原因,若是由写实拷贝的权限问题引起的,则会重新为进程分配物理页,将共享的数据复制到该物理页中并设置权限为可读可写,再更新页表的映射关系。

思考题 6:

会产生内部碎片,分配的内存不会被充分利用,浪费了部分内存。同时粗粒度映射限制了内核对不同区域的控制,难以对内核内存进行严格的权限划分。

练习题 8:

在 do_page_fault 函数中填入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 5 BEGIN */
/* BLANK BEGIN */
ret = handle_trans_fault(current_thread->vmspace, fault_addr);
/* BLANK END */
/* LAB 2 TODO 5 END */
```

该段代码使用已有的 handle_trans_fault 函数处理翻译错误,并将返回值赋给 ret。

练习题 9:

在 find_vmr_for_va 函数中填入以下代码:

代码利用 rb_search 函数找到虚拟地址的 node,再使用 rb_entry 得到对应的 vmr。

练习题 10:

在 handle_trans_fault 函数中填入以下代码:

```
/* LAB 2 TODO 7 BEGIN */
/* BLANK BEGIN */
/* Hint: Allocate a physical page and clear it to 0. */
void *va = get_pages(0);
pa = virt_to_phys(va);
memset[[va, 0, PAGE_SIZE]];
/* BLANK END */
/*
    * Record the physical page in the radix tree:
    * the offset is used as index in the radix tree
    */

/* BLANK BEGIN */
map_range_in_pgtbl(vmspace->pgtbl, fault_addr, pa, PAGE_SIZE, perm, NULL);
/* BLANK END */
tock(atmspace *pgcot tock)
```

/* LAB 2 TODO 7 END */
根据提示,首先调用 get_pages 分配物理页并将内容初始化为 0。随后调用 map_range_in_pgtbl 函数配置页表映射。

map_range_in_pgtbl(vmspace->pgtbl, fault_addr, pa, PAGE SIZE, perm, NULL);

运行 make qemu,可以看到成功进入了 Shell:

/* BLANK BEGIN */

/* BLANK END */

