LCS Paralelo

Luiz Henrique Murback Wiedmer GRR20221234

1.Introdução

Este documento tem como intenção mostrar um método para a paralelização do algoritmo LCS(Longest Common Subsequence), métodos de teste do algoritmo, resultados dos testes e conclusões com relação ao nível de eficiência do algoritmo apresentado em comparação com o algoritmo serial e com os resultados esperados baseados em cálculos ideais.

2.Algoritmo

O algoritmo para cálculo da LCS utilizado como base é baseado em programação dinâmica, evitando o custo computacional alto de $O(2^{min(n,m)})$ da versão ingênua(algoritmo recursivo), por um custo de O(n*m). O algoritmo em C é:

```
int LCS(mtype ** scoreMatrix, int sizeA, int sizeB, char * seqA, char *seqB) {
       int i, j;
       double start_time, endtime;
       for (i = 1; i < sizeB + 1; i++) {
              for (j = 1; j < sizeA + 1; j++) {
                      if (seqA[j-1] == seqB[i-1]) {
                             /* if elements in both sequences match,
                              the corresponding score will be the score from
                              previous elements + 1*/
                             scoreMatrix[i][j] = scoreMatrix[i - 1][j - 1] + 1;
                      } else {
                             /* else, pick the maximum value (score) from left and upper elements*/
                             scoreMatrix[i][j] =
                                            max(scoreMatrix[i-1][j], scoreMatrix[i][j-1]);
                      }
              }
       return scoreMatrix[sizeB][sizeA];
Texto 1: Código LCS Serial em C
```

O funcionamento é simples: é utilizada uma matriz para contar o comprimento da subsequência em cada ponto das strings(o valor na posição scoreMatrix[i][j] da matriz representa o comprimento da maior subsequência comum entre os prefixos seqA[0..i-1] e seqB[0..j-1]), caso os elementos analisados sejam iguais, o valor de scoreMatrix[i][j] na tabela será o valor de (scoreMatrix[i-1][j-1] + 1), que é o tamanho da subsequência até aquele momento, mais o caractere analisado. Se forem diferentes, é escolhido o maior valor entre scoreMatrix[i-1][j] e scoreMatrix[i][j-1], o que faz com que os caracteres diferentes sejam ignorados, e o algoritmo continue calculando a subsequência mais longa.

3. Estratégia de Paralelização

A maior dificuldade ao tentar paralelizar esse algoritmo é o fato de que o cálculo de cada célula da matriz depende das células na diagonal esquerda superior, na esquerda e acima, o que faz com que uma paralelização ingênua, calcular os elementos de cada linha de maneira paralela, por exemplo, não funcione. Por conta disso, a tática mais básica a ser aplicada é calcular cada diagonal de maneira paralela, descendo a partir do elemento scoreMatrix[1][1](já que a linha e a coluna 0 já foram enchidos com 0 para possibilitar o cálculo), assim, as dependências sempre estarão prontas quando necessárias.

O problema desse método é que, por acesso de memória em diagonal, ocorrem muitos cache-misses, o que faz com que ele tenha velocidades próximas à versão serial, e muitas vezes até piores. Pensando nisso, o seguinte algoritmo em C foi produzido:

```
void processaBloco(mtype** scoreMatrix, int sizeA, int sizeB, int i block, int j block, const
char* seqA, const char* seqB) {
       int i_start = i_block * blockSize;
       int j_start = j_block * blockSize;
       int i_end = (i_start + blockSize < sizeB + 1) ? i_start + blockSize : sizeB + 1;</pre>
       int j_end = (j_start + blockSize < sizeA + 1) ? j_start + blockSize : sizeA + 1;
       for (int i = i\_start; i < i\_end; ++i) {
              for (int j = j\_start; j < j\_end; ++j) {
                     if (i == 0 || j == 0) {
                             scoreMatrix[i][j] = 0;
                      ellipse = elli
                             scoreMatrix[i][j] = scoreMatrix[i - 1][j - 1] + 1;
                             scoreMatrix[i][j] = max(scoreMatrix[i - 1][j], scoreMatrix[i][j - 1]);
                      }
       }
int LCS(mtype ** scoreMatrix, int sizeA, int sizeB, char * seqA, char *seqB, int
numThreads) {
                     int bi = (sizeB + blockSize) / blockSize;
       int bj = (sizeA + blockSize) / blockSize;
       for (int d = 0; d \le bi + bi - 2; ++d) {
              #pragma omp parallel for num threads(numThreads)
              for (int i = 0; i \le d; ++i) {
                     int j = d - i;
                     if (i < bi \&\& j < bj) {
                            processaBloco(scoreMatrix, sizeA, sizeB, i, j, seqA, seqB);
              }
       }
                     return scoreMatrix[sizeB][sizeA];
Texto 2: Algoritmo Paralelo com Blocking
```

A ideia é que ao invés de simplesmente calcular cada célula de uma diagonal em paralelo, a matriz é dividida em blocos. Blocos na mesma diagonal são calculados em paralelo, assim como no método anterior, porém o cálculo de cada célula no interior do bloco ocorre de maneira serial(do mesmo jeito explicado no capítulo anterior). Essa mudança melhora muito o uso de cache, especialmente se o tamanho do bloco for escolhido corretamente, além de que faz com que uma thread realize mais trabalho, reduzindo o número de vezes em que novas threads são criadas e o trabalho é divido entre elas, por conta disso, essa versão apresentou tempos melhores, como será mostrado a seguir.

4. Metodologia

Para a realização dos testes do algoritmo, foram utilizadas as seguintes

SO: Linux Mint 22.1 Cinnamon Kernel do Linux: 6.8.0-59-generic

Processador: 12th Gen Intel[®] Core[™] i5-12400F × 6 (Intel Turbo Boost desligado)

Cache L1: 80KB(por núcleo)
Cache L2: 1,25MB(por núcleo)
Cache L3: 18MB(compartilhada)

Compilador: gcc (Ubuntu 13.3.0-6ubuntu2~24.04) 13.3.0

Flags: -03

Ferramenta para contagem do tempo do programa: perf

Ferramenta para contagem do tempo da parte paraleizada: omp_get_wtime()

O tamanho do blocking utilizado foi 1024x1024, já que esse tamanho apresentou os melhores resultados em testes anteriores, provavelmente por melhor fazer uso da cache (1024x1024 é o maior bloco com base 2 que cabe na cache L2 de um núcleo individual físico do processador dos testes), além de permitir um bom nível de paralelização.

Cada teste foi realizado 20 vezes, e os seguintes resultados foram observados:

Tabela 1: Tempo Médio/Desvio padrão médio de cada teste

| | Threads | | | | | |
|--------|-------------|-------------|-------------|-------------|------------|------------|
| Tam | Serial | 1 | 2 | 4 | 8 | 12 |
| 20000 | 1,12/0,025 | 1,22/0,001 | 0,68/0,002 | 0,50/0,001 | 0,39/0,001 | 0,34/0,001 |
| 40000 | 4,47/0,072 | 4,90/0,009 | 2,64/0,005 | 1,87/0,003 | 1,43/0,030 | 1,21/0,005 |
| 60000 | 9,86/0,103 | 11,03/0,018 | 5,86/0,010 | 4,11/0,015 | 3,10/0,060 | 2,58/0,024 |
| 80000 | 17,86/0,097 | 19,75/0,026 | 10,55/0,022 | 7,47/0,012 | 5,61/0,035 | 4,73/0,011 |
| 100000 | 27,66/0,127 | 30,73/0,056 | 16,28/0,025 | 11,46/0,016 | 8,50/0,059 | 7,06/0,025 |

5.Região Sequencial e Speedup Ideal

Para possibilitar o cálculo do Speedup máximo ideal, foi necessário medir o tempo que o algoritmo sequencial gastou para realizar tarefas que não seriam

paralelizadas. Para isso, em cada teste foi calculado o tempo total do programa(como mostrado na Tabela 1), e o tempo apenas do algoritmo LCS(com a função omp_get_wtime()), subtraindo esses dois valores foi possível obter o tempo puramente sequencial, e utilizando os dados coletados nos testes do algoritmo sequencial original, a porcentagem média de tempo puramente sequencial entre as diferentes entradas foi de 4,37%. Com isso, é possível alcançar a seguinte tabela de speedup seguindo a Lei de Amdahl:

Tabela 2: Speedup ideal para diferentes entradas e número de processadores

| | | Processadores | | | | |
|--------|----------------------|---------------|-------|-------|-------|-----------|
| Tam | Fração Sequencial | 2 | 4 | 8 | 12 | Infinitos |
| 20000 | 0,058 | 1,890 | 3,407 | 5,690 | 7,326 | 17,241 |
| 40000 | 0,043 | 1,918 | 3,543 | 6,149 | 8,147 | 23,256 |
| 60000 | 0,037 | 1,929 | 3,600 | 6,354 | 8,529 | 27,027 |
| 80000 | 0,048 | 1,908 | 3,497 | 5,988 | 7,853 | 20,833 |
| 100000 | 0,041 | 1,921 | 3,562 | 6,216 | 8,270 | 24,390 |

E com ela, é possível também construir a seguinte tabela de eficiência ideal máxima:

Tabela 3: Eficiência ideal para diferentes entradas e número de processadores

| | Processadores | | | | |
|--------|---------------|------|------|------|------|
| Tam | 1 | 2 | 4 | 8 | 12 |
| 20000 | 1 | 0,95 | 0,85 | 0,71 | 0,60 |
| 40000 | 1 | 0,96 | 0,89 | 0,77 | 0,68 |
| 60000 | 1 | 0,96 | 0,90 | 0,79 | 0,71 |
| 80000 | 1 | 0,95 | 0,87 | 0,75 | 0,65 |
| 100000 | 1 | 0,96 | 0,89 | 0,78 | 0,69 |

6. Speedup real e eficiência

Utilizando o algoritmo os resultados mostrados na Tabela 1, é possível calcular o speedup real do algoritmo paralelo desenvolvido, produzindo assim a seguinte tabela:

Tabela 4: Speedup real para diferentes entradas e números de threads

| | Threads | | | | | |
|--------|------------|------|------|------|------|------|
| Tam | Sequencial | 1 | 2 | 4 | 8 | 12 |
| 20000 | 1 | 0,91 | 1,64 | 2,24 | 2,87 | 3,29 |
| 40000 | 1 | 0,91 | 1,69 | 2,39 | 3,12 | 3,69 |
| 60000 | 1 | 0,89 | 1,68 | 2,39 | 3,18 | 3,82 |
| 80000 | 1 | 0,9 | 1,69 | 2,39 | 3,18 | 3,77 |
| 100000 | 1 | 0,9 | 1,69 | 2,41 | 3,25 | 3,91 |

E com ela, é podemos construir uma tabela de eficiência, e comparar os resultados com a Tabela 3 para melhor entendimento dos dados:

| | Threads | | | | | |
|--------|------------|------|------|------|------|------|
| Tam | Sequencial | 1 | 2 | 4 | 8 | 12 |
| 20000 | 1 | 0,91 | 0,82 | 0,56 | 0,36 | 0,27 |
| 40000 | 1 | 0,91 | 0,85 | 0,60 | 0,39 | 0,31 |
| 60000 | 1 | 0,89 | 0,84 | 0,60 | 0,40 | 0,32 |
| 80000 | 1 | 0,90 | 0,85 | 0,60 | 0,40 | 0,31 |
| 100000 | 1 | 0,90 | 0,85 | 0,60 | 0,41 | 0,33 |

Ao comparar a eficiência ideal máxima com a eficiência real obtida a partir dos testes, é possível verificar que o algoritmo está longe da eficiência teórica. Esse resultado está dentro do esperado, por conta do custo de overhead do algoritmo(como a criação e gerenciamento da threads). Além de que, no caso de 8 e 12 threads, os resultados necessariamente seriam diferentes, já que o processador utilizado tem 6 núcleos físicos e 12 threads, logo, quando se usa mais de 6 threads, é esperado que a eficiência caia bastante, já que o processador não é fisicamente capaz de paralelizar mais de 6 threads.

Com esses resultados, podemos verificar que, para essas entradas, o algoritmo não é escalável, já que mesmo aumentando o temanho da entrada, a eficiência aumenta muito pouco comparando o mesmo número de threads. Isso provavelmente ocorre porque em várias partes do processo(início e fim, por processar em diagonal), nem todas as threads são aproveitadas. O uso de tasks, criadas por uma thread única, e consumidas pelas outras, provavelmente ajudaria nisso, já que faria com que, cada vez que uma tarefa é terminada, a thread que acabou de terminar a mesma, começaria outra tarefa.

Baseado nisso, surge a dúvida se a paralelização desse algoritmo utilizando o método apresentado, faz sentido em contextos reais, especialmete para grandes números de threads.

7.Conclusão

Baseando-se nos dados aqui apresentados, é possível afirmar que, devido a não escalabilidade do algoritmo, nem sempre é interessante utilizar o máximo possível de threads ao paralelizar o algoritmo LCS da forma apresentada.

Se o usuário quiser o máximo possível de desempenho, vale a pena, já que usar mais threads trará mais ganhos, ainda que modestos, mas para aplicações que devem dividir threads com outras tarefas, faria mais sentido limitar o uso de threads do algoritmo, já que o ganho de desempenho ao utilizar várias threads provavelmente seria menor do que ao entregar as threads para tarefas completamente diferentes.