



网络流

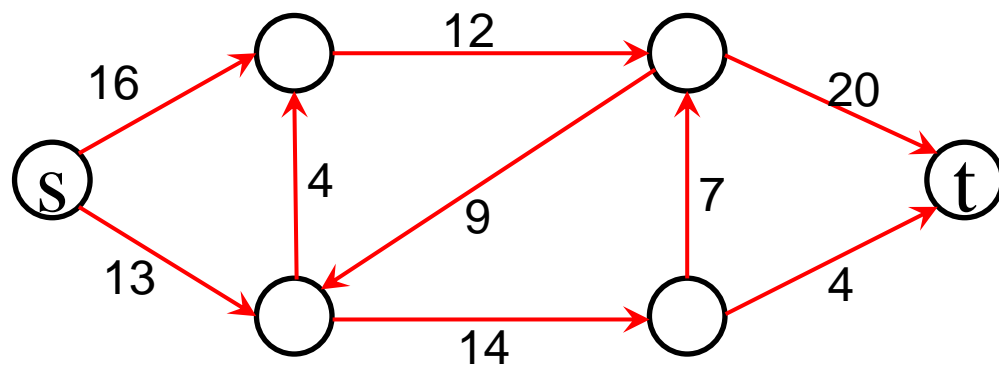
东南大学计算机学院 方效林

本章内容

- 网络流

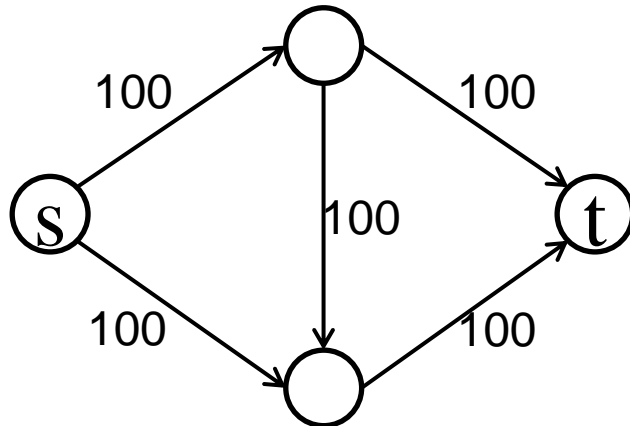
本章内容

- 给定有向图 $G = (V, E)$ ，边上权值表示容量，给定源点 s 和汇点 t ，求 s 到 t 可流过的最大流量是多少？



网络流

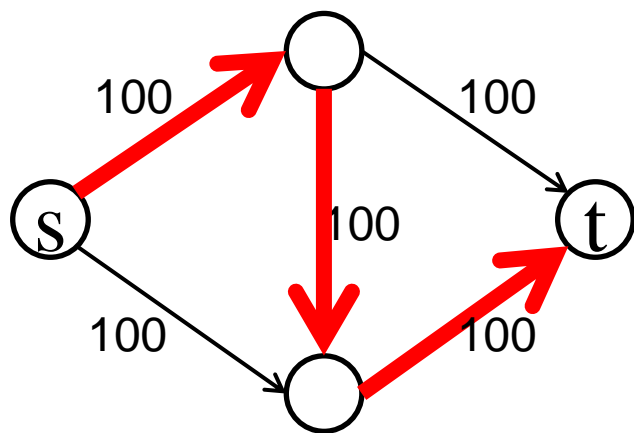
- 给定有向图 $G = (V, E)$ ，边上权值表示容量，给定源点 s 和汇点 t ，求 s 到 t 可流过的最大流量是多少？



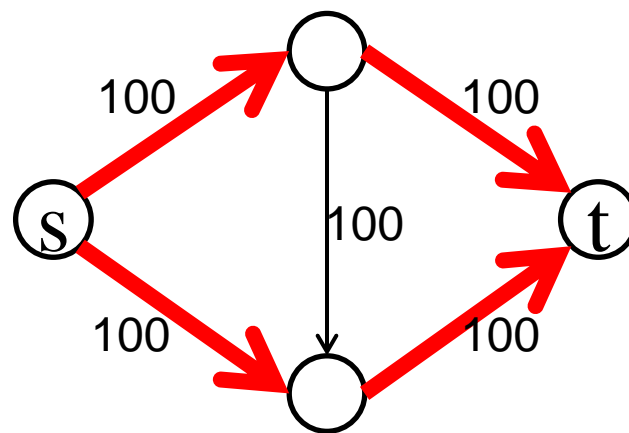
网络流

■ 简单想法

- 从源到汇找一条可行路径，塞满流量



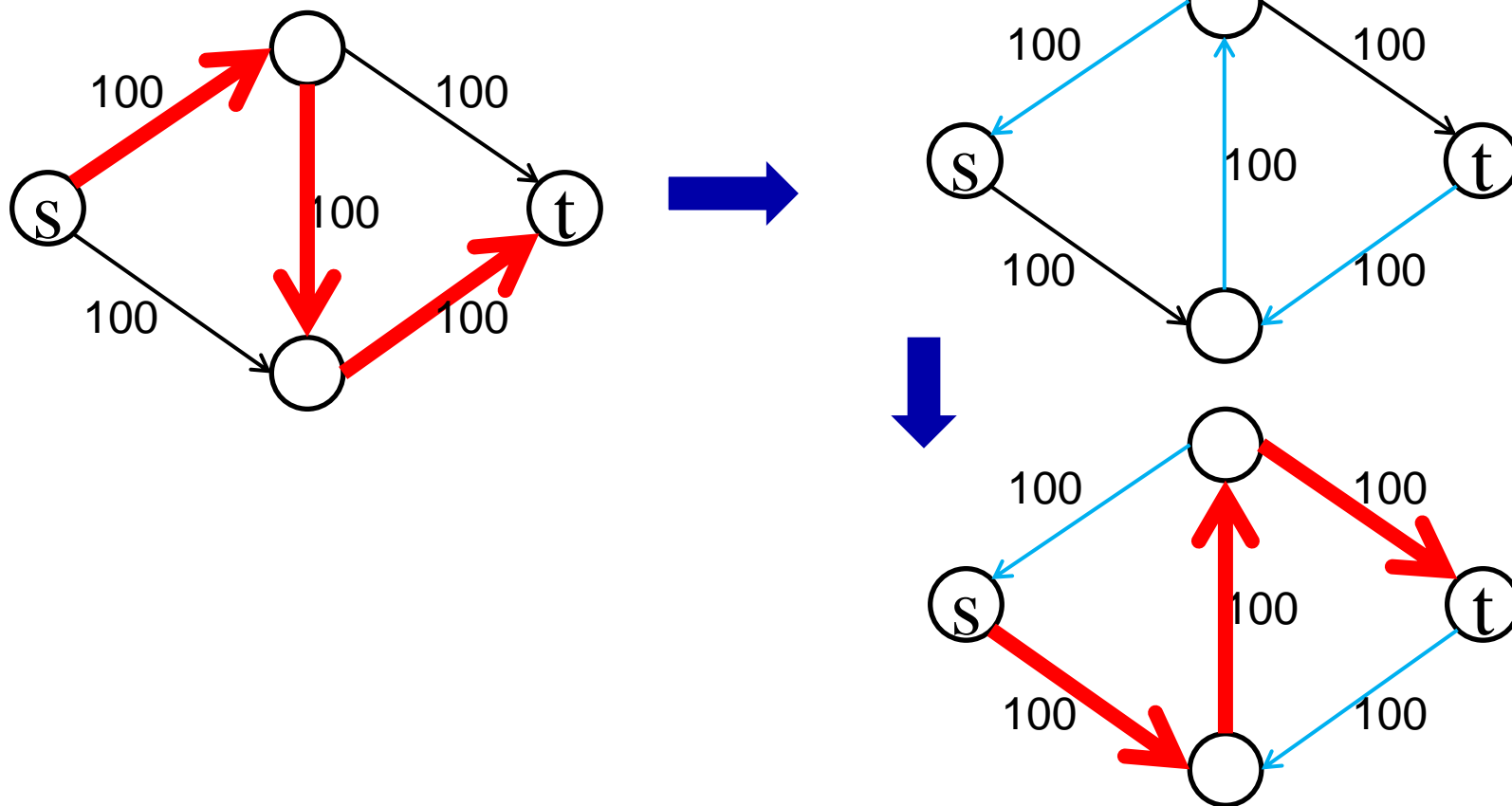
简单想法



最优解

网络流

- 取消部分设置好的流
 - 对一些设置好的流可能反悔

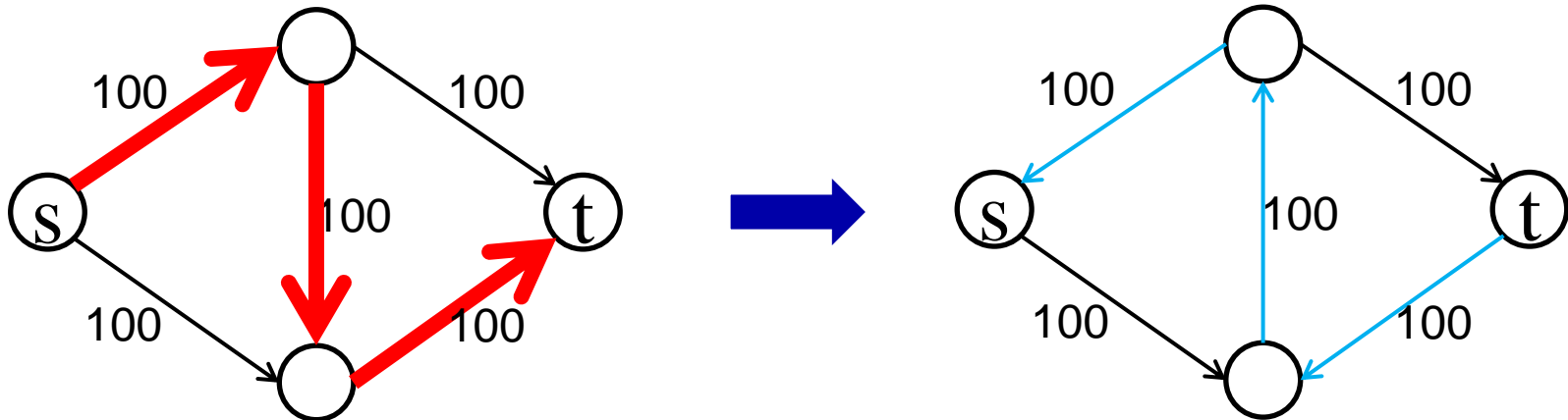


网络流

■ 残留网络

$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$

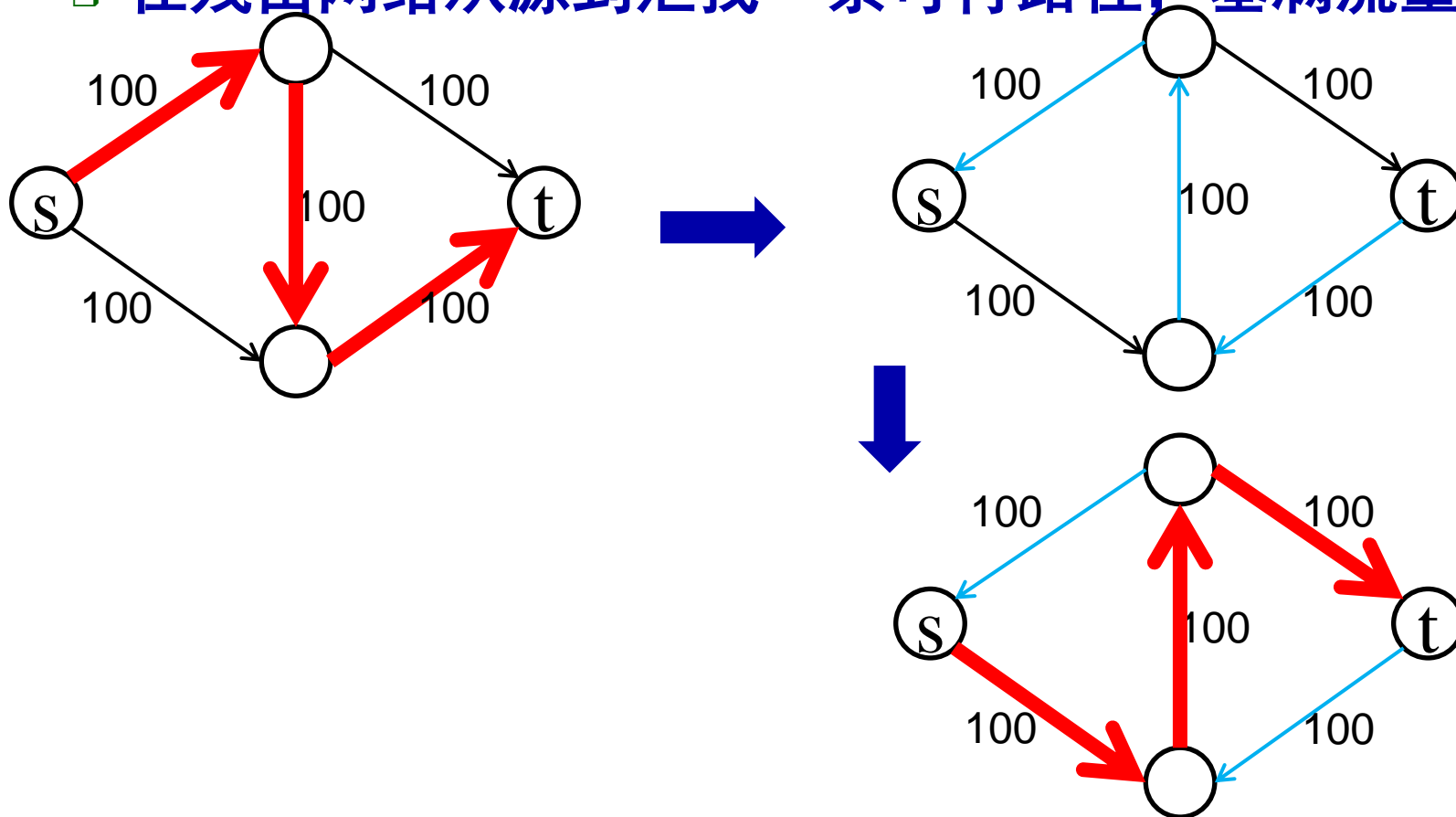
- 某一条边使用了多少流量，则其反方向设置多少可反悔的流量



网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$

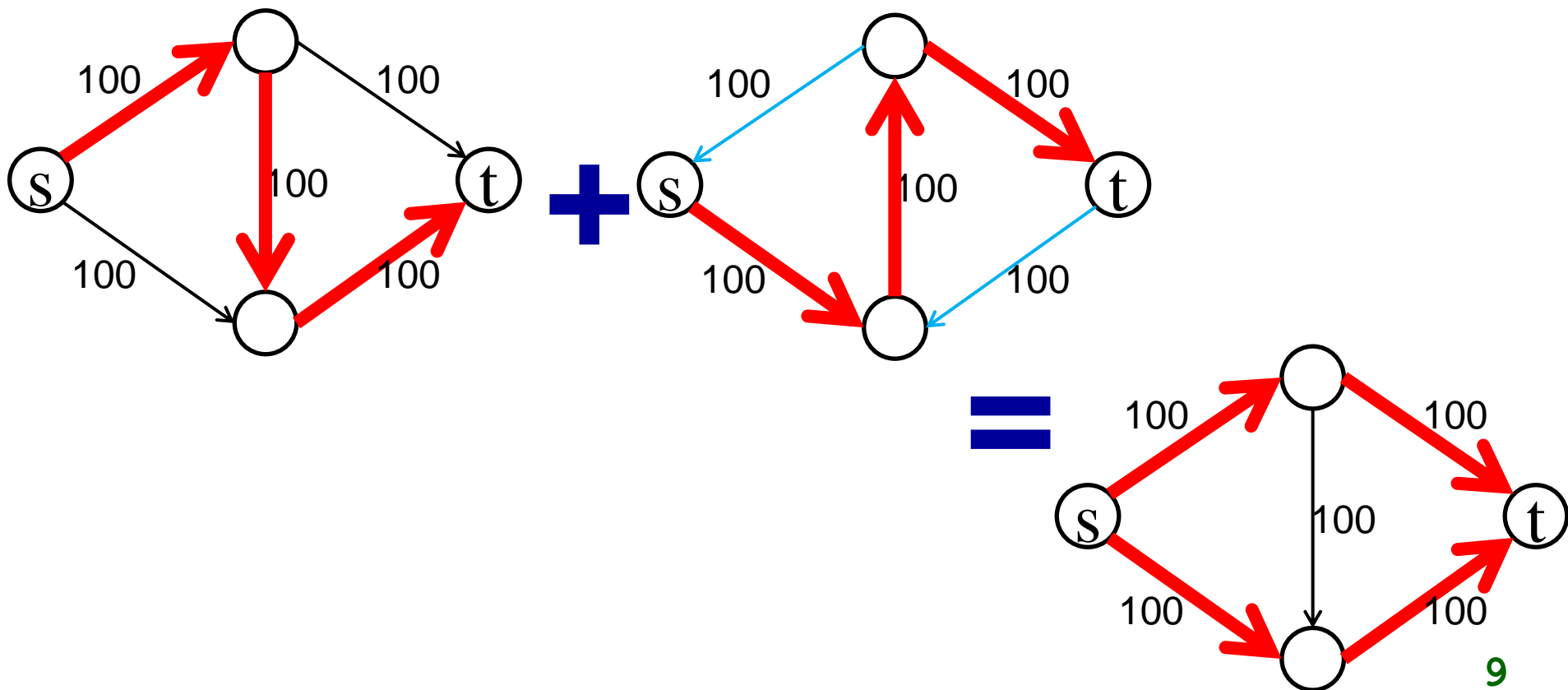
□ 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



网络流

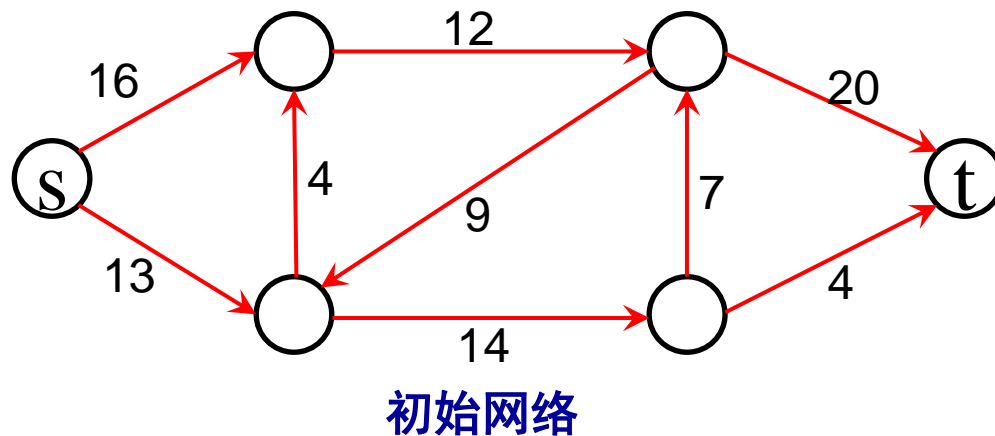
■ **Ford-Fulkerson算法** $c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$

□ 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



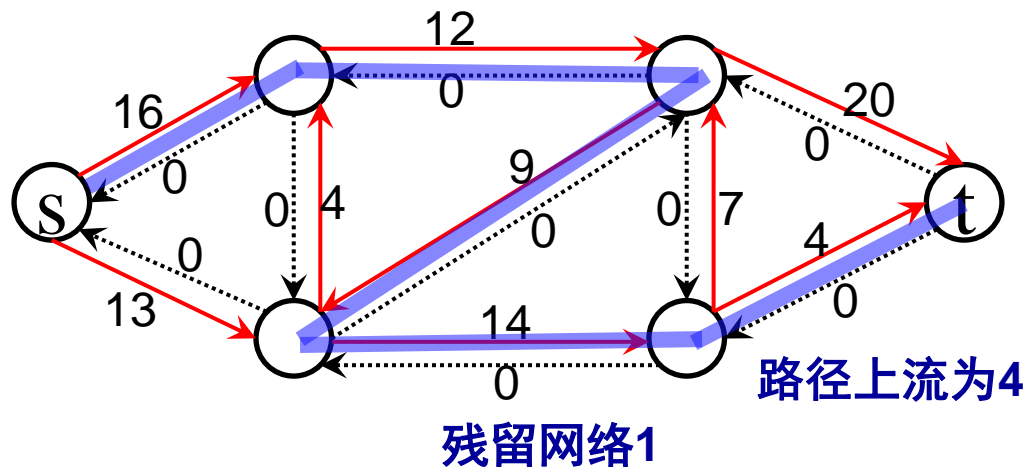
网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



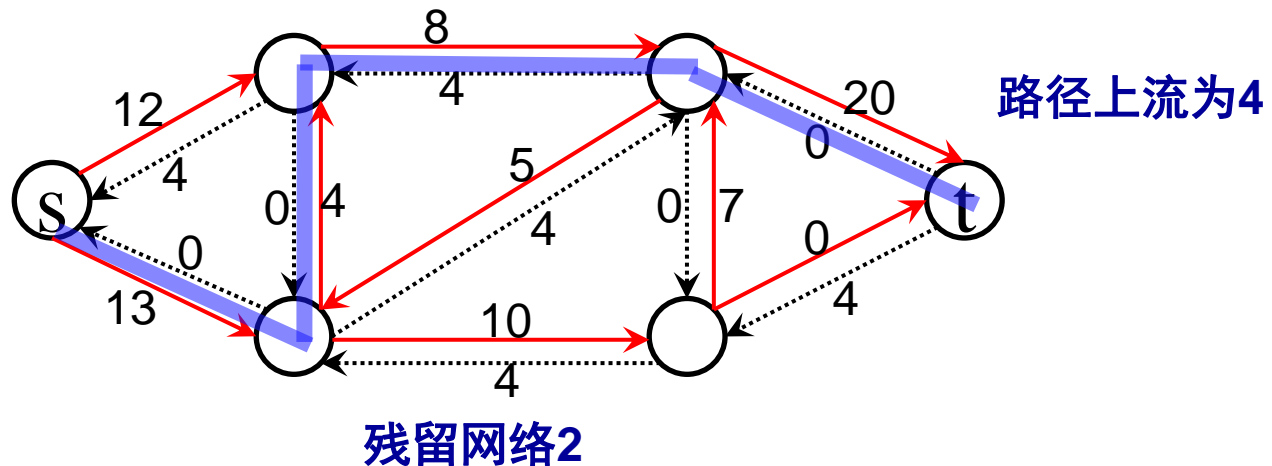
网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



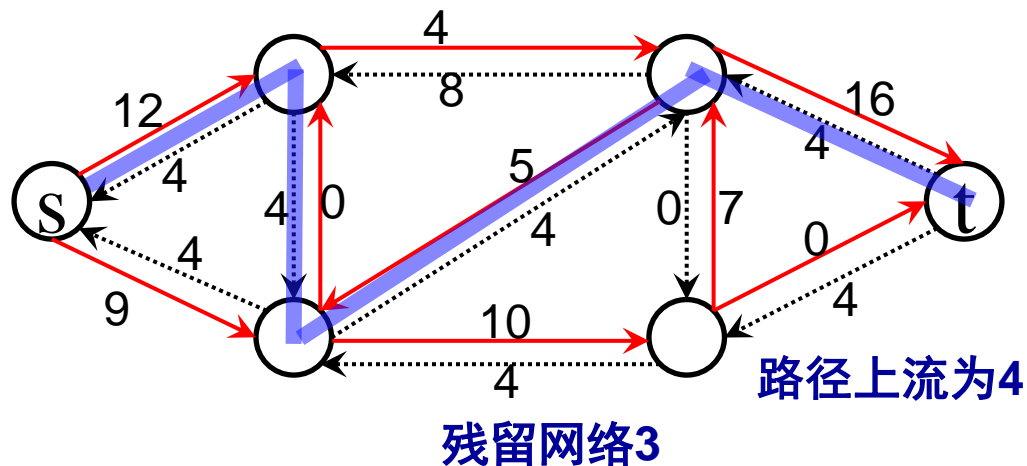
网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



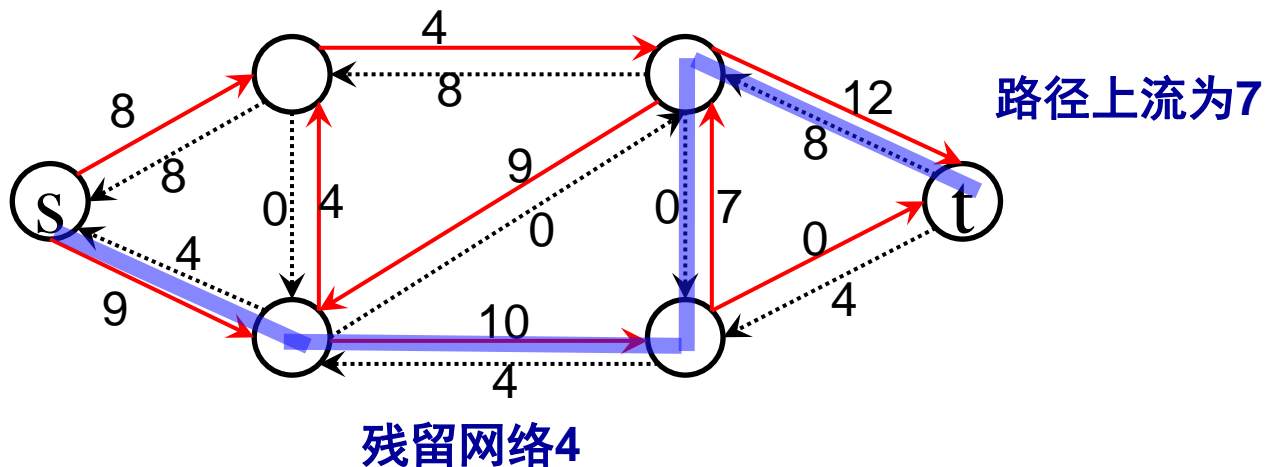
网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



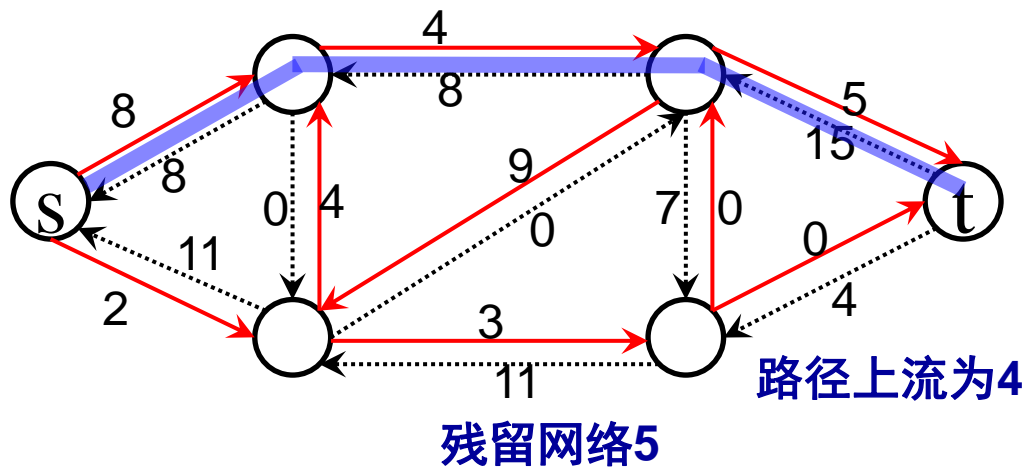
网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



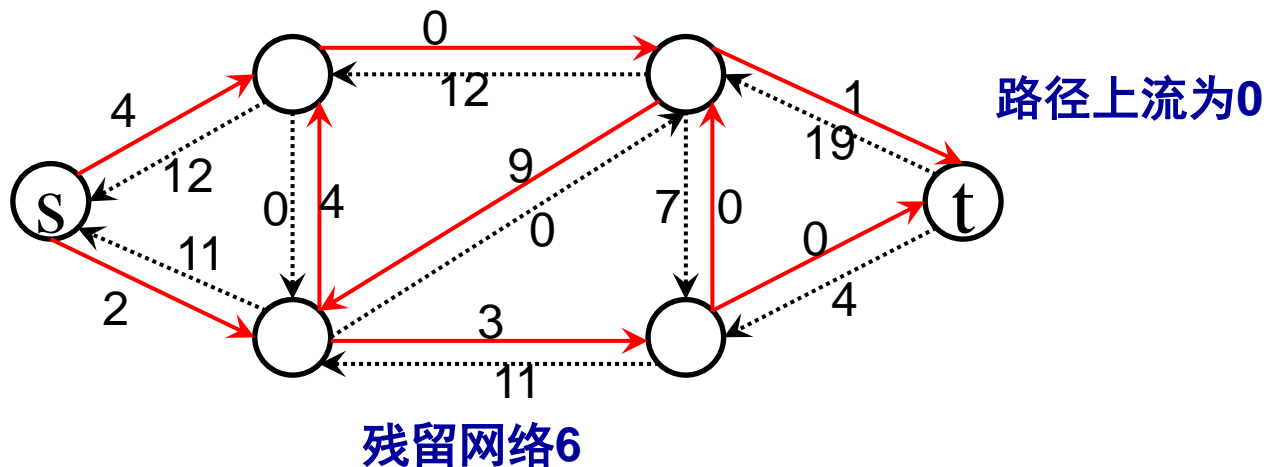
网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



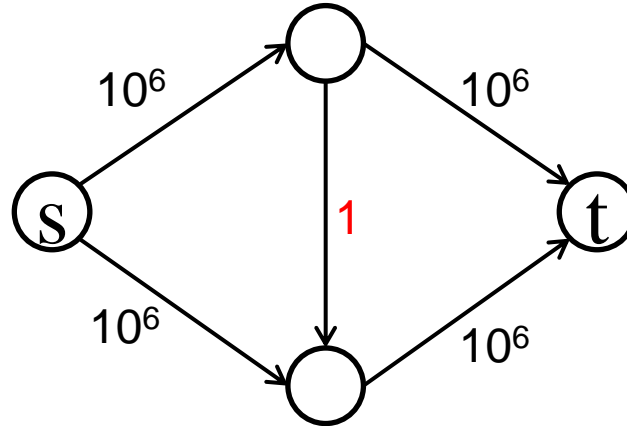
网络流

- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量



网络流

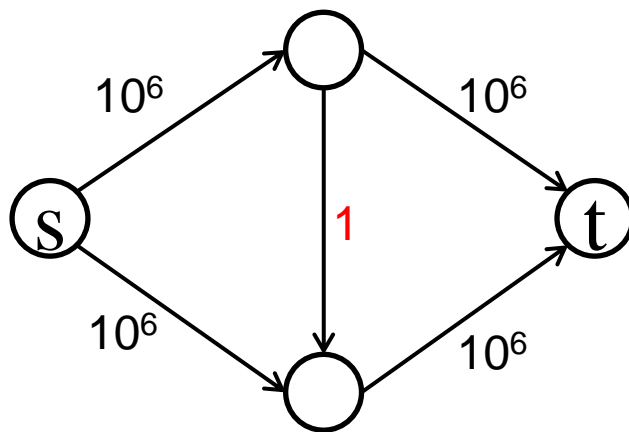
- **Ford-Fulkerson算法**
$$c_f(u, v) = \begin{cases} c(u, v) - f(u, v), & \text{若 } (u, v) \in E \\ f(v, u), & \text{若 } (v, u) \in E \end{cases}$$
 - 在残留网络从源到汇找一条可行路径，塞满流量
 - 遇到下面这个图，再遇到搜索可行路径时每次都经过权值为1那条边，时间复杂度很高



网络流

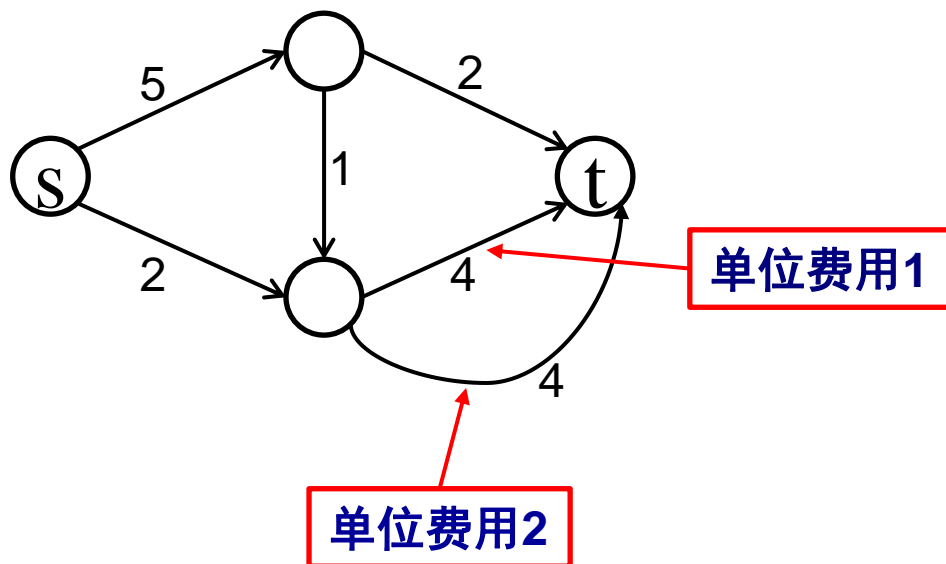
■ Edmonds-Karp算法

- 使用BFS搜索可行路径，时间复杂度 $O(VE^2)$



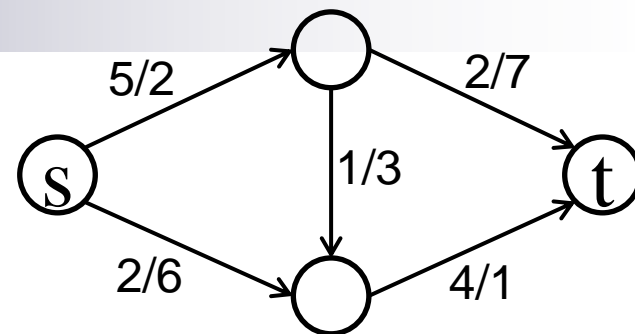
网络流

■ 最小费用最大流

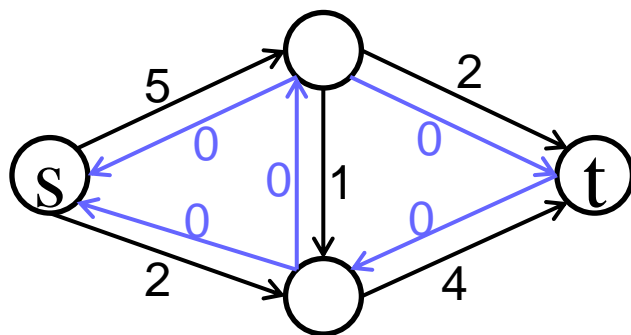


网络流

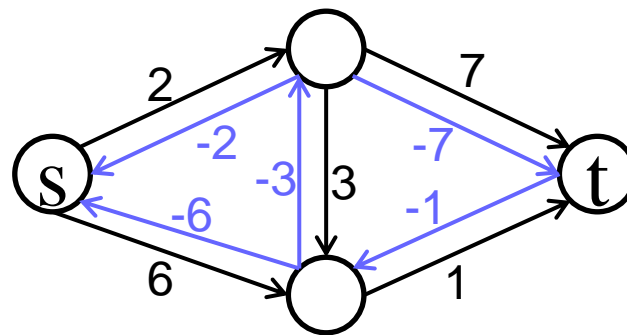
■ 最小费用最大流



边上的(c/b)表示(容量/单位费用)



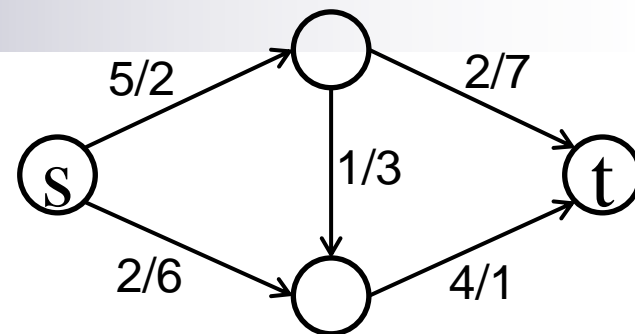
残留网络



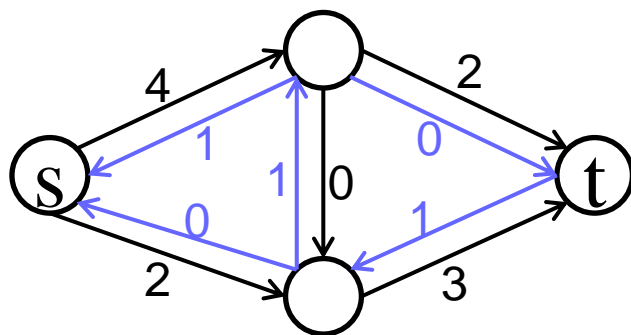
费用网络

网络流

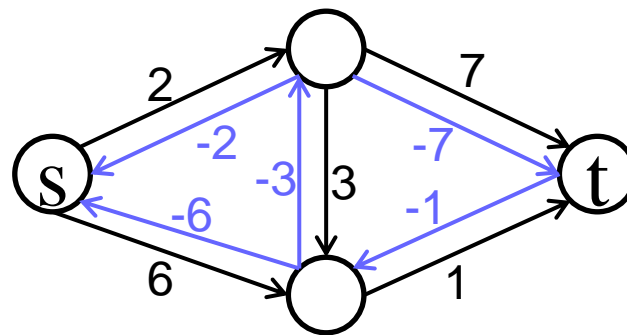
■ 最小费用最大流



边上的(c/b)表示(容量/单位费用)



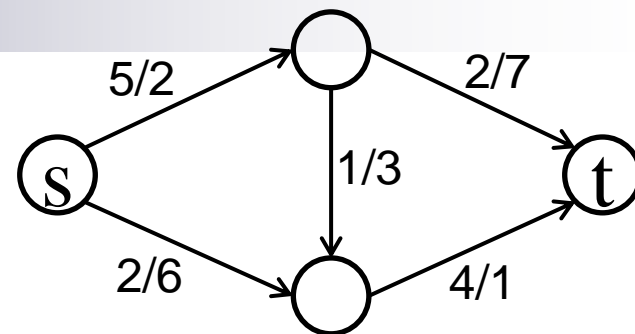
残留网络



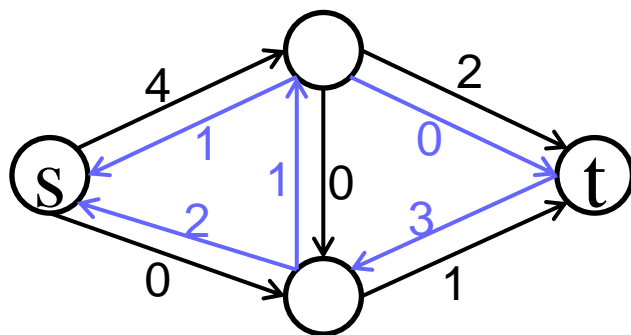
费用网络

网络流

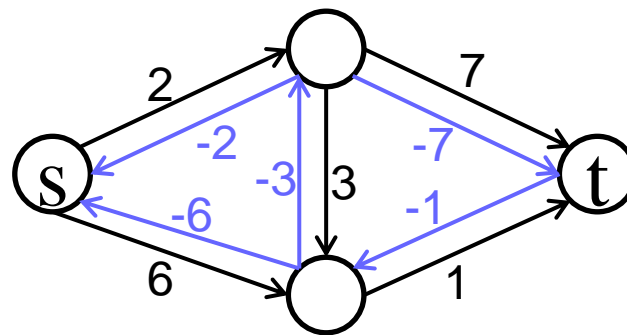
■ 最小费用最大流



边上的(c/b)表示(容量/单位费用)



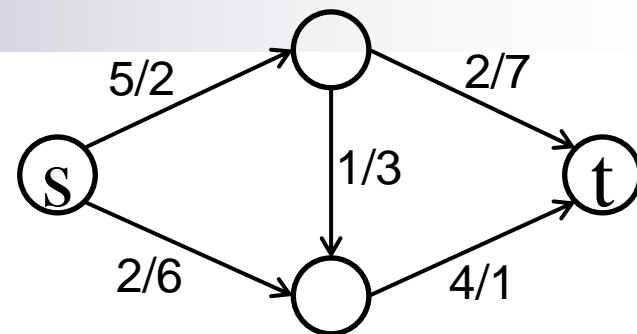
残留网络



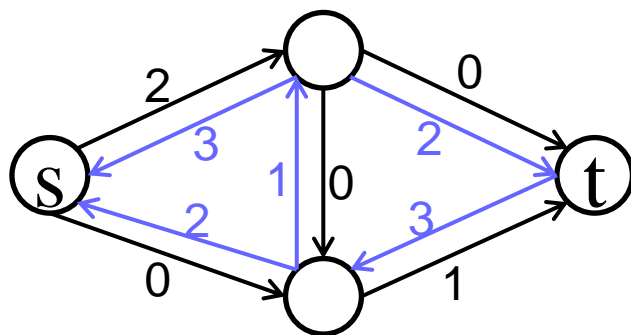
费用网络

网络流

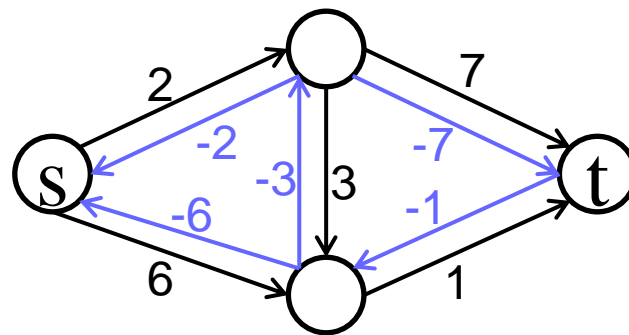
■ 最小费用最大流



边上的(c/b)表示(容量/单位费用)



残留网络

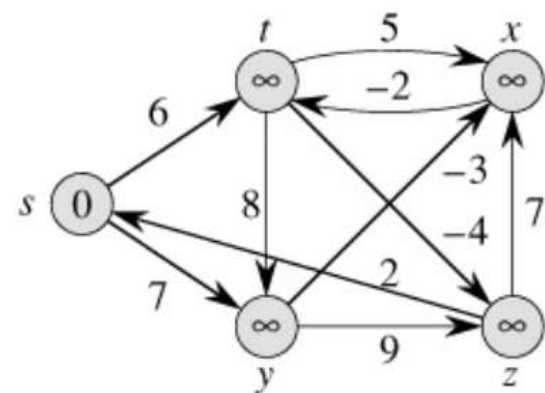


费用网络

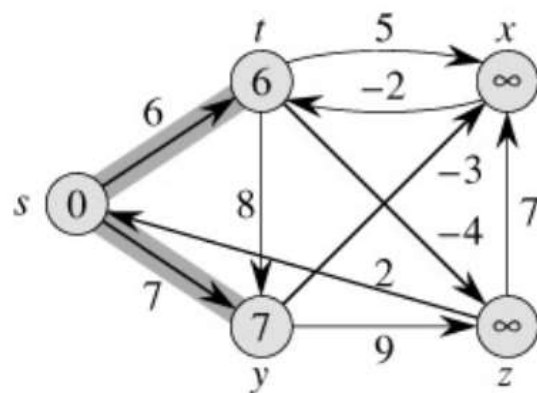
最短路径Bellman-ford算法

```
BELLMAN-FORD( $G, w, s$ )
1  INITIALIZE-SINGLE-SOURCE( $G, s$ )
2  for  $i \leftarrow 1$  to  $|V[G]| - 1$ 
3      do for each edge  $(u, v) \in E[G]$ 
4          do RELAX( $u, v, w$ )
5  for each edge  $(u, v) \in E[G]$ 
6      do if  $d[v] > d[u] + w(u, v)$ 
7          then return FALSE
8  return TRUE
```

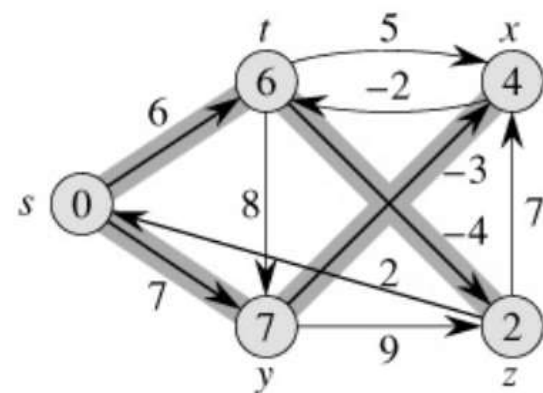

最短路径Bellman-ford算法



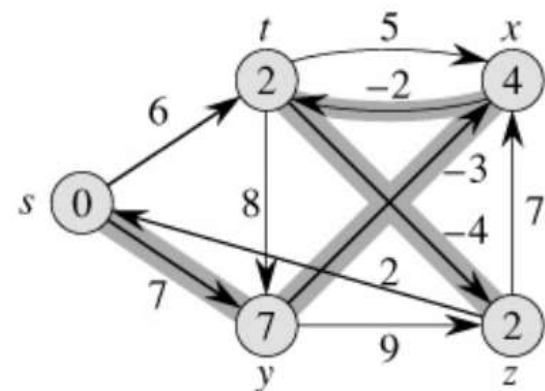
(a)



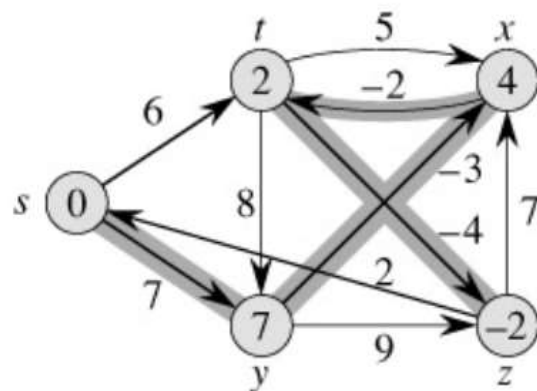
(b)



(c)



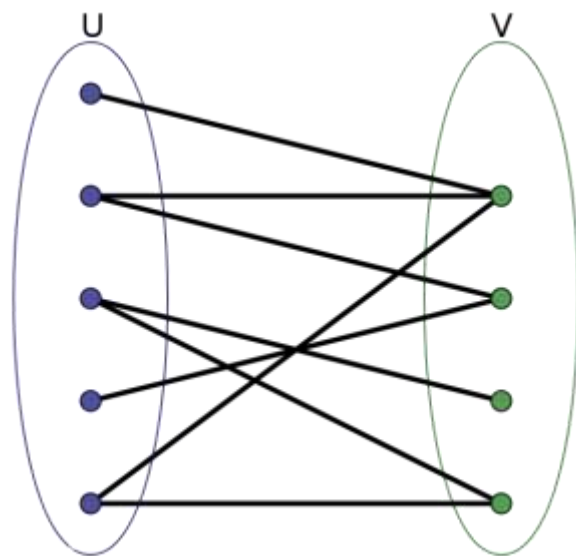
(d)



(e)

二分图匹配匈牙利算法

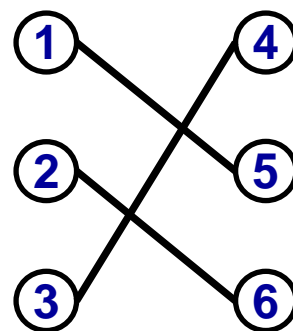
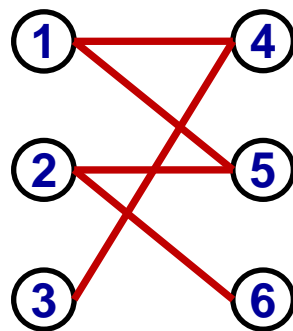
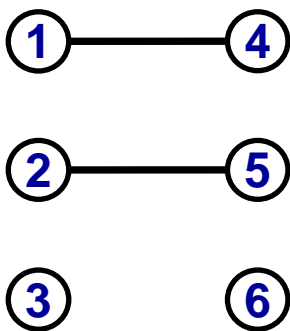
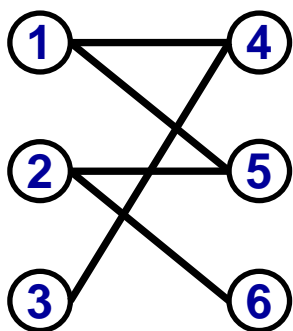
- 匈牙利算法是由匈牙利数学家Edmonds于1965年提出，因而得名



<https://blog.csdn.net/tzm18942553857>

二分图匹配匈牙利算法

- 匈牙利算法是由匈牙利数学家Edmonds于1965年提出，因而得名
 - 介绍匈牙利算法前必须了解增广路径，匹配边，未匹配边，匹配点，未匹配点的概念
 - 增广路径就是在二分图中从未匹配点开始，按照未匹配边，匹配边交替的模式找到一个未匹配点结束。
 - 将增广路径上已匹配边断开
 - 不断寻找增广路径





POJ1274