姓名: 专业: 学号:

## 第 12 周作业解答

**练习 1.** 判断矩阵  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  可否对角化,说明理由。

解

• 解特征方程  $|\lambda I - A| = 0$ 。

$$|\lambda I - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -1 & 0 \\ 0 & \lambda - 1 & -1 \\ 0 & 0 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = (\lambda - 1)^3$$

所以特征值为  $\lambda_1 = 1$  (三重特征值)。

• 由于  $r(\lambda_1 I - A) = 2 \neq 0$  (即  $r(\lambda_1 I - A) \neq n - n_1$ , 其中  $n_1$  为  $\lambda_1$  的重数),所以 A 不可对角化。 **练习 2.** 设 3 阶方阵 A 的特征值为 1, 2, 3,求 |A| 的值。

 $|A| = 1 \times 2 \times 3 = 6$ 。

**练习 3.** 假设 3 阶方阵 A 的特征值为 2, 1, -1。求行列式  $|A^2 - 2I|$  和  $|A^{-1} - 2I|$ 。

**解**由假设知 3 阶方阵 A 有 3 个不同特征值,所以 A 可以对角化。设存在可逆矩阵 P 使得

$$P^{-1}AP = \Lambda \quad \Rightarrow \quad A = P\Lambda P^{-1}$$
.

其中 
$$\Lambda = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$
。所以

$$A^2 = P\Lambda P^{-1}P\Lambda P^{-1} = P\Lambda^2 P^{-1}, \quad A^{-1} = (P\Lambda P^{-1})^{-1} = P\Lambda^{-1}P^{-1}$$

得:

$$\begin{split} |A^2 - 2I| &= |P\Lambda^2 P^{-1} - 2PIP^{-1}| = |P| \cdot |\Lambda^2 - 2I| \cdot |P^{-1}| = |\Lambda^2 - 2I| \\ &= \left| \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \right| = \left| \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \right| \\ &= 2 \end{split}$$

及

$$\begin{split} |A^{-1} - 2I| &= |P\Lambda^{-1}P^{-1} - 2PIP^{-1}| = |P| \cdot |\Lambda^{-1} - 2I| \cdot |P^{-1}| = |\Lambda^{-1} - 2I| \\ &= \left| \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \right| = \left| \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \right| \\ &= -\frac{9}{2} \end{split}$$

以下是附加题,做出来的同学下次课交,可以加分。注意解答过程要详细。

**练习 4.** 设 D 为平面三角形区域  $\left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}: 0 \le x, 0 \le y, x+y \le 1 \right\}$ ,设  $p = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$  为 D 中一点,设  $A=\left(egin{array}{cc} 0.4 & 0.3 \\ 0.6 & 0.7 \end{array}
ight)$ 。 假设点 p 在平面上随时间运动,第 n 时刻的位置是  $p_n=A^np$ 。
 (a) 证明对任何时刻  $n\geq 0$ ,都有  $p_n\in D$ 。 (即,点 p 的运动限制在区域 D 中。)

- (b) 求  $\lim_{n\to\infty} p_n$ 。(即, 求 p 点的最终位置)

证明: (1) 由点 p 的任意性,只需证明  $Ap \in D$ . 因为  $Ap = \begin{pmatrix} 0.4a + 0.3b \\ 0.6a + 0.7b \end{pmatrix}$  满足  $0.4a + 0.3b \geq 0$ ,  $0.6a + 0.7b \geq 0$  及  $0.4a + 0.3b + 0.6a + 0.7b = a + b \leq 1$ ,所以  $Ap \in D$ . (2)  $|\lambda I - A| = \begin{vmatrix} \lambda - 0.4 & -0.3 \\ -0.6 & \lambda - 0.7 \end{vmatrix} = (\lambda - 0.1)(\lambda - 1)$ 。  $\lambda = 1$  对应的特征值是  $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ ,  $\lambda = 0.1$  对应的

特征值是  $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ 。所以

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0.1 \\ 0.1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}^{-1}$$

所以

$$\lim_{n \to \infty} p_n = \lim_{n \to \infty} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$$

练习 5. 设 u 是 n 维非零列向量, $A=uu^T$  是 n 阶方阵。证明  $||u||^2$  是 A 的一个特征值。

证明注意到

$$Au = uu^T u = u(u^T u) = ||u||^2 u.$$

因为  $u \neq 0$ , 所以上述说明  $||u||^2$  是 A 的一个特征值, 而 u 是一个相应的特征向量。

**练习 6.** 设 3 阶矩阵 A 的特征值为  $\lambda_1 = 2, \lambda_2 = -2, \lambda_3 = 1$ , 对应的特征向量分别为  $\alpha_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \alpha_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\alpha_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$   $\Rightarrow$   $\Rightarrow A$ .

**解**由题意知, A 有 3 个线性无关特征向量, 故 A 可对角化。令  $P = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$ ,  $\Lambda = \begin{pmatrix} 2 & & \\ & -2 & \\ & & 1 \end{pmatrix}$ , 则  $P^{-1}AP = \Lambda$ 。所以  $A = P\Lambda P^{-1}$ 。 先求  $P^{-1}$ :

$$(P \vdots I) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \leftrightarrow r_2} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 \rightarrow r_1} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{(-1) \times r_3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \rightarrow r_3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_1 \rightarrow r_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

所以 
$$P^{-1} = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$
。所以

$$A = P\Lambda P^{-1} = \begin{pmatrix} -2 & 3 & -3 \\ -4 & 5 & -3 \\ -4 & -4 & -2 \end{pmatrix}.$$

## 练习 7. 将下列向量组正交化

1. 
$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$
,  $\alpha_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ ,  $\alpha_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ 

2. 
$$\alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$
,  $\alpha_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix}$ ,  $\alpha_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \\ -7 \end{pmatrix}$ 

解

1.

$$\beta_1 = \alpha_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\beta_2 = \alpha_2 - \frac{\alpha_2^T \beta_1}{\|\beta_1\|^2} \beta_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{2}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} \\ -1 \\ \frac{2}{3} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\beta_3 = \alpha_3 - \frac{\alpha_3^T \beta_1}{||\beta_1||^2} \beta_1 - \frac{\alpha_3^T \beta_2}{||\beta_2||^2} \beta_2 = \begin{pmatrix} -1\\1\\1\\0 \end{pmatrix} - \frac{-2}{3} \begin{pmatrix} 1\\0\\-1\\1 \end{pmatrix} - \frac{-\frac{2}{3}}{\frac{5}{3}} \begin{pmatrix} \frac{1}{3}\\-1\\\frac{2}{3}\\\frac{1}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{5}\\\frac{3}{5}\\\frac{3}{5}\\\frac{4}{5} \end{pmatrix}$$

2.

$$\beta_{1} = \alpha_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\beta_{2} = \alpha_{2} - \frac{\alpha_{2}^{T} \beta_{1}}{||\beta_{1}||^{2}} \beta_{1} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -5 \\ 3 \end{pmatrix} - \frac{-10}{10} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\beta_{3} = \alpha_{3} - \frac{\alpha_{3}^{T} \beta_{1}}{||\beta_{1}||^{2}} \beta_{1} - \frac{\alpha_{3}^{T} \beta_{2}}{||\beta_{2}||^{2}} \beta_{2} = \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \\ 8 \\ -7 \end{pmatrix} - \frac{30}{10} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{-26}{26} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ -1 \\ -2 \end{pmatrix}$$