《数值分析》10



主要内容:

初等变分原理

最速下降法

电子科技大学 数值分析 邓良剑

初等变分原理



I 方程组问题: Ax = b

II 极值问题:
$$\min_{x \in R^n} f(x) = \frac{1}{2}x^T Ax - b^T x$$

设
$$x, y \in \mathbb{R}^n$$
记 $(x, y) = x^T y$

- $\bullet(x,y)=(y,x);$
- (tx, y) = t(x, y);
- (x+y,z) = (x,z) + (y,z);

设A是n阶对称正定阵

- $\bullet (Ax, y) = (x, Ay); \qquad (対称)$
- $\blacksquare (Ax, x) \ge 0, \ \underline{\mathbb{H}}(Ax, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0$ (正定)

初等变分原理



定理4.10 设 $A = (a_{ij})_{n \times n}$ 为实对称正定矩阵, $x, b \in R^n$ 则 x 使二次函数

$$f(x) = \frac{1}{2}(Ax, x) - (b, x)$$

取极小值 $\Leftrightarrow x$ 是线性方程组 Ax = b 的解。

证明: (<=)设
$$u \neq Ax = b$$
的解
$$\Rightarrow Au = b \Rightarrow f(u) = -\frac{1}{2}(Au, u)$$

对任意 $x \in \mathbb{R}^n$, 只须证明 $f(x) - f(u) \ge 0$

$$f(x) - f(u) = \frac{1}{2}(Ax, x) - (b, x) + \frac{1}{2}(Au, u)$$
$$= \frac{1}{2}(A(x - u), (x - u)) \ge 0$$

初等变分原理



(=>) 设 u 使 f(x) 取极小值. 取非零向量 $x \in R^n$, 对任意 $t \in R$, 有

$$f(u+tx) = \frac{1}{2}(A(u+tx), u+tx) - (b, u+tx)$$
$$= f(u) + t(Au-b, x) + \frac{t^2}{2}(Ax, x)$$

令 g(t) = f(u + tx), 当 t=0 时, g(0)=f(u)达到极小值, 所以 g'(0)=0,即

$$(Au-b,x)=0 \Rightarrow Au-b=0$$

所以, u 是方程组 Ax = b 的解.

最速下降法 (解对称正定方程组Ax = b)



从初值点 $x^{(0)}$ 出发, 以负梯度方向 r 为搜索方向 选择步长 t_0 , 使 $x^{(1)} = x^{(0)} + t_0 r$ 为 f(x) 极小值点

在x处,梯度方向是f(x)增长最快方向 负梯度方向是f(x)下降最快方向

梯度: $\nabla f = \operatorname{grad} f(x) = [f_{x1}, f_{x2}, \dots, f_{xn}]^T$

$$\nabla f = Ax - b$$



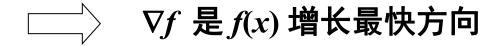
方向
$$l: l = [v_1, v_2, \dots, v_n]^T, g(t) = f(x+tl)$$

其中,
$$||l|| = 1$$
, $x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^T$

方向导数:
$$g'(0) = f_{x1}v_1 + f_{x2}v_2 + \cdots + f_{xn}v_n$$

$$\frac{\partial f}{\partial l} = \nabla f \cdot l = ||\nabla f|| \cos \langle \nabla f, l \rangle$$

 $l = \nabla f$ 方向一致时, 方向导数取得最大值



 $l \supset \nabla f$ 方向相反时,方向导数取得最小值

 $-\nabla f$ 是 f(x) 下降最快方向



$$g'(0) = f_{x1}v_1 + f_{x2}v_2 + \cdots + f_{xn}v_n$$

$$g(t) = f(x+tl) = f(x) + t(Ax - b, l) + \frac{t^2}{2}(Al, l)$$

$$g'(0) = (Ax - b, l)$$

$$\nabla f = Ax - b$$

最速下降方向: $r = -\nabla f = b - Ax$



取初值点 $x^{(0)}$,取负梯度方向 $r_0 = b - A x^{(0)}$

求点: $x^{(1)} = x^{(0)} + t_0 r_0$ 使得

$$f(x^{(0)} + t_0 r_0) = \min_{t \in R} f(x^{(0)} + t r_0)$$

记
$$g(t) = f(x^{(0)}) + t(Ax^{(0)} - b, r_0) + t^2(Ar_0, r_0) / 2$$

为选取最佳步长 t_0 ,令

$$g'(t) = (Ax^{(0)} - b, r_0) + t(Ar_0, r_0) = 0$$

求解, 得 $t_0 = (r_0, r_0) / (Ar_0, r_0)$



解对称正定方程组Ax = b 的最速下降算法:

第一步: 取初值 $x^{(0)} \in R^{(n)}$, $\varepsilon > 0$,计算

$$r_0 = b - Ax^{(0)}$$
, k $\leftarrow 0$;

第二步: 计算 $t_k = (r_k, r_k) / (Ar_k, r_k)$

$$x^{(k+1)} = x^{(k)} + t_k r_k; r_{k+1} = b - Ax^{(k+1)};$$

第三步: $k \leftarrow k+1$, 如果 $||r_k|| \ge \varepsilon$,转第二步;

否则,输出: $x^{(k)}$,结束.

两个举例



例 3.6 通过梯度下降法求解如下优化问题的最优解

$$x^* = \underset{x \in \mathbb{R}^2}{\arg \min} f(x) = x_1^2 + x_2^2$$
, 其中最优解为 $(0, 0)^T$.

解:由于目标函数的梯度为 $\nabla f = (2x_1, 2x_2)^T$,梯度下降法的迭代格式为

$$\begin{pmatrix} x_1^{(k+1)} \\ x_2^{(k+1)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1^{(k)} \\ x_2^{(k)} \end{pmatrix} - \alpha \begin{pmatrix} 2x_1^{(k)} \\ 2x_2^{(k)} \end{pmatrix} = (1 - 2\alpha) \begin{pmatrix} x_1^{(k)} \\ x_2^{(k)} \end{pmatrix}.$$

选取初始向量 $(x_1^{(0)}, x_2^{(0)})^T = (1,3)^T$ 和步长 $\alpha = 0.1$,则迭代结果为 $x^{(0)} = (1.0000, 3.0000)^T$ $x^{(1)} = (0.8000, 2.4000)^T$ $x^{(2)} = (0.6400, 1.9200)^T$ $x^{(3)} = (0.5120, 1.5360)^T$. $x^{(4)} = (0.4096, 1.2288)^T$. . . $x^{(10)} = (0.1074, 0.3221)^T$

邓良剑

Web. Link

两个举例



例 3.7 通过梯度下降法求解线性方程组 Ax=b, 其中

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}, x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

解: 方程组的精确解为 $(4,-1)^T$. 由定理 3.10 知, 线性方程组可以转化为如下二次优化问题求解

$$x^* = \underset{x \in \mathbb{R}^2}{\arg \min} f(x) \triangleq \frac{1}{2} (Ax, x) - (b, x) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} x_1 & x_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

下面通过梯度下降法求解二次优化问题. 由于目标函数的负梯度方向为

$$r \triangleq -\nabla f(x) = \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix},$$

则梯度下降法迭代格式为

$$\begin{pmatrix} x_1^{(k+1)} \\ x_2^{(k+1)} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1^{(k)} \\ x_2^{(k)} \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} r_1^{(k)} \\ r_2^{(k)} \end{pmatrix} |.$$

选取初始向量 $(x_1^{(0)}, x_2^{(0)})^T = (0,0)^T$,则第一步迭代搜索方向 $r^{(0)}$ 为

$$r^{(0)} = -\nabla f(x^{(0)}) = \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix},$$

而第一步步长 α_0 为

$$\alpha_0 = \frac{(r^{(0)}, r^{(0)})}{(Ar^{(0)}, r^{(0)})} = \frac{5}{21}.$$

以此类推...

学到了什么?



初等变分原理

最速下降法