# ======线程的基本概念========

## 线程和进程的概念 √

1. 简单回答：

**进程**就是一个程序运行起来的状态，**线程**是一个进程中的不同的执行路径，进程的最小执行单元。

（你硬盘上一个QQ.exe是一个程序，双击运行，就叫一个进程，相对于程序来说进程是动态的概念。）

1. 专业回答：

进程是OS分配资源的基本单位，线程是执行调度的基本单位。

分配资源最重要的是：独立的内存空间，线程调度执行（线程共享进程的内存空间，没有自己独立的内存空间）

windows、linux、unix都是多进程、多线程的，dos是只支持单进程的，同一个时间点只能执行一个进程执行。

**纤程：**

用户态的线程，线程中的线程，切换和调度不需要经过OS

优势：1：占有资源很少 OS : 线程1M Fiber：4K 2：切换比较简单 3：启动很多个10W+

目前2020 3 22支持内置纤程的语言：Kotlin Scala Go Python(lib)... Java? （open jdk : loom）

Java中对于纤程的支持：没有内置，盼望内置

纤程 vs 线程池：很短的计算任务，不需要和内核打交道，并发量高！

## 创建线程的方式及实现 √

创建线程的三种方式：

* **new** Thread().start();
* **new** Thread(Runnable).start();
* 吹毛求疵：

线程池也是用的也是用的这两种之一

|  |
| --- |
| ExecutorService service = Executors.*newCachedThreadPool*();  service.execute(()->{  System.***out***.println("KKKKK");  });  service.shutdown();  ////// FutureTask+Callable ///////  **new** Thread(**new** FutureTask<Integer>(**new** MyCall())).start(); |

* JDK8: **new** Thread(()->{ }).start();

## 线程常见方法 √

### Thread.sleep();

线程睡眠指定的毫秒数，睡完后进入就绪状态

### Join

合并某个线程，等待某个线程执行结束，再恢复当前线程的运行。

在t1线程调用t2.join ，t1等待t2线程执行结束，t1再继续执行。

**问： 启动三个线程怎么让他们按顺序执行？**

在t1里调用t2.join，在t2里调t3.join



### Yield()

高风亮节，当前线程让出一下CPU，进到等待队列，给其他线程执行的机会，你能不能抢到cpu我就不管了。

### Priority

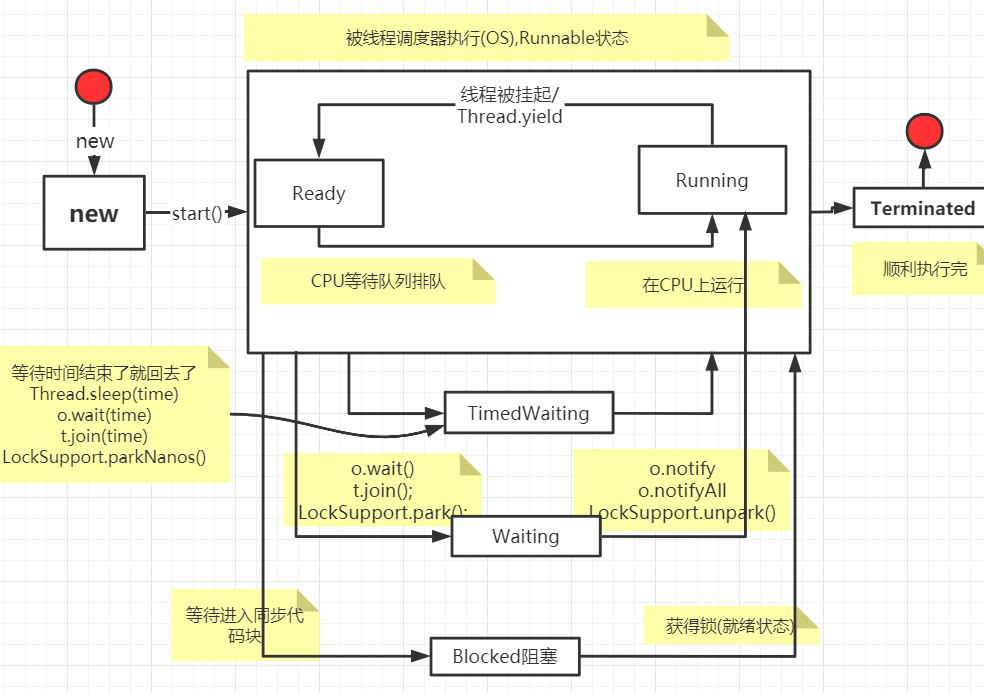
线程优先级

## 线程的生命周期，状态是如何转移的 √

六种状态

Thread.State 枚举类有6个状态：

***NEW，RUNNABLE，BLOCKED，WAITING，TIMED\_WAITING，TERMINATED***



* **（1）新建**

New一个线程，还没有调用start(); 时处于新建状态。

线程对象调用start();方法时，它会被线程调度器来执行（也就是交给操作系统执行），操作系统执行的时候，这整个状态叫**（2）Runnable状态**，Runnable内部又有两个状态：

* 1. **Ready就绪状态**

扔到CPU的等待队列里去等待CPU运行

* 1. **Running状态**

等真正扔到CPU上去运行的时候叫Running.（调用yield方法，从Running🡪Ready，线程调度器选中执行的时候 Ready🡪Running）

* **（3）Terminaled结束状态**

Runnable还有一些其他状态：

线程顺利执行完了进入Terminaled结束状态（不可以再回到new状态调用start，这就算结束了）

* **（4）TimedWaiting等待**

按照时间等待，等待时间结束了自己就到了Running状态。

Thread.sleep(time); 、o.wait(time)；、t.join(time)；、LockSupport.parkNanos()都是关于时间等待的方法

* **（5）Waiting等待**

在运行过程中，如果调用了o.wait()、t.join(); 、LockSupport.park();进入waiting状态；

调用o.notify();、o.notifyAll(); 、LockSupport.unpark();又回到Running状态

* **（6）Block阻塞**

同步代码块没有获得锁就会阻塞状态，获得锁就是就绪状态

### 追问：这些状态，哪些是JVM管理的，哪些是操作系统管理的？

这些状态全是由JVM管理的，因为JVM管理的时候也要通过操作系统，所以，哪个是JVM哪个是操作系统，他俩分不开。JVM是跑在操作系统上的一个普通程序。

### 追问：线程什么时候会被挂起？挂起是否也是一个状态

Running的时候，在一个CPU上会跑很多个线程，CPU会隔一段时间执行这个线程一下，在隔一段时间执行那个线程一下，这是CPU内部的一个调度，把这个状态线程扔出去，从Running扔出去，就叫线程被挂起，CPU控制它。

## 说说线程安全问题，什么是线程安全，如何保证线程安全

线程安全：当多个线程访问某一个类（对象或方法）时，这个类始终都能表现出正确的行为，那么这个类（对象或方法）就是线程安全的。

# =========Synchronized============

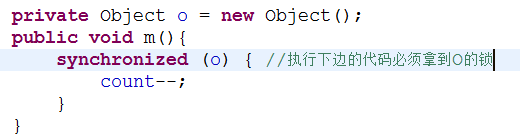
## Synchronized 基本概念√

### 概念：

可以在任意对象及方法上加锁，而加锁的这段代码成为“互斥区” 或 “临界区”

### 对象锁：

锁定的并不是count数字，可以任意指定，想锁谁就锁谁。



也可以不new对象锁定，可以**synchronized** (**this**)锁定当前对象。

### 类锁：

\*\*静态方法static是没有this对象的，static方法加synchronized就是synchronized(T.class);锁的是T类的对象

### 代码示例：

多个线程一把锁 。会有锁竞争问题，消耗CPU资源

|  |
| --- |
| **public** **class** MyThread **extends** Thread{    **private** **int** count = 5 ;    //加锁  @Override  **public** **synchronized** **void** run(){  count--;  System.***out***.println(**this**.*currentThread*().getName() + " count = "+ count);  }    **public** **static** **void** main(String[] args) {  /\*\*  \* 分析：当多个线程访问myThread的run方法时，以排队的方式进行处理（这里排对是按照CPU分配的先后顺序而定的），  \* 一个线程想要执行synchronized修饰的方法里的代码：  \* 1 尝试获得锁  \* 2 如果拿到锁，执行synchronized代码体内容；拿不到锁，这个线程就会不断的尝试获得这把锁，直到拿到为止，  \* 而且是多个线程同时去竞争这把锁。（也就是会有锁竞争的问题）  \*/  MyThread myThread = **new** MyThread();  Thread t1 = **new** Thread(myThread,"t1");  Thread t2 = **new** Thread(myThread,"t2");  Thread t3 = **new** Thread(myThread,"t3");  Thread t4 = **new** Thread(myThread,"t4");  Thread t5 = **new** Thread(myThread,"t5");  t1.start();  t2.start();  t3.start();  t4.start();  t5.start();  }  }  打印：和心里预期一样，就是线程安全的 |

扩展：如果是多个线程，每个线程锁定自己的对象，（多个线程多把锁）就不存在锁竞争问题，每个线程正常执行。

## synchronized方法和非synchronized方法能否同时被多个调用？√

有一个类T，有一个synchronized方法m1，一个普通方法m2，new T()；一个对象，多个线程能否同时调用synchronized方法和非synchronized方法？ 用大腿想想，肯定可以的。调m1的时候需要加锁，调m2的时候不需要加锁。

## 解释/为什么说Synchronized是可重入锁 \*\*\*\*\* √

Synchronized的一个重要属性：可重入。

一个对象里，一个同步方法可以调用另外一个同步方法，一个线程已经拥有某个对象的锁，再次申请的时候仍然会得到该对象的锁。也就是说synchronized获得锁是可重入的。

一个方法m1是synchronized的，另一个方法m2也是synchronized的，m1里调用m2，m1开始的时候获得了这把锁，然后m1里调m2，这时候m2发现是同一个线程，因为你m2也需要申请这把锁，他发现是同一个线程申请的这把锁，允许，这就叫可重入锁。

**原理：**

Synchronized一个对象的时候，在对象头上有2位标识是否加锁，一个线程锁定这个对象，这个线程又申请这把锁，发现当前持有这把锁的线程就是自己，就继续往下执行了。

## synchronized 出现异常，异常锁 问：sync内抛异常会怎样，死锁吗？还是释放掉？ √

程序出现异常，锁将被释放，别的准备拿到这把锁的线程乱冲进来，程序乱入。

所以在并发处理的过程中，有异常要多加小心，不然可能发生不一致的情况。

**发生异常得处理：**

* 情况一：

所有任务不是一个整体，一个有问题不影响其他，只把出错的记录日志，下次执行,此时catch应该捕捉Exception。

* 情况二：

所有任务是一个整体，一个有问题影响其他，此时可以通过捕捉InterruptedException、catch里抛出RuntimeException();来终止线程继续执行。

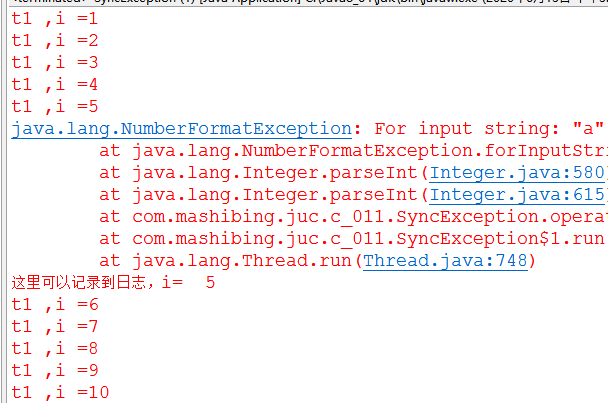
例子程序：

|  |
| --- |
| **import** java.util.concurrent.TimeUnit;  **public** **class** T {  **int** count = 0;  **synchronized** **void** m() {  System.***out***.println(Thread.*currentThread*().getName() + " start");  **while**(**true**) {  count ++;  System.***out***.println(Thread.*currentThread*().getName() + " count = " + count);  **try** {  TimeUnit.***SECONDS***.sleep(1);    } **catch** (InterruptedException e) {  e.printStackTrace();  }  **if**(count % 5 == 0) {  **int** i = 1/0; //此处抛出异常，锁将被释放，要想不被释放，可以在这里进行catch，然后让循环继续  System.***out***.println(i);  }  }  }  **public** **static** **void** main(String[] args) {  T t = **new** T();  Runnable r = **new** Runnable() {  @Override  **public** **void** run() {  t.m();  }  };  **new** Thread(r, "t1").start();    **try** {  TimeUnit.***SECONDS***.sleep(3);  } **catch** (InterruptedException e) {  e.printStackTrace();  }  **new** Thread(r, "t3").start();  **new** Thread(r, "t2").start();  **new** Thread(r, "t4").start();  **new** Thread(r, "t5").start();  **new** Thread(r, "t6").start();  **new** Thread(r, "t7").start();  }  } |



例子程序2：

|  |
| --- |
| **package** com.mashibing.juc.c\_011;  /\*\*  \* 模拟synchronized加锁的方法，发生异常时，怎么处理  \* **@author** dev  \*  \*/  **public** **class** SyncException {  **private** **int** i = 0;  **boolean** flag = **true**;    //传过来多个任务，taskSize模拟任务个数  **public** **synchronized** **void** operation(**int** taskSize){    **while**(flag){  **try** {  i++;  Thread.*sleep*(200);  System.***err***.println(Thread.*currentThread*().getName()+" ,i =" +i);  **if**(i == (taskSize/2)){//模拟任务执行了一半  Integer.*parseInt*("a"); //发生异常  //throw new RuntimeException();  }  //任务执行完了停止  **if**(i == taskSize){  shutdown();  }  } **catch** (Exception e) { //catch到InterruptedException，不再往下执行  e.printStackTrace();  //情况一：所有任务不是一个整体，一个有问题不影响其他，只把出错的记录日志，下次执行,此时catch应该捕捉Exception。/continue;  System.***err***.println("这里可以记录到日志，i= "+i);  //情况二：所有任务是一个整体，一个有问题影响其他，此时可以通过捕捉InterruptedException、catch里抛出RuntimeException();来终止线程继续执行  //throw new RuntimeException();  //continue;  }  }  }  //终止  **public** **void** shutdown(){  **this**.flag = **false**;  }    **public** **static** **void** main(String[] args) {  **final** SyncException se = **new** SyncException();  Thread t1 = **new** Thread(**new** Runnable() {  @Override  **public** **void** run() {  se.operation(10);  }  },"t1");  t1.start();    }  } |



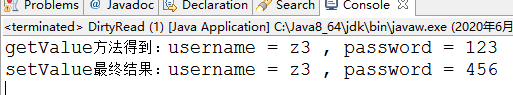
## **synchronized** 解决 脏读问题 √

对于对象的同步和异步的方法，我们在设计自己的程序的时候，一定要考虑问题的整体，不然就会出现数据不一致的错误，很经典的错误就是脏读。

例子程序

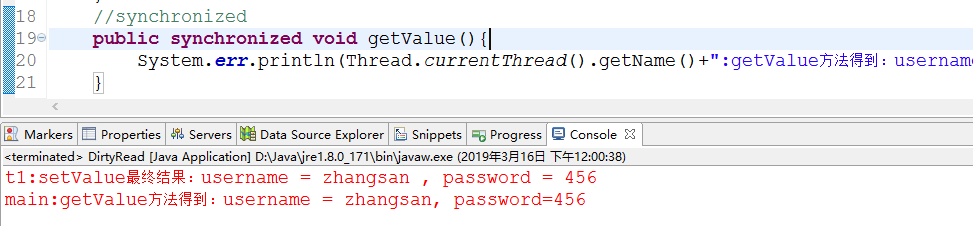
|  |
| --- |
| /\*\*  \* 业务整体需要使用完整的synchronized，保持业务的原子性。  \* **@author** alienware  \*  \*/  **public** **class** DirtyRead {  **private** String username = "bjsxt";  **private** String password = "123";    **public** **synchronized** **void** setValue(String username, String password){  **this**.username = username;  **try** {  Thread.*sleep*(2000);  } **catch** (InterruptedException e) {  e.printStackTrace();  }  **this**.password = password;  System.***out***.println("setValue最终结果：username = " + username + " , password = " + password);  }    **public** **void** getValue(){  System.***out***.println("getValue方法得到：username = " + **this**.username + " , password = " + **this**.password);  }      **public** **static** **void** main(String[] args) **throws** Exception{    **final** DirtyRead dr = **new** DirtyRead();  Thread t1 = **new** Thread(**new** Runnable() {  @Override  **public** **void** run() {  dr.setValue("z3", "456");  }  });  t1.start();  Thread.*sleep*(1000);    dr.getValue();  }  } |

执行结果：



t1线程先对username设置值，将初始值 lhy 修改为 zhangsan ，然后睡眠1秒，此时 password还是初始值 123，所以主线程在1秒的时候读取到的username是修改后的zhangsan，password是初始值123，等到2秒时，t1线程将password修改为456，t1线程执行结束。打印username=zhangsan 、password=456。

要想保证读写业务的一致性，getValue也应该加上synchornized关键字。加上之后打印的结果就是我们预期的：





## synchronized 底层实现 \*\*\*\*\*\*\*\*\*五星 （饿了么被问过）√

## synchronized关键字锁住的是什么东西？在字节码中是怎么表示的？在内存中的对象上表现为什么？

锁住的是对象头上的两位，字节码、内存里的表示往下看

### 一般回答：

早期JDK的时候，synchronized的底层实现是**重量级的**，要**去操作系统申请锁，**这就会造成synchronized效率非常低，java后来越来越处理高并发程序的时候，很多程序员不满意，说synchronized用的太重了，我没办法，就要开发新的框架，不用你原生的了。

后来JDK进行了改进，有了**锁升级**的概念：

当使用synchronize的时候，Hotspot的实现是这样的：上来之后第一个去访问某把锁的线程（比如sync(Object)） 来了之后，只是先在Object的对象头上的Markword记录这个线程的ID（这叫**偏向锁）**，实际并没有给这个Object加锁。

偏向锁如果有线程竞争的话，就升级为**自旋锁:** 概念就是：

有一个哥们在蹲马桶，另外来了一个哥们，他就在旁边等着，他不会跑到CPI的就绪队列离去，而就在这等着占用CPU，用一个while循环在这转圈，转很多圈之后不行的话就再进行一次升级。

自旋锁转圈十次之后，升级为**重量级锁，**重量级锁就是要去操作系统那里去申请资源。这是一个锁升级的过程。

#### 重量级锁IMG_256 Or 自旋锁IMG_256

**自旋锁：**占CPU，但不访问OS，在用户态解决，不经过内核态，加锁解锁效率要比经过内核态高。

**OS锁：**不占CPU，竞争的线程是进等待队列里等着，CPU什么时候叫你再执行。

执行时间段（加锁代码），线程数少，用自旋

执行时间长，线程数多，用系统锁

### 详细回答：

JVM对synchronized底层实现没有要求，下边是Hotspot的实现

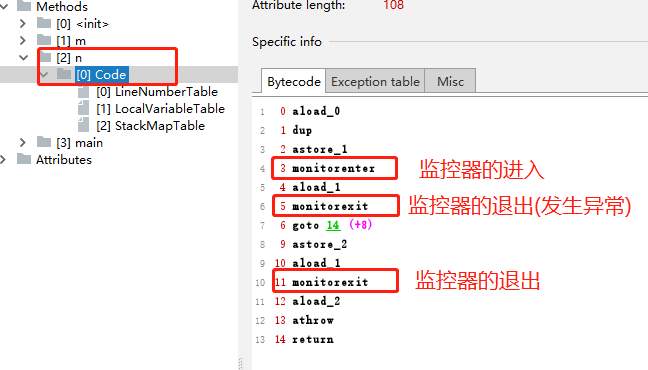
|  |
| --- |
| **package** com.mashibing.jvm.c3\_jmm; **public class** TestSync {  *//同步方法，字节码只是加了个ACC\_SYNCHRONIZED* **synchronized void** m(){  }  **void** n(){  *//同步代码块* **synchronized** (**this**){  }  }  **public static void** main(String[] args) {  *//main执行一遍确保编译* } } |

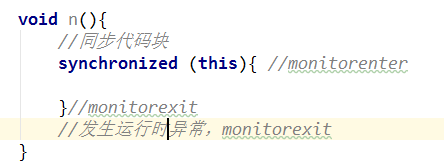
* **字节码层面：**

同步方法： 直接加了个 Access flag：ACC\_SYNCHRONIZED 修饰符

同步代码块： monitorenter指令 、monitorexit指令，告诉虚拟机，这里需要加锁处理

1. monitorenter：监控器的进入指令,
2. monitorexit：监控器的退出指令1，发生异常自动退出
3. monitorexit：监控器的退出指令2





* **JVM层面**
  1. C C++调用了操作系统提供的同步机制（依赖于硬件，依赖于CPU）
* **硬件层面**

X86: lock指令====> lock cmpxchg XXX

说明：

cmpxchg ：对内存某个区域修改

lock是用来锁定其他指令

lock cmpxchg XXX : 当修改某块内存的时候，是锁定这块内存，只有这条指定能改，其他指令不能改。

号外：

|  |
| --- |
| 普通对象（跟数组有区别）内存布局：    **Markword，一共8个字节， 64位：** |

## 为什么加锁的对象一般都加final？ √

锁定某个对象O，如果o的属性发生了改变，不影响锁的使用，

但是如果o变成了另外一个对象，则锁定的对象发生改变。

应该避免将锁定对象的引用变成另外的对象。

原因：锁是在对象头上两位作为代表的，本来多个线程，大家都去访问这个对的头上的这两位了，结果你突然把这把锁变成了别的对象，去访问别的对象头的两位了，这俩之间就没有任何关系了。因此，以对象作为锁的时候，不让他发生改变，加final

# ========= Volatile========

## volatile基本概念 √

volatile 关键字，使一个变量在多个线程间可见

A B线程都用到一个变量，java默认是A线程中保留一份copy，这样如果B线程修改了该变量，则A线程未必知道

使用volatile关键字，会让所有线程都会读到变量的修改值

使用volatile，将会强制所有线程都去堆内存中读取running的值

* 保证线程可见性，
* 禁止指令重重拍序
* 并不保证原子性volatile不能替代synchronized

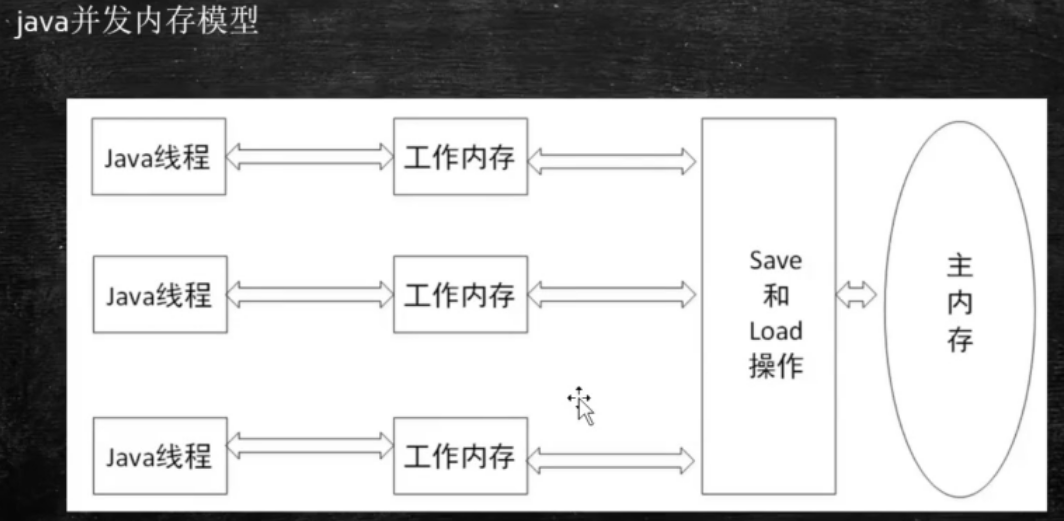
**例子程序：**

在下面的代码中，running是存在于堆内存的t对象中

当线程t1开始运行的时候，会把running值从内存中读到t1线程的工作区，在运行过程中直接使用这个copy，并不会每次都去读取堆内存，这样，当主线程修改running的值之后，t1线程感知不到，所以不会停止运行

使用volatile，将会强制所有线程都去堆内存中读取running的值

|  |
| --- |
| **public** **class** T01\_HelloVolatile {  /\*volatile\*/ **boolean** running = **true**; //对比一下有无volatile的情况下，整个程序运行结果的区别  **void** m() {  System.***out***.println("m start");  **while**(running) {  }  System.***out***.println("m end!");  }  **public** **static** **void** main(String[] args) {  T01\_HelloVolatile t = **new** T01\_HelloVolatile();    **new** Thread(t::m, "t1").start();  **try** {  TimeUnit.***SECONDS***.sleep(1);  } **catch** (InterruptedException e) {  e.printStackTrace();  }  t.running = **false**;  }  }  ///////输出////////  不加volatile，只输出  m start  加volatile，输出  m start  m end! |



## Volatile的作用\*\*\*\* 五颗星 必须记着 √

### 保证线程可见性

#### 线程可见概念：

堆内存是所有线程共享的内存，除了共享内存之外，每个线程都有自己的专属区域，有自己的工作内存。

如果在共享内存存一个值，当某个线程去访问这个值的时候，会将这个值Copy一份到自己的工作空间里，然后对这个值的任何改变，首先在自己的空间里进行改变，什么时候写回去？是改完之后马上写回主内存。什么时候去检查有没有新值？不好说，别的线程改了你也不知道。

在这个线程里面发生的改变，并没有及时的反应到另外一个线程里面，这就是线程之间的不可见。

对这个值加了volatile后，就能够保证一个线程的改变，另外一个线程马上就能看到。

本质上是用来MESI ，缓存一致性协议

|  |
| --- |
| 现代CPU的数据一致性实现 = 缓存锁（MESI...）+总线锁  在MESI协议中，每个Cache line有4个状态，可用2个bit表示，它们分别是：    M(Modified)和E(Exclusive)状态的Cache line，数据是独有的，不同点在于M状态的数据是dirty的(和内存的不一致)，E状态的数据是clean的(和内存的一致)。 (Shared)状态的Cache line，数据和其他Core的Cache共享。只有clean的数据才能被多个Cache共享。 I(Invalid)表示这个Cache line无效。 |

### 禁止指令重排序（CPU）

Cpu执行指令本来是一条条顺序执行的，CPU为了提高指令执行效率，它会把指令并发执行，会打乱多条指令的执行顺序。【（比如去内存读数据（慢100倍）），去同时执行另一条指令（前提是两条指令没有依赖关系）】

那么就要求编译器吧源码编译完的指令进行一个指令的重新排序。

【volatile防止指令重拍序，就是防止这里的指令重排】

DCL（Double Check Lock）单例

内存屏障

Volatile保证线程的可见性，并不能替代synchronized，保证不了原子性，解决办法：加synchronized

## Volatile的实现细节 √

Volatile保证有序性，volatile就是一个内存屏障，在不同的CPU也是不一样的。

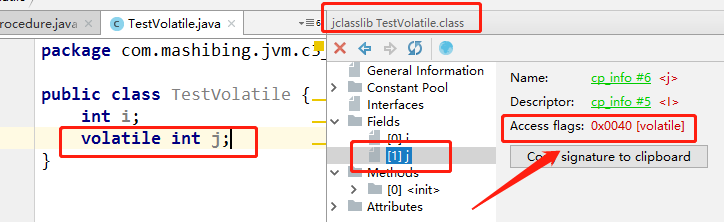
volatile在不同的层级有不同的实现，JVM、字节码、操作系统OS硬件HD

测试源码：

|  |
| --- |
| **public class** TestVolatile {  **int i**;  **volatile int j**; } |

### 字节码层面

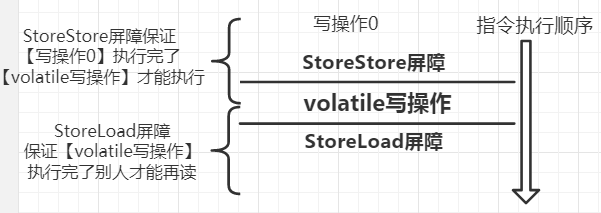
用diea 插件看Class文件，成员变量j，只是有一个volatile 的Access flags描述符：



### JVM层面 （面试题）

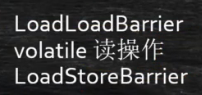
Volatile内存区的读写，都加屏障。

##### Volatile写操作



##### Volatile读操作

Volatile读操作前加 LoadLoad 屏障：保证前面的读操作先执行完，后面加LoadStore屏障：保证volatile读操作执行完，后续才能写。

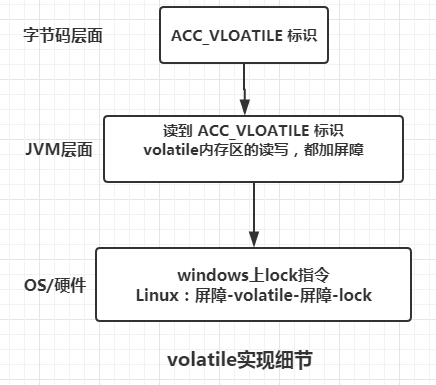


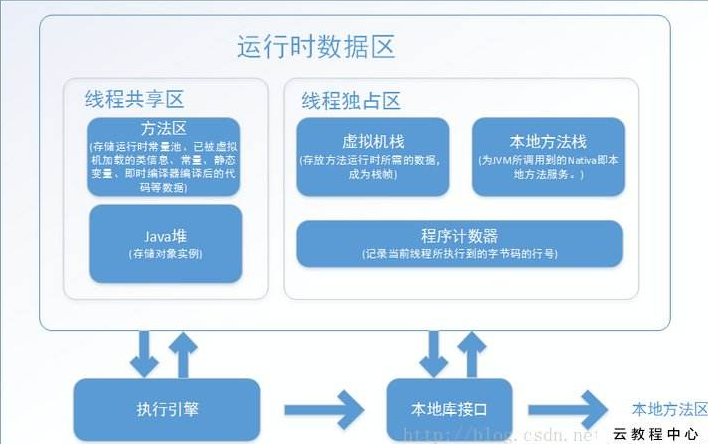
|  |
| --- |
| 插曲  现在很多人有一个变成趋势，不用volatile ，直接用synchornized，synchornized经过优化后效率也很高，并不比volatile差多少，所以现在volatile变成面试中存在。 |

### 操作系统及硬件层面

Hsdis -- Hotspot Dis Assembler 去观察汇编码（Hotspot的反汇编，虚拟机的反汇编，将虚拟机编译好的字节码，再进行反汇编。虚拟机编译好的字节码，在CPU级别到底是用怎么的指令来完成的）

不同的操作系统的实现可能是不同的，Windows上使用lock指令实现的，lock指令xxx执行xxx指令的时候，保证对内存区域加锁，并没有翻译成为屏障





## 双重检查单例，要不要加volatile？√

要，这个很难实验出出错的情况，JD淘宝天猫那种高并发场景才会出问题。

不加volatile问题就出在指令重排序上。

第一个线程*INSTANCE* = **new** Mgr06(); 经过编译器编译之后的指令分成三步：

1. 给指令申请内存
2. 给成员变量初始化
3. 把这块内存的内容赋值给INSTANCE

既然有这个值了，你在另外一个线程里头，上来先去检查，发现这个值已经有了，就不会进入锁的那部分代码。（线程一半初始化，线程二直接用了）

加了volatile后，指令重排序就不允许存在了，所以在这个时候一定是保证你初始化完了之后才会赋值给你这个变量。

|  |
| --- |
| **public** **class** Mgr06 {    **private** **static** **volatile** Mgr06 *INSTANCE* ;  **private** Mgr06(){}  **public** **static** Mgr06 getInstance(){  **if**(*INSTANCE* == **null**){  **synchronized** (Mgr06.**class**) {//类锁  **if**(*INSTANCE* == **null**){  *INSTANCE* = **new** Mgr06();  }  }  }  **return** *INSTANCE*;  }  } |
| 号外：   1. 给指令申请内存 2. 给成员变量初始化 3. 把这块内存的内容赋值给INSTANCE   这三个步骤顺序有严格规定么？在JVM里规定了八种原则，happen-before原则，除此之外的其他指令都可以重排序，保证原子性只是保证这些操作必须都完成了之后，其他才能访问，但是保证了原子性和保证重排序是两回事。 |

## Volatile 为什么不支持原子性？举个例子 √

|  |
| --- |
| /\*\*  \* volatile并不能保证多个线程共同修改running变量时所带来的不一致问题，  \* 也就是说volatile不能替代synchronized  \* 运行下面的程序，并分析结果  \* **@author** mashibing  \*/  **package** com.mashibing.juc.c\_012\_Volatile;  **import** java.util.ArrayList;  **import** java.util.List;  **public** **class** T04\_VolatileNotSync {  **volatile** **int** count = 0;  **synchronized** **void** m() {  **for**(**int** i=0; i<10000; i++) count++;  }    **public** **static** **void** main(String[] args) {  //初始化 count=0  T04\_VolatileNotSync t = **new** T04\_VolatileNotSync();    //10个线程装list  List<Thread> threads = **new** ArrayList<Thread>();  **for**(**int** i=0; i<10; i++) {  threads.add(**new** Thread(t::m, "thread-"+i));  }  //启动10个线程，调了了m方法对count进行++，每个线程加到10000  threads.forEach((o)->o.start());    threads.forEach((o)->{  **try** {  o.join();  } **catch** (InterruptedException e) {  e.printStackTrace();  }  });    System.***out***.println(t.count);    }    } |

# ==========CAS与Atomic类============

## CAS无锁的概念、乐观锁和悲观锁 √

## 解释一下自旋 （CAS） /乐观锁 /无锁优化 √

Cas，compare and set 比较且设定。CAS号称是无锁优化，或者叫自旋。 （厕所蹲马桶例子）

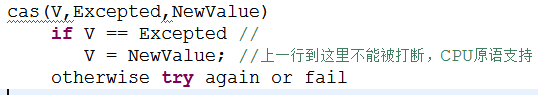
比较并且设定：我原来想改变某一个值0，我想把它变成1 ，但是其中我想做到线程安全，就只能加synchronized，不然线程就不安全。现在我可以用另外一种操作来替代这把锁。就是cas操作，你可以把它想象成一个方法，这个方法有三个参数：

cas（V，Excepted，NewValue）

V：要改的值

Excepted：期望当前的这个值会是几

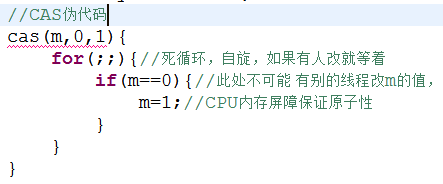
NewValue：要设定的新值



比如我原来有个值是3，我这个线程改这个值的时候一定期望你现在是3，如果你在我改的过程中变成了4，那你跟我期望值就对不上了，说明有另外一个线程改了这个值了，那我这个cas就重新再试一下，再试的时候我希望你这个值是4，在修改的时候期望值是4，没有其他线程修改这个值，那好，我给你改成5。这就是cas操作。

Excepted如果对得上期望值，NewValue才会去对其修改，进行新值设定的时候，这个过程中如果来了一个线程把你的值改变了怎么办，我就可以再试一遍，或者失败，这个就是cas操作。

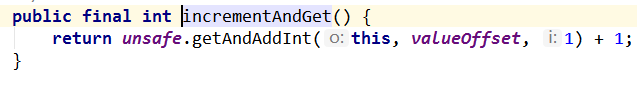
当你判断的时候，发现是我期望的值，还没有进行新值设定的时候发生了改变怎么办，cas是cpu的原语支持，cas操作是cpu指令级别上的支持，中间不能被打断。

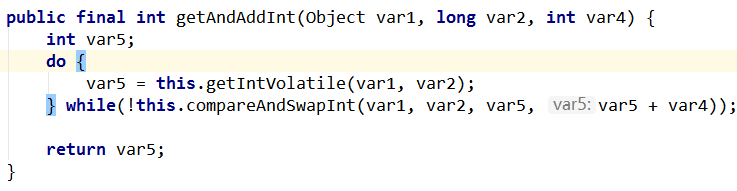


例子：

JDK里以Atomic开头的都是用CAS这种操作来保证现场安全的。

比如AtomicInteger类的getAndIncrement方法，调用了Unsafe类的getAndAddInt方法。这是一个CAS操作。



getAndAddInt

|  |
| --- |
| **扩展：Unsafe 类**  **Unsafe类 = C C++的指针**   1. 直接操作内存   allocateMemory putXXX freeMemory pageSize  看源码方法都是native的，直接操作c++   1. 直接生成类实例   **public native** Object allocateInstance(Class<?> var1)   1. 直接操作类或实例变量   **public native long** objectFieldOffset(Field var1);  **public native int** getInt(Object var1, **long** var2);  **public native** Object getObject(Object var1, **long** var2);   1. CAS相关操作   compareAndSwapInt Object Long   1. -> malloc free   C++ --> new delete  CAS不需要加锁怎么做到的呢？原因就是用了Unsafe这个类，这个类除了用反射使用之外，其他不能直接使用，不能使用的原因和ClassLoader有关系。所有Atomic操作内部都是CompareAndSet这样的操作。 |

## CAS机制会出现什么问题； √

ABA问题

## 什么是ABA问题，出现ABA问题JDK是如何解决的 \*\*\*3星 √

使用CAS操作会有ABA问题。

ABA问题是这样的：假如说你有一个值，我拿到这个值是1，想把它变成2，我拿到1用cas操作，期望值是1，准备变成2，在这个过程中，没有一个线程改过我肯定是可以更改的，但是如果有一个线程先把这个1变成2后来又变回1，中间值改过，他不会影响我这个cas下面的操作，这就是ABA问题。

如果是int等基础类型，最终值是你期望的，也没关系。可以不用管，如果你确实想管这个问题可以加版本号，做任何一个值的修改，修改完之后加一，后面检查的时候连带版本号一起检查。

结论：

加版本号解决，CAS操作时加Version。

A 1.0

B 2.0

A 3.0

JDK的解决方案：AtomicStampedReference atomic类里带有版本号的类

如果是基础类型：无所谓，不影响结果值。

如果是引用类型：就像你的女朋友和你分手之后又复合，中间经历了别的男人。

# =======线程池======

## 讲讲线程池的实现原理

## 多线程是解决什么问题的？线程池解决什么问题？

## 线程池的四种实现方式，重要参数及原理？任务拒接策略有哪几种？

## 线程池，如何设计的，里面的参数有多少种，里面的工作队列和线程队列是怎样的结构，如果给你，怎样设计线程池？

## Java线程池的核心属性以及处理流程；

## Java线程池的几个参数的意义和实现机制；

## Java线程池使用无界任务队列和有界任务队列的优劣对比；

## 线程池，如何根据CPU的核数来设计线程大小，如果是计算机密集型的呢，如果是IO密集型的呢？

## 线程池内的线程如果全部忙，提交⼀个新的任务，会发⽣什么？队列全部塞满了之后，还是忙，再提交会发⽣什么？

## ExecutorService你一般是怎么⽤的？是每个Service放一个还是个项目放一个？有什么好处？

## 从源码详细说下 Java 里面的线程池吧，使用线程池有什么要注意的地方？你们公司有规范吗？

线程池：主要工作是控制工作线程的数量，处理过程中将任务放入队列，然后在线程中创建任务，如果线程超过了最大线程数量，则排队等候，等其他线程执行完再从队列中取出任务来执行

主要特点：线程复用，控制最大线程数，管理线程

优点：1降低资源消耗2提高响应速度3提高线程的可管理性

获取线程的方式1、继承Thread类2、实现Runable接口3、实现Callable接口4、线程池，newFixedThreadPoll固定大小 newsingleThreadExcute单线程 newCacheTreadPoll不固定大小

public static ExecutorService newFixedThreadPool(int var0) {

return new ThreadPoolExecutor(var0, var0, 0L, TimeUnit.MILLISECONDS, new LinkedBlockingQueue());

}

public static ExecutorService newSingleThreadExecutor() {

return new Executors.FinalizableDelegatedExecutorService(new ThreadPoolExecutor(1, 1, 0L, TimeUnit.MILLISECONDS, new LinkedBlockingQueue()));

}

public static ExecutorService newCachedThreadPool() {

return new ThreadPoolExecutor(0, 2147483647, 60L, TimeUnit.SECONDS, new SynchronousQueue());

}

线程池7大参数：

public ThreadPoolExecutor(int corePoolSize,

int maximumPoolSize,

long keepAliveTime,

TimeUnit unit,

BlockingQueue<Runnable> workQueue) {

this(corePoolSize, maximumPoolSize, keepAliveTime, unit, workQueue,

Executors.defaultThreadFactory(), defaultHandler);

ThreadPoolExecutor(int corePoolSize,

int maximumPoolSize,

long keepAliveTime,

TimeUnit unit,

BlockingQueue<Runnable> workQueue,

ThreadFactory threadFactory,

RejectedExecutionHandler handler)

corePoolSize：线程池中常驻线程数量，线程池中不会被注销的线程

maximumPoolSize：线程池中能够容纳同时执行的最大线程数量，必须大于等于1

keepAliveTime：多余空闲线程存活时间，当前线程数量超过corePollSize时当空闲时间达到keepAliveTime时，多余空闲线程会被注销，直到剩下corepoolsize个线程为止

unit：keepalivetime的时间单位

workQueue：任务队列，被提交但是未被执行的任务

threadFactory：生产线程池中工作线程的线程工厂，用于创建线程，一般使用默认

handler：拒绝策略，当任务队列workqueue满了并且工作线程数大于等于线程池的最大线程数maximumpoolsize时的拒绝方式

1、abortpolicy，默认方式，直接抛出RejectedExecutorException异常

2、callerRunsPolicy:调节模式，既不会抛出异常，也不会抛弃任务，而是将任务回退到任务调用者，从而降低新的任务流量

3、DiscardOldestPolicy:抛弃队列中等待最久的任务，然后把当前任务加入队列中尝试再次提交任务

4、DiscardPolicy：直接抛弃任务，不予处理也不抛出异常，如果允许丢弃任务，是最佳选择

线程池大小配置原则：1、io密集型 由于io密集型线程不是一直执行任务，则应配置尽量大些，一般可设置为cpu核数\*2；cpu核数/（1-阻塞系数） 阻塞系数一般是0.8-0.9

2、cpu密集型 由于cpu密集型一直都处于高速的运算，而没有阻塞，一般公式 cpu核数+1

# 三、Synchronized

## synchronized 与 lock 的区别

## synchronized与ReentraLock哪个是公平锁；

## 怎么排查死锁？死锁会怎样？有没有什么更好的替代方案？

## 讲下 ReentrantLock 可重入锁？ 什么是可重入锁？为什么要设计可重入锁？

## Synchronized 和 RecentLock 有什么区别？这两个有没有深入了解源码

## wait/notify/notifyAll⽅法需不需要被包含在synchronized块中？这是为什么？

死锁：两个及以上个线程争执行过程中夺资源而造成的相互等待的现象，若无其他外力干涉将会一直僵持下去

原因：系统资源不足；进程运行推进的顺序不合适；资源分配不当

死锁分析:linux ps-ef|grep ；windows jps -l获取进程号； jstack 进程号

# ======常见的原子操作类=======

1. AtomicInteger底层实现原理；
2. 说说 CountDownLatch、CyclicBarrier 原理和区别

Atomic 怎么设计的？有用过里面的类吗？

# =======用过并发包下边的哪些类======

# =====一些高级概念=====

## 重入锁的概念，重入锁为什么可以防止死锁

## 说说 Semaphore 原理

## 说说 Exchanger 原理

## ThreadLocal 原理分析，ThreadLocal为什么会出现OOM，出现的深层次原理

## 产生死锁的四个条件（互斥、请求与保持、不剥夺、循环等待）

## 如何检查死锁（通过jConsole检查死锁）

## AQS同步队列

## Java 8并法包下常见的并发类

## 偏向锁、轻量级锁、重量级锁、自旋锁的概念

## wait方法能不能被重写，wait能不能被中断；

## 常用的避免死锁方法；

## 写出一个必然会产生死锁的伪代码；

## Java中有哪些同步方案（重量级锁、显式锁、并发容器、并发同步器、CAS、volatile、AQS等）

## 多个线程同时读写，读线程的数量远远⼤于写线程，你认为应该如何解决并发的问题？你会选择加什么样的锁？

## 乐观悲观锁的设计，如何保证原子性，解决的问题；

## 乐观锁的业务场景及实现方式

## AQS原理，ReentranLock源码，设计原理，整体过程。

非公平锁/公平锁 Lock lock = new ReentrantLock({true：公平锁；空或false：非公平锁})，默认非公平锁;

公平锁：先来后到，顺序执行，按照申请锁的顺序；非公平锁：可加塞，会造成优先级翻转或饥饿现象，吞吐量大，synchronized也是一种非公平锁

可重入锁（递归锁）ReentrantLock和Synchronized 线程能够进入任何它已经拥有的锁的所同步的代码块，（获取外层方法锁，可直接获取内层方法的锁）可避免死锁，lock与unlock必须配对

自旋锁：尝试获取锁的线程不会立即阻塞，而是采用循环的方式尝试获取锁，可以减少线程上下文的切换的消耗，不过会增加cpu的消耗

## 怎么认为一个类是线程安全？线程安全的定义是什么？Java有多少个关键字进行同步？为什么这样设计？（聊了一大堆，一堆为什么）；

## 两个线程设计题。记得一个是：t1,t2,t3，让t1，t2执行完才执行t3，原生实现。

## 说下多线程，我们什么时候需要分析线程数，怎么分析，分析什么因素;

## 解释一下信号量

## 保证线程安全的还有其他的方式吗？

## 线程安全类和线程不安全的类，项目使用的时候你会怎么选择？怎么判断项目代码哪里会有线程不安全问题？

## cas 比较交换 自旋锁 unsafe

缺点:do while 循环开销大；只能保证一个共享数据；引发出ABA问题（版本号）

读写锁/互斥锁（独占锁：写锁；共享锁：读锁） reentrantLock和synchronized都是独占锁，只能同时被一个线程共享；reentrantReadWriteLock读写锁

countDownLatch 计数器 countdownlatch.countdown() 计数器减一;countdownlatch.await()主线程阻塞，等待计数器减为零。

CyclicBarrier new CyclicBarrier(上限屏障数，Runable接口) cyclicBarrier.await（）阻塞当前线程，待所有线程完成后，执行runable接口

Semaphore 信号量 semaphore.acquire()获得锁；semaphore.replace()释放锁；tryacquire（time，时间单位）尝试在时间内获取锁，若获取不到抛异常

|  |
| --- |
|  |

阻塞队列

ArrayBlockingQueue由有限数组组成的阻塞队列

LinkedBlockingQueue由有限（默认integer max）链表组成的阻塞队列

synchronousQueue：单元素队列

抛出异常 特殊值 阻塞 超时

插入 add（e） offer(e)true/false put(e) offer(e,time,unit)

移除 remove()删除队首 poll()队首 take() poll(time,unit)

检查 element()返回队首 peek()null 无 无

futureTask实现了runable接口，构造方法中需要传入callAble接口实现类，多个线程共用一个futureTask，只有一个线程执行runable

synchronized与lock的区别

1、原始构成

synchronized是关键字属于jvm层次，底层通过monitor对象来完成，wait和notify等方法也依赖monotor对象在同步块或方法中才能被调用monitorenter，monitorexist；

lock属于api层次的调用

2、使用方法

synchronized不需要手动释放锁，不会造成死锁

lock需手动释放，lock和unclock需配对使用

3、等待是否可中断

synchronized锁不可中断，只能正常结束或异常退出

renntranLock可设置超时退出tryLock(time,unit);lockInterruptibly()方法代码块中调用interrup()方法可中断

4、加锁是否公平

synchronized是非公平锁

lock可通过构造方法，true公平锁，false非公平锁，默认非公平锁

5、绑定多个条件condition

synchronized不支持，只能随机唤醒一个或所有

reentrantLock可分组唤醒，精确唤醒某个线程

非静态方法的锁默认是this，静态方法的锁是对应的Class实例

某一个时刻内，只能有一个线程持有锁，无论几个方法

三个线程循环输出ABC

## 并行和并发的概念

## 进程间通信的方式

## 一个线程连着调用start两次会出现什么情况？

1. （由于状态只有就绪、阻塞、执行，状态是无法由执行转化为执行的，所以会报不合法的状态！）
2. 如何调试多线程的程序；