# lab4 report

# 实验目标

- 熟悉 FAT16 文件系统存储结构
  - FAT 表项
  - 簇,扇区
  - 目录项
- 利用 FUSE 实现一个 FAT 文件系统
  - 文件或目录的读
  - 文件或目录的创建与删除
  - 文件或目录的写
- 优化文件系统性能(选做)

# 实验环境

- 虚拟机:
  - APP: VMware Workstation Pro
  - OS: Ubuntu 20.04.4 LTS
  - 内存: 8GB
  - 处理器: 4
- 物理机:
  - CPU: i7-11800H @2.30GHz
  - 内存: 32G

# 实验过程

关于环境配置的问题实验文档已经讲的很清楚了,不再赘述。这里主要是解释代码填空。

# 任务一: 读文件或目录

## read\_fat\_entry

#### 读取给定簇号的FAT表项

先计算在哪个扇区(FAT 表的起始扇区 + 偏移量),再计算在扇区中的偏移量。先读取整个扇区,再取目标部分。

代码如下:

```
cluster_t read_fat_entry(cluster_t clus) {
1
2
         char sector_buffer[PHYSICAL_SECTOR_SIZE];
3
         // 计算表项扇区号
         size_t offset = clus * sizeof(cluster_t);
4
5
         sector_t sector = offset / meta.sector_size + meta.fat_sec;
         // 读取扇区
6
7
         sector_read(sector, sector_buffer);
         // 读取表项值
8
9
         offset %= meta.sector_size;
         return *(cluster_t *)(sector_buffer + offset);
10
     }
11
```

## find\_entry\_in\_sectors

在给定的连续扇区中查找给定名称的目录项

循环遍历每个待查找扇区的每个目录项,比较文件名。若找到了目标文件,返回 FIND\_EXIS T , 若找到了空槽,返回 FIND\_EMPTY , 否则返回 FIND\_FULL (表示没找到且这些扇区都满了)

注意:排除已被删除的目录项的干扰。

```
DIR_ENTRY* dir = (DIR_ENTRY*)(buffer + off);
8
9
                  // 检测目录项是否合法
10
                  if (is_deleted(dir)) {
                      continue;
11
                 }
12
                  // 比较文件名
13
                 if(check_name(name, len, dir)) {
14
                      // 找到目标文件
15
                      slot->dir = *dir;
16
                      slot->sector = from_sector + i;
17
                      slot->offset = off;
18
19
                      return FIND_EXIST;
                 }
20
                  else if (is_free(dir)) {
21
                      // 找到空槽
22
23
                      slot->dir = *dir;
24
                      slot->sector = from_sector + i;
                      slot->offset = off;
25
26
                      return FIND_EMPTY;
27
                 }
             }
28
29
         }
         // printf("find_entry_in_sectors: no empty slot\n");
30
31
          return FIND_FULL;
32
     }
```

后面还有个函数 find\_entry\_internal 是基于此函数的,虽然函数本身很复杂,但要填的地方很简单,这里就不提及了。

## fat16\_readdir

```
读目录的主函数,读取给定路径的目录包含哪些文件
```

找路径对应目录的目录项,获取第一个簇的信息,然后遍历每一个簇的每一个扇区。

注意: 碰到空项就可以停止了, 提升性能; 排除非法项的干扰, 例如已删除的项

```
if(!root) {
6
 7
             DirEntrySlot slot;
8
             DIR_ENTRY* dir = &(slot.dir);
9
             int ret = find_entry(path, &slot);
             if(ret < 0) {
10
                 return ret;
11
             }
12
             clus = dir->DIR_FstClusL0; // 不是根目录
13
             if(!is_directory(dir->DIR_Attr)) {
14
                 return -ENOTDIR;
15
             }
16
         }
17
         // 要读的目录项的第一个簇位于 clus, 请你读取该簇中的所有目录项。
18
19
         char sector_buffer[MAX_LOGICAL_SECTOR_SIZE];
20
         char name[MAX_NAME_LEN];
21
         // 遍历簇
         while (root || is_cluster_inuse(clus)) {
22
             sector_t first_sec;
23
             size_t nsec;
24
25
             if(root) {
26
                 first_sec = meta.root_sec;
                 nsec = meta.root_sectors;
27
             } else {
28
29
                 first_sec = cluster_first_sector(clus);
30
                 nsec = meta.sec_per_clus;
             }
31
32
             // 遍历扇区
             for(size_t i = 0; i < nsec; i++) {</pre>
33
34
                 sector_t sec = first_sec + i;
                 sector_read(sec, sector_buffer);
35
36
                 // 遍历目录项
                 for (size_t off = 0; off < meta.sector_size; off +=</pre>
37
     DIR_ENTRY_SIZE) {
                     DIR_ENTRY* dir = (DIR_ENTRY*)(sector_buffer + off);
38
39
                     if (is_free(dir))
40
                         break;
                     if (!is_valid(dir))
41
42
                         continue;
                     // 获取长文件名
43
44
                     to_longname(dir->DIR_Name, name, sizeof(name));
                     // 填入 buf
45
                     filler(buf, name, NULL, 0, 0);
46
                 }
47
48
             if(root)
49
50
                 break;
```

```
clus = read_fat_entry(clus);
clus = read_fat_entry(clus);
return 0;
}
```

## fat16\_read

读文件的主函数,从path对应的文件的offset字节处开始读取size字节的数据

先找到要读的起始位置所在簇,然后计算在此簇中的偏移量,再调用 read\_from\_cluster\_at\_offset 函数即可。

```
int fat16_read(const char *path, char *buffer, size_t size, off_t offset,
1
2
                     struct fuse_file_info *fi) {
3
          printf("read(path='%s', offset=%ld, size=%lu)\n", path, offset, size);
4
          if(path_is_root(path)) {
5
              return -EISDIR;
          }
6
7
         DirEntrySlot slot;
8
          DIR_ENTRY* dir = &(slot.dir);
9
          int ret = find_entry(path, &slot);
10
         if(ret < 0) {
11
              return ret;
          }
12
          if(is_directory(dir->DIR_Attr)) {
13
              return -EISDIR;
14
15
          if(offset > dir->DIR_FileSize) {
16
17
              return -EINVAL;
          }
18
19
          size = min(size, dir->DIR_FileSize - offset);
20
          cluster_t clus = dir->DIR_FstClusL0;
          size_t p = 0;
21
22
          while (offset >= meta.cluster_size) {
              offset -= meta.cluster_size;
23
              clus = read_fat_entry(clus);
24
          }
25
          while (p < size) {</pre>
26
27
              size_t len = min(meta.cluster_size - offset, size - p);
              read_from_cluster_at_offset(clus, offset, buffer + p, len);
28
29
              p += len;
              offset = 0;
30
31
              clus = read_fat_entry(clus);
```

```
32 }
33 return p;
34 }
```

后面写文件的代码和这里逻辑上是一样的,计算起始簇和偏移量。

## 任务二: 创建、删除文件或目录

## dir\_entry\_write

### 写入给定的目录项

先整个读取目录项所在的扇区, 再将目录项写入到恰当位置, 最后再写回扇区。

#### 代码如下:

```
int dir_entry_write(DirEntrySlot slot) {
   char sector_buffer[PHYSICAL_SECTOR_SIZE];
   sector_read(slot.sector, sector_buffer);
   memcpy(sector_buffer + slot.offset, &(slot.dir), sizeof(DIR_ENTRY));
   sector_write(slot.sector, sector_buffer);
   return 0;
}
```

#### 这里提一下 slot 的数据结构:

- DIR\_ENTRY dir
- sector\_t sector
- size\_t offset

存储了一个目录项的具体内容,以及它所在扇区、和它在该扇区中的偏移量。

注意: 后面创建目录项时也要用到这个, 其中第二和第三个成员指代目标地址

# write\_fat\_entry

## 修改 FAT 表项

和读 FAT 表项一样计算位置,读取整个扇区,修改目标位置,再写回。

```
1
     int write_fat_entry(cluster_t clus, cluster_t data) {
2
          char sector_buffer[MAX_LOGICAL_SECTOR_SIZE];
3
          size_t clus_off = clus * sizeof(cluster_t);
          size_t sec_off = clus_off % meta.sector_size;
4
5
          for(size_t i = 0; i < meta.fats; i++) {</pre>
6
              sector_t fat_sec = meta.fat_sec + i * meta.sec_per_fat;
7
              sector_t clus_sec = clus_off / meta.sector_size + fat_sec;
              sector_read(clus_sec, sector_buffer);
8
9
              memcpy(sector_buffer + sec_off, &data, sizeof(cluster_t));
              sector_write(clus_sec, sector_buffer);
10
          }
11
          return 0;
12
     }
13
```

## alloc\_clusters

#### 分配簇

扫描FAT表、找n个空闲的簇、将其链接起来并返回第一个簇、注意要清空找到的簇。

```
int alloc_clusters(size_t n, cluster_t* first_clus) {
2
         if (n == 0)
3
             return CLUSTER_END;
         // 用于保存找到的n个空闲簇, 另外在末尾加上CLUSTER_END, 共n+1个簇号
 4
         cluster_t *clusters = malloc((n + 1) * sizeof(cluster_t));
5
         size_t allocated = 0; // 已找到的空闲簇个数
6
7
         // 使用 read_fat_entry 函数来读取FAT表项的值,根据该值判断簇是否空闲。
         for (size_t i = 2; i < meta.clusters; i++) {</pre>
8
9
             if (!read_fat_entry(i)) {
                clusters[allocated++] = i;
10
                if (allocated == n) {
11
12
                    break;
                 }
13
             }
14
         }
15
         if(allocated != n) { // 找不到n个簇, 分配失败
16
             free(clusters);
17
18
             return -ENOSPC;
         }
19
20
         // 找到了n个空闲簇,将CLUSTER_END加至末尾。
         clusters[n] = CLUSTER_END;
21
         // 清零要分配的簇
22
```

```
for(size_t i = 0; i < n; i++) {
23
             int ret = cluster_clear(clusters[i]);
24
25
             if(ret < 0) {
                 free(clusters);
26
                 return ret;
27
             }
28
29
         }
         // 将每个簇连接到下一个
30
         for(size_t i = 0; i < n; i++) {
31
             write_fat_entry(clusters[i], clusters[i + 1]);
32
33
         }
         *first_clus = clusters[0];
34
         free(clusters);
35
36
         return 0;
37
     }
```

## fat16\_mkdir

```
创建文件夹的主函数,创建 path 对应的文件夹
```

在给定路径里找空槽,创建目录项。

注意:新目录不是空,而有两个目录项,分别是 . 和 .. ,所以需要分配一个簇并且再创建两个目录项

```
int fat16_mkdir(const char *path, mode_t mode) {
1
          printf("mkdir(path='%s', mode=%03o)\n", path, mode);
2
         DirEntrySlot slot;
3
4
         const char* filename = NULL;
         // 找空槽
5
         int ret = find_empty_slot(path, &slot, &filename);
6
7
         if(ret < 0) {
              return ret;
8
9
         char shortname[11];
10
11
          ret = to_shortname(filename, MAX_NAME_LEN, shortname);
12
         if(ret < 0) {
13
              return ret;
         }
14
15
          ret = alloc_clusters(1, &(slot.dir.DIR_FstClusL0));
16
         if(ret < 0) {
17
18
              return ret;
19
          }
```

```
// 创建目录项
20
         ret = dir_entry_create(slot, shortname, ATTR_DIRECTORY,
21
     slot.dir.DIR_FstClusL0, 2 * sizeof(DIR_ENTRY));
22
         if(ret < 0) {
23
             return ret;
         }
24
25
         const char DOT_NAME[] = ".
26
         const char DOTDOT_NAME[] = "..
27
         // 创建.目录项
28
         slot.sector = cluster_first_sector(slot.dir.DIR_FstClusL0);
29
30
         slot.offset = 0;
         ret = dir_entry_create(slot, DOT_NAME, ATTR_DIRECTORY,
31
     slot.dir.DIR_FstClusL0, 2 * sizeof(DIR_ENTRY));
         if(ret < 0) {
32
33
             return ret;
         }
34
         // 创建..目录项
35
         slot.offset = sizeof(DIR_ENTRY);
36
37
         ret = dir_entry_create(slot, DOTDOT_NAME, ATTR_DIRECTORY, 0, 3 *
     sizeof(DIR_ENTRY));
         if(ret < 0) {
38
39
             return ret;
         }
40
         return 0;
41
42
     }
```

#### fat16\_rmdir

#### 删除文件夹的主函数

先判断目录是否为空(忽略 . 和 .. ),再释放目录所占的所有簇,然后标记删除目录项。

注意: 排除已删除项的干扰

```
int fat16_rmdir(const char *path) {
1
2
        printf("rmdir(path='%s')\n", path);
         if(path_is_root(path)) {
3
4
             return -EBUSY;
        }
5
        DirEntrySlot slot;
6
        int ret = find_entry(path, &slot);
7
        if(ret < 0) {
8
9
             return ret;
```

```
10
11
         DIR_ENTRY* dir = &(slot.dir);
          if(!is_directory(dir->DIR_Attr)) {
12
13
              return -ENOTDIR;
         }
14
15
         // 读取目录项, 判断目录是否为空(忽略.和..)
         cluster_t clus = dir->DIR_FstClusL0;
16
17
          char sector_buffer[MAX_LOGICAL_SECTOR_SIZE];
         while(is_cluster_inuse(clus)) {
18
19
             // 读取目录项
             sector_t first_sec = cluster_first_sector(clus);
20
             for(size_t i = 0; i < meta.sec_per_clus; i++) {</pre>
21
                  sector_t sec = first_sec + i;
22
                  sector_read(sec, sector_buffer);
23
24
                 for(size_t off = 0; off < meta.sector_size; off +=</pre>
     DIR_ENTRY_SIZE) {
25
                      DIR_ENTRY* entry = (DIR_ENTRY*)(sector_buffer + off);
26
                      // 忽略.和..
27
                      if(is_dot(entry)) {
28
                         continue;
29
                      }
                      // 不为空
30
                      if(!is_free(entry) && !is_deleted(entry)) {
31
                          return -ENOTEMPTY;
32
33
                     }
34
                 }
35
             }
             clus = read_fat_entry(clus);
36
37
         }
         // 释放目录所占的所有簇
38
39
         ret = free_clusters(dir->DIR_FstClusL0);
         if(ret < 0) {
40
41
             return ret;
         }
42
43
         // 删除目录项
          dir->DIR_Name[0] = NAME_DELETED;
44
45
         ret = dir_entry_write(slot);
46
         if(ret < 0) {
             return ret;
47
48
49
         return 0;
50
     }
```

# 任务三:写文件、裁剪文件

## write\_to\_cluster\_at\_offset

```
在给定簇的给定位置写入给定大小的数据
```

先计算数据所在扇区,和扇区内偏移量,然后循环写入每一个扇区,直到写入完全。

### 代码如下:

```
ssize_t write_to_cluster_at_offset(cluster_t clus, off_t offset, const
     char* data, size_t size) {
 2
         assert(offset + size <= meta.cluster_size); // offset + size 必须小于簇
     大小
 3
         char sector_buffer[PHYSICAL_SECTOR_SIZE];
         size_t pos = 0;
 4
 5
         // 计算数据所在扇区
 6
         sector_t first_sec = cluster_first_sector(clus);
 7
         sector_t sec = first_sec + offset / meta.sector_size;
 8
         // 计算数据在扇区中的偏移
 9
         offset %= meta.sector_size;
10
         while (pos < size) {</pre>
             // 读取扇区
11
12
             sector_read(sec, sector_buffer);
             // 写入数据
13
14
             size_t write_size = min(size - pos, meta.sector_size - offset);
15
             memcpy(sector_buffer + offset, data + pos, write_size);
             // 写回扇区
16
             sector_write(sec, sector_buffer);
17
18
             // 更新状态
19
             pos += write_size;
20
             sec++;
             offset = 0;
21
22
23
         return pos;
24
     }
```

## file\_reserve\_clusters

## 为文件分配新的簇以满足大小要求

先计算需要多少簇, 然后分两种情况, 如果文件原本没有簇, 那么直接分配即可, 否则需要分配 恰当数量的簇, 再与原来的拼接。

```
1
     int file_reserve_clusters(DIR_ENTRY* dir, size_t size) {
 2
         // 计算需要多少簇
 3
         size_t need_clus = size / meta.cluster_size + 1;
         // 文件没有簇
 4
 5
         if(!is_cluster_inuse(dir->DIR_FstClusL0)) {
             int ret = alloc_clusters(need_clus, &(dir->DIR_FstClusL0));
 6
 7
             if(ret < 0) {
                 return -1;
 8
 9
             }
10
         }
         // 文件已有簇
11
12
         else {
             // 找最后一个簇
13
14
             cluster_t clus = dir->DIR_FstClusL0;
15
             need_clus--;
             while(is_cluster_inuse(read_fat_entry(clus))) {
16
                  clus = read_fat_entry(clus);
17
18
                 need_clus--;
             }
19
20
             if (need_clus <= 0) {</pre>
21
                  return 0;
22
             }
             cluster_t temp;
23
24
             int ret = alloc_clusters(need_clus, &temp);
             if(ret < 0) {
25
26
                 return -1;
             }
27
             // 连接簇
28
             write_fat_entry(clus, temp);
29
30
         }
         return 0;
31
32
     }
```

## fat16\_write

写文件的主函数

### 四步走:

- 1. 找到目录项
- 2. 调整文件大小
- 3. 写入数据
- 4. 更新信息

各个步骤的实现方法前面都有过,这里就略过了。

```
int fat16_write(const char *path, const char *data, size_t size, off_t
     offset,
                      struct fuse_file_info *fi) {
 2
          printf("write(path='%s', offset=%ld, size=%lu)\n", path, offset,
 3
      size);
         // 找到文件目录项
 4
 5
         DirEntrySlot slot;
         int ret = find_entry(path, &slot);
 7
         if(ret < 0) {
             return -1;
 8
9
         }
         DIR_ENTRY* dir = &(slot.dir);
10
         // 扩展文件大小
11
         if(dir->DIR_FileSize < offset + size) {</pre>
12
              // printf("nobug there~");
13
              ret = file_reserve_clusters(dir, offset + size);
14
15
              if(ret < 0) {
                 return -1;
16
17
              }
         }
18
19
         // 找到写入数据的起始簇
         cluster_t clus = dir->DIR_FstClusL0;
20
         int temp = offset / meta.cluster_size;
21
22
         while(temp--) {
23
              clus = read_fat_entry(clus);
         }
24
25
         off_t back_up = offset;
26
         offset %= meta.cluster_size;
27
         // 写入数据
28
         int pos = 0;
29
         while(pos < size) {</pre>
              size_t write_size = min(size - pos, meta.cluster_size - offset);
30
              // printf("nobug there~");
31
32
              ret = write_to_cluster_at_offset(clus, offset, data + pos,
     write_size);
33
              if(ret < 0) {
34
                 return -1;
35
              }
36
              pos += write_size;
37
              offset = 0;
              clus = read_fat_entry(clus);
38
39
         }
```

```
// 更改文件大小
dir->DIR_FileSize = max(dir->DIR_FileSize, back_up + size);
// 更新目录项
dir_entry_write(slot);
return pos;
}
```

## fat16\_truncate

```
裁剪文件大小
```

也是先找到目录项、然后得到文件原大小、再根据情况决定扩大或缩小。

```
int fat16_truncate(const char *path, off_t size, struct fuse_file_info*
     fi) {
         printf("truncate(path='%s', size=%lu)\n", path, size);
 2
 3
         // 找到文件目录项
 4
         DirEntrySlot slot;
         int ret = find_entry(path, &slot);
 5
         if(ret < 0) {
 6
 7
             return -1;
 8
         }
9
         DIR_ENTRY* dir = &(slot.dir);
10
         // 计算簇数
11
         int n1 = dir->DIR_FileSize / meta.cluster_size + 1;
12
         int n2 = size / meta.cluster_size + 1;
         // 文件大小不变
13
         if(n1 == n2) {}
14
         // 文件变小
15
16
         else if (n1 > n2) {
             // 找到最后一个簇
17
             cluster_t clus = dir->DIR_FstClusL0;
18
             cluster_t temp; // 记录最后一个簇
19
             while(n2--) {
20
                 if (n2 == 0)
21
22
                     temp = clus;
23
                 clus = read_fat_entry(clus);
24
             }
25
             // 结束符提前
             write_fat_entry(temp, CLUSTER_END);
26
27
             // 释放簇
             free_clusters(clus);
28
29
         }
         // 文件变大
30
```

```
else {
31
              // 扩展文件大小
32
33
              ret = file_reserve_clusters(dir, size);
              if(ret < 0) {
34
35
                  return -1;
              }
36
          }
37
         // 更新文件大小
38
          dir->DIR_FileSize = size;
39
         // 更新目录项
40
          dir_entry_write(slot);
41
42
          return 0;
     }
43
```

## 任务四:性能优化

由于期末压力,这个选做实在没时间写,摆摆了。

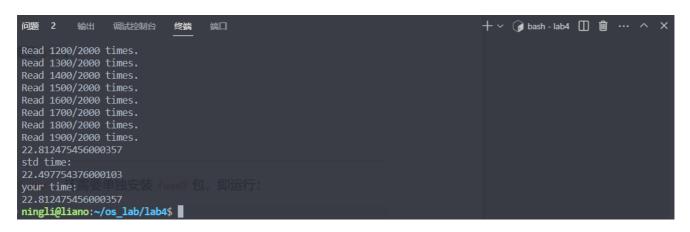
# 实验结果

测试一: 读、写、创建、删除测试,运行结果如下:

```
| Passed in 7.14s | Passed in
```

可以看出,测试样例全部通过。

测试二: 性能测试, 运行结果如下:



性能大概是基准测试的98%,符合要求。

# 总结

实验难度有点大,主要是不知道怎么调试,但磨了两天还是磨出来了,写完之后思路还是比较清晰的。

建议:别把实验放在期末周! 🍑