

## 勘误表

### 未印刷

- 第 50 页命题 1.4.4 第 4 条:  $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$ , 记  $-A = \begin{bmatrix} -a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & -a_{22} & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ -a_{m1} & -a_{m2} & \cdots & -a_{mn} \end{bmatrix}$
- $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix}$ , 记  $-A = \begin{bmatrix} -a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & -a_{22} & \cdots & -a_{2n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ -a_{m1} & -a_{m2} & \cdots & -a_{mn} \end{bmatrix}$
- 第 142 页命题 3.2.6 第 1 行:  $\|\mathbf{x}\| = \|\mathbf{y}\| \rightarrow \mathbf{x} \neq \mathbf{y}, \|\mathbf{x}\| = \|\mathbf{y}\|$
- 第 148 页练习 3.2.14 第 2 行: 右乘  $\rightarrow$  乘
- 第 148 页练习 3.2.14 第 5 行:  $A$  左乘哪个正交矩阵  $\rightarrow$  哪个正交矩阵乘  $A$
- 第 154 页第 10 行段尾添加: 另外,  $\mathcal{M} = \{\mathbf{0}\}$  时,  $P_{\mathcal{M}} = O$ .
- 第 154 页命题 3.3.14 证第 1 行: 假设  $P \rightarrow$  不妨设  $P \neq O$
- 第 163 页第 4 行:  $\Leftarrow \rightarrow \Rightarrow$
- 第 166 页命题 4.2.3 证第 3 行: 列线性  $\rightarrow$  列多线性
- 第 166 页命题 4.2.4 证第 3 行: 列线性  $\rightarrow$  列多线性
- 第 166 页命题 4.2.4 证第 4 行: 列线性  $\rightarrow$  列多线性
- 第 168 页命题 4.2.7: 行线性  $\rightarrow$  行多线性
- 第 168 页第 2 行: 行线性  $\rightarrow$  行多线性
- 第 168 页命题 4.2.8: 行线性  $\rightarrow$  行多线性
- 第 168 页例 4.2.9 第 2 行: 列线性  $\rightarrow$  列多线性
- 第 174 页练习 4.2.14 第 1 行: 条条  $\rightarrow$  条
- 第 176 页例 4.3.1 第 1 行: 列线性  $\rightarrow$  列多线性
- 第 177 页第 3 行: 列线性  $\rightarrow$  列多线性
- 第 177 页定理 4.3.3 证第 2 行: 行线性  $\rightarrow$  行多线性

- 第 177 页定理 4.3.3 证第 4 行: 行线性  $\rightarrow$  行多线性
- 第 182 页命题 4.3.12 证第 2 行: 列线性  $\rightarrow$  列多线性
- 第 190 页倒数第 2 行: 如例中  $\rightarrow$  如例 5.1.2 中
- 第 192 页命题 5.2.3 下第 2 行:

$$\begin{vmatrix} \lambda - a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & \lambda - a_{22} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & -a_{n-1,n} \\ -a_{n1} & -a_{n2} & \cdots & \lambda - a_{nn} \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} \lambda - a_{11} & -a_{12} & \cdots & -a_{1n} \\ -a_{21} & \lambda - a_{22} & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & -a_{n-1,n} \\ -a_{n1} & \cdots & -a_{n,n-1} & \lambda - a_{nn} \end{vmatrix}$$

- 第 293 页命题 8.1.13 证最后 1 行: 将  $\mathbf{x}, \mathbf{y}$  取遍  $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \dots, \mathbf{e}_n \rightarrow$  将  $\tilde{\mathbf{x}}, \tilde{\mathbf{y}}$  取遍标准坐标向量
- 第 296 页练习 8.1.8 第 1 行: Lengendre  $\rightarrow$  Legendre
- 第 297 页第 6 行: 伴随映射满足:  $(f^*)^* = f; \rightarrow$  伴随映射若存在则唯一, 且满足:
- 第 297 页第 11 行: 有如下结论  $\rightarrow$  如下结论说明了伴随映射的存在性
- 第 297 页命题 8.2.2 证整体改为:

证 由内积定义, 对任意  $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^m, \langle A\mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \mathbf{y}^T A\mathbf{x} = (A^T \mathbf{y})^T \mathbf{x} = \langle \mathbf{x}, A^T \mathbf{y} \rangle$ , 由此即得伴随映射.  $\square$

- 第 297 页命题 8.2.3 第 2 行: 如果线性映射  $f: \mathcal{U} \rightarrow \mathcal{V}$  在两组基下的矩阵是  $F$ , 则伴随映射  $f^*$  在两组基下的矩阵是  $F^T$ .  $\rightarrow$  任意线性映射  $f: \mathcal{U} \rightarrow \mathcal{V}$  都存在唯一的伴随映射  $f^*: \mathcal{V} \rightarrow \mathcal{U}$ , 且若  $f$  在两组基下的矩阵是  $F$ , 则  $f^*$  在两组基下的矩阵是  $F^T$ .
- 第 297 页命题 8.2.3 证整体改为:

证 唯一性易得, 下面说明存在性. 设由  $F^T$  定义的从  $\mathcal{V}$  到  $\mathcal{U}$  的线性映射为  $g$ , 则

$$\langle f(\mathbf{u}_i), \mathbf{v}_j \rangle = \langle f_{1i}\mathbf{v}_1 + f_{2i}\mathbf{v}_2 + \cdots + f_{mi}\mathbf{v}_m, \mathbf{v}_j \rangle = f_{ji},$$

$$\langle \mathbf{u}_i, g(\mathbf{v}_j) \rangle = \langle \mathbf{u}_i, f_{j1}\mathbf{u}_1 + f_{j2}\mathbf{u}_2 + \cdots + f_{jn}\mathbf{u}_n \rangle = f_{ji}.$$

因此  $\langle f(\mathbf{u}_i), \mathbf{v}_j \rangle = \langle \mathbf{u}_i, g(\mathbf{v}_j) \rangle$ , 利用双线性的性质, 对任意  $\mathbf{x} \in \mathcal{U}, \mathbf{y} \in \mathcal{V}$ , 有  $\langle f(\mathbf{x}), \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, g(\mathbf{y}) \rangle$ , 即  $g$  是  $f$  的伴随映射.  $\square$

- 第 304 页练习 8.2.2 小题改为:

1. 伴随映射若存在则唯一. 2. 若  $g = f^*$ , 则  $f = g^*$ . 3.  $(g \circ f)^* = f^* \circ g^*$ .

## 第 4 次印刷

## 第 3 次印刷

- 第 82 页第 5 行:  $A^{-1} - \frac{1}{1 + \mathbf{e}_1^T A^{-1} \mathbf{e}_1} A^{-1} \mathbf{e}_1 \mathbf{e}_1^T A^{-1} \rightarrow A^{-1} - \frac{\delta}{1 + \delta \mathbf{e}_1^T A^{-1} \mathbf{e}_1} A^{-1} \mathbf{e}_1 \mathbf{e}_1^T A^{-1}$

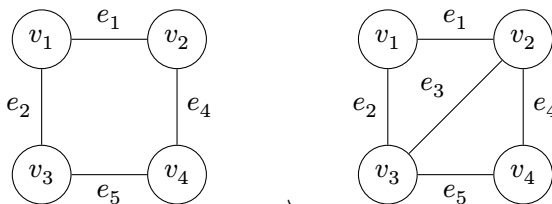
## 第 2 次印刷

- 第 3 页尾行:  $\rightarrow$  .
- 第 10 页第 6 行: 都能写成素数乘积  $\rightarrow$  都是素数或多个素数的乘积
- 第 16 页第 6 行: 复集  $\rightarrow$  复数集

- 第 33 页倒数第 4 行:  $U = \begin{bmatrix} u_{11} & \cdots & u_{1n} \\ & \ddots & \vdots \\ & & u_{nn} \end{bmatrix} \rightarrow U = \begin{bmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ & u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & u_{nn} \end{bmatrix}$

- 第 33 页倒数第 4 行:  $L = \begin{bmatrix} l_{11} & & \\ \vdots & \ddots & \\ l_{n1} & \cdots & l_{nn} \end{bmatrix} \rightarrow L = \begin{bmatrix} l_{11} & & & \\ l_{21} & l_{22} & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & l_{nn} \end{bmatrix}$

- 第 36 页练习 1.2.7 第 2 行: 最后再沿着直线  $x + y = 0$  反射.  $\rightarrow$  最后以直线  $x + y = 0$  为轴反射.



- 第 63 页图 1.4.3:  $\rightarrow$
- 第 75 页练习 1.5.16 第 2 行: 一年中从  $A_j$  迁移到  $A_i$  的概率  $\rightarrow$  一年中从  $M_j$  迁移到  $M_i$  的概率
- 第 76 页练习 1.5.22 第 1 条: 哪个初等矩阵  $E_1 \rightarrow$  哪个可逆矩阵  $E_1$
- 第 76 页练习 1.5.22 第 3 条: 将  $A_2$  的第三行的  $\frac{1}{3}$  倍从第三行中减去  $\rightarrow$  将  $A_2$  的第二行的  $\frac{1}{3}$  倍从第三行中减去

- 第 82 页倒数第 3 行:  $\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{bmatrix}$
- 第 86 页练习 1.6.17 第 2 行:  $l_1 + x_1, l_2 + x_2, l_3 + x_3, l_4 + x_4 \rightarrow l_1 + x_1, l_1 + l_2 + x_2, l_3 + x_3, l_3 + l_4 + x_4$
- 第 88 页第 16 行: 充分性  $\rightarrow$  必要性
- 第 88 页第 21 行: 必要性  $\rightarrow$  充分性
- 第 175 页练习 4.2.27 第 1 行: 任取其中的  $k$  行和  $k$  列构成  $k$  阶方阵, 它的行列式  $\rightarrow$  任取其中  $k$  行和  $k$  列, 其交叉点处元素组成的  $k$  阶方阵的行列式
- 第 186 页练习 4.3.21 和 4.3.22 之间添加一个练习 (序号由程序自动生成, 不指定为 0.0.1, 下同):

**练习 0.0.1** 对  $n$  阶方阵  $A$ , 在  $1, 2, \dots, n$  中任取  $k$  个数  $i_1 < i_2 < \dots < i_k$ ,  $A$  的第  $i_1, i_2, \dots, i_k$  行与第  $i_1, i_2, \dots, i_k$  列的交叉点处元素组成的  $k$  阶方阵, 称为  $A$  的一个  $k$  阶主子阵, 其行列式称为  $A$  的一个  $k$  阶主子式. 显然  $A$  有  $C_n^k$  个  $k$  阶主子阵, 也有  $C_n^k$  个  $k$  阶主子式.

证明:

1.  $\det(A + \lambda I_n)$  是关于  $\lambda$  的  $n$  次多项式.
  2. 记  $\det(A + \lambda I_n) = a_0 \lambda^n + a_1 \lambda^{n-1} + \dots + a_n$ , 则  $a_0 = 1$ , 而对  $k = 1, 2, \dots, n$ ,  $a_k$  是  $A$  的所有  $k$  阶主子式的和.
- 第 216 页练习 5.4.7 第 3 条:  $\lambda_1 I + N_2 \rightarrow \lambda_2 I + N_2$
  - 第 220 页第 10 行:  $\lambda_1 \mathbf{q}_1 \mathbf{q}_1^T + \lambda_2 \mathbf{q}_1 \mathbf{q}_1^T + \dots + \lambda_n \mathbf{q}_n \mathbf{q}_n^T \rightarrow \lambda_1 \mathbf{q}_1 \mathbf{q}_1^T + \lambda_2 \mathbf{q}_2 \mathbf{q}_2^T + \dots + \lambda_n \mathbf{q}_n \mathbf{q}_n^T$
  - 第 221 页命题 6.1.8 第 2 行:  $\mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \dots, \mathbf{q}_n$ , 则  $\rightarrow \mathbf{q}_1, \mathbf{q}_2, \dots, \mathbf{q}_n$  并构成  $\mathbb{R}^n$  的一组标准正交基, 则
  - 第 229 页命题 6.2.4 第 3 条: 存在矩阵  $T \rightarrow$  存在列满秩矩阵  $T$
  - 第 234 页练习 6.2.13 第 1 行: 主子式都非负.  $\rightarrow$  主子式都非负, 其中主子式的定义见练习 0.0.1.

- 第 237 页例 6.3.5 第 1 行:  $J_n = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & \\ & 0 & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ & & & 0 \end{bmatrix} \rightarrow J_n = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & \\ & 0 & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ & & & 0 \end{bmatrix}_{n \times n}$
- 第 237 页例 6.3.5 第 3 行:  $\tilde{J}_n = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & \\ & 0 & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ 10^{-n} & & & 0 \end{bmatrix} \rightarrow \tilde{J}_n = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & \\ & 0 & \ddots & \\ & & \ddots & 1 \\ 10^{-n} & & & 0 \end{bmatrix}_{n \times n}$

- 第 238 页命题 6.3.7 第 5 条:  $U, V$  正交  $\rightarrow U, V$  是正交矩阵
- 第 238 页命题 6.3.9 第 2 行:  $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$ , 则  $\rightarrow \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$  并构成  $\mathbb{R}^n$  的一组标准正交基, 则
- 第 242 页命题 6.3.15 第 5 条:  $U, V$  正交  $\rightarrow U, V$  是正交矩阵
- 第 243 页定理 6.3.17 证整体改为:

证 对秩为  $k' \leq k$  的  $m \times n$  矩阵  $B$ , 令  $QQ^T$  是  $\mathcal{R}(B)$  上的正交投影, 其中  $Q$  是  $m \times k'$  列正交矩阵, 则  $QQ^TB = B, (I - QQ^T)QQ^T = O$ , 因此

$$\begin{aligned}\|A - B\|_F^2 &= \|A - QQ^TA + QQ^TA - QQ^TB\|_F^2 \\ &= \|A - QQ^TA\|_F^2 + \|QQ^T(A - B)\|_F^2 + 2\operatorname{trace}(A^T(I - QQ^T)QQ^T(A - B)) \\ &\geq \|A - QQ^TA\|_F^2.\end{aligned}$$

但  $\|A - QQ^TA\|_F^2 = \|A\|_F^2 - \|Q^TA\|_F^2 = \|A\|_F^2 - \operatorname{trace}(Q^TAA^TQ)$ . 记  $A_k = U_k\Sigma_kV_k^T$ , 根据定理 6.3.13,  $\operatorname{trace}(Q^TAA^TQ) \leq \operatorname{trace}(U_k^TAA^TU_k) = \sum_{j=1}^k \sigma_j^2$ . 因此

$$\|A - QQ^TA\|_F^2 \geq \sum_{j=1}^r \sigma_j^2 - \sum_{j=1}^k \sigma_j^2 = \sum_{j=k+1}^r \sigma_j^2 = \|A - A_k\|_F^2.$$

由此立得. □

- 第 245 页尾行: 注意  $PT = QT = T$ , 再利用第 1 条, 可得  $H = HT = T$ ,  $\rightarrow$  于是  $H = T$ ,
- 第 283 页第 16 行:  $\hat{\mathbf{u}}(0) =: e^{At} \rightarrow \hat{\mathbf{u}}(0) =: e^{At}\hat{\mathbf{u}}(0)$
- 第 283 页脚注:。  $\rightarrow$  .

## 第 1 次印刷

## 名词索引

主子式 principal minor, 4

主子阵 principal submatrix, 4