第 11 章 c: 积分路径无关;格林公式

数学系 梁卓滨

2016-2017 **学年** II



Outline

1. 保守向量场;积分路径无关性

2. 格林公式



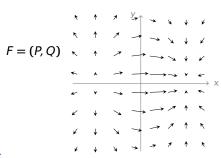
We are here now...

1. 保守向量场;积分路径无关性

2. 格林公式

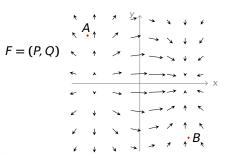
定义 设向量场 F = (P, Q) 定义在平面区域 D 上。

定义 设向量场 F = (P, Q) 定义在平面区域 D 上。称 F 为保守场,是指对 F 的曲线积分是与路径无关。



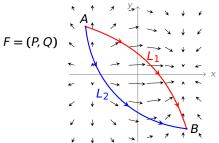
定义 设向量场 F = (P, Q) 定义在平面区域 D 上。称 F 为保守场,是指对 F 的曲线积分是与路径无关。即:

• 对于 D 内任意指定的两点 A, B, 以及



定义 设向量场 F = (P, Q) 定义在平面区域 D 上。称 F 为保守场,是指对 F 的曲线积分是与路径无关。即:

- 对于 D 内任意指定的两点 A, B, 以及
- D 内从点 A 到点 B 的任意两条有向曲线 L₁, L₂,



定义 设向量场 F = (P, Q) 定义在平面区域 D 上。称 F 为保守场,是指对 F 的曲线积分是与路径无关。即:

- 对于 D 内任意指定的两点 A, B, 以及
- D 内从点 A 到点 B 的任意两条有向曲线 L_1 , L_2 ,

都成立

$$\int_{L_1} Pdx + Qdy = \int_{L_2} Pdx + Qdy.$$

$$F = (P, Q)$$



定义 设向量场 F = (P, Q) 定义在平面区域 D 上。称 F 为保守场,是指对 F 的曲线积分是与路径无关。即:

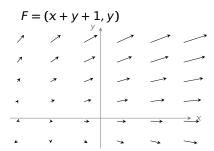
- 对于 D 内任意指定的两点 A, B, 以及
- D 内从点 A 到点 B 的任意两条有向曲线 L₁, L₂,

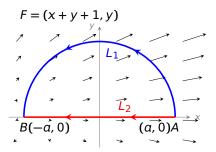
都成立

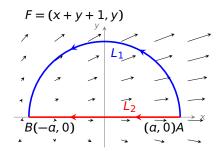
$$\int_{L_1} Pdx + Qdy = \int_{L_2} Pdx + Qdy.$$

$$F = (P, Q)$$



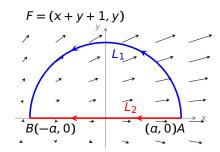






考虑对向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{I_i} (x + y + 1) dx + y dy, \qquad (i = 1, 2)$$



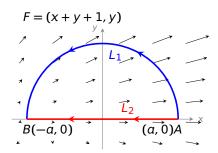
考虑对向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} (x + y + 1) dx + y dy, \qquad (i = 1, 2)$$

计算知

$$I_1 = -\frac{1}{2}\pi\alpha^2 - 2\alpha$$
, $I_2 = -2\alpha$





考虑对向量场 F 的曲线积分

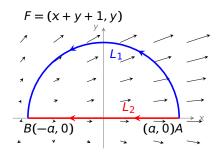
$$I_i = \int_{I_i} (x + y + 1) dx + y dy, \qquad (i = 1, 2)$$

计算知

$$I_1 = -\frac{1}{2}\pi\alpha^2 - 2\alpha$$
, $I_2 = -2\alpha$

可见 $I_1 \neq I_2$ 。





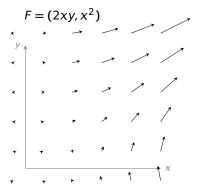
考虑对向量场 F 的曲线积分

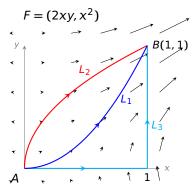
$$I_i = \int_{I_i} (x + y + 1)dx + ydy, \qquad (i = 1, 2)$$

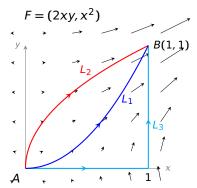
计算知

$$I_1 = -\frac{1}{2}\pi\alpha^2 - 2\alpha$$
, $I_2 = -2\alpha$

可见 $I_1 \neq I_2$ 。所以 F 不是保守场

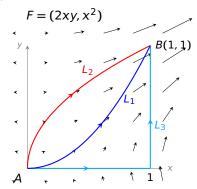






考虑对向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{I_i} 2xy dx + x^2 dy, \qquad (i = 1, 2, 3)$$

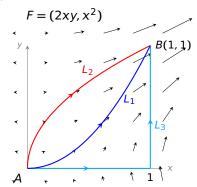


考虑对向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xy dx + x^2 dy,$$
 (i = 1, 2, 3)

计算知

$$I_1 = I_2 = I_3 = 1$$



考虑对向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xy dx + x^2 dy,$$
 (i = 1, 2, 3)

计算知

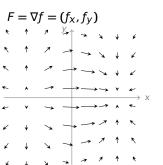
$$I_1 = I_2 = I_3 = 1$$

问题 F 是不是保守场? 1章 c: 积分路径无关; 格林公式



$$F = \nabla f = (f_X, f_Y)$$

是保守场。



定理 设
$$f(x, y)$$
 是定义在区域 D 上的可微函数,则梯度向量场

$$F = \nabla f = (f_X, f_Y)$$

是保守场。

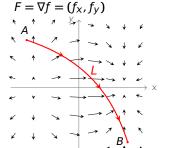
证明 设 A, B 是 D 中任意两点,L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲线。

$$F = \nabla f = (f_X, \, f_Y)$$

是保守场。

证明 设 A, B 是 D 中任意两点,L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲线。

$$\int_{\mathcal{C}} f_{x} dx + f_{y} dy$$

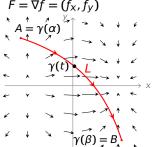


$$F = \nabla f = (f_x, \, f_y)$$

是保守场。

证明 设 A, B 是 D 中任意两点, L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲 线。设 $\gamma(t) = (\varphi(t), \psi(t)), t: \alpha \to \beta$ 是 L 的参数方程,

$$\int_{\mathcal{L}} f_{x} dx + f_{y} dy$$



$$F = \nabla f = (f_x, \, f_y)$$

是保守场。

证明 设
$$A$$
, B 是 D 中任意两点, L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲线。设 $\gamma(t) = (\varphi(t), \psi(t))$, $t: \alpha \to \beta$ 是 L 的参数方程,则

$$\int_{\alpha}^{\beta} f_{x} dx + f_{y} dy = \int_{\alpha}^{\beta} \left[f_{x}(\varphi(t), \psi(t))\varphi'(t) + f_{y}(\varphi(t), \psi(t))\psi'(t) \right] dt$$

$$F = \nabla f = (f_{\times}, \, f_y)$$

是保守场。

证明 设 A, B 是 D 中任意两点, L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲

线。设 $\gamma(t) = (\varphi(t), \psi(t)), t : \alpha \rightarrow \beta \in L$ 的参数方程,则

$$\int_{L} f_{x} dx + f_{y} dy = \int_{\alpha}^{\beta} \left[f_{x}(\varphi(t), \psi(t)) \varphi'(t) + f_{y}(\varphi(t), \psi(t)) \psi'(t) \right] dt$$

$$\frac{d}{dt}f(\varphi(t),\psi(t))$$



$$F = \nabla f = (f_X, \, f_Y)$$

是保守场。

证明 设 A, B 是 D 中任意两点,L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲 线。设 $\gamma(t) = (\varphi(t), \psi(t)), t: \alpha \to \beta$ 是 L 的参数方程,则 $\int_{-\pi}^{\pi} f_{x} dx + f_{y} dy = \int_{-\pi}^{\beta} \left[f_{x}(\varphi(t), \psi(t)) \varphi'(t) + f_{y}(\varphi(t), \psi(t)) \psi'(t) \right] dt$

$$\int_{L} f_{x} dx + f_{y} dy = \int_{\alpha} \left[f_{x}(\varphi(t), \psi(t)) \varphi^{*}(t) \right] dt$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} \left[\frac{d}{dt} f(\varphi(t), \psi(t)) \right] dt$$



$$F = \nabla f = (f_x, f_y)$$

是保守场。

证明 设
$$A$$
, B 是 D 中任意两点, L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲 线。设 $\gamma(t) = (\varphi(t), \psi(t))$, $t: \alpha \to \beta$ 是 L 的参数方程, 则

$$\int_{L} f_{x} dx + f_{y} dy = \int_{\alpha}^{\beta} \left[f_{x}(\varphi(t), \psi(t)) \varphi'(t) + f_{y}(\varphi(t), \psi(t)) \psi'(t) \right] dt$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} \left[\frac{d}{dt} f(\varphi(t), \psi(t)) \right] dt$$

$$= f(\varphi(\beta), \psi(\beta)) - f(\varphi(\alpha), \psi(\alpha))$$

$$F = \nabla f = (f_X, \, f_Y)$$

是保守场。

证明 设
$$A$$
, B 是 D 中任意两点, L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲 线。设 $\gamma(t) = (\varphi(t), \psi(t))$, $t: \alpha \to \beta$ 是 L 的参数方程, 则

$$\int_{L} f_{x} dx + f_{y} dy = \int_{\alpha}^{\beta} \left[f_{x}(\varphi(t), \psi(t)) \varphi'(t) + f_{y}(\varphi(t), \psi(t)) \psi'(t) \right] dt$$

$$= \int_{\alpha}^{\beta} \left[\frac{d}{dt} f(\varphi(t), \psi(t)) \right] dt$$

$$\int_{\alpha} \left[dt' \right]^{(\alpha)} dt'$$

$$= f(\varphi(\beta), \psi(\beta)) - f(\varphi(\alpha), \psi(\alpha)) = f(B) - f(A)$$



$$F = \nabla f = (f_X, \, f_Y)$$

是保守场。

证明 设
$$A$$
, B 是 D 中任意两点, L 是 D 中从 A 到 B 的任一条有向曲 线。设 $\gamma(t) = (\varphi(t), \psi(t))$, $t: \alpha \to \beta$ 是 L 的参数方程, 则

 $\int_{\alpha}^{\beta} f_x dx + f_y dy = \int_{\alpha}^{\beta} \left[f_x(\varphi(t), \psi(t)) \varphi'(t) + f_y(\varphi(t), \psi(t)) \psi'(t) \right] dt$

$$\int_{L} f_{x} dx + f_{y} dy = \int_{\alpha} \left[f_{x}(\varphi(t), \psi(t)) \varphi^{*}(t) \right] dt$$
$$= \int_{\alpha}^{\beta} \left[\frac{d}{dt} f(\varphi(t), \psi(t)) \right] dt$$

 $= f(\varphi(\beta), \psi(\beta)) - f(\varphi(\alpha), \psi(\alpha)) = f(B) - f(A)$

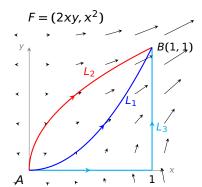
可见曲线积分与路径无关,所以 ∇f 是保守场。



• 向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xydx + x^2dy$$
, $(i = 1, 2, 3)$
成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$

● 问题 F 是不是保守场?

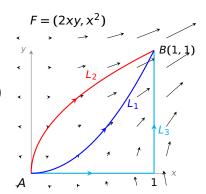


• 向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xydx + x^2dy$$
, $(i = 1, 2, 3)$
成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$

• 问题 F 是不是保守场?

回答 事实上,F 是保守场,证明如下:

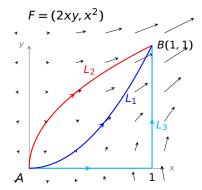


如图

向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xydx + x^2dy$$
, $(i = 1, 2, 3)$
成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$

问题 F 是不是保守场?

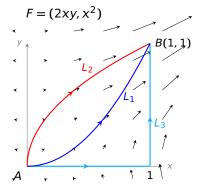


回答 事实上,F 是保守场,证明如下:令 $f(x, y) = x^2y$,则

• 向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xydx + x^2dy$$
, $(i = 1, 2, 3)$
成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$

问题 F 是不是保守场?



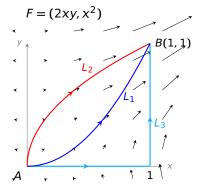
回答 事实上,F 是保守场,证明如下:令 $f(x, y) = x^2y$,则 $\nabla f = (2xy, x^2)$

如图

• 向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xydx + x^2dy$$
, $(i = 1, 2, 3)$
成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$

问题 F 是不是保守场?

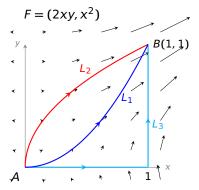


回答 事实上,F 是保守场,证明如下:令 $f(x, y) = x^2y$,则 $\nabla f = (2xy, x^2) = F$

• 向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xydx + x^2dy$$
, $(i = 1, 2, 3)$
 \overrightarrow{RD} $I_1 = I_2 = I_3 = 1$

● 问题 F 是不是保守场?



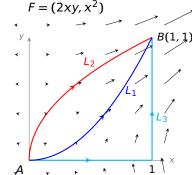
回答 事实上,
$$F$$
 是保守场, 证明如下: 令 $f(x, y) = x^2y$, 则
$$\nabla f = (2xy, x^2) = F$$

所以 F 是梯度向量场,从而是保守场。

• 向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{I_i} 2xy dx + x^2 dy, (i = 1, 2, 3)$$

成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$ • 问题 F 是不是保守场?



A 、 、 、 、 へ へ 回答 事实上,F 是保守场,证明如下:令 $f(x,y)=x^2y$,则

$$\nabla f = (2xy, x^2) = F$$

所以F是梯度向量场,从而是保守场。

注 由于 $F = \nabla f$, 所以

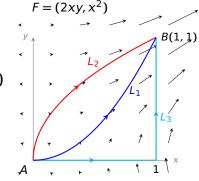
$$\int_{0}^{\infty} 2xydx + x^2dy$$

• 向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} 2xydx + x^2dy$$
, $(i = 1, 2, 3)$

问题 F 是不是保守场?

成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$



回答 事实上, F 是保守场, 证明如下: 令 $f(x, y) = x^2y$, 则 $\nabla f = (2xy, x^2) = F$

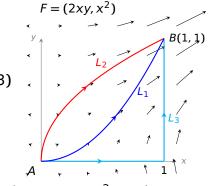
所以F是梯度向量场,从而是保守场。

注 由于
$$F = \nabla f$$
, 所以

$$\int_{A} 2xydx + x^2dy = f(B) - f(A)$$

向量场 F 的曲线积分

 $I_i = \int_{-1}^{1} 2xydx + x^2dy$, (i = 1, 2, 3)成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$ 问题 F 是不是保守场?



回答 事实上,F 是保守场,证明如下:令 $f(x, y) = x^2y$,则 $\nabla f = (2xv, x^2) = F$

所以 F 是梯度向量场,从而是保守场。

注 由于 $F = \nabla f$, 所以

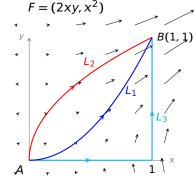
$$\int_{A}^{B} 2xydx + x^2dy = f(B) - f(A) = f(1, 1) - f(0, 0)$$

向量场 F 的曲线积分

$$I_i = \int_{a}^{b} 2xydx + x^2dy, (i = 1, 2, 3)$$

成立 $I_1 = I_2 = I_3 = 1$

问题 F 是不是保守场?



回答 事实上,F 是保守场,证明如下:令 $f(x, y) = x^2y$,则 $\nabla f = (2xv, x^2) = F$

所以
$$F$$
是梯度向量场,从而是保守场。

注 由于 $F = \nabla f$, 所以

$$\int_{A} 2xydx + x^2dy = f(B) - f(A) = f(1, 1) - f(0, 0) = 1$$

解 注意到向量场 F = (y, x)

解 注意到向量场
$$F = (y, x)$$
是 $f(x, y) = xy$ 梯度向量:

$$F = \nabla f$$

解 注意到向量场
$$F = (y, x)$$
是 $f(x, y) = xy$ 梯度向量:

$$F = \nabla f$$

$$\int_{L} y dx + x dy = f() - f()$$

解 注意到向量场 F = (y, x)是 f(x, y) = xy 梯度向量:

$$F = \nabla f$$

而 L 是从点 (0,0) 到点 (1,1) 的曲线,所以

$$\int_{I} y dx + x dy = f() - f()$$

解 注意到向量场 F = (y, x)是 f(x, y) = xy 梯度向量:

$$F = \nabla f$$

而 L 是从点 (0,0) 到点 (1,1) 的曲线,所以

$$\int_{L} y dx + x dy = f(1, 1) - f(0, 0)$$

解 注意到向量场 F = (y, x)是 f(x, y) = xy 梯度向量:

$$F = \nabla f$$

而 L 是从点 (0,0) 到点 (1,1) 的曲线,所以

$$\int_{L} y dx + x dy = f(1, 1) - f(0, 0) = 1.$$

解 注意到向量场 F = (y, x)是 f(x, y) = xy 梯度向量:

$$F = \nabla f$$

而 L 是从点 (0,0) 到点 (1,1) 的曲线,所以

$$\int_{1} y dx + x dy = f(1, 1) - f(0, 0) = 1.$$

定义 给定向量场 F,如果函数 f(x,y) 满足 $F = \nabla f$,则称 f 为向量场 F的一个势函数。



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 "(2) ⇒ (1)"已证,只需再证"(1) ⇒ (2)"…

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设 F = (P, Q) 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial V} = \frac{\partial Q}{\partial X}$,

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

$$P = f_X$$
, $Q = f_Y$

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

$$P = f_x$$
, $Q = f_y$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} =$, $\frac{\partial Q}{\partial x} =$



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

$$P = f_x$$
, $Q = f_y$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} = f_{xy}$, $\frac{\partial Q}{\partial x} =$



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

$$P = f_x$$
, $Q = f_y \implies \frac{\partial P}{\partial y} = f_{xy}$, $\frac{\partial Q}{\partial x} = f_{yx}$



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

$$P = f_x$$
, $Q = f_y$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} = f_{xy}$, $\frac{\partial Q}{\partial x} = f_{yx}$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$.



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

证明 由定理,存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$,所以

$$P = f_x$$
, $Q = f_y$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} = f_{xy}$, $\frac{\partial Q}{\partial x} = f_{yx}$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$.

例 F = (x + y + 1, y) 不是保守场。



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

$$P = f_x$$
, $Q = f_y$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} = f_{xy}$, $\frac{\partial Q}{\partial x} = f_{yx}$ \Rightarrow $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$.

例
$$F = (x + y + 1, y)$$
 不是保守场。这是 $\frac{\partial}{\partial y}(x + y + 1)$ $\frac{\partial}{\partial x}(y)$

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

推论 设
$$F = (P, Q)$$
 是保守场,则 $\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$,等价地, $\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

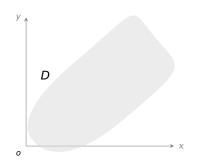
$$P = f_x$$
, $Q = f_y \implies \frac{\partial P}{\partial y} = f_{xy}$, $\frac{\partial Q}{\partial x} = f_{yx} \implies \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$.

例
$$F = (x + y + 1, y)$$
 不是保守场。这是 $\frac{\partial}{\partial y}(x + y + 1) \neq \frac{\partial}{\partial x}(y)$

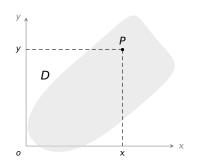
- 定理 设 F = (P, Q) 是定义在区域 D 上的向量场,则以下等价:
- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

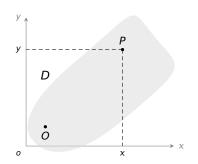
证明 下面证 "(1) ⇒ (2)":



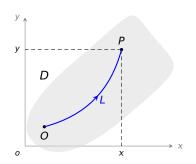
- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

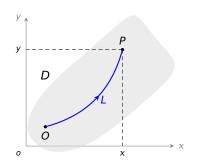


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

$$f(x,y) = \int_{I} Pdx + Qdy$$

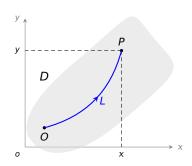


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{L} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x, y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$

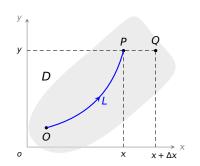


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{L} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x, y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$

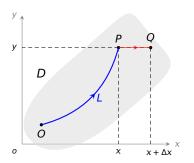


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{L} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x, y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$

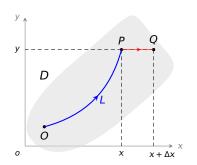


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{L} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$
$$\int_{\overrightarrow{PQ}} Pdx + Qdy$$



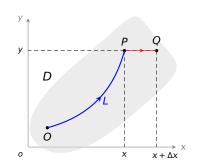
- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{L} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{\overrightarrow{PQ}} Pdx + Qdy$$

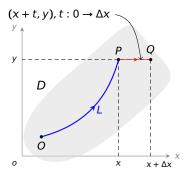


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{1}^{1} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$
$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{\overrightarrow{PO}} Pdx + Qdy$$

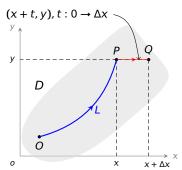


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{1}^{1} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$
$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{\overrightarrow{PQ}} Pdx + Qdy$$
$$\int_0^{\Delta x} P(x + t, y)dt$$

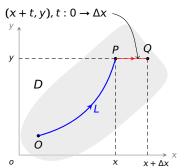


- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{1}^{1} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$
$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{\overrightarrow{PQ}} Pdx + Qdy$$
$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{0}^{\Delta x} P(x + t, y)dt$$



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

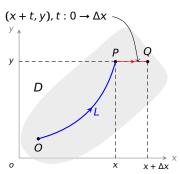
$$f(x,y) = \int_{I} Pdx + Qdy$$

$$f_X(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$

$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{\overrightarrow{PQ}} Pdx + Qdy$$

$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{0}^{\Delta x} P(x + t, y)dt$$

$$= P(x, y)$$



- (1) F 是保守场,
- (2) F 是梯度向量场,即存在势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$ 。

证明 下面证 "(1) \Rightarrow (2)": 如图, 定义 D 中任意点 P(x,y) 的函数值为

$$f(x,y) = \int_{L} Pdx + Qdy$$

所以

$$f_X(x,y) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x + \Delta x, y) - f(x, y)}{\Delta x}$$
$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{\overrightarrow{PQ}} Pdx + Qdy$$
$$= \lim_{\Delta x \to 0} \frac{1}{\Delta x} \int_{0}^{\Delta x} P(x + t, y)dt$$
$$= P(x, y)$$

c: 积分路径无关; 格林公式

 $(x+t,y), t: 0 \to \Delta x$ y

D

Q

Q $x \to \Delta x$

同理可证, $f_y(x,y) = Q(x,y)$ 。所以 $F = (f_x,f_y)$ 。

$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array} \right| = 0$

注 设
$$F = (P, Q)$$
 是向量场,则

$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

但反过来不成立:

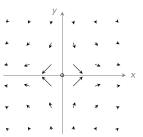
$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \implies F$$
是保守向量场

$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

但反过来不成立:

$$\left|\begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array}\right| = 0 \quad \not \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$



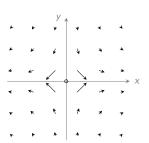
$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

但反过来不成立:

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \implies F$$
是保守向量场

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

• 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$



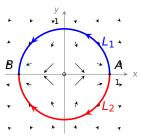
$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

但反过来不成立:

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \implies F$$
是保守向量场

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

• 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$



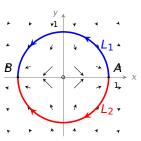
$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\sigma}{\partial x} & \frac{\sigma}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

但反过来不成立:

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \implies F$$
是保守向量场

- 例 设向量场 $F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$
 - 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$
 - 曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} \frac{-ydx + xdy}{x^2 + y^2}, \quad (i = 1, 2)$$



$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

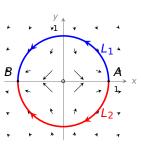
但反过来不成立:

$$\left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array} \right| = 0 \quad
ot > F$$
 F是保守向量场

- 例 设向量场 $F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$
 - 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$
 - 曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} \frac{-ydx + xdy}{x^2 + y^2}, \quad (i = 1, 2)$$

的值是: $I_1 = \pi$, $I_2 = -\pi$ 。





$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

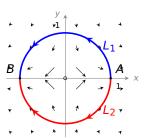
但反过来不成立:

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \not\Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

- 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$
- 曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} \frac{-ydx + xdy}{x^2 + y^2}, \quad (i = 1, 2)$$



$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

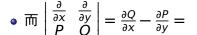
但反过来不成立:

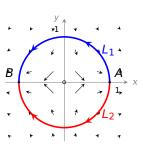
$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \not \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

- 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$
- 曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} \frac{-ydx + xdy}{x^2 + y^2}, \quad (i = 1, 2)$$





$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

但反过来不成立:

曲线积分

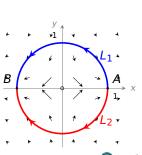
$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \implies F$$
是保守向量场

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

- 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$

$$I_i = \int_{L_i} \frac{-ydx + xdy}{x^2 + y^2}, \quad (i = 1, 2)$$

•
$$\overline{\mathbb{n}} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{y^2 - x^2}{x^2 + y^2} - \frac{y^2 - x^2}{x^2 + y^2} =$$



$$F$$
是保守向量场 $\Rightarrow \begin{vmatrix} \frac{\sigma}{\partial X} & \frac{\sigma}{\partial Y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0$

但反过来不成立:

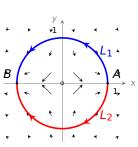
$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \implies F$$
是保守向量场

例 设向量场 $F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$

- 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$
- 曲线积分

$$I_i = \int_{L_i} \frac{-y dx + x dy}{x^2 + y^2}, \quad (i = 1, 2)$$

•
$$\overline{\text{m}} \mid \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \mid = \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{y^2 - x^2}{x^2 + y^2} - \frac{y^2 - x^2}{x^2 + y^2} = 0$$



$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

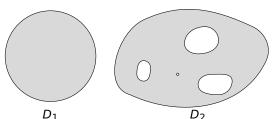
定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点(也就是,曲线在收缩过程保持在 D 中)。

$$\left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array} \right| = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点(也就是,曲线在收缩过程保持在 D 中)。

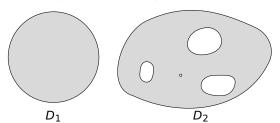
例



$$\left| egin{array}{ccc} rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array}
ight| = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

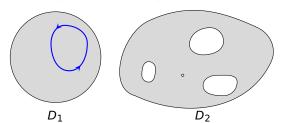
定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点(也就是,曲线在收缩过程保持在 D 中)。



$$\left| egin{array}{ccc} rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array}
ight| = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

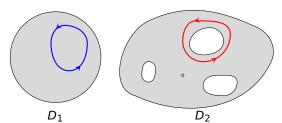
定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点(也就是,曲线在收缩过程保持在 D 中)。



$$\left| egin{array}{ccc} rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array}
ight| = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

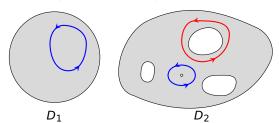
定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点(也就是,曲线在收缩过程保持在 D 中)。



$$\left| egin{array}{ccc} rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array}
ight| = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点(也就是,曲线在收缩过程保持在 D 中)。

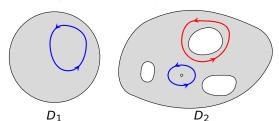


$$\left| egin{array}{ccc} rac{\partial}{\partial x} & rac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array}
ight| = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上二元函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

定义 平面区域 D 是单连通,是指:D 中任意一条闭曲线,都能在 D 中收缩成一点(也就是,曲线在收缩过程保持在 D 中)。

例 如图, D_1 是单连通, 而 D_2 不是



注 直观上,单连通区域是指不含"洞"、"孔"的区域



$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

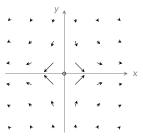
注 上述定理中条件 "D 是单连通"是必须的。

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

注 上述定理中条件 "D 是单连通"是必须的。

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$



$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

注 上述定理中条件 "D 是单连通"是必须的。

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

• 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$

● 但 F 不是保守场:



$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

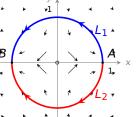
注 上述定理中条件 "D 是单连通"是必须的。

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

• 定义域 $D = \mathbb{R}^2 \setminus \{0, 0\}$

何 F 不是保守场:

$$I_i = \int_{L_i} rac{-y dx + x dy}{x^2 + y^2}, \quad (i = 1, 2)$$
 的值是: $I_1 = \pi, I_2 = -\pi$ 。
 $c:$ 积分路径无关;格林公式



$$\begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{vmatrix} = 0 \quad \Rightarrow \quad F$$
是保守向量场

(即此时存在 D 上势函数 f(x, y) 使得 $F = \nabla f$)

注 上述定理中条件 "D 是单连通"是必须的。

例 设向量场
$$F = (P, G) = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2}\right)$$

定义域 D = ℝ²\(0,0)(并不是单连通)

● 但 F 不是保守场:

 $I_i = \int_{V_i} \frac{-ydx + xdy}{x^2 + v^2}, \quad (i = 1, 2)$

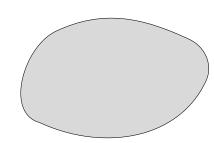
性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) F 在 D 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 0

性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) F 在 D 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 0

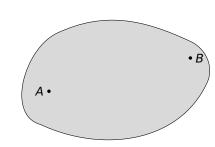
证明



性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) F 在 D 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 0

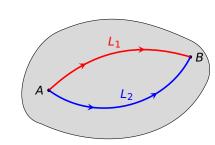
证明



性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) F 在 D 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 0

证明



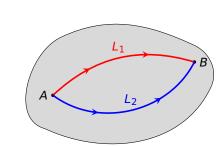
性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) F 在 D 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 0

证明

F是保守场

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q dy$$



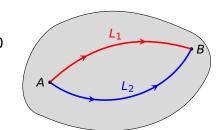
性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) $F \times D$ 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 O

证明

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q dy$$

$$\iff \int_{L_1} Pdx + Qdy - \int_{L_2} Pdx + Qdy = 0$$



性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) F 在 D 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 0

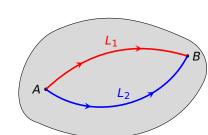
证明

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q dy$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy - \int_{L_2} P dx + Q dy = 0$$

$$\int_{-L_2} Pdx + Qdy$$



性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

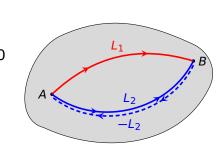
- (1) F 是保守场
- (2) $F \times D$ 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 O

证明

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q dy$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy - \int_{L_2} P dx + Q dy = 0$$

$$\int_{-L_2} P dx + Q dy$$



性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

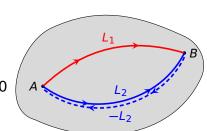
- (1) F 是保守场
- (2) F 在 D 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 0

证明

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q dy$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy - \int_{L_2} P dx + Q dy = 0$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy + \int_{-L_2} P dx + Q dy = 0$$



性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) $F \times D$ 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 O

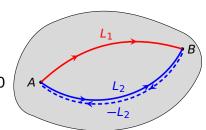
证明

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q dy$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} Pdx + Qdy - \int_{L_2} Pdx + Qdy = 0$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy + \int_{-L_2} P dx + Q dy = 0$$

$$\Leftrightarrow \int_{I_1+(-I_2)} Pdx + Qdy = 0$$



性质 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场。则以下说法等价:

- (1) F 是保守场
- (2) $F \times D$ 中任意有向闭曲线 C 上的曲线积分为 O

证明

F是保守场

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy = \int_{L_2} P dx + Q dy$$

$$\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy - \int_{L_2} P dx + Q dy = 0$$

 $\Leftrightarrow \int_{L_1} P dx + Q dy + \int_{-L_2} P dx + Q dy = 0$

$$\Leftrightarrow \int_{I_1+(-I_2)} Pdx + Qdy = 0$$

$$\Leftrightarrow \int_C Pdx + Qdy = 0$$



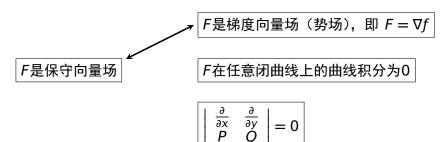
• 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场,则

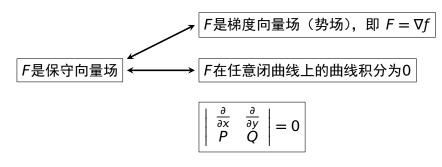
F是梯度向量场(势场),即 $F = \nabla f$

F是保守向量场

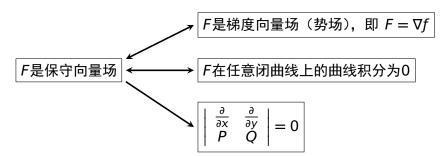
F在任意闭曲线上的曲线积分为0

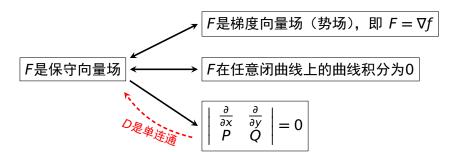
$$\left|\begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array}\right| = 0$$



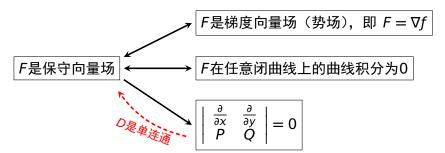








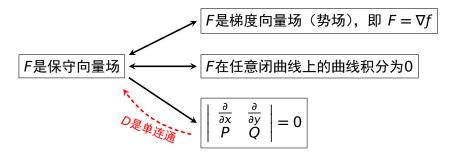
• 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场,则



• 当 F = (P, Q) 是保守场时,成立 $F = \nabla f$,



• 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场,则

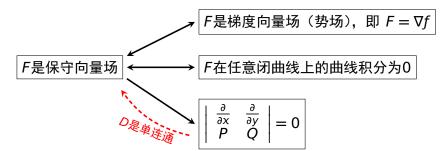


• 当 F = (P, Q) 是保守场时,成立 $F = \nabla f$,并且

$$\int_{\mathcal{L}} Pdx + Qdy$$



• 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场,则

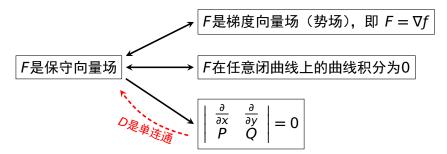


• 当 F = (P, Q) 是保守场时,成立 $F = \nabla f$,并且

$$\int_{A} Pdx + Qdy = f(B) - f(A)$$



• 设 F = (P, Q) 是定义在平面区域 D 上的向量场,则



• 当 F = (P, Q) 是保守场时,成立 $F = \nabla f$,并且

$$\int_{A} Pdx + Qdy = f(B) - f(A)$$

这里 B 是有向曲线 L 的终点,A 是起点



• 三维空间的向量场 F = (P, Q, R)

• 三维空间的向量场 F = (P, Q, R)称为保守向量场,指其曲线积分与路径无关

- 三维空间的向量场 F = (P, Q, R) 称为保守向量场,指其曲线积分与路径无关
- F = (P, Q, R) 是保守场, 当且仅当 ∃ f(x, y, z) 使得 $F = \nabla f$,

- 三维空间的向量场 F = (P, Q, R)称为保守向量场,指其曲线积分与 路径无关

- 三维空间的向量场 F = (P, Q, R)称为保守向量场,指其曲线积分与路径无关
- F = (P, Q, R) 是保守场,当且仅当 $\exists f(x, y, z)$ 使得 $F = \nabla f$,此时

$$\int_{L} Pdx + Qdy + Rdz = f(\$ \triangle) - f(\$ \triangle)$$

如果 F = (P, Q, R) 是保守向量场,则

$$\begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = 0$$

- 三维空间的向量场 F = (P, Q, R)称为保守向量场,指其曲线积分与路径无关
- F = (P, Q, R) 是保守场,当且仅当 $\exists f(x, y, z)$ 使得 $F = \nabla f$,此时

$$\int_{L} Pdx + Qdy + Rdz = f(\$ \triangle) - f(\$ \triangle)$$

• 如果 F = (P, Q, R) 是保守向量场,则

$$\begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & O & R \end{vmatrix} = 0$$

但反过来不一定成立

• 三维空间的向量场 F = (P, Q, R)称为保守向量场,指其曲线积分与路径无关

● F = (P, Q, R) 是保守场,当且仅当 $\exists f(x, y, z)$ 使得 $F = \nabla f$,此时

$$\int_{L} Pdx + Qdy + Rdz = f(\% - f(2 + 1)) - f(2 + 1)$$

• 如果 F = (P, Q, R) 是保守向量场,则

$$\begin{vmatrix} \overrightarrow{i} & \overrightarrow{j} & \overrightarrow{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = 0$$

但反过来不一定成立

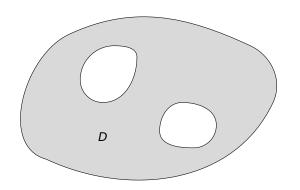
● 如果 *F* 的定义域是单连通区域,则上述命题的逆命题也成立(从而是充分必要条件)

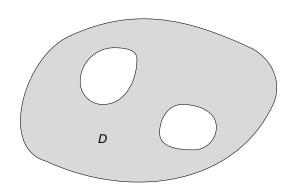
We are here now...

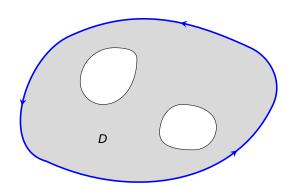
1. 保守向量场;积分路径无关性

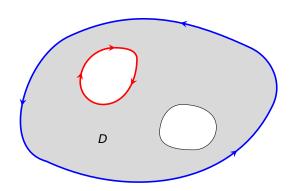
2. 格林公式

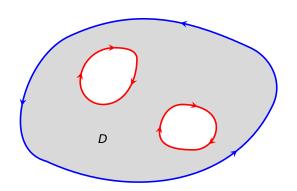
定义 假设曲线 C 是平面区域 D 的边界。







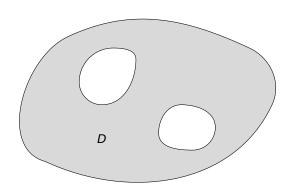




格林公式 设有界闭区域 D 是由分段光滑曲线 C 围成,若函数 P(x, y)

及 Q(x, y) 在 D 上具有一阶连续偏导数,则成立

$$\iint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array} \right| dxdy = \int_{C} Pdx + Qdy$$

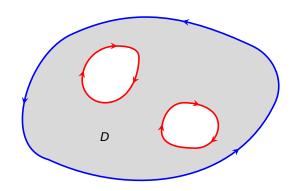


格林公式 设有界闭区域 D 是由分段光滑曲线 C 围成,若函数 P(x, y)

及 Q(x, y) 在 D 上具有一阶连续偏导数,则成立

$$\iint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ P & Q \end{array} \right| dxdy = \int_{C} Pdx + Qdy$$

其中 C 的定向取: 作为区域 D 的边界的正向。



- 1. $\int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 [0,1] × [0,1], 逆时针方向

- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- $2. \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

$$\int_{C} y dx - x dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- $2. \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

$$\int_C y dx - x dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

$$\int_{C} y dx - x dy = \iint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \end{array} \right| dx dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

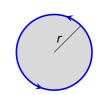
$$\int_{C} y dx - x dy = \iint_{D} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ y & -x \end{vmatrix} dx dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

解 1.

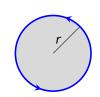
$$\int_{C} y dx - x dy = \iint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ y & -x \end{array} \right| dx dy$$
$$= \iint_{D} -2 dx dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

解 1.

$$\int_{C} y dx - x dy = \iint_{D} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ y & -x \end{vmatrix} dx dy$$
$$= \iint_{D} -2 dx dy$$
$$= -2|D|$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

解 1.

$$\int_{C} y dx - x dy = \iint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ y & -x \end{array} \right| dx dy$$
$$= \iint_{D} -2 dx dy$$
$$= -2|D| = -2\pi r^{2}$$

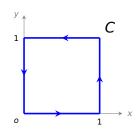




1. $\int_C y dx - x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向

2.
$$\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$$
, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

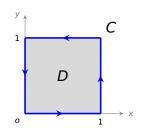
$$\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$$



1. $\int_C y dx - x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向

$$2 \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$$
, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

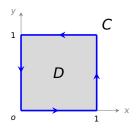
$$\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 [0,1] × [0,1], 逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

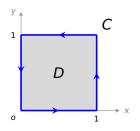
$$= \iint_{D} \left| \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \right| dx dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- $2. \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0, 1] \times [0, 1]$, 逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ y^{4} + x^{3} & 2x^{6} \end{vmatrix} dx dy$$

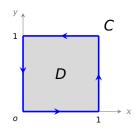


- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- $2. \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$,C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$,逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ y^{4} + x^{3} & 2x^{6} \end{vmatrix} dx dy$$

$$= \iint_{C} (12x^{5} - 4y^{3}) dx dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- $2. \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0, 1] \times [0, 1]$, 逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \left| \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} dx \right| dx dy$$

$$= \iint_{D} (12x^{5} - 4y^{3}) dx dy = \int_{D} \left[\int (12x^{5} - 4y^{3}) dx \right] dy$$



- $1. \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- $2 \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 [0,1] × [0,1], 逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \left| \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} dx \right| dx dy$$

$$= \iint_{D} (12x^{5} - 4y^{3}) dx dy = \int_{0}^{1} \left[\int (12x^{5} - 4y^{3}) dx \right] dy$$



- 1. $\int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周,定向取逆时针方向
- $2 \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$,C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$,逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \left| y^{4} + x^{3} \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} dx dy \right| = \iint_{D} (12x^{5} - 4y^{3}) dx dy = \int_{0}^{1} \left[\int_{0}^{1} (12x^{5} - 4y^{3}) dx \right] dy$$



- $1 \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周, 定向取逆时针方向
- $2 \int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 [0,1] × [0,1], 逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \left| \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial y} \right| dx dy$$

$$= \iint_{D} (12x^{5} - 4y^{3}) dx dy = \int_{0}^{1} \left[\int_{0}^{1} (12x^{5} - 4y^{3}) dx \right] dy$$

$$= \int_{0}^{1} \left[2x^{6} - 4y^{3}x \Big|_{0}^{1} \right] dy$$



- $1 \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周, 定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 [0,1] × [0,1], 逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \left| \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial y} \right| dx dy$$

$$= \iint_{D} (12x^{5} - 4y^{3}) dx dy = \int_{0}^{1} \left[\int_{0}^{1} (12x^{5} - 4y^{3}) dx \right] dy$$

$$= \int_{0}^{1} \left[2x^{6} - 4y^{3}x \Big|_{0}^{1} \right] dy = \int_{0}^{1} \left[2 - 4y^{3} \right] dy$$

- $1 \int_C y dx x dy$, C 是半径为 r 的圆周, 定向取逆时针方向
- 2. $\int_C (y^4 + x^3) dx + 2x^6 dy$, C 是矩形 $[0,1] \times [0,1]$, 逆时针方向

$$\int_{C} (y^{4} + x^{3}) dx + 2x^{6} dy$$

$$= \iint_{D} \left| \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial y} \right| dx dy$$

$$= \iint_{D} (12x^{5} - 4y^{3}) dx dy = \int_{0}^{1} \left[\int_{0}^{1} (12x^{5} - 4y^{3}) dx \right] dy$$

$$= \int_{0}^{1} \left[2x^{6} - 4y^{3}x \Big|_{0}^{1} \right] dy = \int_{0}^{1} \left[2 - 4y^{3} \right] dy = 1$$



$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2}\int_{C} -ydx + xdy$

$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$

其中 C 的定向取:作为区域 D 的边界的正向。

$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$

其中 C 的定向取: 作为区域 D 的边界的正向。

$$\frac{1}{2}\int_{C} -ydx + xdy$$

$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$

其中 C 的定向取: 作为区域 D 的边界的正向。

$$\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy = \frac{1}{2} \iiint_{D} \left| \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} \right| dx dy$$

$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$

其中 C 的定向取: 作为区域 D 的边界的正向。

$$\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy = \frac{1}{2} \iiint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ -y & x \end{array} \right| dx dy$$

$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$

其中 C 的定向取: 作为区域 D 的边界的正向。

$$\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy = \frac{1}{2} \iiint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ -y & x \end{array} \right| dx dy = \int_{D} 1 dx dy$$

D的面积 =
$$\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$$

其中 C 的定向取: 作为区域 D 的边界的正向。

证明

$$\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy = \frac{1}{2} \iiint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ -y & x \end{array} \right| dx dy = \int_{D} 1 dx dy = D \text{ in } D$$

暨南大學

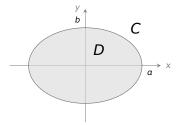
$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$

其中 C 的定向取: 作为区域 D 的边界的正向。

证明

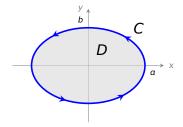
$$\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy = \frac{1}{2} \iiint_{D} \left| \begin{array}{cc} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ -y & x \end{array} \right| dx dy = \int_{D} 1 dx dy = D \text{ in } D$$

例 利用上述公式计算椭圆 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ 所围成的面积。



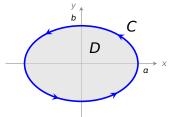
解

$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2}\int_{C} -ydx + xdy$



解

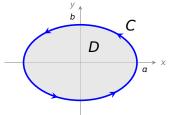
$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2}\int_{C} -ydx + xdy$



解 椭圆
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$
 按逆时针的参数方程是

$$x = a \cos \theta$$
, $y = b \sin \theta$ $(\theta: 0 \rightarrow 2\pi)$

D的面积 =
$$\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$$

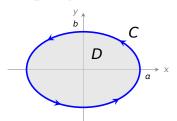


解 椭圆
$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$$
 按逆时针的参数方程是

所以
$$x = a\cos\theta, \quad y = b\sin\theta \quad (\theta: 0 \to 2\pi)$$

$$D$$
的面积 = $\frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$

$$= \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} \left[(-b \sin \theta) (a \cos \theta)' + (a \cos \theta) (b \sin \theta)' \right] d\theta$$



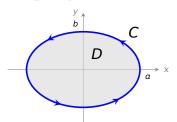
解 椭圆 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ 按逆时针的参数方程是

所以
$$x = a \cos \theta, \quad y = b \sin \theta \quad (\theta: 0 \to 2\pi)$$

$$D的面积 = \frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$$
$$= \frac{1}{2} \int_{0}^{2\pi} \left[(-b \sin \theta)(a \cos \theta)' + (a \cos \theta)(b \sin \theta)' \right] d\theta$$

$$=\frac{1}{2}\int_{0}^{2\pi} \left[ab\right]d\theta$$





解 椭圆 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$ 按逆时针的参数方程是

所以
$$x = a\cos\theta, \quad y = b\sin\theta \quad (\theta: 0 \to 2\pi)$$

$$D的面积 = \frac{1}{2} \int_{C} -y dx + x dy$$
$$= \frac{1}{2} \int_{0}^{2\pi} \left[(-b \sin \theta)(a \cos \theta)' + (a \cos \theta)(b \sin \theta)' \right] d\theta$$

$$=\frac{1}{2}\int_{0}^{2\pi} \left[ab\right]d\theta = ab\pi$$

