电影评论分类:二分类问题

数据集: IMDB

包含 50000 条严重两级分化的评论,测试集和数据集各一半,且包含 50%的正向评论和 50%的负向评论。

在 keras 中, imdb 已经内嵌, 直接调用接口即可获取。

```
from keras.datasets import imdb
(x_train, y_train), (x_test, y_test) = imdb.load_data(num_words = 10000)
```

1.数据集处理

特征处理方法:

第一步,将单词转为数字:定义一个字典(数组),每一个索引对应一个单词,单词出现频率越高索引越低。对于每一条评论,可以将其拆分成许多单词的组合,然后适当舍弃低频词汇(比如只取索引前10000的值),这样就可以把单词数据转换为数字数组;

第二步,将数字转为合适的矩阵。每一条评论是一个数组,那么数据集就是一个行为评论数,列不确定(由评论单词数决定)的二位数组,将其转为确定的二维数组:因为先前舍弃低频词后只剩 10000 中单词可能,所以将二维矩阵扩展为 10000 列,每一列对应某个单词是否出现。

标签处理方法:

标签只有两种可能,即评论为正向还是负向。有两种方法,一种是整数张量编码,即正向为 1, 负向为 0, 只需要一个标量;一种是单热点编码,即一个二元数组,第一个为 1 表示负向,第 2 个为 1 表示正向。后面的代码使用第二种方法。处理代码:

对干特征的处理:

```
def vectorixe_sequences(sequences, dimension = 10000):
    rst = np.zeros((len(sequences), dimension))
    for i, sequence in enumerate(sequences):
        rst[i,sequence] = 1
    return rst
```

对于标签的处理、keras 提供了单热点编码的接口、直接调用即可:

```
from keras.utils import to_categorical
y_train = to_categorical(y_train)
y_test = to_categorical(y_test)
```

2.定义中间层:

首先需要确定输入的维度,每条评论有 10000 个特征,所以有 10000 个输入; 中间层使用 relu 激活函数,节点数取 16,放两层;

输出层大小为 2, 因为前面使用了单热点编码, 使用 sigmoid 激活函数

```
model = models.Sequential()
model.add(layers.Input((10000,)))
model.add(layers.Dense(16, activation=activations.relu))
model.add(layers.Dense(16, activation=activations.relu))
model.add(layers.Dense(2,activation=activations.sigmoid))
```

3.优化算法和损失函数的选取:

优化函数使用均方根传播优化,损失函数二元交叉熵损失。此外追踪结果的准确度。

```
model.compile(
    optimizer=optimizers.RMSprop(),
    loss=losses.binary_crossentropy,
    metrics=[metrics.binary_accuracy]
)
```

4.模型训练

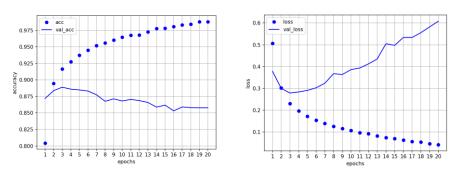
使用预处理好的数据训练模型, 批量大小为 512, 迭代次数为 20, 同时使用测试集评估模型

```
history = model.fit(
    x_train,
    y_train,
    batch_size=512,
    epochs=20,
    validation_data=(x_test, y_test)
)
```

5.模型评估

准确度:

损失:

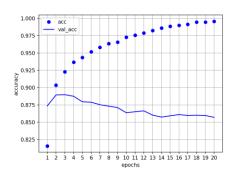


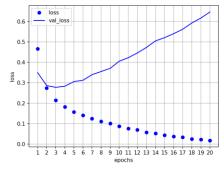
可以看到在第3轮左右模型在测试集上的效果达到最佳,准确率达到88%左右,且损失最小,往后模型准确率开始逐步下降,且损失增大,而测试集准确率在上升,损失在下降,可以认为是过拟合了,所以迭代3次是最优解。

6.其他

补充另一种做法,即标签值不使用单热点,也很简单,取消原先的单热点编码,并且在最后的输出层,将输出个数设置为1即可。

最后的效果和上面的做法相差不大:





新闻分类:多分类问题

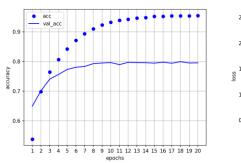
数据集: 路透社数据集 (reuters)

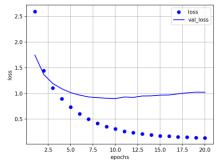
这个数据集和二元分类的数据集很像, 也是对文字处理分类, 区别在于这个数据集的输出有 46 种(46 种新闻类型)。训练集有 8982 条数据, 测试集有 2246 条数据。

处理方法和代码结构与先前基本一致,区别在于:

- (1) 神经网络最后一层输出为 46 个, 因为要分 46 类, 激活函数使用 softmax;
- (2) 中间层的参数要多一些(比如 64), 过少会导致信息保存太少而降低精度, 过多训练太慢且可能过拟合;
- (3) 损失函数改为分类交叉熵损失

最后拟合结果:





根据结果分析,在第 10 轮左右效果比较好,后面准确率基本维持不变,损失有缓慢上升的趋势。

图像分类问题

数据集: MNIST/Fashion Mnist

数据集包含 10 中不同类别的图片,训练集 60000 个样本,测试集 10000 个样本,每张图片是 28*28 的灰度图, mnist 是图像分类最经典的数据集。mnist 是数字 0-9, fashion mnist 是 10 中不同的服装。

1.数据集处理

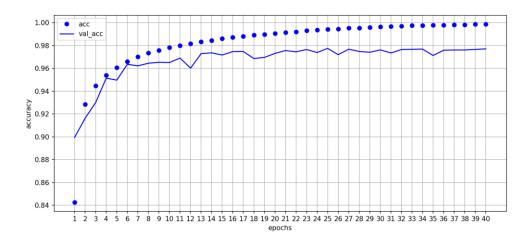
图像一般会有三个维度: (通道,高度,宽度),有一些库会把通道这个维度放在后面,有一些在前面。mnist 的灰度图只有一个通道,所以这个维度可以忽略,加上样本的维度,共有三个维度: (样本,高度,宽度),训练集 60000 个样本,所以形状为: (60000,28,28)而高度和宽度可以合并为一个维度,即把 28*28 的矩阵转为长 784 的向量,这样就可以把数据转为 2 维处理。

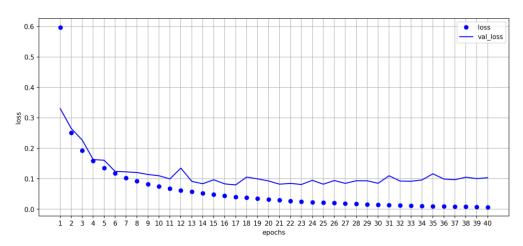
2.模型定义

模型和之前用的一致,使用两个全连接层,最后输出层的激活函数使用 softmax,因为 图像分类本质还是多分类问题。

```
model = models.Sequential()
model.add(layers.Input((28*28,)))
model.add(layers.Dense(64, activation=activations.relu))
model.add(layers.Dense(64, activation=activations.relu))
model.add(layers.Dense(10, activation=activations.softmax))
```

3.模型评估





测试集 13 轮后准确率基本维持在 97%, 损失也基本维持在 0.1, 并且损失有缓慢上升的 趋势, 所以 13 轮应该是一个比较合适的轮数。

chineseMNIST

这个数据集也是 MNIST 的子类,包含 15 种手写汉字共 15000 个样本,每个样本大小为 64*64,同样也是灰度图。

1.数据集处理

这个数据集需要自己写导入函数, 具体定义如下:

```
class ChineseMNIST:

def __init__(self):

# 导入数据

self.json_data = json.loads(open("./chineseMNIST.json",mode="r",encoding="utf-8").read())

np.random.shuffle(self.json_data)

def load_data(self,num_train:int = 10000) -> tuple[tuple[np.ndarray, np.ndarray],tuple[np.ndarray, np.ndarray]]:

"""

args:

num_train: size of train dataset.

range: (0, 15000)

the num_test will be 15000 - num_train.

return:

(x_train, y_train), (x_test, y_test)

"""
```

ChineseMNIST 类实现了从 json 中获取信息,调用 load_data 时可以根据 json 中的信息来加载对应的图片,并获取图片的标签。

json 中的信息格式如下:

每条信息包含 path 和 label, path 是图片保存的路径, label 是这个图片汉字的索引值 +1. 索引表:

```
1 注意当前json文件的标签值在此基础上+1
2 图像标签对应表如下:
3 零 -- 0
4 一 -- 1
5 二 -- 2
6 三 -- 3
7 四 -- 4
8 五 -- 5
9 六 -- 6
10 七 -- 7
11 八 -- 8
12 九 -- 9
13 十 -- 10
14 百 -- 11
15 千 -- 12
16 万 -- 13
17 亿 -- 14
```

load_data 函数接受传入的参数 num_train,表示训练集的大小。然后这个函数会将数据集打乱并拆分成数据集和训练集返回,具体实现如下:

```
if not (num_train > 0 and num_train < 15000):</pre>
   raise ValueError(
        "num_train must in the range (0,15000)"
self.x_train = np.zeros((num_train,64*64),dtype=np.int8)
self.y_train = np.zeros((num_train),dtype=np.int64)
self.x_test = np.zeros((15000-num_train,64*64),dtype=np.int8)
self.y_test = np.zeros((15000-num_train),dtype = np.int64)
for i, sample in zip(range(num_train), self.json_data[:num_train]):
   path = sample["path"]
   label = int(sample["label"]) - 1
   self.x_train[i, range(64*64)] = plt.imread(path).flatten() # 注意这里要把导入的图片展平为一维向量
   self.y_train[i] = label
for i, sample in zip(range(num_train,15000), self.json_data[num_train:]):
   path = sample["path"]
   label = int(sample["label"]) - 1
   self.x_test[i-num_train, range(64*64)] = plt.imread(path).flatten() # 这里也要展平
   self.y_test[i-num_train] = label
return (self.x_train, self.y_train),(self.x_test, self.y_test)
```

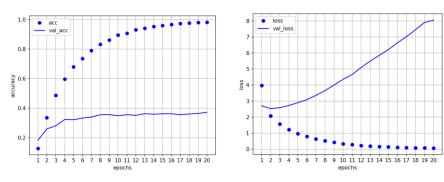
假设 num_train = 10000, 最后返回时的形状为:

```
x_train.shape: (10000, 4096)
y_train.shape: (10000,)
x_test.shape: (5000, 4096)
y_test.shape: (5000,)
```

注意 4096 是将 64*64 的图片展平为 1 维。

之后还可以将 y_train 和 y_test 改为单热点编码,这样就和前面的处理一样了。模型定义和训练过程均与前面类似。

遇到问题:在测试集上,模型的准确率非常低,只有38%,问题在于只有两个线性层的神经网络过于简单。



AI 给出的解决方法: 使用卷积神经网络:

```
x_train = x_train.reshape((-1,64,64,1))
x_test = x_test.reshape((-1,64,64,1))
model = models.Sequential([
    layers.Conv2D(32, (3,3), activation='relu', input_shape=(64,64,1)),
    layers.MaxPooling2D((2,2)),
    layers.Conv2D(64, (3,3), activation='relu'),
    layers.MaxPooling2D((2,2)),
    layers.Flatten(),
    layers.Dense(128, activation='relu'),
    layers.Dense(15, activation='softmax')
])
```

由于还没学到卷积神经网络,这一部分还看不懂,之后的预测准确率就很高了:

