中华人民共和国国家版权局 计算机软件著作权登记证书

의 비의하다리하다리하다하다하다하다하다하다하다하다하다하다하다하다하다하다하다하다

证书号: 软著登字第12144071号

alabalakida alabala al

软 件 名 称: 四足机器人自主循迹系统

[简称: 四足机器人循迹]

1.0

著作权人: 李彬;郝子鑫;李如锟

开发完成日期: 2023年09月20日

首次发表日期: 未发表

权利取得方式: 原始取得

权 利 范 围: 全部权利

登 记 号: 2023SR1556898

根据《计算机软件保护条例》和《计算机软件著作权登记办法》的 规定,经中国版权保护中心审核,对以上事项予以登记。





2023年12月04日